(19)日本国特許庁(JP)　(12)公表特許公報(A)　(11)特許出願公表番号
特表2016-522022
(P2016-522022A)
(43)公表日　平成28年7月28日(2016.7.28)

(51)Int.Cl.		F I			テーマコード（参考）
A61B 1/04	***(2006.01)***	A61B	1/04	372	2H040
G02B 23/24	***(2006.01)***	A61B	1/04	362J	2H087
G02B 13/04	***(2006.01)***	G02B	23/24	B	4C161
		G02B	13/04	D	

審査請求 未請求　予備審査請求 未請求　（全 228 頁）

(21)出願番号　特願2016-510826 (P2016-510826)
(86)(22)出願日　平成26年4月28日 (2014.4.28)
(85)翻訳文提出日　平成27年12月16日 (2015.12.16)
(86)国際出願番号　PCT/US2014/035733
(87)国際公開番号　WO2014/179236
(87)国際公開日　平成26年11月6日 (2014.11.6)
(31)優先権主張番号　61/935,647
(32)優先日　平成26年2月4日 (2014.2.4)
(33)優先権主張国　米国 (US)
(31)優先権主張番号　61/822,563
(32)優先日　平成25年5月13日 (2013.5.13)
(33)優先権主張国　米国 (US)
(31)優先権主張番号　61/824,236
(32)優先日　平成25年5月16日 (2013.5.16)
(33)優先権主張国　米国 (US)

(71)出願人　515308028
エンドチョイス　インコーポレイテッド
ＥＮＤＯＣＨＯＩＣＥ，　ＩＮＣ．
アメリカ合衆国　ジョージア州　３０００
９　アルファレッタ　ウィルズ　ロード
１１８１０
(74)代理人　100147485
弁理士　杉村　憲司
(74)代理人　100186015
弁理士　小松　靖之
(74)代理人　100173794
弁理士　色部　暁義

最終頁に続く

(54)【発明の名称】小型マルチビュー素子内視鏡システムにおけるビデオ処理

(57)【要約】
本明細書は、機能性を維持しながら、より広い視野を提供し、処置具のアクセスを拡張でき、また必要な全要素を先端部内で効率的に収納できる、大腸内視鏡等の内視鏡に向けたものである。内視鏡を使用して、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部分の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応する、静止画像及びビデオ画像を撮像し表示するための、方法及びシステムも説明する。
【選択図】図６５Ｄ

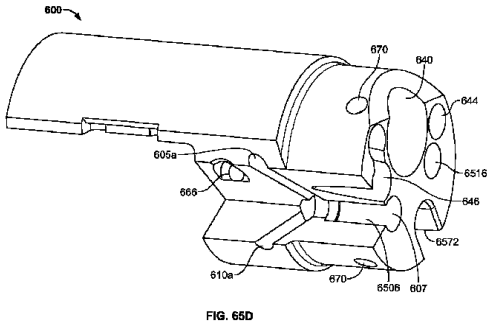


FIG. 65D

【特許請求の範囲】
【請求項１】
先端部を有する内視鏡と、
該先端部内に位置付けられて、処理素子及びメモリを有する回路基板と、
該先端部に位置付けられる少なくとも２つのカメラであり、該２つのカメラのそれぞれが前記回路基板と電気的に通信する、少なくとも２つのカメラと、
該内視鏡の外部の、前記少なくとも２つのカメラを同時に制御するためのビデオコントローラであり、前記ビデオコントローラは、前記少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有な複数の信号と、前記少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有ではない複数の共有の信号と、を生成するように構成される、ビデオコントローラと、
前記ビデオコントローラと回路基板とを電気的に接続するためのケーブルと、
を備える、内視鏡システムであり、
前記回路基板は、該処理素子を利用して、前記複数の共有の信号を処理して、前記少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有な信号を生成するように適合される、内視鏡システム。
【請求項２】
前記ケーブルの直径は、２．５ミリメートル以下である、請求項１に記載のシステム。
【請求項３】
前記複数の共有の信号は、前記少なくとも２つのカメラのための同期信号を含む、請求項１に記載のシステム。
【請求項４】
前記複数の共有の信号は、前記少なくとも２つのカメラのためのクロック信号を備える、請求項１に記載のシステム。
【請求項５】
前記複数の共有の信号は、前記少なくとも２つのカメラのための供給電圧信号を備える、請求項１に記載のシステム。
【請求項６】
前記回路基板は、前記複数の共有の信号の１つを前記ビデオコントローラから受信し、その信号を利用して独立した信号を生成するように構成され、前記独立した信号のそれぞれは前記少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有である、請求項１に記載のシステム。
【請求項７】
第３のカメラを更に備え、前記回路基板は、前記複数の共有の信号の１つを前記ビデオコントローラから受信し、その信号を利用して３つの独立した信号を生成するように構成され、前記独立した信号のそれぞれは前記３つのカメラのそれぞれに特有である、請求項１に記載のシステム。
【請求項８】
前記回路基板は、１つ以上の予めプログラムされた機能を前記共有の信号に適用することで、前記複数の共有の信号の１つから少なくとも２つの独立した信号を生成する、請求項６に記載のシステム。
【請求項９】
前記予めプログラムされた機能は、前記複数の共有の信号の前記１つを、前記少なくとも２つの独立した信号に分岐し、該少なくとも２つの独立した信号のそれぞれを増幅する、請求項８に記載のシステム。
【請求項１０】
前記予めプログラムされた機能は、前記複数の共有の信号の前記１つを、拡縮、調整、分割又は乗算して、前記少なくとも２つの独立した信号を、前記少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有な方法で生成する、請求項８に記載のシステム。
【請求項１１】
第３のカメラを更に備え、前記３つのカメラのそれぞれに特有な前記複数の信号の数は、少なくとも３つであり、前記３つのカメラのそれぞれに特有ではない前記複数の共有の

信号の数は、少なくとも６つである、請求項１に記載のシステム。
【請求項１２】
該回路基板の内部の導体は、46AWGよりも小さい、請求項１に記載のシステム。
【請求項１３】
前記少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有な前記複数の信号の数は、少なくとも２つであり、前記少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有ではない前記複数の共有の信号の数は、少なくとも６つである、請求項１に記載のシステム。
【請求項１４】
少なくとも３つのカメラを備える内視鏡と、
該内視鏡内に位置付けられる電子回路と、
該内視鏡の外部の、前記少なくとも３つのカメラを同時に制御するためのビデオコントローラであり、前記ビデオコントローラは、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有な少なくとも６つの信号を生成又は受信するとともに、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれの間で共有され、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有ではない少なくとも９つの信号を生成するように構成される、ビデオコントローラと、
前記ビデオコントローラと回路基板とを電気的に接続するためのケーブルと、
を備える、内視鏡システムであり、
前記回路基板は、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれの間で共有され、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有ではない前記少なくとも９つの信号を処理して、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有な複数の信号を生成するように適合される、内視鏡システム。
【請求項１５】
前記少なくとも３つのカメラのそれぞれの間で共有され、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有ではない前記少なくとも９つの信号は、制御信号を備える、請求項１４に記載の内視鏡システム。
【請求項１６】
前記少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有な前記少なくとも６つの信号は、前記ビデオコントローラによって送信される、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれのためのシャッター制御信号を備える、請求項１４に記載の内視鏡システム。
【請求項１７】
前記少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有な前記少なくとも６つの信号は、前記少なくとも３つのカメラのそれぞれによって前記ビデオコントローラへ送信される、ビデオ出力信号を備える、請求項１４に記載の内視鏡システム。
【請求項１８】
前記ビデオコントローラは、それぞれのカメラに特有な同期信号に基づいて、該ビデオ出力信号のそれぞれを処理するように適合される、請求項１７に記載の内視鏡システム。
【請求項１９】
前記同期信号を利用して、該少なくとも３つのカメラのそれぞれからの前記ビデオ出力信号を調整する、請求項１８に記載の内視鏡システム。
【請求項２０】
前記ビデオコントローラは、少なくとも３つのＬＥＤ電源電圧信号を送信するように適合される、請求項１４に記載の内視鏡システム。
【請求項２１】
前記ビデオコントローラは、接地信号を送信するように適合される、請求項１４に記載の内視鏡システム。
【請求項２２】
前記ビデオコントローラは、少なくとも１９の信号を送受信するように適合され、
該１９の信号は、９つの共有の制御信号と、１つの接地信号と、３つのシャッター制御信号と、３つのＬＥＤ電源電圧信号と、３つのビデオ出力信号とを含む、請求項１４に記載の内視鏡システム。

【請求項２３】
少なくとも３つのカメラを備える内視鏡と、
該内視鏡内に位置付けられる電子回路と、
該内視鏡の外部の、前記少なくとも３つのカメラを同時に制御するためのビデオコントローラであり、該電子回路からのビデオ出力信号を信号受信するように適合されるとともに、前記電子回路へ送信され、該電子回路によって分岐され、該電子回路によって変調され、及び前記少なくとも３つのカメラのそれぞれへ送信される、共有の制御信号を生成するように適合される、ビデオコントローラと、
前記ビデオコントローラと回路基板とを電気的に接続するためのケーブルと、
を備える、内視鏡システム。
【請求項２４】
前記ビデオコントローラは、該ビデオ出力信号のそれぞれを、それぞれのカメラに特有な同期信号に基づいて処理するように適合され、前記同期信号を利用して、該少なくとも３つのカメラのそれぞれからの前記ビデオ出力信号を調整する、請求項２３に記載の内視鏡システム。
【請求項２５】
前記ビデオコントローラは、該カメラのそれぞれのための複数の同期信号と、該カメラのそれぞれによって生み出される、ビデオ信号をサンプリングするように適合される、サンプラーのための複数の信号とを生み出すように適合される、デジタル信号プロセッサを備える、請求項２３に記載の内視鏡システム。
【請求項２６】
前記ビデオコントローラは、該複数の同期信号を、スコープの種類を示すデータに基づいて修正するように適合される変調器要素を備える、請求項２５に記載の内視鏡システム。
【発明の詳細な説明】
【技術分野】
【０００１】
＜関連出願の相互参照＞
本願は、下記の米国特許仮出願に依存し、優先権を主張する。これらの仮出願の全内容を参照により本明細書に援用する。
・米国特許仮出願第61/806,065号（２０１３年３月２８日出願）、発明の名称「Multi Camera, Multi Jet Endoscope Having Two Side Service Channels」
・米国特許仮出願第61/812,709号（２０１３年４月１６日出願）、発明の名称「Multi Camera, Multi Jet Endoscope Having Two Side Service Channels」
・米国特許仮出願第61/817,237号（２０１３年４月２９日出願）、発明の名称「Method and System for Video Processing in a Multi-Viewing Element Endoscope」
・米国特許仮出願第61/820,100号（２０１３年５月６日出願）、発明の名称「Image Capture Assembly for Use with Endoscope」
・米国特許仮出願第61/821,579号（２０１３年５月９日出願）、発明の名称「Operational Interface in a Multi-Viewing Element Endoscope」
・米国特許仮出願第61/822,563号（２０１３年５月１３日出願）、発明の名称「Systems and Methods of Displaying a Plurality of Contiguous Images with Minimal Distortion」
・米国特許仮出願第61/824,236号（２０１３年５月１６日出願）、発明の名称「Multi-Viewing Endoscope」
・米国特許仮出願第61/824,653号（２０１３年５月１７日出願）、発明の名称「Interface Unit for Endoscopic System」
・米国特許仮出願第61/824,863号（２０１３年５月１７日出願）、発明の名称「Multi-Viewing Element Endoscope Having Two Front Service Channels」
・米国特許仮出願第61/828,039号（２０１３年５月２８日出願）、発明の名称「Multi-Vi

ewing Element Endoscope Having Two Front Service Channels」
・米国特許仮出願第61/840,691号（２０１３年６月２８日出願）、発明の名称「Multi-Viewing Element Endoscope With Modular Imaging Units」
・米国特許仮出願第61/840,706号（２０１３年６月２８日出願）、発明の名称「Multi-Jet Distributor For An Endoscope」
・米国特許仮出願第61/841,863号（２０１３年７月１日出願）、発明の名称「Circuit Board Assembly of a Multi Viewing Elements Endoscope」
・米国特許仮出願第61/881,661号（２０１３年９月２４日出願）、発明の名称「Circuit Board Assembly of An Endoscope」
・米国特許仮出願第61/897,896号（２０１３年１０月３１日出願）、発明の名称「Circuit Board Assembly of a Multi Viewing Elements Endoscope」
・米国特許仮出願第61/899,465号（２０１３年１１月４日出願）、発明の名称「Illuminator Circuit Board Assembly of An Endoscope」
・米国特許仮出願第61/910,863号（２０１３年１２月２日出願）、発明の名称「Multi-Jet Endoscope」
・米国特許仮出願第61/925,080号（２０１４年１月８日出願）、発明の名称「Circuit Board Assembly of a Multi Viewing Elements Endoscope」
・米国特許仮出願第61/926,732号（２０１４年１月１３日出願）、発明の名称「Multi-Jet Endoscope」
・米国特許仮出願第61/935,647号（２０１４年２月４日出願）、発明の名称「Circuit Board Assembly of An Endoscope」
・米国特許仮出願第61/936,562号（２０１４年２月６日出願）、発明の名称「Method and System for Video Processing In A Multi-Viewing Element Endoscope」
・米国特許仮出願第61/948,009号（２０１４年３月４日出願）、発明の名称「Manifold for Multi-Viewing Element Endoscope」
・米国特許仮出願第61/950,696号（２０１４年３月１０日出願）、発明の名称「Service Channel Connector of An Endoscope」、及び
・米国特許仮出願第61/968,436号（２０１４年３月２１日出願）、発明の名称「System for Connecting and Disconnecting A Main Connector and A Main Control Unit of An Endoscope」

【０００２】

下記の出願の全内容を参照により本明細書に援用する。

・２０１１年２月７日に出願した米国特許仮出願第61/439,948号に依存して優先権を主張する、２０１２年２月６日に出願したＰＣＴ出願番号PCT/IL2012/050037（発明の名称「Multi-Element Cover for a Multi-Camera Endoscope」）の35 USC 371に基づく米国国内段階移行である、２０１３年８月２２日に出願した米国特許出願第13/984,028号（発明の名称同一）
・２０１０年１２月９日に出願した米国特許仮出願第61/421,240号に依存して優先権を主張する、２０１１年１２月８日に出願したＰＣＴ出願番号PCT/IL2011/050050（発明の名称「Flexible Electronic Circuit Board Multi-Camera Endoscope」）の35 USC 371に基づく米国国内段階移行である、２０１３年６月６日に出願した米国特許出願第13/992,021号（発明の名称「Fluid Channeling Component of a Multi-Camera Endoscope」）
・２０１０年１２月９日に出願した米国特許仮出願第61/421,238号に依存して優先権を主張する、２０１１年１２月８日に出願したＰＣＴ出願番号PCT/IL2011/050049（発明の名称「Flexible Electronic Circuit Board for a Multi-Camera Endoscope」）の35 USC 371に基づく米国国内段階移行である、２０１３年６月６日に出願した米国特許出願第13/992,014号（発明の名称同一）
・２０１０年１０月２８日に出願した米国特許仮出願第61/407,495号に依存して優先権を主張する、２０１１年１０月２７日に出願したＰＣＴ出願番号PCT/IL2011/000832（発明の名称「Optical Systems for Multi-Sensor Endoscopes」）の35 USC 371に基づく米国

国内段階移行である、２０１３年５月２３日に出願した米国特許出願第13/882,004号（発明の名称同一）
・２０１０年９月２０日に出願した米国特許仮出願第61/384,354号に依存して優先権を主張する、２０１１年９月２０日に出願したＰＣＴ出願番号PCT/IL2011/000745（発明の名称「Multi-Camera Endoscope Having Fluid Channels」）の35 USC 371に基づく米国国内段階移行である、２０１３年３月１３日に出願した米国特許出願第13/822,908号（発明の名称同一）
・２０１０年１２月９日に出願した米国特許仮出願第61/569,796号に依存して優先権を主張する、２０１２年１２月１３日に出願した米国特許出願第13/713,449号（発明の名称「Removable Tip Endoscope」）
・米国特許出願第13/655,120号（２０１２年１０月１８日出願）、発明の名称「Multi-Camera Endoscope」、米国特許出願第13/212,627号（２０１１年８月１８日出願）、発明の名称「Multi-Viewing Element Endoscope」、及び米国特許出願第13/190,968号（２０１１年７月２６日出願）、発明の名称「Multi-Camera Endoscope」。なお、これらの出願の全ては、米国特許仮出願第61/218,085号に依存して優先権を主張する、２０１０年６月１６日に出願したＰＣＴ出願番号PCT/IL2010/000476（発明の名称「Multi-Camera Endoscope」）の35 USC 371に基づく米国国内段階移行である、２０１１年７月１５日に出願した米国特許出願第13/119,032号（発明の名称同一）の一部継続出願である。
・２０１１年３月７日に出願した米国特許仮出願第61/449,746号（発明の名称「Multi Camera Endoscope Assembly Having Multiple Working Channels」）に依存して優先権を主張する、２０１２年３月６日に出願した米国特許出願第13/413,252号（発明の名称同一）
・２０１１年３月７日に出願した米国特許仮出願第61/449,743号（発明の名称「Multi Camera Endoscope Having a Side Service Channel」）に依存して優先権を主張する、２０１２年３月６日に出願した米国特許出願第13/413,141号（発明の名称同一）
・２０１１年３月７日に出願した米国特許仮出願第61/449,741号（発明の名称「Endoscope Circuit Board Assembly」）に依存して優先権を主張する、２０１２年３月６日に出願した米国特許出願第13/413,0591号（発明の名称同一）
・２０１１年３月７日に出願した米国特許仮出願第61/449,739号（発明の名称「Camera Assembly for Medical Probes」）に依存して優先権を主張する、２０１２年３月６日に出願した米国特許出願第13/412,974号（発明の名称同一）

【０００３】
上述したすべての出願の全内容を参照により本明細書に援用する。

【０００４】
本明細書は一般に、様々な実施形態に従う、モジュール式又はコンポーネントベースの構造を持つ先端部を備え、それ故に先端部を小型に収納することができるマルチビュー素子内視鏡アセンブリに関するものである。

【背景技術】

【０００５】
内視鏡は、患者の外傷を最小限にしつつ、医師が患者の内部構造を観察しながら医療行為を行う手段を提供するため、医学界で大いに受け入れられてきた。長年にわたり、多数の内視鏡が、開発され、特定の用途（例えば膀胱鏡検査、大腸内視鏡検査、腹腔鏡検査、上部消化管内視鏡検査及び他の検査）に従って分類されてきた。内視鏡を身体の自然開口部内に挿入することができ、又は内視鏡を皮膚の切り込みを通って挿入することができる。

【０００６】
内視鏡は通常、その先端側端部にビデオカメラ又は光ファイバレンズアセンブリを有する、硬性又は軟性の、管状の長尺シャフトである。シャフトは、直視用接眼レンズを備えることもあるハンドルに接続される。通常は、外部のスクリーンによって確認することもできる。様々な外科手技を行うために、内視鏡の作業チャンネルを通って様々な処置具を挿入することができる。

【０００７】
現在使用されている内視鏡（大腸内視鏡等）は典型的に、臓器（結腸等）を観察するための前方カメラと、照明と、カメラのレンズ及び時折照明を洗浄するための流体インジェクタと、（例えば結腸内に発見されたポリープを除去するための）処理具を挿入するための作業チャンネルとを有する。しばしば、内視鏡は、結腸等の体腔内に挿入されて、体腔を洗浄するための流体インジェクタ（「噴出口」）も有する。一般的に使用される照明は、離れた場所で生成された光を、内視鏡の先端部まで透過する光ファイバーである。発光ダイオード（LED）を照明として使用することも知られている。
【発明の概要】
【発明が解決しようとする課題】
【０００８】
かかる内視鏡の短所は、当該内視鏡の視野が制限されていることと、医療用器材及び処置具を操作するための選択肢が制限されていることとである。
【０００９】
したがって、当分野において、機能性を維持しながら、より広い視野を提供し、処置具がより広い範囲にアクセスでき、また先端部の必要な全要素の効率的な収納が可能な内視鏡（大腸内視鏡等）が求められている。
【課題を解決するための手段】
【００１０】
システム、ツール及び方法と関連する、以下の実施形態と実施形態の態様とを説明し図示する。当該実施形態と実施形態の態様とは、例示的且つ説明的とするつもりであり、範囲を限定するものではない。本願は、多数の実施形態を開示する。
【００１１】
ある実施形態は、先端部を有する内視鏡と、該先端部内に位置付けられて、処理素子及びメモリを有する回路基板と、該先端部に位置付けられる少なくとも２つのカメラであり、該２つのカメラのそれぞれが回路基板と電気的に通信する、少なくとも２つのカメラと、該内視鏡の外部の、少なくとも２つのカメラを同時に制御するためのビデオコントローラであり、ビデオコントローラは、少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有な複数の信号と、少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有ではない複数の共有の信号と、を生成するように構成される、ビデオコントローラと、ビデオコントローラと回路基板とを電気的に接続するためのケーブルと、を備える、内視鏡システムであり、回路基板は、該処理素子を利用して、複数の共有の信号を処理して、少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有な信号を生成するように適合される、内視鏡システムに向けたものである。
【００１２】
ある実施形態では、ケーブルの直径は、２．５ミリメートル以下である。
【００１３】
ある実施形態では、複数の共有の信号は、少なくとも２つのカメラのための同期信号を含む。さらに、ある実施形態では、複数の共有の信号は、少なくとも２つのカメラのためのクロック信号を備える。その上さらに、複数の共有の信号は、少なくとも２つのカメラのための供給電圧信号を備える。
【００１４】
ある実施形態では、回路基板は、複数の共有の信号の１つをビデオコントローラから受信し、その信号を利用して独立した信号を生成するように構成され、独立した信号のそれぞれは少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有である。
【００１５】
別の実施形態では、システムは、第３のカメラを更に備え、回路基板は、複数の共有の信号の１つをビデオコントローラから受信し、その信号を利用して３つの独立した信号を生成するように構成され、独立した信号のそれぞれは３つのカメラのそれぞれに特有である。
【００１６】

ある実施形態では、回路基板は、１つ以上の予めプログラムされた機能を共有の信号に適用することで、複数の共有の信号の１つから少なくとも２つの独立した信号を生成する。ある実施形態では、予めプログラムされた機能は、複数の共有の信号の１つを、少なくとも２つの独立した信号に分岐し、該少なくとも２つの独立した信号のそれぞれを増幅する。さらに、一実施形態では、予めプログラムされた機能は、複数の共有の信号の１つを、拡縮、調整、分割又は乗算して、前記少なくとも２つの独立した信号を、前記少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有な方法で生成する。

【００１７】

ある実施形態では、システムは、第３のカメラを更に備え、３つのカメラのそれぞれに特有な複数の信号の数は、少なくとも３つであり、３つのカメラのそれぞれに特有ではない複数の共有の信号の数は、少なくとも６つである。

【００１８】

ある実施形態では、回路基板の内部の導体は、46AWGよりも小さい。

【００１９】

ある実施形態では、少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有な複数の信号は、少なくとも２つであり、少なくとも２つのカメラのそれぞれに特有ではない複数の共有の信号の数は、少なくとも６つである。

【００２０】

別の実施形態は、少なくとも３つのカメラを備える内視鏡と、該内視鏡内に位置付けられる電子回路と、該内視鏡の外部の、少なくとも３つのカメラを同時に制御するためのビデオコントローラであり、ビデオコントローラは、少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有な少なくとも６つの信号を生成又は受信するとともに、少なくとも３つのカメラのそれぞれの間で共有され、少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有ではない少なくとも９つの信号を生成するように構成される、ビデオコントローラと、ビデオコントローラと回路基板とを電気的に接続するためのケーブルと、を備える、内視鏡システムであり、回路基板は、少なくとも３つのカメラのそれぞれの間で共有され、少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有ではない少なくとも９つの信号を処理して、少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有な複数の信号を生成するように適合される、内視鏡システムに向けたものである。

【００２１】

ある実施形態では、少なくとも３つのカメラのそれぞれの間で共有され、少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有ではない少なくとも９つの信号は、制御信号を備える。

【００２２】

ある実施形態では、少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有な少なくとも６つの信号は、ビデオコントローラによって送信される、少なくとも３つのカメラのそれぞれのためのシャッター制御信号を備える。

【００２３】

ある実施形態では、少なくとも３つのカメラのそれぞれに特有な少なくとも６つの信号は、少なくとも３つのカメラのそれぞれによってビデオコントローラへ送信される、ビデオ出力信号を備える。

【００２４】

一実施形態では、ビデオコントローラは、それぞれのカメラに特有な同期信号に基づいて、該ビデオ出力信号のそれぞれを処理するように適合される。さらに、同期信号を利用して、該少なくとも３つのカメラのそれぞれからのビデオ出力信号を調整する。

【００２５】

ある実施形態では、ビデオコントローラは、少なくとも３つのＬＥＤ電源電圧信号を送信するように適合される。

【００２６】

ある実施形態では、ビデオコントローラは、接地信号を送信するように適合される。

【００２７】

ある実施形態では、ビデオコントローラは、少なくとも１９の信号を送受信するように適合され、該１９の信号は、９つの共有の制御信号と、１つの接地信号と、３つのシャッター制御信号と、３つのＬＥＤ電源電圧信号と、３つのビデオ出力信号とを含む。

【００２８】

更に別の実施形態は、少なくとも３つのカメラを備える内視鏡と、該内視鏡内に位置付けられる電子回路と、該内視鏡の外部の、少なくとも３つのカメラを同時に制御するためのビデオコントローラであり、該電子回路からのビデオ出力信号を信号受信するように適合されるとともに、電子回路へ送信され、該電子回路によって分岐され、該電子回路によって変調され、及び少なくとも３つのカメラのそれぞれへ送信される、共有の制御信号を生成するように適合される、ビデオコントローラと、ビデオコントローラと回路基板とを電気的に接続するためのケーブルと、を備える、内視鏡システムに向けたものである。

【００２９】

ある実施形態では、ビデオコントローラは、該ビデオ出力信号のそれぞれを、それぞれのカメラに特有な同期信号に基づいて処理するように適合され、同期信号を利用して、該少なくとも３つのカメラのそれぞれからのビデオ出力信号を調整する。

【００３０】

ある実施形態では、ビデオコントローラは、該カメラのそれぞれのための複数の同期信号と、該カメラのそれぞれによって生み出される、ビデオ信号をサンプリングするように適合される、サンプラーのための複数の信号とを生み出すように適合される、デジタル信号プロセッサを備える。

【００３１】

ある実施形態では、ビデオコントローラは、該複数の同期信号を、スコープの種類を示すデータに基づいて修正するように適合される変調器要素を備える。

【００３２】

本明細書のある実施形態は、内視鏡で使用するための多岐管に向けたものであり、当該多岐管は、

１）湾曲した上面、部分的に湾曲した第１の側面、及び部分的に湾曲した第２の側面を含む部分的な円柱形状を有する多岐管ハウジングであり、多岐管ハウジングは、第１の幅、第１の長さ及び手元側表面を有する基部、並びに基部に取付けられて、第２の幅、第２の長さ及び先端側表面を有する長尺部を含み、第１の幅は第２の幅よりも広く、第１の長さは第２の長さよりも短い、多岐管ハウジングと、

２）基部から長尺部を通って延在し、基部の手元側表面に位置付けられた入口ポート、及び長尺部の先端側表面に位置付けられた出口ポートを有する第１のチャンネルと、

３）基部から長尺部を通って延在し、基部の手元側表面に位置付けられた入口ポート、及び長尺部の先端側表面に位置付けられた出口ポートを有する第２のチャンネルと、

４）中央ステム部、第１のプロング部、及び第２のプロング部を含むＹ字型の流体導管であり、中央ステム部は基部の手元側表面の入口ポートから基部を通って延在し、第１のプロング部は中央ステム部の端部から基部を通って部分的に湾曲した第１の側面の出口ポートまで延在し、第２のプロング部は中央ステム部の端部から基部を通って部分的に湾曲した第２の側面の出口ポートまで延在する、Ｙ字型の流体導管と、

５）基部の手元側表面の入口ポートから、部分的に湾曲した第１の側面の出口ポートに至るまで延在する第３のチャンネルと、

６）基部の手元側表面の入口ポートから、部分的に湾曲した第２の側面の出口ポートに至るまで延在する第４のチャンネルと、

を備え、第１のチャンネル、第２のチャンネル、第３のチャンネル及び第４のチャンネルのそれぞれは、流体的に互いに分離し独立している。

【００３３】

任意に、多岐管は、基部から長尺部を通って延在する第５のチャンネルを更に備え、第３のチャンネルは、基部の手元側表面に位置付けられた入口ポート、及び長尺部の先端側表面に位置付けられた出口ポートを有し、第１のチャンネル、第２のチャンネル、第３の

チャンネル、第４のチャンネル及び第５のチャンネルは、流体的に互いに分離し独立している。多岐管ハウジングは、材料の一体的な塊から生成される。第１のプロング部の部分的に湾曲した第１の側面の出口ポートは、部分的に湾曲した第１の側面のくぼみ内に位置付けられる。第２のプロング部の部分的湾曲した第２の側面の出口ポートは、部分的に湾曲した第２の側面のくぼみ内に位置付けられる。部分的に湾曲した第１の側面に位置付けられた出口ポートに最も近い第３のチャンネルの一部は、入口ポートに最も近い第３のチャンネルの一部に対して、ある角度で屈曲している。内視鏡の長手軸線に対する屈曲の角度は、４５°から１３５°の範囲にわたる。部分的に屈曲した第１の側面に位置付けられた出口ポートに最も近い第４のチャンネルの一部は、入口ポートに最も近い第４のチャンネルの一部に対して、ある角度で屈曲している。

【００３４】

任意に、内視鏡の長手軸線に対する屈曲の角度は、４５°から１３５°の範囲にわたる。第３のチャンネル及び第４のチャンネルの直径は、約２．８から３．２ミリメートルの範囲にわたる。多岐管の第１のチャンネルの直径は、２．８ミリメートルから４．８ミリメートルの範囲内で実質的に一定である。多岐管は、複数の照明が生み出す熱を伝えるためのヒートシンクとなるように構成される。多岐管は、基部の側部に配置される、ユーティリティケーブルを受けるための溝を更に備える。

【００３５】

別の実施形態において、本願は、内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。

１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを含む、実質的に円柱形状であるハウジングを備える。

２）画像撮像部品は更に、多岐管を備え、多岐管は、

湾曲した上面、部分的に湾曲した第１の側面、及び部分的に湾曲した第２の側面を含む部分的な円柱形状を有する多岐管ハウジングであり、多岐管ハウジングは、第１の幅、第１の長さ及び手元側表面を有する基部、並びに基部に取付けられて、第２の幅、第２の長さ及び先端側表面を有する長尺部を含み、第１の幅は第２の幅よりも広く、第１の長さは第２の長さよりも短い、多岐管ハウジングと、

基部から長尺部を通って延在し、基部の手元側表面に位置付けられた入口ポート、及び長尺部の先端側表面に位置付けられた出口ポートを有する第１のチャンネルと、

基部から長尺部を通って延在し、基部の手元側表面に位置付けられた入口ポート、及び長尺部の先端側表面に位置付けられた出口ポートを有する第２のチャンネルと、

中央ステム部、第１のプロング部、及び第２のプロング部を含むＹ字型の流体導管であり、中央ステム部は基部の手元側表面の入口ポートから基部を通って延在し、第１のプロング部は中央ステム部の端部から基部を通って部分的に湾曲した第１の側面の出口ポートまで延在し、第２のプロング部は中央ステム部の端部から基部を通って部分的に湾曲した第２の側面の出口ポートまで延在する、Ｙ字型の流体導管と、

基部の手元側表面の入口ポートから、部分的に湾曲した第１の側面の出口ポートに至るまで延在する第３のチャンネルと、

基部の手元側表面の入口ポートから、部分的に湾曲した第２の側面の出口ポートに至るまで延在する第４のチャンネルと、

を備える。第１のチャンネル、第２のチャンネル、第３のチャンネル及び第４のチャンネルのそれぞれは、流体的に互いに分離し独立しており、多岐管の長尺部は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。

３）画像撮像部品は更に、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサであり、レンズは実質的に平坦な前面の表面に位置付けられる、前方撮像センサを備える。

４）画像撮像部品は更に、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリ

を有する、第１の側方撮像センサであり、レンズは第１の湾曲した側面に位置付けられる、第１の側方撮像センサを備える。
５）画像撮像部品は更に、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリであり、前方撮像センサの電気アセンブリ、及び第１の側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、内部容積の第２の部分を占有するように構成される、第１の集積回路アセンブリを備える。
【００３６】
任意に、第３のチャンネルの出口ポートが、第１の側方撮像センサから９．５から１０．５ミリメートルに位置付けられる。画像撮像部品は、第３の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第２の側方撮像センサを更に備え、レンズは第２の湾曲した側面に位置付けられる。第１の集積回路アセンブリは、第２の側方撮像センサの電気アセンブリを更に備える。前方撮像センサ、第１の側方撮像センサ及び第２の側方撮像センサのそれぞれは、少なくとも１２の信号をそれぞれ生成及び受信する。前方撮像センサ、第１の側方撮像センサ及び第２の側方撮像センサのそれぞれは、少なくとも１２の信号をそれぞれ生成及び受信する。第１の集積回路アセンブリはユーティリティケーブルによってビデオ処理システムに接続され、第１の集積回路アセンブリとビデオ処理システムとの間で、３５以下の信号を伝える。画像撮像部品は、複数の別個の照明を更に備える。多岐管は、複数の別個の照明が生み出す熱を伝えるためのヒートシンクとなるように構成される。
【００３７】
任意に、部分的に取り囲まれた内部容積の最大容積が、２．７５ ｃｍ^{3}から３．５ ｃｍ^{3}の範囲にわたり、前方撮像センサ及び第１の側方撮像センサのそれぞれは、１２０°から１８０ °の範囲にわたる視野角、及び３ミリメートルから１００ミリメートルの範囲にわたる被写界深度を生み出し、非球面要素へ依存しない周辺ディストーションが約８０％未満であり、最大焦点長が１ミリメートルから１．４ミリメートルの範囲であるように構成される。
【００３８】
ある実施形態において、本願は、大腸内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。
１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。
２）画像撮像部品は、多岐管を更に備え、多岐管は、前記画像撮像部品の長さを延ばす長尺ハウジングを備え、第１の端部と第２の端部とを有する。多岐管は、前記長尺ハウジングを通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。
３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０ °から８０ °の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバ

ーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
６）画像撮像部品は第３の前方照明を更に備え、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
７）画像撮像部品は、前方作業チャンネルを更に含み、前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、実質的に平坦な前面の垂直軸線に沿って配置され、左上及び右上の象限に少なくとも部分的に存在し、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
８）画像撮像部品は、流体インジェクタチャンネルを更に含み、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、右上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
【００３９】
本実施形態は、噴出チャンネルを更に含む。噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
本実施形態は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第１の側方撮像センサを更に備える。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
本実施形態は更に、第１の側方照明を少なくとも２つ備える。第１の側方照明はそれぞれ、第１の透明な側方カバーと第１の側方電気アセンブリとを備える。第１の透明な側方カバーは、第１の湾曲した側面のくぼみ内の第１の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第１の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
本実施形態は、第１の側方流体インジェクタを更に含み、第１の側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第１の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。
本実施形態は、第３の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第２の側方撮像センサを更に備える。レンズは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第３の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第３の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
本実施形態は更に、第２の側方照明を少なくとも２つ備える。第２の側方照明はそれぞれ、第２の透明な側方カバーと第２の側方電気アセンブリとを備える。第２の透明な側方カバーは、第２の湾曲した側面のくぼみ内の第２の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第２の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
本実施形態は、第２の側方流体インジェクタを更に含み、第２の側方流体インジェクタは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第２の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。
本実施形態は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを更に備える。前方撮像センサの電気アセンブリ、第１の側方撮像センサの電気アセンブリ、及び第２の側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。
【００４０】

任意に、多岐管は、少なくとも１つのサービスチャンネルを更に含む。サービスチャンネルは、少なくとも１つの出口ポートと少なくとも１つの導管とを含む。少なくとも１つの出口ポートは、少なくとも１つの湾曲した側面の、くぼみ内に配置される。少なくとも１つの導管の少なくとも１つの手元側部分は、前記流体多岐管の第１の端部から、長尺ハウジングを通って延在する。少なくとも１つの導管の少なくとも１つの先端側部分は、湾曲した側面の少なくとも１つに向かって屈曲する。

【００４１】

任意に、少なくとも１つの側方サービスチャンネルの、少なくとも１つの出口ポートは、前記第１及び／又は第２の側方撮像センサの、第２及び／又は第３の光軸から、９．５－１０．５ミリメートル、好ましくは１０．２ミリメートルに位置付けられる。

【００４２】

任意に、少なくとも１つの側方サービスチャンネルの、少なくとも１つの導管の直径は、約２．８－３．２ミリメートルの範囲である。

【００４３】

任意に、少なくとも１つの導管の、少なくとも１つの先端側部分は、大腸内視鏡の長手軸線に対して鋭角で屈曲する。少なくとも１つの導管の、少なくとも１つの先端側部分は、大腸内視鏡の長手軸線に対して、４５°－６０°の範囲の角度で屈曲する。少なくとも１つの導管の、少なくとも１つの先端側部分は、大腸内視鏡の長手軸線に対して、９０°の角度で屈曲する。少なくとも１つの導管の、少なくとも１つの先端側部分は、大腸内視鏡の長手軸線に対して鈍角で屈曲する。少なくとも１つの導管の、少なくとも１つの先端側部分は、大腸内視鏡の長手軸線に対して、１２０°－１３５°の範囲の角度で屈曲する。少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は、５－９０°の範囲である。少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は、４５°である。

【００４４】

任意に、ハウジングは、前記第１の集積回路アセンブリ及び前記流体多岐管を覆い流体的に密封するように構成される、画像撮像部品のためのカバーである。ハウジングの前記実質的に平坦な前面は、前方作業チャンネルの出口ポートに対応する第１の開口部と、流体インジェクションチャンネルの出口ポートに対応する第２の開口部と、噴出チャンネルの出口ポートに対応する第３の開口部と、前方撮像センサのレンズに対応する第４の開口部と、第１の前方照明に対応する第５の開口部と、第２の前方照明に対応する第６の開口部と、第３の前方照明に対応する第７の開口部とを含む。

【００４５】

任意に、ハウジングは、前記第１の集積回路アセンブリ及び前記多岐管を覆い流体的に密封するように構成される、画像撮像部品のためのカバーである。ハウジングの前記第１の湾曲した側面は、第１の側方撮像センサのレンズに対応する第１の開口部と、第１の側方流体インジェクションチャンネルの出口ポートに対応する第２の開口部と、２つの第１の側方照明に対応する第３及び第４の開口部と、を含む。

【００４６】

任意に、ハウジングは、前記第１の集積回路アセンブリ及び前記多岐管を覆い流体的に密封するように構成される、画像撮像部品のためのカバーである。ハウジングの前記第２の湾曲した側面は、第２の側方撮像センサのレンズに対応する第１の開口部と、第２の側方流体インジェクションチャンネルの出口ポートに対応する第２の開口部と、２つの第２の側方照明に対応する第３及び第４の開口部と、を含む。任意に、多岐管は、前方及び側方照明が生み出す熱を伝えるためのヒートシンクとして機能する。

【００４７】

任意に、画像撮像部品の直径は、約１０－１５ミリメートル、約９－１７ミリメートル、約５－１８ミリメートル若しくは約７－１２ミリメートルの範囲、又は約１１．７ミリメートル若しくは約１１．９ミリメートルである。任意に、前記前方撮像センサのレンズの焦点長は、約３－１００ミリメートル、１００ミリメートル又は１１０ミリメートルである。任意に、前記第１及び／又は第２の側方撮像センサのレンズの焦点長は、約３－１

００ミリメートル、２－３３ミリメートル又は２－１００ミリメートルである。
【００４８】
任意に、第１及び第２の側方撮像センサの、第２及び第３の光軸は、平坦な前面から約８－１０ミリメートル、平坦な前面から約７－１１ミリメートル、平坦な前面から９若しくは９．１ミリメートル、平坦な前面から約６－９ミリメートル、又は平坦な前面から７．８若しくは７．９ミリメートルに存在する。
【００４９】
任意に、少なくとも２つの第１の側方照明のそれぞれの中心は、５．５－６．５ミリメートルの範囲の距離だけ離れている。任意に、少なくとも２つの第２の側方照明のそれぞれの中心は、５．５－６．５ミリメートルの範囲の距離だけ離れている。
【００５０】
任意に、前記前方作業チャンネルの導管は、実質的に一定でシャフト及び画像撮像部品を通って延在し、前記導管の直径は、約２．８－４．８ミリメートルの範囲、約３．２－４．８ミリメートルの範囲又は約４．２－４．８ミリメートルの範囲である。任意に、当該直径は３．２ミリメートル、３．８ミリメートル又は４．８ミリメートルである。
【００５１】
任意に、前方撮像センサ、第１の側方撮像センサ及び第２の側方撮像センサのそれぞれのレンズは、８０％未満の周辺ディストーションを生み出すように構成される。任意に、前方撮像センサ、第１の側方撮像センサ及び第２の側方撮像センサのそれぞれのレンズは、光路長が５ミリメートル以下となるように構成される。任意に、前方撮像センサ、第１の側方撮像センサ及び第２の側方撮像センサのそれぞれのレンズは、視野角が少なくとも９０°であり基本的には１８０°以下となるように構成される。任意に、対応する第１及び第２の側方流体インジェクタの出口ポートはそれぞれ、第２及び第３の光軸から、５．８－７．５ミリメートルの範囲の距離、好ましくは６．７ミリメートルの距離に位置付けられる。
【００５２】
別の実施形態において、本願は、大腸内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。
１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。
２）画像撮像部品は、流体多岐管を更に備える。流体多岐管は、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、第１の幅及び第１の長さを有して長尺ハウジングに取付けられる基部を含む。長尺ハウジングは、第２の幅及び第２の長さを有し、第２の幅は第１の幅より狭い。第２の長さは、第１の長さよりも長く、画像撮像部品の長さを延ばす。流体多岐管は、前記長尺ハウジング及び前記基部を通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。基部の底面は、基部の中心を通って延在するサービスチャンネル導管の手元側部分を含む。サービスチャンネル導管の手元側部分は、第１の湾曲した側面に向かって屈曲し、出口ポートにつながる、サービスチャンネル導管の第１の先端側部分と、第２の湾曲した側面に向かって屈曲し、出口ポートにつながる、サービスチャンネル導管の第２の先端側部分とに分割する。第１の先端側部分の出口ポートは、第１の湾曲した面のくぼみに設置され、第２の先端側部分の出口ポートは、第２の湾曲した面のくぼみに設置される。
３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ

、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
６）画像撮像部品は、第３の前方照明を更に備え、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
７）画像撮像部品は、前方作業チャンネルを更に含み、前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、実質的に平坦な前面の垂直軸線に沿って配置され、左上及び右上の象限に少なくとも部分的に存在し、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
８）画像撮像部品は、流体インジェクタチャンネルを更に含み、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、右上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

【００５３】

任意に、本実施形態は、噴出チャンネルを含む。噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。任意に、本実施形態は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第１の側方撮像センサを備える。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本実施形態は、第１の側方照明を少なくとも２つ備える。第１の側方照明はそれぞれ、第１の透明な側方カバーと第１の側方電気アセンブリとを備える。第１の透明な側方カバーは、第１の湾曲した側面のくぼみ内の第１の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第１の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本実施形態は、第１の側方流体インジェクタを含み、第１の側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第１の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。任意に、本実施形態は、第３の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第２の側方撮像センサを備える。レンズは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第３の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第３の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

【００５４】

任意に、本実施形態は、第２の側方照明を少なくとも２つ備える。第２の側方照明はそれぞれ、第２の透明な側方カバーと第２の側方電気アセンブリとを備える。第２の透明な側方カバーは、第２の湾曲した側面のくぼみ内の第２の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第２の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本実施形態は、第２の側方流体インジェクタを含み、第２の側方流体インジェクタは、第２の湾曲

した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第２の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。任意に、本実施形態は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを備える。前方撮像センサの電気アセンブリ、第１の側方撮像センサの電気アセンブリ、及び第２の側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。

【００５５】

別の実施形態において、本願は、内視鏡の画像撮像部品で使用するための多岐管を開示する。多岐管は、第１の端部と第２の端部とを有し、第１の幅及び第１の長さを有して長尺ハウジングに取付けられる基部を含む。長尺ハウジングは、第２の幅及び第２の長さを有し、第２の幅は第１の幅より狭い。第２の長さは第１の長さよりも長く、画像撮像部品の長さを延ばす。多岐管は、前記長尺ハウジング及び前記基部を通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。基部の底面は、基部の中心を通って延在するサービスチャンネル導管の手元側部分を含む。サービスチャンネル導管の手元側部分は、第１の湾曲した側面に向かって屈曲し、出口ポートにつながる、サービスチャンネル導管の第１の先端側部分と、第２の湾曲した側面に向かって屈曲し、出口ポートにつながる、サービスチャンネル導管の第２の先端側部分とに分割する。第１の先端側部分の出口ポートは、第１の湾曲した面のくぼみに設置され、第２の先端側部分の出口ポートは、第２の湾曲した面のくぼみに設置される。

【００５６】

別の実施形態において、本願は、大腸内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。

１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。

２）画像撮像部品は、流体多岐管を更に備える。流体多岐管は、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、第１の幅及び第１の長さを有して長尺ハウジングに取付けられる基部を含む。長尺ハウジングは、第２の幅及び第２の長さを有し、第２の幅は第１の幅より狭い。第２の長さは第１の長さよりも長く、画像撮像部品の長さを伸ばす。流体多岐管は、前記長尺ハウジング及び前記基部を通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。基部の底面は、基部の中心を通って延在するサービスチャンネル導管の手元側部分と、第１の湾曲した側面に向かって屈曲し、出口ポートにつながる、サービスチャンネル導管の先端側部分とを含む。出口ポートは、第１の湾曲した面のくぼみに設置される。

３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

【００５７】

任意に、本実施形態は、第２の前方照明を開示し、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本実施形態は、第３の前方照明を開示し、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本実施形態は、前方作業チャンネルを開示し、前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、実質的に平坦な前面の垂直軸線に沿って配置され、左上及び右上の象限に少なくとも部分的に存在し、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。任意に、本実施形態は、流体インジェクタチャンネルを開示し、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、右上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。任意に、本実施形態は、噴出チャンネルを開示する。噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。任意に、本実施形態は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第１の側方撮像センサを開示する。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

【００５８】

任意に、本実施形態は、第１の側方照明を少なくとも２つ開示する。第１の側方照明はそれぞれ、第１の透明な側方カバーと第１の側方電気アセンブリとを備える。第１の透明な側方カバーは、第１の湾曲した側面のくぼみ内の第１の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第１の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本実施形態は、第１の側方流体インジェクタを開示し、第１の側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第１の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。任意に、本実施形態は、第３の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第２の側方撮像センサを開示する。レンズは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第３の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第３の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本実施形態は、第２の側方照明を少なくとも２つ開示する。第２の側方照明はそれぞれ、第２の透明な側方カバーと第２の側方電気アセンブリとを備える。第２の透明な側方カバーは、第２の湾曲した側面のくぼみ内の第２の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第２の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

【００５９】

任意に、本実施形態は、第２の側方流体インジェクタを開示し、第２の側方流体インジェクタは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第２の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。任意に、本実施形態は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを開示する。前方撮像センサの電気アセンブリ、第１の側方撮像センサの電気アセンブリ、及び第２の側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。

【００６０】

別の実施形態において、本願は、内視鏡の画像撮像部品で使用するための流体多岐管を開示する。流体多岐管は、第１の端部と第２の端部とを有し、第１の幅及び第１の長さを有して長尺ハウジングに取付けられる基部を含む。長尺ハウジングは、第２の幅及び第２

の長さを有し、第２の幅は第１の幅より狭い。第２の長さは、第１の長さよりも長く、画像撮像部品の長さを延ばす。流体多岐管は、前記長尺ハウジング及び前記基部を通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。基部の底面は、基部の中心を通って延在するサービスチャンネル導管の手元側部分と、第１の湾曲した側面に向かって屈曲し、出口ポートにつながる、サービスチャンネル導管の先端側部分とを含む。出口ポートは、第１の湾曲した面のくぼみに設置される。

【００６１】

別の実施形態において、本願は、大腸内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。

１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。

２）画像撮像部品は、多岐管を更に備える。流体多岐管は、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、第１の幅及び第１の長さを有して長尺ハウジングに取付けられる基部を含む。長尺ハウジングは、第２の幅及び第２の長さを有し、第２の幅は第１の幅より狭い。第２の長さは、第１の長さよりも長く、画像撮像部品の長さを延ばす。多岐管は、前記長尺ハウジング及び前記基部を通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。基部の底面は、基部を通って延在する第１のサービスチャンネル導管の手元側部分と、第１の湾曲した側面に向かって屈曲し、第１の湾曲した面のくぼみに設置される、出口ポートにつながる、第１のサービスチャンネル導管の先端側部分と、基部を通って同様に延在する第２のサービスチャンネル導管の手元側部分と、第２の湾曲した側面に向かって屈曲し、第２の湾曲した面のくぼみに設置される、出口ポートにつながる、第２のサービスチャンネル導管の先端側部分とを含む。

３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

【００６２】

任意に、本願は、第３の前方照明を開示し、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本願は、前方作業チャンネルを開示し、前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、実質的に平坦な前面の垂直軸線に沿って配置され、左上及び右上の象限に少なくとも部分的に存在し、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義

される。任意に、本願は、流体インジェクタチャンネルを開示し、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、右上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。任意に、本願は、噴出チャンネルを開示する。噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。任意に、本願は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第１の側方撮像センサを開示する。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本願は、第１の側方照明を少なくとも２つ開示する。第１の側方照明はそれぞれ、第１の透明な側方カバーと第１の側方電気アセンブリとを備える。第１の透明な側方カバーは、第１の湾曲した側面のくぼみ内の第１の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第１の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

【００６３】

任意に、本願は、第１の側方流体インジェクタを開示し、第１の側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第１の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。任意に、本願は、第３の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第２の側方撮像センサを開示する。レンズは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第３の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第３の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本願は、第２の側方照明を少なくとも２つ開示する。第２の側方照明はそれぞれ、第２の透明な側方カバーと第２の側方電気アセンブリとを備える。第２の透明な側方カバーは、第２の湾曲した側面のくぼみ内の第２の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第２の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。任意に、本願は、第２の側方流体インジェクタを開示し、第２の側方流体インジェクタは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第２の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。任意に、本願は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを開示する。前方撮像センサの電気アセンブリ、第１の側方撮像センサの電気アセンブリ、及び第２の側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。

【００６４】

別の実施形態において、本願は、内視鏡の画像撮像部品で使用するための多岐管を開示する。流体多岐管は、第１の端部と第２の端部とを有し、第１の幅及び第１の長さを有して長尺ハウジングに取付けられる基部を含む。長尺ハウジングは、第２の幅及び第２の長さを有し、第２の幅は第１の幅より狭く、第２の長さは第１の長さよりも長い。流体多岐管は、前記長尺ハウジング及び前記基部を通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。基部の底面は、基部を通って延在する第１のサービスチャンネル導管の手元側部分と、第１の湾曲した側面に向かって屈曲し、第１の湾曲した面のくぼみに設置される、出口ポートにつながる、第１のサービスチャンネル導管の先端側部分と、基部を通って同様に延在する第２のサービスチャンネル導管の手元側部分と、第２の湾曲した側面に向かって屈曲し、第２の湾曲した面のくぼみに設置される、出口ポートにつながる、第２のサービスチャンネル導管の先端側部分とを含む。

【００６５】

別の実施形態において、本願は、大腸内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を

有する。
１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。
２）画像撮像部品は、流体多岐管を更に備え、流体多岐管は、前記画像撮像部品の長さを延ばす長尺ハウジングを備え、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、前記長尺ハウジングを通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。流体多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。
３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
６）画像撮像部品は、第３の前方照明を更に備え、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
７）画像撮像部品は、前方作業チャンネルを更に備え、前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、実質的に平坦な前面の垂直軸線に沿って配置され、左上及び右上の象限に少なくとも部分的に存在し、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
８）画像撮像部品は、流体インジェクタチャンネルを更に備え、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、右上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
９）画像撮像部品は、噴出チャンネルを更に備え、噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
１０）画像撮像部品は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第１の側方撮像センサを更に備える。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１１）画像撮像部品は更に、第１の側方照明を少なくとも２つ備える。第１の側方照明はそれぞれ、第１の透明な側方カバーと第１の側方電気アセンブリとを備える。第１の透明な側方カバーは、第１の湾曲した側面のくぼみ内の第１の側方撮像センサのレンズの両側

に配置される。第１の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１２）画像撮像部品は、第１の側方流体インジェクタを更に備え、第１の側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第１の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。
１３）画像撮像部品は、第３の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第２の側方撮像センサを更に備える。レンズは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第３の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第３の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１４）画像撮像部品は更に、第２の側方照明を少なくとも２つ備える。第２の側方照明はそれぞれ、第２の透明な側方カバーと第２の側方電気アセンブリとを備える。第２の透明な側方カバーは、第２の湾曲した側面のくぼみ内の第２の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第２の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１５）画像撮像部品は、第２の側方流体インジェクタを更に備え、第２の側方流体インジェクタは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第２の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。
１６）画像撮像部品は、少なくとも１つの側方噴出チャンネルを更に備え、当該少なくとも１つの側方噴出チャンネルは、少なくとも２つの出口ポートと少なくとも１つの導管とを含む。少なくとも２つの出口ポートは、前記ハウジングの周辺に配置される。当該少なくとも１つの導管は、前記流体多岐管の第１の端部に、少なくとも１つの対応するエントリポートを有する。
１７）画像撮像部品は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを更に備える。前方撮像センサの電気アセンブリ、第１の側方撮像センサの電気アセンブリ、及び第２の側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。
【００６６】
任意に、本願は、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも２つの出口ポートの少なくとも１つが、くぼみ内に部分的に配置されることを開示する。任意に、側方流体インジェクタの一方又は両方は、前記少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも２つの出口ポートの間に配置される。任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも２つの出口ポートには、２つ、４つ、６つ又は８つの出口ポートが含まれる。任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの導管の直径は、約１．４－１．７ミリメートルである。任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は鋭角である。任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は鈍角である。任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は、４５－６０°の範囲である。任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は、１２０－１３５°の範囲である。任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートは、所定のアルゴリズムで動作する。任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートは、異なる所定のアルゴリズムで動作する。
【００６７】
別の実施形態において、本願は、胃内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。
１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側

面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。
２）画像撮像部品は、流体多岐管を更に備え、流体多岐管は、前記画像撮像部品の長さを延ばす長尺ハウジングを備え、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、前記長尺ハウジングを通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。流体多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。
３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ胃内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
６）画像撮像部品は、第３の前方照明を更に備え、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
７）画像撮像部品は、前方作業チャンネルを更に備え、前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、実質的に平坦な前面の垂直軸線に沿って配置され、左上及び右上の象限に少なくとも部分的に存在し、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
８）画像撮像部品は、流体インジェクタチャンネルを更に備え、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、右上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
９）画像撮像部品は、噴出チャンネルを更に備え、噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
１０）画像撮像部品は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、側方撮像センサを更に備える。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ胃内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１１）画像撮像部品は更に、側方照明を少なくとも２つ備える。側方照明はそれぞれ、透明な側方カバーと側方電気アセンブリとを備える。透明な側方カバーは、第１の湾曲した側面のくぼみ内の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１２）画像撮像部品は、側方流体インジェクタを更に備え、側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。
１３）画像撮像部品は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを更に備える。前方撮像センサの電気アセンブリ、及び側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基

板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。

【００６８】

別の実施形態において、本願は、胃内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。

１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。

２）画像撮像部品は、流体多岐管を更に備え、流体多岐管は、前記画像撮像部品の長さを延ばす長尺ハウジングを備え、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、前記長尺ハウジングを通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。流体多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。

３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ胃内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

６）画像撮像部品は、第３の前方照明を更に備え、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

７）画像撮像部品は、前方作業チャンネルを更に備え、前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、実質的に平坦な前面の垂直軸線に沿って配置され、左上及び右上の象限に少なくとも部分的に存在し、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

８）画像撮像部品は、流体インジェクタチャンネルを更に備え、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、右上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

９）画像撮像部品は、噴出チャンネルを更に備え、噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

１０）画像撮像部品は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、側方撮像センサを更に備える。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成され

る。第２の光軸は、レンズの中心、且つ胃内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１１）画像撮像部品は更に、側方照明を少なくとも２つ備える。側方照明はそれぞれ、透明な側方カバーと側方電気アセンブリとを備える。透明な側方カバーは、第１の湾曲した側面のくぼみ内の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１２）画像撮像部品は、側方流体インジェクタを更に備え、側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。
１３）画像撮像部品は、側方サービスチャンネルを更に備え、側方サービスチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、第１の湾曲した側面の、くぼみ内に配置される。導管の手元側部分は、前記流体多岐管の第１の端部から、前記長尺ハウジングを通って延在する。導管の先端側部分は、第１の湾曲した側面に向かって屈曲する。
１４）画像撮像部品は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを更に備える。前方撮像センサの電気アセンブリ、及び側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。
【００６９】
別の実施形態において、本願は、胃内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。
１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。
２）画像撮像部品は、流体多岐管を更に備え、流体多岐管は、前記画像撮像部品の長さを延ばす長尺ハウジングを備え、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、前記長尺ハウジングを通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも３つの独立し流体的に分離した導管を有する。流体多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。
３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ胃内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
６）画像撮像部品は、第３の前方照明を更に備え、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
７）画像撮像部品は、前方作業チャンネルを更に備え、前方作業チャンネルは、出口ポー

トと導管とを含む。出口ポートは、実質的に平坦な前面の垂直軸線に沿って配置され、左上及び右上の象限に少なくとも部分的に存在し、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

８）画像撮像部品は、流体インジェクタチャンネルを更に備え、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、右上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

９）画像撮像部品は、噴出チャンネルを更に備え、噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記３つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

１０）画像撮像部品は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、側方撮像センサを更に備える。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ胃内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

１１）画像撮像部品は更に、側方照明を少なくとも２つ備える。側方照明はそれぞれ、透明な側方カバーと側方電気アセンブリとを備える。透明な側方カバーは、第１の湾曲した側面のくぼみ内の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

１２）画像撮像部品は、側方流体インジェクタを更に備え、側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。

１３）画像撮像部品は、少なくとも１つの側方噴出チャンネルを更に備え、当該少なくとも１つの側方噴出チャンネルは、少なくとも１つの出口ポートと少なくとも１つの導管とを含む。少なくとも１つの出口ポートは、前記ハウジングの周辺に配置される。少なくとも１つの導管は、前記流体多岐管の第１の端部に、少なくとも１つの対応するエントリポートを有する。

１４）画像撮像部品は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを更に備える。前方撮像センサの電気アセンブリ、及び側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。

【００７０】

任意に、本願は、少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートが、くぼみ内に部分的に配置されることを開示する。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートには、２つ、４つ、６つ又は８つの出口ポートが含まれる。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートは、対応する側方撮像センサの光軸から、８．５－９．５ミリメートルの範囲の距離に位置付けられる。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートから出て行く流体は、対応する側方画像センサのレンズと側方照明と含む横平面に対して、５０－６０°の範囲の角度を形成する。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの導管の直径は、約１．４－１．７ミリメートルである。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は鋭角である。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は鈍角である。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は、４５－６０°の範囲である。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートの、出口の角度は、１２０－１３５°の範囲である。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートは、所定のアルゴリズムで動作する。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの、少なくとも１つの出口ポートは、異なる所定の

アルゴリズムで動作する。

【００７１】

別の実施形態において、本願は、大腸内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。

１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。

２）画像撮像部品は、流体多岐管を更に備え、流体多岐管は、前記画像撮像部品の長さを延ばす長尺ハウジングを備え、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、前記長尺ハウジングを通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも４つの独立し流体的に分離した導管を有する。流体多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。

３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、楕円形状であり、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、楕円形状であり、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

６）画像撮像部品は、第３の前方照明を更に備え、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、楕円形状であり、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。

７）画像撮像部品は、第１の前方作業チャンネルを更に備え、第１の前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートのかなりの部分は、実質的に平坦な前面の右上の象限に配置され、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記４つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

８）画像撮像部品は、第２の前方作業チャンネルを更に備え、第２の前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートのかなりの部分は、実質的に平坦な前面の左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記４つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

９）画像撮像部品は、流体インジェクタチャンネルを更に備え、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、少なくとも部分的に、前記右上の象限及び右下の象限内に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記４つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

１０）画像撮像部品は、噴出チャンネルを更に備え、噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、少なくとも部分的に、前記左上の象限及び右上の象限内に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記４つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。

１１）画像撮像部品は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを

有する、第１の側方撮像センサを更に備える。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１２）画像撮像部品は更に、第１の側方照明を少なくとも２つ備える。第１の側方照明はそれぞれ、第１の透明な側方カバーと第１の側方電気アセンブリとを備える。第１の透明な側方カバーは、楕円形状であり、第１の湾曲した側面のくぼみ内の第１の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第１の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１３）画像撮像部品は、第１の側方流体インジェクタを更に備え、第１の側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第１の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。
１４）画像撮像部品は、第３の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、第２の側方撮像センサを更に備える。レンズは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第３の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第３の光軸は、レンズの中心、且つ大腸内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１５）画像撮像部品は更に、第２の側方照明を少なくとも２つ備える。第２の側方照明はそれぞれ、第２の透明な側方カバーと第２の側方電気アセンブリとを備える。第２の透明な側方カバーは、楕円形状であり、第２の湾曲した側面のくぼみ内の第２の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。第２の側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１６）画像撮像部品は、第２の側方流体インジェクタを更に備え、第２の側方流体インジェクタは、第２の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第２の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。
１７）画像撮像部品は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを更に備える。前方撮像センサの電気アセンブリ、第１の側方撮像センサの電気アセンブリ、及び第２の側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。

【００７２】

任意に、前記第１及び第２の前方作業チャンネルの両方を、医療用器材を挿入するために適合させる。第１及び第２の前方作業チャンネルの両方を、吸引するために適合させる。前記第１及び第２の前方作業チャンネルの一方を、医療用器材を挿入するために適合させ、前記第１及び第２の前方作業チャンネルのもう一つを、吸引するために適合させる。前記第１及び第２の前方作業チャンネルの出口ポート間の距離を、０．４０ミリメートル－０．４５ミリメートルの範囲にする。前記第１の前方作業チャンネルの導管の直径は、３．６－４．０ミリメートルの範囲であり、前記第２の前方作業チャンネルの導管の直径は、２．６－３．０ミリメートルの範囲である。前記第１の前方作業チャンネルの導管の直径は、３．８ミリメートルであり、前記第２の前方作業チャンネルの導管の直径は、２．８ミリメートルである。

【００７３】

別の実施形態において、本願は、胃内視鏡のシャフトの端部に取付けられるように適合される、ある長さの画像撮像部品を開示する。シャフトは、長手軸線を決定する長手を有する。
１）画像撮像部品は、部分的に取り囲まれた内部容積を画定し、実質的に円柱形状であり、実質的に平坦な前面と、第１の湾曲した側面と、第２の湾曲した側面とを備える、ハウジングを備える。実質的に平坦な前面は、前記実質的に平坦な前面の中心を通る縦軸線と前記中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する。前記４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。前記第１の湾曲した側面及び前記第２の湾曲した側面のそれぞれは、実質的に平坦なくぼみを含む。

２）画像撮像部品は、流体多岐管を更に備え、流体多岐管は、前記画像撮像部品の長さを延ばす長尺ハウジングを備え、第１の端部と第２の端部とを有する。流体多岐管は、前記長尺ハウジングを通って第１の端部から第２の端部まで延びる、少なくとも４つの独立し流体的に分離した導管を有する。流体多岐管は、内部容積の第１の部分を占有するように構成される。
３）画像撮像部品は、第１の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、前方撮像センサを更に備え、レンズは、実質的に平坦な前面の表面に位置付けられ、第１の光軸から少なくとも０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第１の光軸は、レンズの中心、且つ胃内視鏡の前記長手軸線と平行に、配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
４）画像撮像部品は、第１の前方照明を更に備え、第１の前方照明は、第１の透明なカバーと第１の電気アセンブリとを備える。第１の透明なカバーは、楕円形状であり、実質的に平坦な前面の前記右下及び左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第１の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
５）画像撮像部品は、第２の前方照明を更に備え、第２の前方照明は、第２の透明なカバーと第２の電気アセンブリとを備える。第２の透明なカバーは、楕円形状であり、実質的に平坦な前面の左下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第２の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
６）画像撮像部品は、第３の前方照明を更に備え、第３の前方照明は、第３の透明なカバーと第３の電気アセンブリとを備える。第３の透明なカバーは、楕円形状であり、実質的に平坦な前面の前記右下の象限内に、少なくとも部分的に配置される。第３の電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
７）画像撮像部品は、第１の前方作業チャンネルを更に備え、第１の前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートのかなりの部分は、実質的に平坦な前面の右上の象限に配置され、当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記４つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
８）画像撮像部品は、第２の前方作業チャンネルを更に備え、第２の前方作業チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートのかなりの部分は、実質的に平坦な前面の左上の象限に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記４つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
９）画像撮像部品は、流体インジェクタチャンネルを更に備え、流体インジェクタチャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、少なくとも部分的に、前記右上の象限及び右下の象限内に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記４つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
１０）画像撮像部品は、噴出チャンネルを更に備え、噴出チャンネルは、出口ポートと導管とを含む。出口ポートは、少なくとも部分的に、前記左上の象限及び右上の象限内に配置される。当該導管は、流体多岐管の長尺ハウジングを通って延在する、前記４つの独立し流体的に分離した導管の１つによって定義される。
１１）画像撮像部品は、第２の光軸によって特徴付けられ、レンズ及び電気アセンブリを有する、側方撮像センサを更に備える。レンズは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に位置付けられ、第２の光軸から、０°から８０°の範囲内の画像を撮像するように構成される。第２の光軸は、レンズの中心、且つ胃内視鏡の前記長手軸線と垂直に配置される。電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１２）画像撮像部品は更に、側方照明を少なくとも２つ備える。側方照明はそれぞれ、透明な側方カバーと側方電気アセンブリとを備える。透明な側方カバーは、楕円形状であり、第１の湾曲した側面のくぼみ内の第１の側方撮像センサのレンズの両側に配置される。側方電気アセンブリは、内部容積内に配置される。
１３）画像撮像部品は、側方流体インジェクタを更に備え、側方流体インジェクタは、第１の湾曲した側面のくぼみ内に配置される出口ポートを有し、流体を第１の側方画像センサのレンズに向かって排出するように構成される。

１４）画像撮像部品は、プリント基板を備える第１の集積回路アセンブリを更に備える。前方撮像センサの電気アセンブリ、及び側方撮像センサの電気アセンブリが、プリント基板上に搭載され、第１の集積回路基板アセンブリは、前記内部容積の第２の部分を占有するように構成される。

【００７４】

任意に、第１及び第２の前方作業チャンネルの両方を、医療用器材を挿入するために適合させる。第１及び第２の前方作業チャンネルの両方を、吸引するために適合させる。前記第１及び第２の前方作業チャンネルの一方を、医療用器材を挿入するために適合させ、前記第１及び第２の前方作業チャンネルのもう一つを、吸引するために適合させる。前記第１及び第２の前方作業チャンネルの出口ポート間の距離を、０．４０ミリメートル－０．４５ミリメートルの範囲にする。前記第１の前方作業チャンネルの導管の直径は、３．６－４．０ミリメートルの範囲であり、前記第２の前方作業チャンネルの導管の直径は、２．６－３．０ミリメートルの範囲である。前記第１の前方作業チャンネルの導管の直径は、３．８ミリメートルであり、前記第２の前方作業チャンネルの導管の直径は、２．８ミリメートルである。

【００７５】

任意に、前記少なくとも１つの側方観察ビュー素子の光軸は、前記少なくとも１つの前方向きビュー素子の光軸と、鈍角を形成する。前記少なくとも１つの側方観察ビュー素子の光軸は、前記少なくとも１つの前方向きビュー素子の光軸と、鋭角を形成する。少なくとも１つの側方観察カメラが、開口部から突出する医療用器材を眺められるように、開口部を位置付ける。

【００７６】

上述した実施形態のいずれかと関連して、少なくとも１つの側方噴出チャンネルは、少なくとも１つの側方噴出チャンネルに接続される溝を通して、流体を循環させ、前記ハウジングは溝の上に穿設した複数の穴を更に含み、複数の穴は、溝を通って循環する液体を出させる。１つ以上の側方噴出チャンネルには、内視鏡アセンブリの先端部の両側に配置される２つの側方噴出チャンネルを含む。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して、鋭角に屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して、９０°に屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して、鈍角に屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して、鋭角、直角及び鈍角を組み合わせた角度で屈曲させる。複数の穴を、溝の上に、直線的に設置する。複数の穴のそれぞれの穴を、それぞれに隣接する穴から、少なくとも０．２ミリメートルの距離に存在させる。複数の穴のそれぞれの直径は、５ミリメートルである。

【００７７】

任意に、少なくとも１つの側方噴出チャンネルは、流体を、前記ハウジングに設置された着脱可能なリングアセンブリを通じて循環させる。着脱可能なリングアセンブリは、リングアセンブリの内周に設置された周囲溝と、周囲溝に沿って穿設された複数の穴とを含む。少なくとも１つの側方噴出チャンネルの少なくとも２つの出口ポートは周囲溝に位置合わせされ、また、複数の穴によって、着脱可能なリングアセンブリを通って循環する流体を出すことができる。

【００７８】

任意に、先端カバーの第１の直径は、周囲溝の第２の直径よりも小さい。１つ以上の側方噴出チャンネルには、内視鏡アセンブリの先端部の両側に位置付けられる２つの側方噴出チャンネルが含まれる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して鋭角に屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して９０°に屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して鈍角に屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して、鋭角、直角及び鈍角を組み合わせた角度で屈曲させる。複数の穴を、周囲溝の上に、直線的に設置する。複数の穴のそれぞれの穴を、それぞれに隣接する穴から、少なくとも０．２ミリメートルの距離に存在させる。複数の穴のそれぞれの直径は、５ミリメートルである。

【００７９】
上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、先端部のスプリンクラアセンブリを開示する。マルチビュー素子内視鏡アセンブリの先端部は、
１）流体を循環させる１つ以上の噴出チャンネルと、
２）先端部と関連付けられ、１つ以上の噴出チャンネルと位置合わせされた１つ以上の噴出チャンネル開口部を含む先端カバーと、
３）１つ以上の噴出チャンネルの開口部のそれぞれの上に設置されたパッチ、及び、パッチに沿って穿設された複数の穴を含む、着脱可能なスプリンクラアセンブリであり、当該複数の穴によって、１つ以上の噴出チャンネルを通って循環する流体を出すことができる、着脱可能なスプリンクラアセンブリと、
を備える。
【００８０】
任意に、１つ以上の噴出チャンネルには、内視鏡アセンブリの先端部の両側に位置付けられる２つの側方噴出チャンネルが含まれる。１つ以上の噴出チャンネルには、内視鏡アセンブリの先端部の前方パネルに位置付けられる前方噴出チャンネルが含まれる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して鋭角に屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して９０°に屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して、鋭角、直角及び鈍角を組み合わせた角度で屈曲させる。複数の穴を、内視鏡アセンブリの長手に対して異なる角度に屈曲させる。複数の穴を、先端カバーの外周に沿って、パッチ上に、直線的に設置する。１つ以上の噴出チャンネルの開口部は、所定のアルゴリズムで動作する。１つ以上の側方噴出チャンネルの開口部のそれぞれは、異なる所定のアルゴリズムで動作する。
【００８１】
任意に、先端部は、前方インジェクタと、少なくとも１つの側方インジェクタと、少なくとも１つの前方向きビュー素子と、当該前方向きビュー素子に関連付けられる少なくとも１つの前方照明と、少なくとも１つの側方向きビュー素子と、当該側方向きビュー素子に関連付けられる少なくとも１つの側方照明と、医療用器材を挿入するために構成される前方作業チャンネルとを更に備える。
【００８２】
上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、流体を、マルチビュー素子内視鏡の先端部の複数の噴出開口部に供給するための、複数噴出口分配器を開示する。当該複数噴出口分配器は、分配器ハウジングと、分配器のハウジング内に配置される分配器モータと、分配器モータに連結され、分配器のハウジング内に配置される、モータシャフトと、分配器のハウジング内に配置され、モータシャフトに連結される分配器ディスクと、を備える。当該分配器ディスクは、前記流体を複数噴出口分配器へ供給するための流体入口パイプラインと、流体入口パイプラインが供給する前記流体を、複数の噴出開口部へ提供するための、少なくとも１つの流体出口パイプラインとを備える。
【００８３】
任意に、複数の噴出開口部は、前方噴出開口部と、少なくとも１つの側方噴出開口部とを含む。複数の噴出開口部は、前方噴出開口部と、第１の側方噴出開口部と、第２の側方噴出開口部とを含む。分配器ハウジングは、分配器ディスクを分配器ハウジング内に固定的に位置付けるための、ロック要素を更に備える。分配器ディスクは、分配器ディスクをモータシャフトと接続するためのプラグを更に備える。分配器ディスクは、ロック要素を受け止めるための、前記分配器ディスクの外面の溝を更に含む。ポンプは、前記流体を、流体入口パイプラインに供給する。複数噴出口分配器は、主要コネクタを経由して内視鏡に接続される。主要コネクタは、バルブにつながるシャフトを備える複数噴出口コントローラを有し、バルブは、噴出コネクタを通じてバルブを主要コントローラに動作可能に接続するハウジングに設置される。バルブは、その表面に形成されるねじを有する。シャフトの第１の姿勢は、ねじを回転させて、流体を前方噴出開口部のみに出させ、シャフトの第２の姿勢は、ねじを回転させて、流体を前方噴出開口部及び少なくとも１つの側方噴出

開口部の両方を通じて出させる。

【００８４】

任意に、分配器ディスクの分配器の速度は、１分間当たり３０回転から、１分間当たり１００回転の範囲である。分配器ディスクの分配器の速度は、１分間当たり５０回転から、１分間当たり６５回転の範囲である。少なくとも１つの流体出口パイプラインには、流体入口パイプラインによって供給される前記流体を、複数の噴出開口部に提供するための、３つの流体パイプラインが含まれる。複数の噴出開口部は、前方噴出開口部と、少なくとも１つの側方噴出開口部とを含む。複数の噴出開口部には、前方噴出開口部と、第１の側方噴出開口部と、第２の側方噴出開口部とが含まれる。少なくとも１つの流体出口パイプラインには、流体入口パイプラインによって供給される前記流体を、複数の噴出開口部に提供するための、２つの流体出口パイプラインが含まれる。複数の噴出開口部は、前方噴出開口部と、少なくとも１つの側方噴出開口部とを含む。複数の噴出開口部は、前方噴出開口部と、第１の側方噴出開口部と、第２の側方噴出開口部とを含む。主要コネクタは、バルブにつながるシャフトを備える複数噴出口コントローラを有し、バルブは、噴出コネクタを通じてバルブを主要コントローラに動作可能に接続するハウジングに設置される。バルブは、その表面に形成されるねじを有する。シャフトの第１の姿勢は、ねじを回転させて、流体を前方噴出開口部のみへ出させ、シャフトの第２の姿勢は、ねじを回転させて、流体を前方噴出開口部及び少なくとも１つの側方噴出開口部の両方を通じて出させる。

【００８５】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、前方部分と後方部分とを有するハウジングを開示する。前記画像撮像部品は、前記前方撮像センサと、レンズと、関連する前方プリント基板とを備える、前方の密封モジュール式ユニットを更に備える。前記画像撮像部品は、前記第１の前方撮像センサと、レンズと、関連する第１の側方プリント基板とを備える、第１の側方の密封モジュール式ユニットを更に備える。前記画像撮像部品は、前記第２の前方撮像センサと、レンズと、関連する第２の側方プリント基板とを備える、第２の側方の密封モジュール式ユニットを更に備える。前方プリント基板、第１の側方プリント基板及び第２の側方プリント基板は互いに連結している。前記画像撮像部品は、前方のモジュール式ユニットと、第１の側方のモジュール式ユニットと、第２の側方のモジュール式ユニットとを、互いからカプセル化するホルダーを更に備える。前記ホルダーは、前方の密封モジュール式ユニットを担持するための前方凹領域と、第１の側方の密封モジュール式ユニットを担持するための第１の側方コンパートメントと、第２の側方の密封モジュール式ユニットを担持するための第２の側方コンパートメントと、前方のモジュール式ユニット及び側方のモジュールユニットの、連結されたプリント基板に接続される電気ケーブルを担持するための長方形状ストリップと、を有する。コンパートメントは、側方のモジュール式のユニットのレンズを担持するように構成されるスロットを有する。ホルダーは、内部容積の第３の部分を占有するように構成される。

【００８６】

任意に、ハウジングは、前方部分と後方部分とを有する。前記画像撮像部品は、前記前方撮像センサと、レンズと、関連する前方プリント基板とを備える、前方の密封モジュール式ユニットを更に備える。前記画像撮像部品は、前記第１の前方撮像センサと、レンズと、関連する第１の側方プリント基板とを備える、第１の側方の密封モジュール式ユニットを更に備える。前記画像撮像部品は、前記第２の前方撮像センサと、レンズと、関連する第２の側方プリント基板とを備える、第２の側方の密封モジュール式ユニットを更に備える。前方プリント基板、第１の側方プリント基板及び第２の側方プリント基板は互いに連結している。前記画像撮像部品は、前面と、第１の側面と、第２の側面と、後方部分とを含むホルダーを更に備える。前面と、第１及び第２の側面とのそれぞれは、前方のモジュール式ユニット及び側方のモジュール式ユニットの、複数のコネクタを受け止めるように構成される、複数の凹部を有する。後方部分は、電力を前方及び側方のモジュール式ユニットに供給するとともに、データを前方及び側方のモジュール式ユニットから伝送する

ための電気ケーブルを担持するように構成される。前記画像撮像部品は、ホルダーを支持するフレームを更に備える。前記フレームは、前方のモジュール式ユニットを収めるための前方凹領域と、第１の側方のモジュール式ユニットのレンズを担持するように構成されるスロットを有する第１の側面と、第２の側方のモジュール式ユニットのレンズを担持するように構成されるスロットを有する第２の側面とを含む。ホルダー及びフレームは、内部容積の第３の部分を占有するように構成される。

【００８７】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、マルチビュー素子内視鏡の先端部の電子回路基板を開示する。電子回路基板は、１つ以上の光学アセンブリを備え、前記１つ以上の光学アセンブリのそれぞれは、１）少なくとも１つのレンズアセンブリと、２）撮像センサと、を備える。前記１つ以上の光学アセンブリのそれぞれは、前記少なくとも１つのレンズアセンブリ及び撮像センサを支持する。撮像センサは、第１の表面が内視鏡の先端部を向くとともに、反対の第２の表面は内視鏡の先端端部から離れる方向を向いた、折り曲げられた姿勢で設置される。第１の表面は前方表面であり、第２の表面は後方表面である。第１の表面は、前記少なくとも１つのレンズアセンブリの関連するレンズアセンブリと、前記少なくとも１つのレンズアセンブリに関連付けられる１つ以上の照明と、前記１つ以上の光学アセンブリを支持するように適合される上方基板及び下方基板と、前記上方基板及び下方基板の、前記１つ以上の照明を支持するための複数の溝と、を受ける。

【００８８】

任意に、第１の表面はガラス表面である。第２の表面は電子チップを備える。第２の表面はプリント基板を備える。前記１つ以上の光学アセンブリのそれぞれは、１つ以上の照明が生み出した熱に対するヒートシンクの役目を果たす金属フレームである。

【００８９】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、マルチビュー素子内視鏡の先端部の電子回路基板を開示する。電子回路基板は、複数のビュー素子ホルダーを備え、それぞれのビュー素子ホルダーは、光学レンズアセンブリ及び関連する撮像センサを支持する。１つ以上の照明は、光学レンズアセンブリに関連付けられる。それぞれのビュー素子ホルダーは、１つ以上の照明を支持するための１つ以上の溝を含む。

【００９０】

任意に、撮像センサは、第１の前方表面が内視鏡の先端端部を向くとともに、反対の第２の後方表面は内視鏡の先端端部から離れる方向を向いた、折り曲げられた姿勢で設置される。第１の前方表面は関連する光学レンズアセンブリを受ける。任意に、第１の前方表面はガラス表面である。第２の後方表面は電子チップを備える。第２の後方表面はプリント基板を備える。電子回路基板は上方基板及び下方基板を備える。ビュー素子ホルダーは、１つ以上の照明が生み出した熱に対するヒートシンクの役目を果たす金属フレームである。金属の要素は、前記複数のビュー素子ホルダーの間に設置されて、前記１つ以上の照明に対するヒートシンクとしての機能を果たし、また金属の要素は、ビュー素子ホルダーを上方基板と下方基板との間で固定的に支持する。

【００９１】

任意に、電子回路基板は、マルチビュー素子内視鏡の先端部の１つ以上のビュー素子ホルダーを備え、前記１つ以上のビュー素子ホルダーのそれぞれは、少なくとも１つの光学レンズアセンブリと、撮像センサと、１つ以上の照明と、１つ以上の照明を支持するための１つ以上の溝とを含む。

【００９２】

任意に、先端部は、前方インジェクタと、少なくとも１つの側方インジェクタと、前方噴出口と、少なくとも１つの側方噴出口と、医療用器材を挿入するために構成される前方作業チャンネルとを更に備える。前方噴出口と、前記前方インジェクタとは、互いに隣接し、前記前方作業チャンネルの一方側に位置付けられる。前方噴出口と、前記前方インジェクタとは、前記前方作業チャンネルの両側に位置付けられる。

【００９３】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、マルチビュー素子内視鏡の先端部のための照明電子回路基板アセンブリを開示する。照明電子回路基板アセンブリは、前方光学アセンブリに関連付けられる、１つ以上の前方照明を支持する前方照明電子回路基板と、１つ以上の側方光学アセンブリに関連付けられる、１つ以上の側方照明を支持する少なくとも１つの側方照明電子回路基板と、上方基板及び下方基板であり、前記前方照明電子回路基板及び少なくとも１つの側方照明電子回路基板を、上方基板及び下方基板の間で保持するように適合される上方基板及び下方基板を備える。前記前方光学アセンブリは、前方レンズアセンブリと、前方撮像センサとを備える。前記１つ以上の側方光学アセンブリのそれぞれは、側方レンズアセンブリと、側方撮像センサとを備える。

【００９４】

任意に、照明電子回路基板アセンブリは、前記前方照明電子回路基板及び前記少なくとも１つの側方照明電子回路基板を支持する、前方部分及び後方部分を有する金属フレームを備える。金属フレームは、前記１つ以上の前方照明及び側方照明に対するヒートシンクの役目を果たす。金属フレームは、Ｈ字型に近似し、前記Ｈ字型のそれぞれの脚から９０°で外側に延在する４つの側方支持壁を有するとともに、２つの前方支持壁は、前記４つの側方支持壁の２つの端部に且つ前記４つの側方支持壁の２つと垂直に配置される。前方照明電子回路基板及び前記少なくとも１つの側方照明電子回路基板は、Ｕ字型に成形される。前方照明電子回路基板は、３つの照明を支持する。前記３つの照明の２つを、前記上方基板と下方基板との間に配置し、前記３つの照明の１つを、前記上方基板の上に設置する。少なくとも１つの側方照明電子回路基板は、２つの照明を支持する。少なくとも１つの側方照明電子回路基板は、２つの側方照明電子回路基板を含み、ある側方照明電子回路基板は前記先端部のどちらかの側部に存在する。先端部は、前方インジェクタと、少なくとも１つの側方インジェクタと、前方噴出口と、側方噴出口と、医療用器材を挿入するために構成される前方作業チャンネルとを更に備える。前方噴出口と、前記前方インジェクタとは、互いに隣接するとともに、前記前方作業チャンネルの一方側に位置付けられる。前方噴出口と、前記前方インジェクタとは、前記前方作業チャンネルの両側に位置付けられる。

【００９５】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、マルチビュー素子内視鏡の先端部のための電子回路基板アセンブリを開示する。電子回路基板は、第１の金属フレームを担持して前方観察ビュー素子を支持するとともに、第２の金属フレームを担持して側方観察ビュー素子を支持するように構成される基板と、前方観察ビュー素子の視野を照射するための、前方照明の３つのセットを担持するように構成される前方パネルを備える前方照明回路基板と、側方観察ビュー素子の視野を照射するための、少なくとも１つのセットの側方照明を担持するように構成される側方パネルを備える側方照明回路基板と、を備える。

【００９６】

任意に、前記前方照明の３つのセットのそれぞれは、２つ、３つ又は４つの照明素子を備える。側方前記照明の少なくとも１つのセットのそれぞれは、２つ、３つ又は４つの照明素子を備える。前方照明回路基板及び前記側方照明回路基板は、Ｕ字型に近似する。基板は、おおよそＬ字型であり、ｙ方向及びｘ方向に延在する第１の部材と、ｙ方向及びｘ方向に延在する第２の部材とを備える。第１の部材は、第２の部材と一体的に形成される。前記第１の部材と、前記第２の部材とは、同じ水平面に存在する。前記第２の部材は、前記第１の部材から、実質的に９０°の角度で延在する。前方観察ビュー素子は、前方観察撮像センサ、及び関連するプリント基板を有する対応するレンズアセンブリを備える。側方観察ビュー素子は、側方観察撮像センサ、及び関連するプリント基板を有する対応するレンズアセンブリを備える。前記第１の金属フレーム及び第２の金属フレームの軸線は互いに、７０－１３５°の範囲の角度をなす。前記第１の金属フレーム及び第２の金属フレームの軸線は互いに、９０°の角度をなす。

【００９７】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、マルチビュー素子内視鏡の先端部を

開示する。先端部は、前方観察ビュー素子、及び前方観察ビュー素子に関連付けられる前方照明の３つのセットと、側方観察ビュー素子、及び側方観察ビュー素子に関連付けられる側方照明の２つのセットと、電子回路基板アセンブリとを備える。電子回路基板アセンブリは、第１の金属フレームを担持して前方観察ビュー素子を支持するとともに、第２の金属フレームを担持して側方観察ビュー素子を支持するように構成される基板と、前方観察ビュー素子の視野を照射するための前方照明の３つのセットを担持するように構成される、折り曲げ可能な前方パネル、及び、側方観察ビュー素子の視野を照射するための側方照明のセットを担持するように構成される、側方パネルを備える照明回路基板とを備える。

【００９８】

任意に、前方観察ビュー素子は、前方観察撮像センサ、及び関連するプリント基板を有する対応するレンズアセンブリを備える。側方観察ビュー素子は、側方観察撮像センサ、及び関連するプリント基板を有する対応するレンズアセンブリを備える。前記第１の金属フレーム及び第２の金属フレームの軸線は互いに、７０－１３５°の範囲内の角度をなす。前記第１の金属フレーム及び第２の金属フレームの軸線は互いに、９０°の角度をなす。先端部は、先端カバー及び流体チャネリング要素を更に備える。前記先端部の直径は、１１ミリメートル未満である。前記先端部の直径は、１０．５ミリメートルである。流体チャネリング要素は、医療用器材を挿入するために適合される前方作業チャンネルと、前記内視鏡が挿入される体腔を洗浄するように適合される前方噴出チャンネルと、前方観察ビュー素子及び関連する照明に向いた、ノズルを有するインジェクタ開口部とを含む。

【００９９】

任意に、流体チャネリング要素は、側方観察ビュー素子及び関連する照明に向いた、ノズルを有する側方インジェクタ開口部を更に含む。流体チャネリング要素は、少なくとも１つの側方噴出チャンネル開口部を更に含む。前方作業チャンネルを、吸引するように適合させる。前方作業チャンネルの直径は、２．８－４．８ミリメートルの範囲である。前方作業チャンネルの直径は、３．２－３．５ミリメートルの範囲である。前方作業チャンネルの直径は、３．８－４．２ミリメートルの範囲である。

【０１００】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、少なくとも２つのディスプレイとそれぞれ関連する少なくとも２つの同時に動作する撮像チャンネルを含む、内視鏡システムと機能的に関連するように構成されるインタフェースユニットを開示する。インタフェースユニットは、前記少なくとも２つの撮像チャンネルと機能的に関連付けられて、前記少なくとも２つの撮像チャンネルから同時に受け取られた画像データを含む、画像を生成するように構成される画像プロセッサと、前記画像プロセッサと機能的に関連付けられる、インタフェースユニットのディスプレイとを備える。前記画像プロセッサが生成し、前記少なくとも２つの画像撮像チャンネルからの画像データを含む画像は、前記インタフェースユニットのディスプレイに表示できる。

【０１０１】

任意に、各撮像チャンネルはそれぞれ、画像撮像装置に関連付けられる。インタフェースユニットのディスプレイを実質的に携帯型とする。インタフェースユニットのディスプレイは、前記画像プロセッサと無線で機能的に関連付けられる。画像撮像装置はビデオ画像を撮像し、前記少なくとも２つの撮像チャンネルのそれぞれの前記画像データは、ビデオ画像に対応する入力されるビデオストリームを含む。そして前記画像プロセッサは、前記インタフェースユニットのディスプレイに表示可能な単一のビデオストリームを生成するように構成され、それぞれの入力されるビデオストリームに対応する縮小されたサイズの画像は、前記インタフェースユニットのディスプレイに同時に表示可能である。画像プロセッサは、少なくとも２つの入力されるビデオストリームから単一のビデオストリームを実質的にリアルタイムで生成するように構成される。

【０１０２】

任意に、インタフェースユニットは、ファイル管理システムを動作させるとともにファイルストレージモジュールを備える、インタフェースユニットのコンピュータを更に備え、前記インタフェースユニットのコンピュータは、前記画像プロセッサが生み出した画像のファイルを、前記ファイルストレージモジュールに生成及び保存するように構成される。インタフェースユニットは、ユーザインタフェースモジュールを更に備え、ユーザインタフェースモジュールによってユーザは前記コンピュータに命令できる。

【０１０３】

任意に、ユーザインタフェースモジュールは、タッチスクリーンを備える。インタフェースユニットは、少なくともファイルを前記インタフェースユニットと前記コンピュータネットワークとの間で転送するために、前記インタフェースユニットのコンピュータとコンピュータネットワークとの間で通信ができるように構成される通信チャンネルを更に備える。コンピュータネットワークはローカルコンピュータネットワークである。ローカルコンピュータネットワークは病院のネットワークである。コンピュータネットワークはインターネットである。通信チャンネルは、ＬＡＮ通信インタフェースポートを備え、インターネットプロトコルを動作させる。通信チャンネルは、Wi-Fi通信インタフェースポートを備える。通信チャンネルは、ビデオストリームを出力するために構成される、ビデオ／オーディオ通信インタフェースポートを備える。通信インタフェースポートは、Ｓ端子又はコンポジットポートを備える。通信インタフェースポートは、HDMIポートを備える。インタフェースユニットは、前記画像プロセッサが生成したビデオストリームを、前記通信インタフェースポートを通じてネットワークコンピュータへ、実質的にリアルタイムで伝えるように構成される。画像プロセッサは、命令された時に、前記命令の瞬間の、前記撮像チャンネルのそれぞれの実質的に単一のビデオフレームを、キャプチャするように構成され、前記単一のビデオフレームの静止画像を順次含むビデオストリームを、前記通信インタフェースポートを通じて、ネットワークコンピュータへ伝えるように構成され、そのような静止画像のそれぞれは、ビデオストリームに予め決定した期間の間にわたり含まれる。

【０１０４】

任意に、インタフェースユニットは、前記画像撮像装置の少なくとも２つに機能的に関連付けられる同期モジュールを更に含む。そして同期モジュールは、前記少なくとも２つの画像撮像装置に対応する、撮像チャンネルの入力されるビデオストリームを同期させるため同期信号を生成するために構成される。

【０１０５】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、内視鏡システムのインタフェースユニットを使用して画像をキャプチャする方法を開示する。前記内視鏡システムは、複数の同時に動作する撮像チャンネルを含む。前記インタフェースユニットは、インタフェースユニットのディスプレイを有し、画像を、前記複数の撮像チャンネルの各自から受け取って個別にキャプチャすることができる。前記方法は、画像キャプチャイベントを引き起こすステップと、前記複数の撮像チャンネルの第１の撮像チャンネルからの第１の画像を、前記インタフェースユニットのディスプレイに表示するステップと、第１のトリガーパルスを前記インタフェースユニットから画像キャプチャコンピュータへ送信し、前記画像キャプチャコンピュータに通知して、前記第１の画像のデジタルコピーを不揮発性媒体に保存するステップと、前記複数の撮像チャンネルの第２の撮像チャンネルからの第２の画像を、前記インタフェースユニットのディスプレイに表示するステップと、第２のトリガーパルスを前記インタフェースユニットから画像キャプチャコンピュータへ送信し、前記画像キャプチャコンピュータに通知して、前記第２の画像のデジタルコピーを不揮発性媒体に保存するステップと、を含み、前記第１及び第２の画像は、順次キャプチャされ保存され、前記第１及び第２の画像の元のアスペクト比が保たれる。

【０１０６】

任意に、画像キャプチャイベントを引き起こす前記ステップを、前記内視鏡システムの内視鏡のボタンを押すことで遂行する。画像キャプチャイベントを引き起こす前記ステッ

プを、前記インタフェースユニットのボタンを押すことで遂行する。インタフェースユニットのディスプレイはタッチスクリーンを含み、画像キャプチャイベントを引き起こす前記ステップを、前記タッチスクリーンの一部を押すことで遂行する。インタフェースユニット及び前記キャプチャコンピュータを、シリアル接続によって接続する。

【０１０７】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部分の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応するビデオを表示するシステムを開示する。当該システムは、左側方観察ビュー素子からの第１のビデオを表示するための、左側方ワイドスクリーンモニタと、前方観察ビュー素子からの第２のビデオを表示するための、正方形状の中央モニタと、右側方観察ビュー素子からの第３のビデオを表示するための、右側方ワイドスクリーンモニタと、第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、位置合わせし、変調するための主要制御ユニットと、を備え、前記第１のビデオは右揃えされ、前記第３のビデオは左揃えされ、前記左側方モニタ、中央モニタ及び右側方モニタは、連続して設置されて、前記第１、第２及び第３のビデオのそれぞれの各下縁は実質的に同じ高さである。

【０１０８】

任意に、本来のアスペクト比は４：３又は５：４である。主要制御ユニットは、第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、３０％以下だけ変調する。主要制御ユニットは、前記第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、５％、１０％、１５％、２０％、２５％又は３０％だけ変調する。主要制御ユニットは、前記第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、０％だけ変調する。左側方モニタ及び右側方モニタのそれぞれの長縁は、水平である。左側方モニタ、中央モニタ及び右側方モニタを、直線的に設置する。前記右揃えされた第１のビデオの左側の第１の部分と、前記左揃えされた第３のビデオの右側の第２の部分とは、複数の患者関連情報を含む。

【０１０９】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部分の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応するビデオを表示する方法を開示する。当該方法は、左側方観察ビュー素子からの第１のビデオを、左側方ワイドスクリーンモニタに表示するステップと、前方観察ビュー素子からの第２のビデオを、正方形状の中央モニタに表示するステップと、右側方観察ビュー素子からの第３のビデオを、右側方ワイドスクリーンモニタに表示するステップと、第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、位置合わせし、変調するステップと、を含み、前記第１のビデオは右揃えされ、前記第３のビデオは左揃えされ、前記第１のビデオ、第２のビデオ及び第３のビデオは、連続的に位置付けられて、前記第１、第２及び第３のビデオの各上縁は実質的に同じ高さである。

【０１１０】

任意に、本来のアスペクト比は４：３又は５：４である。第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、３０％以下だけ変調する。前記第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、５％、１０％、１５％、２０％、２５％又は３０％だけ変調する。前記第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、０％だけ変調する。左側方モニタ及び右側方モニタのそれぞれの長縁は、水平である。左側方モニタ、中央モニタ及び右側方モニタを、直線的に設置する。前記右揃えされた第１のビデオの左側の第１の部分と、前記左揃えされた第３のビデオの右側の第２の部分とは、複数の患者関連情報を含む。

【０１１１】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部分の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応するビデオを表示するシステムを開示する。当該システムは、左側方観察ビュー素子からの第１のビデオを表示するための、左側方ワイドスクリーンモニタと、前方観察ビュー素子からの第２のビデオを表示するための、中央ワイドスクリーンモニタと、右側方観察ビュー素子からの第３のビデオを表示するための、右側方ワイドスクリーンモニタ

と、前記第１、第２又は第３のビデオの少なくとも１つの本来のアスペクト比を、位置合わせし、回転させ、変調するための主要制御ユニットと、を備え、前記左側方モニタ、中央モニタ及び右側方モニタは、連続して設置される。前記左側方モニタ、中央モニタ及び右側方モニタは、一体型フレーム容器と一体化される。任意に、左側方モニタ及び右側方モニタを、前記中央モニタを基準として角度“Ｎ”を持って設置する。角度“Ｎ”を、１０－３０°の範囲とすることができる。

【０１１２】

任意に、本来のアスペクト比は４：３又は５：４である。第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、３０％以下だけ変調する。第１及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、５％、１０％、１５％、２０％、２５％又は３０％だけ変調する。左側方モニタ及び右側方モニタのそれぞれの長縁は、水平である。左側方モニタ、中央モニタ及び右側方モニタを、直線的に設置する。前記右揃えされた第１のビデオの左側の第１の部分と、前記左揃えされた第３のビデオの右側の第２の部分とは、複数の患者関連情報を含む。主要制御ユニットは、前記第１、第２及び第３のビデオの本来のアスペクト比を、０％だけ変調する。左側方及び右側方ワイドスクリーンモニタのそれぞれの長縁は水平であり、前記中央ワイドスクリーンモニタの短縁は水平である。前記左側方、中央及び右側方ワイドスクリーンモニタの下縁は実質的に同じ高さである。第１、第２及び第３のビデオをそれぞれ、右揃え、下揃え及び左揃えする。前記中央ワイドスクリーンモニタ上の表示のために、第２のビデオも回転させる。前記右揃えされた第１のビデオの左側の第１の部分と、前記下揃えされた第２のビデオの上側の第２の部分と、前記左揃えされた第３のビデオの右側の第３の部分とは、複数の患者関連情報を含む。前記左側方ワイドスクリーンモニタ、中央ワイドスクリーンモニタ及び右側方ワイドスクリーンモニタの上縁は、実質的に同じ高さに存在する。第１、第２及び第３のビデオをそれぞれ、右揃え、上揃え及び左揃えする。前記中央ワイドスクリーンモニタ上の表示のために、第２のビデオも回転させる。第１、第２及び第３のビデオをそれぞれ、右揃え、垂直方向で中央揃え、及び左揃えする。左側方ワイドスクリーンモニタ、中央ワイドスクリーンモニタ及び右側方ワイドスクリーンモニタのそれぞれの短縁は、水平である。前記左側方ワイドスクリーンモニタ、中央ワイドスクリーンモニタ及び右側方ワイドスクリーンモニタのそれぞれの重心は、実質的に同じ高さに存在する。第１、第２及び第３のビデオの全てを、下揃えする。第１、第２及び第３のビデオのすべてをそれぞれ、前記左側方、中央及び右側方ワイドスクリーンモニタ上の表示のために、回転させる。前記下揃えされた第１、第２及び第３のビデオの上側の第１、第２及び第３の部分は、複数の患者関連情報を含む。第１、第２及び第３のビデオの全てを、上揃えする。左側方モニタ、中央モニタ及び右側方モニタは、一体型フレーム容器と一体化される。任意に、左側方モニタ及び右側方モニタを、前記中央モニタを基準として角度“Ｎ”を持って設置する。角度“Ｎ”を、１０－３０°の範囲とすることができる。

【０１１３】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部分の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応するビデオを表示する方法を開示する。当該方法は、左側方観察ビュー素子からの第１のビデオを、左側方ワイドスクリーンモニタに表示するステップと、前方観察ビュー素子からの第２のビデオを、中央ワイドスクリーンモニタに表示するステップと、右側方観察ビュー素子からの第３のビデオを、右側方ワイドスクリーンモニタに表示するステップと、前記第１、第２又は第３のビデオの少なくとも１つの本来のアスペクト比を、位置合わせし、回転させ、変調するステップと、を含み、前記第１、第２及び第３のビデオのそれぞれの上縁及び下縁は、直線的に連続である。

【０１１４】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部分の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応する第１、第２及び第３のビデオを表示するシステムを開示する。当該システム

は、モニタと、第１、第２及び第３のビデオを組み合わせて、単一合成ビデオフレームとするための主要制御ユニットと、を備え、前記単一合成ビデオフレームは、前記左側方観察ビュー素子、中央観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子の結合された視野を表し、前記主要制御ユニットは、前記モニタ上の連続的な表示のために、前記単一合成ビデオフレームをスライスして、変調された左方、中央及び右方ビデオフレームを生成し、前記変調された左方及び右方ビデオフレームを、前記変調された中央ビデオフレームに対して傾けたまま表示する。

【０１１５】

任意に、中央ビデオフレームは、単一合成ビデオフレームの結合された視野の中心の両側の総計Ｘ°の眺めを含み、左方ビデオフレーム及び右方ビデオフレームはそれぞれ、単一合成ビデオフレームの残る左方部分及び右方部分を含む。Ｘは約１５°である。Ｘは１５°から３０°以下の範囲である。左方、中央及び右方ビデオフレームは、黒色画像のストライプによって分離されている。黒色画像のストライプの幅は、６インチ（０．１５２４メートル）以下である。本来のアスペクト比は４：３又は５：４である。主要制御ユニットは、左方、中央及び右方のビデオフレームを、３０％以下だけ変調する。

【０１１６】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部分の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応する第１、第２及び第３のビデオを表示する方法を開示する。当該方法は、

第１、第２及び第３のビデオを組み合わせて、単一合成ビデオフレームとするステップと、

モニタ上の連続的な表示のために、前記単一合成ビデオフレームをスライスして、変調された左方、中央及び右方ビデオフレームを生成するステップと、

を含み、

前記単一合成ビデオフレームは、前記左側方観察ビュー素子、中央観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子の結合された視野を表し、

前記変調された左方及び右方ビデオフレームを、前記変調された中央ビデオフレームに対して傾けたまま表示する。

【０１１７】

任意に、中央ビデオフレームは、単一合成ビデオフレームの結合された視野の中心の両側の総計Ｘ°の眺めを含み、左方ビデオフレーム及び右方ビデオフレームはそれぞれ、単一合成ビデオフレームの残る左方部分及び右方部分を含む。Ｘは約１５°である。Ｘは１５°から３０°以下の範囲である。左方、中央及び右方ビデオフレームは、黒色画像のストライプによって分離されている。黒色画像のストライプの幅は、６インチ（０．１５２４メートル）以下である。

【０１１８】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応する第１、第２及び第３のビデオの１つを表示するシステムを開示する。当該システムは、モニタと、前記第１、第２及び第３のビデオの選択された１つをスライスして、前記モニタ上の連続的な表示のために、変調された左方、中央及び右方ビデオフレームを生成するための主要制御ユニットと、を備え、前記変調された左方及び右方ビデオフレームを、前記変調されたビデオフレームに対して傾けたまま表示する。

【０１１９】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、本来のアスペクト比で生成された、内視鏡の先端部分の左側方観察ビュー素子、前方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子に対応する第１、第２及び第３のビデオの１つを表示する方法を開示する。当該方法は、モニタ上の表示のために、前記第１、第２及び第３のビデオの１つを選択するステップと、前記モニタ上の連続した表示のために、前記第１、第２及び第３のビデオの前記選択された１つをスライスして、変調された左方、中央及び右方ビデオフレームを生成するス

テップと、を含み、前記変調された左方及び右方ビデオフレームを、前記変調された中央ビデオフレームに対して傾けたまま表示する。

【０１２０】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、擬似的に同時の、Ｎ（１よりも大きい）個の眺めを提供するように構成される内視鏡を開示する。前記内視鏡は、前記Ｎ個の眺めに関連付けられる方向からの光を集めるように構成されるＮ個の光学システムを備え、Ｍ（Ｎより小さい）個の画像撮像装置を更に備える。前記画像撮像装置は、前記Ｎ個の光学システムが集めた光を撮像するように構成され、それによって、Ｎ個の眺めを擬似的に同時に提供する。任意に、前記Ｍ個の画像撮像装置の少なくとも１つは、ＣＣＤを備える。Ｍは、おおよそ１である。画像撮像装置は、単一の感光平面を備える。光学システムのそれぞれは、集めた光を前記感光平面の関連する部分へ運ぶように構成される。Ｎは、おおよそ３である。第１の光学システムは、前記感光面に実質的に面する第１の方向からの光を集め、第２の光学システム及び第３の光学システムはそれぞれ、前記第１の方向に実質的に垂直な方向からの光を集める。前記光学システムの少なくとも２つは、集めた光を前記感光平面の同じ部分へ運ぶように構成される。

【０１２１】

任意に、内視鏡は、前記少なくとも２つの光学素子にそれぞれ対応する、少なくとも２つの姿勢に制御可能に位置付けられるように構成される、段階的な回転光学素子を更に備える。そのような各姿勢において、前記段階的な回転光学素子は、前記それぞれの光学システムから集めた光を、前記感光平面の前記部分へ運ぶことができる。段階的な回転光学素子は、鏡を備える。鏡は半透明の部分を含む。段階的な回転光学素子は、レンズを備える。内視鏡は、前記段階的な回転光学素子と同期して開閉するように動作可能な、少なくとも１つのシャッターを更に備える。画像撮像装置は、Ｎ個の感光平面を備え、前記光学システムのそれぞれは、光を、前記Ｎ個の感光平面の１つへそれぞれ運ぶように構成される。画像撮像装置は実質的に硬性であり、前記Ｎ個の感光平面は互いに対して一定の角度で傾いている。画像撮像装置は、実質的に軟性の部分を含み、当該軟性の部分によって、前記Ｎ個の感光平面の１つの、前記Ｎ個の感光平面の他の１つに対する角度を、制御可能に傾けることができる。画像撮像装置は、背中合わせに位置合わされる２つの感光平面を含み、その結果、２つの感光平面は実質的にそれぞれ反対の方向を向く。Ｍは１よりも大きく、Ｎは２よりも大きく、前記光学システムの少なくとも２つは、光を、前記光学撮像装置の１つの感光平面素子上へ運ぶ。Ｍは２に等しく、Ｎは３に等しい。

【０１２２】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、内視鏡先端部分を開示する。内視鏡先端部分は、前記先端部分の前面に位置付けられる第１のレンズと、前記先端部分の側部に位置付けられる第２のレンズと、前記先端部分の側部且つ前記第２のレンズの実質的に反対側に位置付けられる第３のレンズと、複数の感光面を有する撮像素子と、光を前記第１のレンズから前記複数の感光面の１つへ向けるための第１のライトガイドと、光を前記第２のレンズから前記複数の感光面の２番目へ向けるための第２のライトガイドと、光を前記第３のレンズから前記複数の感光面の３番目へ向けるための第３のライトガイドと、を備え、前記第１、第２及び第３のライドガイドのそれぞれを通過する光波は、互いに分離されている。

【０１２３】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、内視鏡先端部分を開示する。内視鏡先端部分は、前記先端部分の前面に位置付けられる第１のレンズと、前記先端部分の側部に位置付けられる第２のレンズと、前記先端部分の側部且つ前記第２のレンズの実質的に反対側に位置付けられる第３のレンズと、第１の感光面を有する第１の撮像素子と、複数の感光面を有する第２の撮像素子と、光を前記第１のレンズから前記第１の撮像素子の前記第１の感光面へ向けるための第１のライトガイドと、光を前記第２のレンズから前記第２の撮像素子の前記複数の感光面の１番目へ向けるための第２のライトガイドと、光を前記第３のレンズから前記第２の撮像素子の前記複数の感光面の２番目へ向けるための第３

のライトガイドと、を備え、前記第１、第２及び第３のライドガイドのそれぞれを通過する光波は、互いに分離されている。

【０１２４】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、内視鏡先端部分を開示する。内視鏡先端部分は、前記先端部分の前面に位置付けられる第１のレンズと、前記先端部分の側部に位置付けられる第２のレンズと、前記先端部分の側部且つ前記第２のレンズの実質的に反対側に位置付けられる第３のレンズと、第１の側面及び第２の側面を有する両側性の撮像素子であり、前記第１の側面は、前記第２の側面の実質的に反対側であり、さらに前記第１の側面は第１の感光面を備え、前記第２の側面は複数の感光面を備える、両側性の撮像素子と、光を前記第１のレンズから前記両側性の撮像素子の前記第１の側面の前記第１の感光面へ向けるための第１のライトガイドと、光を前記第２のレンズから前記両側性の撮像素子の前記第２の側面の前記複数の感光面の１番目へ向けるための第２のライトガイドと、光を前記第３のレンズから前記両側性の撮像素子の前記第２の側面の前記複数の感光面の２番目へ向けるための第３のライトガイドと、を備え、前記第１、第２及び第３のライドガイドのそれぞれを通過する光波は、互いに分離されている。

【０１２５】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、ユーティリティケーブルを使用して内視鏡の画像撮像部品に接続される主要制御ユニットを開示する。画像撮像部品は、関連する少なくとも１つの前方照明と一緒の、前方ビュー素子と、関連する少なくとも１つの第１の側方照明と一緒の、第１の側方ビュー素子と、関連する少なくとも１つの第２の側方照明と一緒の、第２の側方ビュー素子とを備える。主要制御ユニットは、カメラ回路基板と、電源と、電子メモリと、複数のインタフェースと、更なる処理素子とを備えるビデオ処理システム、並びに、ユーティリティケーブルを通って延びて、前記前方ビュー素子と、側方ビュー素子と、関連する照明とを、カメラ回路基板と接続する電気ケーブルを備える。Ｎ個の信号を、カメラ回路基板と画像撮像部品との間で伝送するように構成する。Ｎ個の信号からの、Ｍ個の信号のセットを共有して、Ｎ＜３６とし、カメラ基板はＭ個の信号を処理して、ビュー素子のそれぞれに特有な信号を生成する。

【０１２６】

任意に、Ｍ個の信号は、ビュー素子のための同期信号を含む。Ｍ個の信号は、ビュー素子のためのクロック信号を含む。Ｍ個の信号は、ビュー素子の電圧を供給する。電気ケーブルの直径は、２から２．５ミリメートルの範囲である。

【０１２７】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、画像撮像部品又は先端部分を開示し、画像撮像部品の最大体積は、２．７５ ｃｍ^{3}から３．５ ｃｍ^{3}の範囲であり、ビュー素子のそれぞれは、１２０から１８０ °の範囲の視野角を生み出すように構成され、被写界深度は３ミリメートルから１００ミリメートルの範囲であり、非球面要素へ依存しない周辺ディストーションは８０％未満であり、最大焦点長は１から１．４ミリメートルの範囲である。任意に、被写界深度は３．５ミリメートルから５０ミリメートルの範囲である。画像撮像部品の最大体積は、３．１２ ｃｍ^{3}であり、前記ビュー素子の最大焦点長は約１．２ミリメートルである。前方ビュー素子、及び側方ビュー素子の少なくとも１つの視野は、３から１００ミリメートルの範囲の被写界深度にわたって交差する。前方ビュー素子、及び側方ビュー素子の少なくとも１つの視野は、側方ビュー素子から１５ミリメートル以下の距離で交差する。

【０１２８】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、複数のビュー素子を有する内視鏡を動作させる方法を開示する。当該方法は、内視鏡の先端部の前方パネルに配置される前方向きビュー素子を使用して、前方の眺めを生み出すステップと、前記先端部の先端側端部に配置された、又は前記先端部の先端側端部に近接して配置された、１つ以上の側方向きビュー素子を使用して、１つ以上の側方の眺めを生み出すステップと、前記前方の眺め及び側方の眺めを、少なくとも１つのディスプレイ上にリアルタイムで表示するステップと

、内視鏡のハンドルのインタフェースとの対話に基づいて、どのディスプレイが選択されているを示すデータを生成するステップと、生成されたデータに基づいて、少なくとも１つのディスプレイ上の、前記前方の眺めと、側方の眺めとの間で切り替えるステップと、を含み、前記前方ビュー素子及び１つ以上の側方ビュー素子の視野が重複する。

【０１２９】

任意に、ハンドルは複数のボタンを備え、前記ボタンの操作によって、前記ディスプレイに、前記前方の眺め及び側方の眺めの少なくとも一方において、画像にズームインし画像からズームアウトさせ、画像を録画させ、画像をキャプチャさせ、又は画像を静止させる。前方の眺め及び側方の眺めを、単一のスクリーンに表示する。前方の眺め及び側方の眺めを、異なるスクリーンに表示する。ハンドルは複数のボタンを備え、前記ボタンの操作によって、前記少なくとも１つのディスプレイに、前記前方の眺め及び側方の眺めの全てにおいて同時に、画像を録画させ、画像をキャプチャさせ、又は画像を静止させる。

【０１３０】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、複数のビュー素子を有する内視鏡を動作させる方法を開示する。当該方法は、内視鏡の先端部に配置される前方向きビュー素子を使用して、前方の眺めを生み出すステップと、前記先端部の先端側端部に配置された、又は前記先端部の先端側端部に近接して配置された、少なくとも１つの側方向きビュー素子を使用して、少なくとも１つの側方の眺めを生み出すステップと、前記前方の眺め及び側方の眺めを、少なくとも１つのディスプレイ上に同時且つリアルタイムで表示するステップと、内視鏡ハンドルの少なくとも１つのボタンの操作に基づいて、どのディスプレイが選択されているかを示すデータを生成するステップと、録画、拡大縮小又は静止から選択される少なくとも１つの動作を行うステップと、を含み、前記少なくとも１つの選択された動作を、生成されたデータに基づいて、前方の眺め、少なくとも１つの側方の眺め、又は前方の眺めと少なくとも１つの側方の眺めとの両方に対して行い、前記少なくとも１つの選択された動作に関する、少なくとも１つのアイコン又は指標も表示する。

【０１３１】

任意に、当該方法は、時間に基づいた、解剖学的領域を通り抜ける内視鏡の進行過程を視覚的に表すタイマーを表示するステップを更に含む。内視鏡が進行するときに、タイマーは予め設定した量の時間から秒読みする。

【０１３２】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、複数のビュー素子を有する内視鏡を開示する。当該内視鏡は、内視鏡の先端部に配置された、前方の眺めを生み出すための前方向きビュー素子と、前記先端部の先端側端部に配置された、又は前記先端部の先端側端部に近接して配置された、少なくとも１つの側方の眺めを生み出すための少なくとも１つの側方向きビュー素子と、前記前方の眺め及び側方の眺めを同時且つリアルタイムで表示するための、１つ以上のディスプレイと、どのディスプレイが選択されているかを示すデータを生成するために操作できる、内視鏡ハンドルの少なくとも１つのボタンと、録画、拡大縮小又は静止から選択される、少なくとも１つの動作を行うための処理手段と、を備え、少なくとも１つの選択された動作を、生成されたデータに基づいて、前方の眺め、少なくとも１つの側方の眺め、又は前方の眺めと少なくとも１つの側方の眺めとの両方に対して行い、前記少なくとも１つの選択された動作に関する、少なくとも１つのアイコン又は指標も表示する。任意に、処理手段は、ＦＰＧＡプロセッサと、ＭＰＥＧデジタル信号プロセッサとを備える。

【０１３３】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、前方向きビュー素子と２つの側方向きビュー素子とを有する先端部を含む、内視鏡アセンブリの移動経路を可視化する方法を開示する。当該方法は、内視鏡アセンブリを体腔の内腔に挿入するステップと、内腔を通って内視鏡アセンブリを移動させるステップと、内視鏡アセンブリを操作して、前方向きビュー素子及び側方向きビュー素子のそれぞれからのビデオ出力を、少なくとも１つのモニタ上へ表示するステップと、内腔を通して内視鏡アセンブリを操作するステップと、内

視鏡アセンブリが複数の接合点によって遮られる時に、内腔を通って内視鏡アセンブリを誘導するステップと、を含み、前記内腔は移動経路を画定し、前記移動経路は前記複数の接合点を含み、当該接合点で移動経路が実質的に変わり、前記ビデオ出力は、体腔内の移動経路を表し、前記誘導するステップは、前記少なくとも１つのモニタ上の少なくとも１つの視覚的な強調によって案内される。

【０１３４】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、サービスチャンネルコネクタを開示する。サービスチャンネルコネクタは、コネクタの先端側端部に位置付けられる少なくとも１つのサービスチャンネル開口部と、コネクタの先端側端部に位置付けられる作業チャンネル開口部と、第１の部分、第２の部分及び第３の部分を含む前方壁と、第１の部分、第２の部分及び第３の部分を含む後方壁であり、それぞれの部分は、実質的に平坦な面を有する、後方壁と、２つの側方壁と、を含む。前記作業チャンネル開口部を通じて医療機器を挿入するために、前記サービスチャンネル開口部と作業チャンネル開口部とは、中間チャンネルによって連通され、作業チャンネル開口部は、内視鏡の挿入チューブと連結される。

【０１３５】

任意に、請求項１のサービスチャンネルコネクタで、前記前方壁の前記第１、第２及び第３の部分は、互いに角度を持ってそれぞれ接続される４つの部分を含み、前記後方壁の前記第１、第２及び第３の部分は実質的に、表面窪みがない直線状で長方形状である。２つの側方壁は、“Ｙ字型”に近似する。サービスチャンネルコネクタは、吸引チャンネルを更に含む。中間チャンネルは、サービスチャンネルである。中間チャンネルは、サービスチャンネル及び吸引チャンネルから形成される結合チャンネルである。サービスチャンネルコネクタは、第１の部品と第２の部品とを備える。前記第１及び第２の部品を互いに固定的に接続して、サービスチャンネルコネクタを形成する。第１の部品と第２の部品とを、レーザ溶接プロセスを使用することで、一緒に接合する。第２の部品は、第１の部品の鏡像である。第１の部品と第２の部品とを、２つの部品の間の継ぎ目沿いに隙間を残さずに、２つの部品の１つ以上の縁を位置合わせすることによって、一緒に接合する。第１の部品と第２の部品とを、ミリング加工を使用して製造する。第１の部品と第２の部品とは、滑らかな内部表面を含む。前記手元側端部から前記先端側端部まで、後方壁に沿って測定した場合の、コネクタの長さは、約１５－２１ミリメートルの範囲である。作業チャンネル開口部の内径は、約２．５－８ミリメートルの範囲である。

【０１３６】

上述した実施形態のいずれかと関連して、本願は、内視鏡を制御ユニットに接続するためのハンドルを備える内視鏡アセンブリを開示する。ハンドルは、Ｙ字型のサービスチャンネルコネクタを備え、Ｙ字型のサービスチャンネルコネクタは、第１の部品及び第２の部品を備え、それぞれの部品は、中間チャンネルによって作業チャンネル開口部と連結される、サービスチャンネル開口部を少なくとも備え、中間チャンネルは、作業チャンネル開口部を通して医療機器を挿入するためのものである。前記第１及び第２の部品を互いに固定的に接続して、サービスチャンネルコネクタを形成し、第１の部品は、第２の部品の鏡像である。それぞれの部品は、吸引チャンネルを更に含む。中間チャンネルは、サービスチャンネルである。中間チャンネルは、サービスチャンネル及び吸引チャンネルから形成される結合チャンネルである。第１の部品と第２の部品とを、レーザ溶接プロセスを使用することで、互いに固定的に接続する。

【０１３７】

任意に、少なくとも１つのサービスチャンネル開口部を、サービスチャンネルコネクタの最上部の手元側端部に残し、少なくとも１つの作業チャンネル開口部を、サービスチャンネルコネクタの底部の先端側端部に残して、第１の部品と第２の部品とを互いに固定的に接続する。少なくとも１つのサービスチャンネル開口部は、１つ以上の医療機器を、作業チャンネル開口部によって、内視鏡の挿入チューブに挿入するために使用される。第１の部品と第２の部品とを、２つの部分の間の接合の線沿いに隙間を残さずに、２つの部分

の１つ以上の縁を位置合わせすることによって、互いに固定的に接続する。第１の部品と第２の部品とを、ミリング加工を使用して製造する。第１の部品及び第２の部品の内部表面は、滑らかである。

【０１３８】

目下開示した実施形態は、複数の革新的な医療行為を可能とする。ある実施形態では、本明細書は、改善された内視鏡的粘膜切除の手順を開示する。当該手順は、内視鏡を体腔内に挿入して、前記内視鏡の先端部分を標的組織に隣接させて位置付けるステップと、前記内視鏡の前方作業チャンネルを通じて注射針を挿入して、前記注射針を前記対象組織の最も近くに位置付けるステップと、前記注射針を使用して、流体を対象組織に注入するステップと、把持鉗子装置を、内視鏡の第１の側方サービスチャンネルを通じて挿入するステップと、剥離装置を、内視鏡の第２の側方サービスチャンネルを通じて挿入するステップと、対象組織を体腔の粘膜下組織から剥離させるステップと、剥離ツールを第２の側方サービスチャンネルから引き出すステップと、回収ネットを、内視鏡の第２の側方サービスチャンネルを通じて挿入するステップと、把持鉗子を使用して、剥離した対象組織を回収ネット内に配置するステップと、を含む。任意に、剥離装置をスネア、ニードル、ナイフ又は他のカッティングツールとする。

【０１３９】

別の実施形態では、本願は、別の改善された内視鏡的粘膜切除の手順を開示する。当該手順は、内視鏡を体腔内に挿入して、前記内視鏡の先端部分を標的組織に隣接させて位置付けるステップと、前記内視鏡の第１のチャンネルを通じて注射針を挿入して、前記注射針を前記対象組織の最も近くに位置付けるステップと、前記注射針を使用して、流体を対象組織に注入するステップと、把持鉗子装置を、内視鏡の第２のチャンネルを通じて挿入するステップと、剥離装置を、内視鏡の第３のチャンネルを通じて挿入するステップと、対象組織を体腔の粘膜下組織から剥離させるステップと、剥離ツールを第３のチャンネルから引き出すステップと、回収ネットを、第３のチャンネルを通じて挿入するステップと、把持鉗子を使用して、剥離した対象組織を回収ネット内に配置するステップと、を含む。任意に、剥離装置をスネア、ニードル、ナイフ又は他のカッティングツールとする。

【０１４０】

別の実施形態では、本願は、別の改善された内視鏡的逆行性胆道膵管造影の手順を開示する。当該手順は、内視鏡を体腔内に挿入して、内視鏡を標的乳頭の最も近くに位置付けるステップと、ガイドワイヤを、前方作業チャンネル等の、第１のチャンネルを通じて挿入するステップと、把持器を、２つの側方サービスチャンネルの１つ等の、第２のチャンネルを通じて挿入するステップと、把持器を使用して、乳頭を、ガイドワイヤによる乳頭へのカニュレーションを容易にするための位置に位置付けるステップと、括約筋切開刀を、２つの側方サービスチャンネルの２番目等の、第３のチャンネルを通じて挿入するステップと、括約筋切開刀を使用して、乳頭を切開するステップと、括約筋切開刀を引き出すステップと、バルーンをガイドワイヤによって挿入するステップと、バルーンを乳頭に位置付け、バルーンを膨張させて括約筋を拡張させるステップと、他の装置を第３のチャンネルを通じて挿入して、作業を行うステップと、を含む。任意に、他の装置を、結石用バスケット、ステント、注射針、アブレーション装置、生検鉗子及び／又はサイトロジーブラシとすることができる。

【０１４１】

本明細書の上述した実施形態及び他の実施形態を、図面及び下記の詳細な説明で更に深く説明するものとする。

【図面の簡単な説明】

【０１４２】

【図１Ａ】いくつかの実施形態に従う、マルチカメラ内視鏡システムの半絵画図を表す。

【図１Ｂ】マルチカメラ内視鏡システムの主要制御ユニットの制御パネルのある実施形態の斜視図を表す。

【図１Ｃ】いくつかの実施形態に従う、複数ビュー素子の先端部の第１の構造の斜視図を

表す。
【図１Ｄ】いくつかの実施形態に従う、複数ビュー素子の先端部の第２の構造の斜視図を表す。
【図１Ｅ】いくつかの実施形態に従う、複数ビュー素子の先端部の第３の構造の斜視図を表す。
【図１Ｆ】いくつかの実施形態に従う、複数ビュー素子の先端部の第４の構造の斜視図を表す。
【図１Ｇ】いくつかの実施形態に従う、マルチカメラ内視鏡の斜視図を表す。
【図１Ｈ】他の実施形態に従う、マルチカメラ内視鏡の斜視図を表す。
【図１Ｉ】いくつかの実施形態に従う、マルチカメラ内視鏡の先端部の第１の断面図を表す。
【図１Ｊ】いくつかの実施形態に従う、マルチカメラ内視鏡の先端部の第２の断面図を表す。
【図２Ａ】一実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の分解斜視図を表す。
【図２Ｂ】別の実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の分解斜視図を表す。
【図３Ａ】第１の実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図３Ｂ】第２の実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図４Ａ】第３の実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図４Ｂ】第４の実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図４Ｃ】いくつかの実施形態に従う、内視鏡アセンブリの対応する先端カバーの分解図と共に、流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図５Ａ】図６１Ａの先端部の流体チャネリング要素の第１の斜視図を表す。
【図５Ｂ】図６１Ａの先端部の流体チャネリング要素の第２の斜視図を表す。
【図６Ａ】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図６Ｂ】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図６Ｃ】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図７】本明細書の一実施形態に従い、流体チャネリング要素を表す、内視鏡アセンブリの先端部の斜視図を示す。
【図８】現在の明細書の一実施形態に従う内視鏡の先端部の内側部分の手元側等角図を概略的に描写する。
【図９Ａ】現在の明細書の第１の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の内部へのガス注入及び／又は洗浄（Ｉ／Ｉ）チャンネルの多岐管を有する内視鏡の部分的に分解された先端部を概略的に描写する。
【図９Ｂ】現在の明細書の第１の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の内部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、先端部の内側部分の等角断面を概略的に図示する。
【図９Ｃ】現在の明細書の第１の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の内部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、先端部の内側部分の一体型流体チャネリング要素の等角断面を概略的に図示する。
【図９Ｄ】現在の明細書の第１の実施形態に従い、一体型流体チャネリング要素の内部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する一体型流体チャネリング要素を表す、先端部の内側部分の別の等角断面図を概略的に描写する。
【図１０Ａ】現在の明細書の第２の実施形態に従う、先端部の一体型流体チャネリング要素の部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する内視鏡の部分的

に分解した先端部の等角面を概略的に描写する。
【図１０Ｂ】現在の明細書の第２の実施形態に従う、先端部の一体型流体チャネリング要素の部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する先端部の内側部分の等角面を概略的に描写する。
【図１０Ｃ】現在の明細書の第２の実施形態に従う、先端部の一体型流体チャネリング要素の部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する先端部の内側部分の等角断面を概略的に描写する。
【図１１Ａ】現在の明細書の第３の実施形態に従う、先端部の一体型流体チャネリング要素の部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する内視鏡の部分的に分解した先端部の等角面を概略的に描写する。
【図１１Ｂ】現在の明細書の第３の実施形態に従う、先端部の内側部分の一体型流体チャネリング要素の部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する先端部の内側部分の等角面を概略的に描写する。
【図１１Ｃ】現在の明細書の第３の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の等角断面図を概略的に描写する。
【図１１Ｄ】現在の明細書の第３の実施形態に従う、先端部の内側部分の一体型流体チャネリング要素の部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する先端部の内側部分の別の等角断面図を概略的に描写する。
【図１２Ａ】現在の明細書の第４の実施形態に従う、先端部の内側部分の一体型流体チャネリング要素の外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する内視鏡の組立てられた先端部の等角断面図を概略的に描写する。
【図１２Ｂ】現在の明細書の第４の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する先端部の内側部分の等角図を概略的に描写する。
【図１２Ｃ】現在の明細書の第４の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の等角断面図を概略的に描写する。
【図１３Ａ】現在の明細書の第５の実施形態に従う、先端部の内側部分の一体型流体チャネリング要素の部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する内視鏡の組立てられた先端部の等角図を概略的に描写する。
【図１３Ｂ】現在の明細書の第５の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する先端部の内側部分の等角図を概略的に描写する。
【図１３Ｃ】現在の明細書の第５の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する先端部の内側部分の別の等角図を概略的に描写する。
【図１３Ｄ】現在の明細書の第５の実施形態に従う、内視鏡先端部の等角断面図を概略的に図示する。
【図１４Ａ】現在の明細書の第６の実施形態に従う、先端部の内側部分の一体型流体チャネリング要素の外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する内視鏡の組立てられた先端部の等角図を概略的に描写する。
【図１４Ｂ】現在の明細書の第６の実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素の外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する内視鏡の部分的に分解された先端部の等角図を概略的に描写する。
【図１５Ａ】現在の明細書の実施形態に従う、内視鏡の先端部の内側部分の主要部の手元側等角図を概略的に描写する。
【図１５Ｂ】現在の明細書の実施形態に従う、図１５Ａの主要部の等角断面図を概略的に図示する。
【図１５Ｃ】現在の明細書の一実施形態に従う、図１５Ａの主要部と接続する液体チューブ及びガスチューブを有する、主要部の手元側等角図を概略的に図示する。
【図１６】現在の明細書の一実施形態に従う、前方ビューカメラと、２つの側方ビューカメラと、照明光源とを担持する、折り畳み型の軟性の電子回路基板の等角図を概略的に描

写する。
【図１７】現在の明細書の一実施形態に従う、折り畳み型の軟性の電子回路基板の等角図を概略的に描写する。
【図１８】現在の明細書の一実施形態に従う軟性の電子回路基板の、折り畳まれていない平坦な構造における等角図を概略的に描写する。
【図１９】現在の明細書の実施形態に従い、カメラと、照明光源と、軟性電子回路基板のホルダーとを担持する、折り曲げられた軟性電子回路基板の等角分解図を概略的に描写する。
【図２０】現在の明細書の実施形態に従い、カメラと、照明光源と、軟性電子回路基板のホルダーとを担持する、折り曲げられた軟性電子回路基板の等角組立図を概略的に描写する。
【図２１】現在の明細書の実施形態に従い、カメラと、照明光源と、軟性電子回路基板のホルダーと、流体チャネリング要素とを担持する、折り曲げられた軟性電子回路基板の等角組立図を概略的に描写する。
【図２２】現在の明細書の実施形態に従い、カメラと、照明光源と、軟性電子回路基板のホルダーと、流体チャネリング要素と、先端カバーとを担持する、折り曲げられた軟性電子回路基板の等角図を概略的に（分解図で）描写する。
【図２３Ａ】いくつかの実施形態に従う、折り曲げ可能な電子回路基板の先端部の第１の分解図を表す。
【図２３Ｂ】いくつかの実施形態に従う、折り曲げ可能な電子回路基板の先端部の第２の分解図を表す。
【図２３Ｃ】いくつかの実施形態に従う、折り曲げ可能な電子回路基板の先端部の第３の分解図を表す。
【図２３Ｄ】いくつかの実施形態に従う、折り曲げ可能な電子回路基板（図２３Ｃに表される折り曲げ可能な電子回路基板等）の先端部の組立斜視図を表す。
【図２４Ａ】いくつかの実施形態に従うカメラ基板の第１の斜視図を表す。
【図２４Ｂ】いくつかの実施形態に従うカメラ基板の第２の斜視図を表す。
【図２４Ｃ】いくつかの実施形態に従うカメラ基板の第３の斜視図を表す。
【図２５】いくつかの実施形態に従う軟性照明回路基板の斜視図を表す。
【図２６Ａ】いくつかの実施形態に従う折り曲げ可能な電子回路基板の第１の斜視図を表す。
【図２６Ｂ】いくつかの実施形態に従う折り曲げ可能な電子回路基板の第２の斜視図を表す。
【図２６Ｃ】いくつかの実施形態に従う折り曲げ可能な電子回路基板の第３の斜視図を表す。
【図２６Ｄ】いくつかの実施形態に従う折り曲げ可能な電子回路基板の第４の斜視図を表す。
【図２７Ａ】いくつかの実施形態に従う、内視鏡の先端部の斜視図を表す。
【図２７Ｂ】図２７Ａの内視鏡の先端部の流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図２８Ａ】本明細書の一実施形態に従い、流体チャネリング要素と関連し、内視鏡の光学アセンブリ及び照明を支持するように適合された、上方基板及び下方基板を示す図である。
【図２８Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、内視鏡の光学アセンブリ及び照明を支持するように適合された、上方基板の平面図を示す。
【図２８Ｃ】本明細書の一実施形態に従い、内視鏡の光学アセンブリ及び照明を支持するように適合された、下方基板の底部側面図を示す。
【図２９Ａ】図２８Ａに表す上面基板を取り除いた場合の、光学アセンブリ、及び下方基板に支持される照明を示す図である。
【図２９Ｂ】照明を取り除いて、図２９Ａに示すように下方基板に支持される光学アセンブリの別の図を示す。

【図２９Ｃ】照明を取り除いて、図２９Ｂに示すように下方基板に支持される光学アセンブリの底面図を示す。
【図３０Ａ】本明細書の実施形態に従う、撮像センサの２つのコンタクト領域を含む撮像センサを示す図である。
【図３０Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、撮像センサと連結されるレンズアセンブリを示す図である。
【図３０Ｃ】本明細書の一実施形態に従い、レンズアセンブリ及び関連する撮像センサを支持し保持するように位置付けられる金属フレームを示す図である。
【図３１Ａ】本明細書の一実施形態に従い、レンズアセンブリと撮像センサと側方照明とを支持するためのビュー素子ホルダーを示す図である。
【図３１Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、照明を支持するための、ビュー素子ホルダーに形成した溝を示す図である。
【図３２Ａ】本明細書の一実施形態に従う、内視鏡の先端に設置されて取り付けられる複数のビュー素子ホルダーが支持する、複数の光学アセンブリを示す図である。
【図３２Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、上方基板と下方基板とに連結されて、内視鏡の先端の流体チャネリング要素に関連付けられる、図３２Ａに表すアセンブリを示す図である。
【図３３Ａ】本明細書の一実施形態に従う、内視鏡の前方照明を支持するために適合される、前方照明電子回路基板を示す図である。
【図３３Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、前方照明電子基板回路及び側方照明電子基板回路と一体化した、上方基板及び下方基板を示す図である。
【図３４】本明細書の一実施形態に従い、光学アセンブリ、及び上方基板に支持される照明を、図３３Ａに表される下面基板を取り除いて示す図である。
【図３５Ａ】本明細書の一実施形態に従い、金属フレームと、図３４に表す照明回路基板とを、光学アセンブリ及び上方基板を取り除いて示す図である。
【図３５Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、金属フレームを、図３５Ａに表す照明回路基板を取り除いて示す図である。
【図３６】本明細書の一実施形態に従う、前方照明電子回路基板を示す図である。
【図３７】本明細書の一実施形態に従う、側方照明電子回路基板を示す図である。
【図３８Ａ】本明細書の一実施形態に従う電子回路基板アセンブリの基板を示す図である。
【図３８Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、電子回路基板アセンブリの、前方観察ビュー素子及び側方観察ビュー素子を支持するための、第１の金属フレーム及び第２の金属フレームを示す図である。
【図３８Ｃ】本明細書の一実施形態に従い、電子回路基板アセンブリの基板に設置される金属フレームを有する、第１の中間アセンブリを示す図である。
【図３８Ｄ】電子回路基板アセンブリへ統合するための、第１のプリント基板及び第２のプリント基板のある実施形態を示す図である。
【図３８Ｅ】本明細書の一実施形態に従い、プリント基板を第１の中間アセンブリに取付けることで形成される第２の中間アセンブリを示す図である。
【図３８Ｆ】本明細書の一実施形態に従う、複数のコネクタピンを有する撮像センサを示す図である。
【図３８Ｇ】撮像センサを第２の中間アセンブリに取付けることで形成された第３の中間アセンブリのある実施形態を示す図である。
【図３８Ｈａ】前方照明回路基板のある実施形態を示す図である。
【図３８Ｈｂ】側方照明回路基板のある実施形態を示す図である。
【図３８Ｉ】本明細書のある実施形態の電子回路基板アセンブリの組立図を示す図である。
【図３８Ｊ】流体チャネリング要素を、図３８Ｉの電子回路基板アセンブリに取付けることで形成される、内視鏡の先端部のある実施形態を示す図である。

【図３８Ｋ】図３８Ｊに表される流体チャネリング要素のある実施形態を示す図である。
【図３９Ａ】現在の明細書の典型的な実施形態に従う、複数の視野を有する内視鏡の、前方の頭部の詳細を表す断面図を概略的に描写する。
【図３９Ｂ】現在の明細書の別の典型的な実施形態に従う、複数の視野を有する内視鏡のカットアウトの等角図を概略的に描写する。
【図３９Ｃ】現在の明細書の典型的な実施形態に従う、複数の視野を有する内視鏡の別のカットアウトの等角図を概略的に描写する。
【図４０】現在の明細書の典型的な実施形態に従う、カメラ頭部のレンズアセンブリの断面図を概略的に描写する。
【図４１Ａ】現在の明細書の典型的な実施形態に従う、対物レンズシステム内の光伝搬の例を概略的に示す図である。
【図４１Ｂ】現在の明細書の典型的な実施形態に従う、対物レンズシステム内の光伝搬の別の例を概略的に示す図である。
【図４１Ｃ】現在の明細書の典型的な実施形態に従う、対物レンズシステム内の光伝搬の別の例を概略的に示す図である。
【図４２】ある実施形態に従う、モジュール式内視鏡の先端部の様々な要素を表す図である。
【図４３】撮像モジュールのためのホルダーのある実施形態を示す図である。
【図４４】本明細書のある実施形態に従う、モジュール式撮像ユニットの平面図を示す。
【図４５】本明細書のある実施形態に従う、モジュール式撮像ユニットの底面を示す。
【図４６】本明細書のある実施形態に従う、側方向きモジュール式撮像ユニットの斜視図を示す。
【図４７】本明細書のある実施形態に従う、前方向きモジュール式撮像ユニットの斜視図を示す。
【図４８】本明細書のある実施形態に従う、内視鏡先端部の様々な要素のモジュール特性を示す図である。
【図４９】本明細書のある実施形態に従う、側方向き撮像モジュールと一緒に組立てられた前方向き撮像モジュールを示す図である。
【図５０】本明細書のある実施形態に従う、モジュール式ホルダーを有する組立てられた要素の斜視図を示す。
【図５１】モジュール式内視鏡先端部の別の実施形態を示す図である。
【図５２】ある実施形態に従う、結合機構及びモジュール式ホルダーの詳細図を示す。
【図５３Ａ】一実施形態に従う、複数の撮像モジュール間の接続機構の第１の斜視図を提供する。
【図５３Ｂ】一実施形態に従う、複数の撮像モジュール間の接続機構の第２の斜視図を提供する。
【図５４】本明細書の一実施形態に従う、モジュール式ホルダーの詳細図を示す。
【図５５Ａ】現在の明細書の典型的な実施形態に従い、複数構成要素の先端カバー（分解図で示す）を有する、内視鏡先端部（カメラ及び照明光源を担持する電子回路基板と、流体チャネリング要素とを含む）の等角図を概略的に描写する。
【図５５Ｂ】現在の明細書の典型的ないくつかの実施形態に従い、組立てられた複数構成要素の先端カバーを有する、図５５Ａの先端部の等角図を概略的に描写する。
【図５６】現在の明細書の典型的な実施形態に従い、複数要素の先端カバーを有する、内視鏡の先端部（カメラ及び照明光源を担持する電子回路基板と、流体チャネリング要素とを含む）の等角図を概略的に（分解図で）描写する。
【図５７】現在の明細書の典型的な実施形態に従う、複数構成要素の先端カバーの分解図を概略的に描写する。
【図５８Ａ】現在の明細書の典型的な実施形態に従い、複数構成要素の先端カバーを有する、内視鏡の先端部（カメラ及び照明光源を担持する電子回路基板と、電子回路ホルダーと、流体チャネリング要素とを含む）の等角図を概略的に（分解図で）描写する。

【図５８Ｂ】現在の明細書の典型的な実施形態に従い、複数構成要素の先端カバーを有する、図５８Ａの先端部の等角図（部分的に分解図で示す）を概略的に描写する。
【図５８Ｃ】現在の明細書の典型的な実施形態に従い、組立てられた複数構成要素の先端カバーを有する、図５８Ａ及び５８Ｂの先端部の等角図を概略的に描写する。
【図５９Ａ】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の側面斜視図を表す。
【図５９Ｂ】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の背面斜視図を表す。
【図５９Ｃ】ある実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の側壁の明確に定義された又は深いノッチ／くぼみを表す図である。
【図６０Ａ】いくつかの実施形態に従い、先端部の側方サービスチャンネルを通じて挿入される医療用器材を有する、内視鏡アセンブリの先端部の第１の斜視図を表す。
【図６０Ｂ】いくつかの実施形態に従い、先端部の側方サービスチャンネルを通じて挿入される医療用器材を有する、内視鏡アセンブリの先端部の第２の斜視図を表す。
【図６１Ａ】本明細書の一実施形態に従う、２つの独立した側方サービスチャンネル開口部を含む内視鏡アセンブリの先端部の斜視図を表す。
【図６１Ｂ】一実施形態に従い、先端部の側方サービスチャンネルを通じて挿入される医療用器材を有する、図６１Ａの内視鏡アセンブリの先端部の第１の斜視図を表す。
【図６１Ｃ】別の実施形態に従い、先端部の側方サービスチャンネルを通じて挿入される医療用器材を有する、図６１Ａの内視鏡アセンブリの先端部の第２の斜視図を表す。
【図６２】図２Ａの内視鏡アセンブリの先端部の分解図を表す。
【図６３】本明細書の一実施形態に従う、ごく接近した２つの前方作業／サービスチャンネルを含む内視鏡アセンブリの先端部の正面斜視図を表す。
【図６４】本明細書の一実施形態に従い、互いに隣接する前方噴出開口部及びノズル開口部を含む、内視鏡の先端部を示す図である。
【図６５Ａ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口の内視鏡アセンブリの先端部の斜視図を表す。
【図６５Ｂ】図６５Ａの複数噴出口の内視鏡アセンブリの先端部の第１の側面斜視図を表す。
【図６５Ｃ】図６５Ａの複数噴出口の内視鏡アセンブリの先端部の第２の側面斜視図を表す。
【図６５Ｄ】図６５Ａの複数噴出口の内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素の斜視図を表す。
【図６５Ｅ】体腔内部に移動している、図６５Ａの複数噴出口の内視鏡アセンブリを表す図である。
【図６６】本明細書のいくつかの実施形態に従う、側方噴出スプリンクラの付属品を表す図である。
【図６７Ａ】ある実施形態に従い、側方光学アセンブリに対する側方噴出開口部の位置を表す図である。
【図６７Ｂ】別の実施形態に従い、側方光学アセンブリに対する側方噴出開口部の位置を表す図である。
【図６８Ａ】いくつかの実施形態に従う、内視鏡アセンブリの先端カバーの斜視図を表す。
【図６８Ｂ】いくつかの実施形態に従う、内視鏡アセンブリの先端カバーの別の斜視図を表す。
【図６９Ａ】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の斜視図を、先端カバー無しで表す。
【図６９Ｂ】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の別の斜視図を、先端カバー無しで表す。
【図７０】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の側面図を、先端カバー無しで表す。
【図７１】いくつかの実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部の断面図を、先端カバー

と共に表す。
【図７２】一実施形態に従う内視鏡アセンブリの複数噴出口リングアセンブリを表す図である。
【図７３】別の実施形態に従う、内視鏡アセンブリの先端カバー上に設置された複数噴出口リングアセンブリの側面図を表す。
【図７４Ａ】いくつかの実施形態に従う、内視鏡アセンブリの先端カバー上に設置された複数噴出口リングアセンブリの斜視図を表す。
【図７４Ｂ】いくつかの実施形態に従う、内視鏡アセンブリの先端カバー上に設置された複数噴出口リングアセンブリの別の斜視図を表す。
【図７５Ａ】図７４Ａ及び７４Ｂの内視鏡アセンブリの先端カバーから分離した、複数噴出口リングアセンブリの斜視図を表す。
【図７５Ｂ】図７４Ａ及び７４Ｂの内視鏡アセンブリの先端カバーから分離した、複数噴出口リングアセンブリの別の斜視図を表す。
【図７６Ａ】いくつかの実施形態に従い、先端カバー及び複数噴出口リングアセンブリを有する、内視鏡アセンブリの先端部の断面図である。
【図７６Ｂ】いくつかの実施形態に従い、先端カバー及び複数噴出口リングアセンブリを有する、内視鏡アセンブリの先端部の別の断面図である。
【図７７Ａ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器のポンプを示す図である。
【図７７Ｂ】本明細書の一実施形態に従う、図７７Ａの複数噴出口分配器のポンプの別の図を示す。
【図７７Ｃ】本明細書の一実施形態に従う、図７７Ａの複数噴出口分配器のポンプの更に別の図を示す。
【図７８Ａ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器の、分配器のディスクを示す図である。
【図７８Ｂ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器の、分配器のディスクの別の図を示す。
【図７９Ａ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器と内視鏡との間の接続を示すブロック図である。
【図７９Ｂ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器と内視鏡との間の別の接続を示すブロック図である。
【図８０Ａ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器の、分配器のディスクの断面図を示す。
【図８０Ｂ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器の、分配器のディスクの別の断面図を示す。
【図８１Ａ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口コントローラを用いる主要コネクタの斜視図を表す。
【図８１Ｂ】本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口コントローラの第１の制御オプションに対応する、複数噴出口コントローラのシャフトの第１の位置を表す図である。
【図８１Ｃ】本明細書のある実施形態に従う、複数噴出口コントローラの第２の制御オプションに対応する、複数噴出口コントローラのシャフトの第２の位置を表す図である。
【図８２】本明細書のある実施形態に従う複数カメラの内視鏡の斜視図を表す。
【図８３】本明細書のいくつかの例示的な実施形態に従う、常設部から取外した着脱可能な先端部の全断面の斜視図を表す。
【図８４】本明細書のいくつかの例示的な実施形態に従う、常設部に取付けられた着脱可能な先端部の全断面の斜視図を表す。
【図８５】本明細書のいくつかの例示的な実施形態に従う、常設部から取外した着脱可能な先端部の一部の断面の斜視図を表す。
【図８６】本明細書のいくつかの例示的な実施形態に従う、常設部に取付けられた着脱可能な先端部の部分的な断面の斜視図を表す。
【図８７Ａ】いくつかの実施形態の態様に従う、内視鏡システム、及び内視鏡システムに

関連付けられるインタフェースユニットを概略的に描写する。
【図８７Ｂ】図８７Ａの内視鏡の先端部の一実施形態を概略的に描写する。
【図８８】図８７Ａのインタフェースユニットの機能ブロック図を概略的に描写する。
【図８９】本明細書のある実施形態に従い、手術室で展開される、内視鏡システム及びインタフェースユニットの例示的なレイアウトを概略的に描写する。
【図９０】本明細書のある実施形態に従う例示的なビデオ処理アーキテクチャを示すブロック図である。
【図９１Ａ】本明細書の一実施形態に従い、複数の連続したビデオを表示するためのモニタの第１の直線状の構造である。
【図９１Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、複数の連続したビデオを表示するためのモニタの第２の直線状の構造である。
【図９１Ｃ】本明細書の一実施形態に従い、複数の連続したビデオを表示するためのモニタの第３の直線状の構造である。
【図９１Ｄ】本明細書の一実施形態に従い、複数の連続したビデオを表示するためのモニタの第４の直線状の構造である。
【図９１Ｅ】本明細書の一実施形態に従い、複数の連続したビデオを表示するためのモニタの第５の直線状の構造である。
【図９２Ａ】複数の連続したビデオを表示するためのモニタの非直線状の構造の第１の実施形態である。
【図９２Ｂ】複数の連続したビデオを表示するためのモニタの非直線状の構造の第２の実施形態である。
【図９３Ａ】本明細書の一実施形態に従い、単一のモニタに表示される、第１の連続したビデオフィードのグループを表す図である。
【図９３Ｂ】本明細書の一実施形態に従い、単一のモニタに表示される、第２の連続したビデオフィードのグループを表す図である。
【図９４】本明細書の一実施形態に従って、内視鏡先端部のビュー素子が生成し、３つの正方形状のモニタ上に表示される、ビデオフィードのパノラマの眺めを表す図である。
【図９５Ａ】複数の眺めを提供するように構成され、単一の画像撮像装置を有する、内視鏡の先端部の実施形態を概略的に描写する図である。
【図９５Ｂ】図９５Ａの画像撮像装置から得られるような、３つのフィールドに分割された画像の一実施形態を概略的に描写する。
【図９６】複数の眺めを提供するように構成され、単一の画像撮像装置及び回転可能な光学素子を有する、内視鏡の先端部の一実施形態を概略的に描写する。
【図９７Ａ】複数の眺めを提供するように構成され、いくつかの感光素子を持つ単一の画像撮像装置を有する、内視鏡の先端部のある実施形態を概略的に描写する。
【図９７Ｂ】複数の眺めを提供するように構成され、いくつかの感光素子を持つ単一の画像撮像装置を有する、内視鏡の先端部の別の実施形態を概略的に描写する。
【図９８】３つの眺めを提供するように構成され、２つの画像撮像装置を有する、内視鏡の先端部の一実施形態を概略的に描写する。
【図９９】３つの眺めを提供するように構成され、単一の両側性の画像撮像装置を有する、内視鏡の先端部の一実施形態を概略的に描写する。
【図１００】本明細書のある実施形態に従って、それぞれのカメラに対する、共有された信号及び共有されない信号の例示的なセットを列挙する表である。
【図１０１】本明細書のある実施形態に従い、複数の入力及び出力を備えるカメラ回路基板を示す図である。
【図１０２Ａ】ある実施形態に従う、ビデオ信号の同期を示すブロック図である。
【図１０２Ｂ】本明細書のある実施形態に従う、ビデオ信号の同期を示す別のブロック図である。
【図１０３Ａ】本明細書のある実施形態に従う、同期信号とビデオ前信号とに対するライムラグの補償を示すブロック図である。

【図１０３Ｂ】本明細書の別の実施形態に従う、同期信号とビデオ前信号とに対するライムラグの補償を示すブロック図である。
【図１０４】単一の内視鏡とともに動作する複数のディスプレイを備える、ある実施形態を示す図である。
【図１０５Ａ】本明細書のある実施形態に従う、内視鏡のハンドルの例示的な構造を表す図である。
【図１０５Ｂ】ある実施形態に従う、ディスプレイ上の、ビデオ録画の指標を示す図である。
【図１０６Ａ】本明細書の別の実施形態に従う、内視鏡のハンドルの別の例示的な構造を表す図である。
【図１０６Ｂ】ある実施形態に従う、様々な画像管理構成の指標を示す図である。
【図１０７】単一の内視鏡とともに動作している複数のディスプレイの別の実施形態を示す図である。
【図１０８】本明細書のある実施形態に従う、画像取扱構成の実現の手順を列挙するフローチャートである。
【図１０９】内視鏡手技の間の例示的な重大移動接合点を示す図である。
【図１１０Ａ】本明細書のある実施形態に従う、表示画像内の興味対象領域の強調を示す図である。
【図１１０Ｂ】前方向きビュー素子と２つの側方向きビュー素子とを有する先端部を含む、内視鏡の移動経路を、強調構成を使用することで可視化する方法に関するステップを示すフローチャートである。
【図１１１Ａ】本明細書の一実施形態に従う、サービスチャンネルポートを備える、内視鏡のハンドルを示す図である。
【図１１１Ｂ】本明細書の一実施形態に従う、図１１１Ａに表すサービスチャンネルコネクタの分解図を示す図である。
【図１１２】従来のサービスチャンネルコネクタの図である。
【図１１３Ａ】本明細書の一実施形態に従う、おおよそＹ字型の、サービスチャンネルコネクタを示す図である。
【図１１３Ｂ】本明細書の一実施形態に従う、おおよそＹ字型のサービスチャンネルコネクタの第１の部分の外部断面図を示す。
【図１１３Ｃ】本明細書の一実施形態に従う、おおよそＹ字型のサービスチャンネルコネクタの第１の部分の内部断面図を示す。
【図１１３Ｄ】本明細書の一実施形態に従う、おおよそＹ字型のサービスチャンネルコネクタの第２の部分の外部断面図を示す。
【図１１３Ｅ】本明細書の一実施形態に従う、おおよそＹ字型のサービスチャンネルコネクタの第２の部分の内部断面図を示す。
【図１１３Ｆ】本明細書の一実施形態に従い、サービスチャンネルコネクタの第１の部分の別の内部断面図を示し、溶接される縁を表す。
【図１１３Ｇ】本明細書の一実施形態に従い、サービスチャンネルコネクタの第２の部分の別の内部断面図を示し、溶接される縁を表す。
【発明を実施するための形態】
【０１４３】
添付の図面に関連して考慮するときに、以下の詳細な説明を参照することでより良く理解しながら、本発明のこれらの構成、他の構成及び利点を認識するであろう。
【０１４４】
いくつかの実施形態の態様は、２つ以上のビュー素子を備える先端部を有する内視鏡に関するものである。ある実施形態によれば、ビュー素子の１つを、先端部の先端側端部に位置付けて、前方に向けて、残りのビュー素子を、先端部の更に後方に位置付けて、横方に向ける。
【０１４５】

別の実施形態によれば、ビュー素子の１つを、先端部の先端側（前方）端面に位置付けて、前方に向けて、残りのビュー素子を、先端部の更に後方に位置付け、横方に向ける。

【０１４６】

別の実施形態によれば、２つ以上（例えば３つ又は４つ以上）のビュー素子を、先端部の先端側端部に近接させて位置付け、又は当該先端側端部に位置付けて、側方に向けて、その結果、当該ビュー素子が提供する視野は、前方の眺め及び側方の眺めを包含する。いくつかの実施形態に従う、そのような構造では、先端部の先端側（前方）端面に位置付けられるビュー素子が存在しない（つまり言い換えれば直接前方を向いているビュー素子が存在しない）にもかかわらず、側方カメラの視野により、先端部の前方方向を眺めることができ、それ故に内視鏡の前方部分を眺めることができる。

【０１４７】

有利なことに、この構造により、従来の構造と比較して、内視鏡が動作する体腔内に存在する病理的対象物の検出率をより高めることができる。

【０１４８】

いくつかの実施形態の別の態様は、１つ以上の前方の作業／サービスチャンネルを設置した先端部を有する内視鏡に関するものである。いくつかの実施形態の更なる態様によれば、内視鏡の先端部は、１つ以上の側方の作業／サービスチャンネルを備える。２つ以上の前方及び／又は側方の作業／サービスチャンネルを有する内視鏡の先端部の構造によって、内視鏡の性能を著しく向上させることができ、内視鏡の操作者は複数の医療用器材を同時に用いてより複雑な医療行為を行うことができる。そのような構造はまた、内視鏡の操作者による興味対象物へのアクセスをより改善させることができるとともに、複数の前方及び側方ビュー素子によって処置を眺めながら同時に行う、医療用器材の操作に関してより大きなフレキシビリティを内視鏡の操作者をもたらすことができる。

【０１４９】

いくつかの実施形態の更なる態様は、電子回路基板アセンブリの複数の有利な構造を備える先端部を有する内視鏡に関するものである。これらの構造がとるスペースはより少なくなり、付加的に必要な構成のための容積をより残す。

【０１５０】

いくつかの実施形態の更なる態様は、前方噴出口に加えて、複数の側方噴出口を備える先端部を有し、内視鏡のフラッシング性能を改善できる内視鏡に関するものである。

【０１５１】

先端部に存在するビュー素子及び任意に他の素子（複数の照明若しくは光源、１つ以上の前方及び／若しくは側方の作業／サービスチャンネル、１つ以上の前方及び側方の噴出チャンネル、側方流体インジェクタ、並びに／又は電子回路基板アセンブリ等）を、有益な効果をもたらしたまま、先端部内の最低限の必要なスペースに適合するように、独自に縮小し、構成し及び収納する。

【０１５２】

本明細書は、複数の実施形態に向けたものである。以下の開示を、当業者が本発明を実施できるようにするために提供する。この明細書で使用される文言は、任意の具体的な実施形態の一般的な否定として解釈されるべきではなく、当該専門用語を用いて、特許請求の範囲で使用される用語の意味を超えて特許請求の範囲を限定するべきでもない。本明細書で特徴付ける一般的な原理を、本発明の精神及び範囲から離れることなく、他の実施形態及び応用に適用することができる。また、専門用語及び表現は、例示的な実施形態を説明するために使用され、限定するものと見なすべきではない。したがって、本発明は、開示された原理及び構成と調和する多数の代替手段、変更、及び均等物を包含する最も広い範囲と合致する。明瞭さのため、本発明に関連する技術分野で知られる技術項目に関する詳細を、本発明をいたずらに不明瞭としないように、詳細に説明しない。本願の明細書及び特許請求の範囲において、単語「備える」、「含む」及び「有する」のそれぞれ、並びにこれらの形は、必ずしも当該用語を関連付けることができるリストの要素に限定するとは限らない。

【０１５３】
本明細書で使用されるように、不定冠詞「一つの（“ａ” and “an”）」は、文脈が異なる意味を明示しない限り、「少なくとも１つ」又は「１つ以上」を意味する。
【０１５４】
本明細書の方法及び／又は装置の実施形態は、選択された作業を、手動、自動又はこれらの組み合わせで、行い又は完了することを含むことができる。本明細書のいくつかの実施形態を、ハードウェア、ソフトウェア、ファームウェア又はこれらの組み合わせを含む要素を用いて実装する。いくつかの実施形態では、いくつかの要素を、汎用の要素（汎用のコンピュータ又はオシロスコープ等）とする。いくつかの実施形態では、いくつかの要素を、専用又は特別注文の要素（回路、集積回路又はソフトウェア等）とする。
【０１５５】
例えば、いくつかの実施形態では、実施形態のいくつかを、例えば汎用又は特別注文のコンピュータの部品である、データ処理装置が実行する複数のソフトウェア命令として実装する。いくつかの実施形態では、データ処理装置又はコンピュータは、命令及び／若しくはデータを記憶するための揮発性メモリを備え、並びに／又は、命令及び／若しくはデータを記憶するための不揮発性ストレージ（例えば磁気ハードディスク及び／若しくはリムーバブルメディア）を備える。いくつかの実施形態では、実装には、ネットワーク接続が含まれる。いくつかの実施形態では、実装には、（例えば、コマンド及び／又はパラメータの入力を可能とする）１つ以上の入力デバイス、並びに（例えば、動作のパラメータ及び結果の報告を可能とする）出力デバイスを一般に備える、ユーザインタフェースが含まれる。
【０１５６】
明瞭さのために文脈で別個の実施形態と説明した、本明細書のある構成を、ある単一の実施形態で組み合わせて提供することもできることが理解される。逆に、簡潔さのために文脈で単一の実施形態と説明した、本明細書の様々な構成を、別個に提供することもでき、任意の適切なサブコンビネーションで提供することもでき、又は、任意の他の本明細書で説明される実施形態で適切に提供することもできる。様々な実施形態の文脈で説明したある構成は、それらの要素無しでは実施形態が動作しない場合を除いて、それらの実施形態の必須構成とは見なさない。
【０１５７】
なお、本明細書で言及されるような用語「内視鏡」は、特にいくつかの実施形態に従う大腸内視鏡を指すが、大腸内視鏡のみに限定されるものではない。用語「内視鏡」は、体の中空の器官又は腔の内部を検査するために使用される任意の器具を指すことができる。
【０１５８】
同様に注目すべきは、この明細書内に現れる以下のような複数の用語を、同様の要素に適用し又は同様の要素を指すために、区別しないで使用する。
・ユーティリティチューブ／ケーブルは、アンビリカルチューブ／ケーブルでもある。
・主要制御ユニットは、主要コントローラユニット、主要コントローラ又はヒューズボックスでもある。
・ビュー素子は、画像撮像装置、ビュー要素、カメラ、テレビカメラ又はビデオカメラでもある。
・作業チャンネルは、サービスチャンネルでもある。.
・照明は、ＬＥＤ又は照明光源でもある。
・軟性シャフトは、屈曲部又は椎骨機構でもある。
【０１５９】
現在使用されている内視鏡は典型的に、臓器を観察するための前方及び側方ビュー素子と、照明と、ビュー素子のレンズ及び時折照明を洗浄するための流体インジェクタと、処理具を挿入するための作業チャンネルとを有する。一般的に使用される照明は、離れた場所で生成された光を、内視鏡の先端部まで透過する光ファイバーである。発光ダイオード

（LED）を照明として使用することも知られている。

【０１６０】

内視鏡アセンブリの先端部を、患者の体内に、体の自然開口部（口、鼻、尿道、膣又は肛門）を通って挿入することができる。

【０１６１】

本明細書の一実施形態に従い、先端カバーは先端部を収容することができる。先端カバーを有する先端部を、椎骨機構が例として挙げられる、屈曲部とも呼ばれる軟性シャフトによって調整又は操作できる。先端カバーは、電子回路基板アセンブリ及び流体チャネリング要素を備える、先端部の内側部分上に適合するとともに、内側部分の内部要素（体腔等）を保護するように構成されることができる。その後内視鏡は、体腔内で診断又は外科手技を行うことができる。先端部は、１つ以上のビュー素子（カメラ等）を担持して、これらの手技の対象である体腔内の領域を観察する。

【０１６２】

先端カバーは、ビュー素子の光学アセンブリを有するパネルを備えることができる。パネル及びビュー素子は、先端部の前部及び側部に配置される。光学アセンブリは、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、相違する視野を提供することができる。

【０１６３】

電子回路基板アセンブリを、ビュー素子を担持するように構成することができる。ビュー素子は、パネルの開口部を通じて観察することができる。ビュー素子は撮像センサを備えることができ、当該撮像センサは、例えば電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサ等であるが、これらに限定されるものではない。

【０１６４】

電子回路アセンブリを、照明の光学窓を通じて照射することができる、照明を担持するように構成することができる。照明を、ビュー素子と関連付けることができるとともに、ビュー素子の視野を照射するように位置付けることができる。

【０１６５】

１つ以上の照明は、ビュー素子の視野を照射することができる。一実施形態では、照明を、離れた供給源からの光を伝える光ファイバーの照明とすることができる。光ファイバーは、離れた場所に配置された光源からの光を照明へ伝える光キャリアである。光ファイバーは、挿入チューブに沿って、内視鏡の先端側端部の先端部と、手元側端部のハンドルとの間で延在する。アンビリカル／ユーティリティチューブは、ハンドルを主要制御ユニットへ接続する。主要制御ユニットは、内視鏡とそのディスプレイとの間の電源供給及び信号通信を特に含む、内視鏡アセンブリのいくつかの機能を制御できる。

【０１６６】

これから、マルチビュー素子内視鏡システム100を表す、図１Ａを参照する。システム100は、マルチビュー素子内視鏡102を備えることができる。マルチビュー素子内視鏡102はハンドル104を備えることができ、ハンドル104から長尺シャフト106が現れる。長尺シャフト106は、屈曲部110によって調整可能な先端部108で終端する。長尺シャフト106を体腔内で操作するためにハンドル104を使用することができる。ハンドルは、屈曲部110を制御し、液体噴射又は液体吸引等の機能を制御する、１つ以上のボタン及び／若しくはノブ、並びに／又はスイッチ105を備えることができる。ハンドル104は、少なくとも１つの、いくつかの実施形態では１つ以上の、作業チャンネル開口部112と、１つ以上の側方サービスチャンネル開口部とを更に備えることができ、作業チャンネル開口部112を通して処置具を挿入することができる。

【０１６７】

アンビリカルケーブルとも呼ばれるユーティリティケーブル114は、ハンドル104と主制御装置199との間を接続することができる。ユーティリティケーブル114はその中に、１つ以上の流体チャンネルと、１つ以上の電気チャンネルとを備えることができる。電気チャ

ンネルは、前方及び側方向きビュー素子からビデオ信号を受信する少なくとも１本のデータケーブルと、当該ビュー素子及び別個の照明に電力を供給する少なくとも１本の電源ケーブルを備えることができる。

【０１６８】

主制御装置199は、内視鏡102が撮像した臓器の画像を表示を要求される制御装置を備える。主制御装置199は、内視鏡102の先端部108の、例えば先端部のビュー素子及び照明等への送電を管理することができる。主制御装置199は、内視鏡102へ対応する機能性をもたらす、１つ以上の流体、液体及び／又は吸引ポンプを更に制御することができる。人間が主制御装置199と対話するために、１つ以上の入力デバイス118（キーボード、タッチスクリーン等）を主制御装置199へ接続することができる。図１Ａに表す実施形態では、主制御装置199は、内視鏡102が使用されているときに、内視鏡の手技に関する操作情報を表示するためのスクリーン／ディスプレイ120を備える。マルチビュー素子内視鏡102のビュー素子から受け取った、画像及び／又はビデオストリームを表示するようにスクリーン120を構成することができる。スクリーン120は、人間の操作者が内視鏡システムの様々な構成を設定可能なユーザインタフェースを表示するように更に動作できる。

【０１６９】

任意に、少なくとも１つのモニタ（図示せず）に、マルチビュー素子内視鏡102の様々なビュー素子から受け取ったビデオストリームを、主制御装置199から情報をアップロードすることで、別個に表示することができる。ビデオストリームを、並べて表示し、又は交互に表示することができる（すなわち、操作者は様々なビュー素子からの眺めを手動で切り替えることができる）。あるいは、これらのビデオストリームを主制御装置116で処理して、複数のビュー素子の視野間の重ね合わせに基づいて、パノラマ式の単一のビデオフレームに結合することができる。一実施形態では、マルチビュー素子内視鏡102の異なるビュー素子からのビデオストリームをそれぞれ表示するために、２つ以上のディスプレイを主制御装置199に接続することができる。主制御装置199は、米国特許仮出願第61/817,237号（２０１３年４月２９日出願）、発明の名称「Method and System for Video Processing in a Multi-Viewing Element Endoscope」で説明されている。この仮出願の全内容を参照により本明細書に援用する。

【０１７０】

図１Ｂは、マルチカメラ内視鏡システムの主制御装置の制御パネルの一実施形態の斜視図を表す。図１Ｂに表すように、制御パネル101は、フロントパネル107を有する主要コネクタハウジング103を備える。主要コネクタハウジングのフロントパネル107は、導光開口部113及びガスチャンネル開口部115を有する第１の部分111と、ユーティリティケーブル開口部119を有する第２の部分117とを備える。導光開口部113及びガスチャンネル開口部115はそれぞれ、主要コネクタ上で、ライトガイド及びガスチャンネルを受け入れて接続するように構成される。そしてユーティリティケーブル開口部119は、スコープの電気コネクタを受け入れて接続するように構成される。スイッチ121を用いて、主要制御装置のスイッチを入れ、主要制御装置のスイッチを切る。

【０１７１】

図１Ｃから１Ｆは、先端部108の複数の例示的構造123、125、127及び129を表す。

【０１７２】

構造123では、前方向きカメラ131と、側方向きカメラ133とが基本的に互いに垂直であり、それに応じて、垂直な視野を有する。

【０１７３】

構造125では、前方向きカメラ137が、第１の側方向きカメラ139及び第２の側方向きカメラ141に対して、基本的に互いに垂直である。第１の側方向きカメラ139及び第２の側方向きカメラ141は互いに垂直に向いており、先端部の筒面に基本的に９０°離れて位置付けられる。別の構造（図示せず）では、第１の側方向きカメラ及び第２の側方向きカメラは、先端部の筒面に基本的に９０°超離れて（例えば１２０－１５０°離れて、又は１５０°－１８０°離れて）位置付けられる。例えば、第１の側方向きカメラと第２の側

方向きカメラとが反対方向を向くように、第１の側方向きカメラと第２の側方向きカメラとを先端部の筒面の両側に１８０°離して配置することができる。更に別の構造（図示せず）では、３つ以上の側方向きカメラを先端部の筒面にて位置付けすることができ、例えば互いに１２０°離れた３つのカメラを配置することができる。

【０１７４】

構造127では、側方向きカメラ143をわずかに後方に向けて、側方向きカメラ143が前方向きカメラ145に対して９０°を超える角度を形成する。例として、角度１２０°を図示する。別の構造（図示せず）では、角度の範囲は１００－１４５°である。

【０１７５】

構造129では、２つの反対向きの側方向きカメラ147及び149が図示され、これらのカメラをわずか後方に向けて、これらのカメラがそれぞれ前方向きカメラ151に対して９０°を超える角度を形成する。例として、角度１２０°を図示する。別の構造（図示せず）では、角度の範囲は１００－１４５°である。

【０１７６】

同様に、他の構造（図示しない）では、３つ以上の側方向きカメラを先端部の筒面に位置付けることができ、それぞれの側方向きカメラを、わずかに後方に向けて、それぞれの側方向きカメラ間で、ある角度を持たせる。カメラが３つの場合には、カメラ間で１２０°の角度を持つことができる。

【０１７７】

これから、いくつかの実施形態に従うマルチカメラ内視鏡153の斜視図を表す、図１Ｇを参照する。内視鏡153は、屈曲部（図示せず）と当該内視鏡が終端する先端部157とを典型的に含む長尺シャフト155を備える。先端部157は、第１の側方向きカメラ158Aと、第２の側方向きカメラと、第３の側方向きカメラの、３つの側方向きカメラを備える。第１の側方向きカメラ158Aは関連する第１の視野159Aを有する一方、第２の側方向きカメラは関連する第２の視野159Bを有し、第３の側方向きカメラは関連する第３の視野159Cを有する。視野159A、159B及び159Cをそれぞれ照射するために、個別の側方照明（例えばＬＥＤ）を、これらの側方向きカメラに関連させることができる。先端部157は、様々な組織に対して作用する処置具を挿入するために構成される中空の開口部とすることができる、作業チャンネル161を更に備える。例えば、ポリープ又は生検用の試料を除去するために、作業チャンネル161を通して小型鉗子を挿入することができる。

【０１７８】

例えば様々な実施形態に従って本明細書で説明するように、先端157は、カメラ及び／又はカメラの照明を洗浄するための流体インジェクタや、内視鏡153が挿入された体腔を、膨張させ及び／又は洗浄するための流体経路インジェクタ等の、他の素子／要素を更に備えることができる。

【０１７９】

これから他の実施形態に従うマルチカメラ内視鏡153の斜視図を表す、図１Ｈを参照する。図１Ｈに表す内視鏡は、図１Ｇに表す内視鏡と類似するが、作業チャンネルを備えない。長尺シャフト155、先端部157、第１の側方向きカメラ158A、第２の側方向きカメラ及び第３の側方向きカメラ、並びにこれらカメラのそれぞれの視野159A、159B及び159Cは、図１Ｇを参照して上述したものに類似する。

【０１８０】

これから一実施形態に従うマルチカメラ内視鏡の先端部163の断面図を表す、図１Ｉを参照する。先端部163は、電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサ等の、前方向き撮像センサ169を備えることができる。前方向き撮像センサ169を集積回路基板179に実装することができる。集積回路基板179を硬性又は軟性とすることができる。集積回路基板179は、前方向き撮像センサ169に必要な電力を供給することができ、撮像センサが撮像した静止画像及び／又はビデオフィードを得ることができる。集積回路基板179を、内視鏡の長尺シャフトを通る電気チャンネルを経由して装着できる電気ケーブル（図示せず）のセットに接続することができる。前方向き撮像

センサ169は、その最上部に装着されて、画像を受け取るために必要な光学系を提供する、レンズアセンブリ181を有することができる。レンズアセンブリ181は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、少なくとも９０°であり基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。レンズアセンブリ181は、約３から１００ミリメートルの焦点長を提供することができる。集積回路基板179の有無にかかわらず、前方向き撮像センサ169及びレンズアセンブリ181を共同で「前方向きカメラ」と呼ぶことができる。

【０１８１】

１つ以上の別個の前方照明183を、レンズアセンブリ181の視野を照射するために、レンズアセンブリ181に隣接させて設置することができる。任意に、別個の前方照明183を、前方向き撮像センサ169が装着される、同一の集積回路基板179に取付けることができる（この構造は図示せず）。

【０１８２】

先端部163は、電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサ等の、側方向き撮像センサ185を備えることができる。側方向き撮像センサ185を、集積回路基板187に装着することができる。集積回路基板187を硬性又は軟性とすることができる。集積回路基板187は、側方向き撮像センサ185に必要な電力を供給することができ、撮像センサが撮像した静止画像及び／又はビデオフィードを得ることができる。集積回路187を、内視鏡の長尺シャフトを通る電気チャンネルを経由して装着できる電気ケーブル（図示せず）のセットに接続することができる。

【０１８３】

側方向き撮像センサ185は、その最上部に取付けられて、画像を受け取るために必要な光学系を提供する、レンズアセンブリ168を有することができる。レンズアセンブリ168は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、少なくとも９０°であり基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。レンズアセンブリ168は、約２から３３ミリメートルの焦点長を提供することができる。集積回路基板187の有無にかかわらず、側方向き撮像センサ185及びレンズアセンブリ168を共同で「側方向きカメラ」と呼ぶことができる。

【０１８４】

１つ以上の別個の照明176を、レンズアセンブリ168の視野を照射するために、レンズアセンブリ168に隣接させて設置することができる。任意に、別個の側方照明176を、側方向き撮像センサ185が装着される、同一の集積回路基板187に取付けることができる（この構造は図示せず）。

【０１８５】

別の構成（図示せず）では、集積回路基板179及び187を、前方向き撮像センサ169と側方向き撮像センサ185との両方がそれぞれ装着される、単一の集積回路基板とすることができる。このために、集積回路基板を基本的にＬ字型とすることができる。

【０１８６】

前方向き撮像センサ169及び側方向き撮像センサ185は、例えば視野、分解能、光感度、画素サイズ、焦点長及び／又は焦点距離等の点で、類似させ又は同一とさせることができる。

【０１８７】

任意に、側方向きの撮像センサ185及びレンズアセンブリ168を、先端部163の先端側端面の比較的近くに有利に位置付ける。例えば、側方向きカメラの中心（側方向き撮像センサ185及びレンズアセンブリ168の中心軸線）を、先端部の先端側端部から約７～１１ミリメートルに位置付ける。このことは、前方向きカメラ及び側方向きカメラを有利に小型化することによって可能になり、先端部においてカメラが衝突すること無しに角度の位置決めをするために十分な内部空間を許容する。

【０１８８】

これから明細書の別の実施形態に従うマルチカメラ内視鏡の先端部162の断面図を表す

、図１Ｊを参照する。先端部162は、図１Ｉの先端部163に類似しており、電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサ等の、前方向き撮像センサ169を備えることができる。前方向き撮像センサ169を集積回路基板179に実装することができる。集積回路基板179を硬性又は軟性とすることができる。集積回路基板179は、前方向き撮像センサ169に必要な電力を供給することができ、撮像センサが撮像した静止画像及び／又はビデオフィードを得ることができる。集積回路基板179を、内視鏡の長尺シャフトを通る電気チャンネルを経由して装着できる電気ケーブル（図示せず）のセットに接続することができる。前方向き撮像センサ169は、その最上部に装着されて、画像を受け取るためにの光学系を提供する、レンズアセンブリ181を有することができる。レンズアセンブリ181は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、少なくとも９０°であり基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。レンズアセンブリ181は、約３から１００ミリメートルの焦点長を提供することができる。集積回路基板179の有無にかかわらず、前方向き撮像センサ169及びレンズアセンブリ181を共同で「前方向きカメラ」と呼ぶことができる。１つ以上の別個の前方照明183を、レンズアセンブリ181の視野を照射するために、レンズアセンブリ181に隣接させて設置することができる。任意に、別個の前方照明183を、前方向き撮像センサ169が装着される、同一の集積回路基板179に取付けることができる（この構造は図示せず）。

【０１８９】

先端部162は、側方向き撮像センサ185に加えて、別の側方向き撮像センサ164を備えることができる。側方向き撮像センサ185及び164は、電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサを備えることができる。側方向き撮像センサ185及び164を、集積回路基板187及び166にそれぞれ装着することができる。集積回路基板187及び166を硬性又は軟性とすることができる。集積回路基板187及び166は、側方向き撮像センサ185及び164に必要な電力を供給することができ、撮像センサが撮像した静止画像及び／又はビデオフィードを得ることができる。集積回路187及び166を、内視鏡の長尺シャフトを通る電気チャンネルを経由して装着できる電気ケーブル（図示せず）のセットに接続することができる。

【０１９０】

側方向き撮像センサ185及び164は、それらの最上部に取付けられて、画像を受け取るために必要な光学系を提供する、レンズアセンブリ168及び174をそれぞれ有することができる。レンズアセンブリ168及び174は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、少なくとも９０°であり基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。レンズアセンブリ168及び174は、約２から３３ミリメートルの焦点長を提供することができる。集積回路基板187及び166の有無にかかわらず、側方向き撮像センサ185及び164と、レンズアセンブリ168及び174とをそれぞれ共同で「側方向きカメラ」と呼ぶことができる。

【０１９１】

別個の照明176及び189を、レンズアセンブリ168の視野を照射するために、それぞれレンズアセンブリ168及び174に隣接させて設置することができる。任意に、別個の側方照明176及び189を、側方向き撮像センサ185及び164が装着される、同一の集積回路基板187及び166に取付けることができる（この構造は図示せず）。

【０１９２】

別の構成（図示せず）では、集積回路基板179、187及び166を、前方向き撮像センサ169と側方向き撮像センサ185及び164とがそれぞれ装着される、単一の集積回路基板とすることができる。

【０１９３】

前方向き撮像センサ169と側方向き撮像センサ185及び164とは、例えば視野、分解能、光感度、画素サイズ、焦点長及び／又は焦点距離等の点で、類似させ、同一とさせ、又は相違させることができる。

【０１９４】

任意に、側方向きの撮像センサ185及び164とレンズアセンブリ168及び174とを、先端部162の先端側端面の比較的近くに有利に位置付ける。例えば、側方向きカメラの中心（側方向き撮像センサ185及び164とレンズアセンブリ168及び174との中心軸線）を、先端部の先端側端部から約７～１１ミリメートルに位置付ける。このことは、前方向きカメラ及び側方向きカメラを有利に小型化することによって可能になり、先端部においてカメラが衝突すること無しに角度の位置決めをするために十分な内部空間を許容する。

【０１９５】

いくつかの実施形態によれば、前方向き及び側方向きのカメラのすべてを、先端部162をその丈に沿って２つの等しい部分に「分割する」、同一（仮想）面に位置付ける。いくつかの実施形態によれば、側方向きカメラのそれぞれは、前方向きカメラに対して垂直である。

【０１９６】

本明細書の一態様では、前方向き及び側方向きのビュー素子の視野が重複する。重複する領域を最大化し（かつこの重複によって覆われていない領域として定義される死角を最小化し）、これらの視野の交点の位置をできる限り内視鏡の先端に近付けさせるように、これらの視野を構成することができる。

【０１９７】

ある実施形態では、前方観察ビュー素子に対して３ミリメートルから１００ミリメートルの間の範囲の被写界深度にわたり、また第１の側方ビュー素子に対して３ミリメートルから１００ミリメートルの間の範囲の被写界深度にわたり、視野が重複又は交差する領域が発生する。別の実施形態では、前方観察ビュー素子に対して最小被写界深度から最大被写界深度の間の範囲の被写界深度にわたり、また第１の側方ビュー素子に対して最小被写界深度から最大被写界深度の間の範囲の被写界深度にわたり、視野が重複又は交差する領域が発生する。

【０１９８】

別の実施形態では、前方観察ビュー素子に対して３ミリメートルから１００ミリメートルの間の範囲の被写界深度にわたり、また２つの側方ビュー素子のそれぞれに対して３ミリメートルから１００ミリメートルの間の範囲の被写界深度にわたり、視野が重複又は交差する領域が発生する。別の実施形態では、前方観察ビュー素子に対して最小被写界深度から最大被写界深度の間の範囲の被写界深度にわたり、また側方ビュー素子のそれぞれに対して最小被写界深度から最大被写界深度の間の範囲の被写界深度にわたり、視野が重複又は交差する領域が発生する。

【０１９９】

一実施形態では、前方観察ビュー素子及び側方観察ビュー素子がそれぞれ、前方観察ビュー素子で定義される平面及び側方観察ビュー素子で定義される平面から測定して、１２０°から１８０°の範囲の視界を生み出す。一実施形態では、前方ビュー素子及び側方ビュー素子の当該角度範囲が重複する。

【０２００】

一実施形態では、内視鏡の先端、第１のビュー素子、第２のビュー素子又は第３のビュー素子から１５ミリメートル以下の距離で、第１のビュー素子の視野が、第２及び／又は第３のビュー素子の視野と交差する。当該距離が１５ミリメートル未満（例えば１４、１３、１２、１１、１０、９、８、７、６、５、４、３又は２ミリメートル）であることが好ましい。

【０２０１】

図２Ａ及び２Ｂはそれぞれ１つ及び２つの、前方／サービス作業チャンネルを備える、様々な実施形態に従うマルチビュー素子内視鏡アセンブリ100の先端部200の分解図を表す。いくつかの実施形態の態様は、１つ以上の側方の作業／サービスチャンネルを備える先端部200を有する内視鏡アセンブリ100に関するものでもある。

【０２０２】

当業者は、先端部の利用可能なスペースは、先端部内に収納できる画像撮像デバイスの

総数及び／又は相対姿勢に対して制約を課すことを理解するであろう。さらに、各ビュー素子、及び関連する支持電子回路は、電力を熱の形で消費する。そのように、許容できる先端部の作業温度と、先端部から患者の身体への許容される熱放散率とは、先端部で稼動するビュー素子の総数に対して更に別の制約を課す。またさらに、各ビュー素子は、一般的に専用のビデオケーブルを使用して、撮像チャンネルを通じて画像データを出力する。その上、各ビュー素子は、適切な動作のために、内視鏡に沿ったワイヤによって更に伝達される専用の制御信号を要求することができる。このように、ビュー素子の数は、内視鏡内に含むことができる配線の総量によっても制限されることがある。またさらに、一般にワイヤとケーブルとの間の電子干渉は内視鏡に沿ったかかるワイヤの数と共に増加して、信号の品質及び完全性に悪影響を及ぼす。

【０２０３】

本明細書の内視鏡アセンブリの先端部の様々な実施形態では特に、上述した制約又は制限に対処している。それに応じて、一実施形態では、図２Ａ及び２Ｂの内視鏡100の先端部200は、先端カバー300と、電子回路基板アセンブリ400と、流体チャネリング要素600とを備えることができる。

【０２０４】

いくつかの実施形態に従って、流体チャネリング要素600を電子回路基板アセンブリ400から分離した要素として構成することができる。この構造は、流体チャンネル、少なくとも１つの側方サービスチャンネル（側方サービスチャンネル650等）、及び少なくとも１つの前方作業／サービスチャンネル（作業／サービスチャンネル640等）を、電子回路基板アセンブリ400の領域に配置することができる敏感な電子部品及び光学部品から分離するように適合される。これらのチャンネルは、流体チャネリング要素600内に位置付けられる。このように、先端部200の要素の構成は、複数の電子素子を、複数の流体チャンネルから効果的に絶縁することを可能にする。

【０２０５】

いくつかの実施形態によれば、軟性電子回路基板ホルダーを構成するために金属を使用することが、電気伝導率及び伝熱目的のために重要である。本明細書の実施形態に従う軟性電子回路基板ホルダー（図１９の軟性電子回路基板ホルダー500等）は、先端部に配置される電子要素の一部又は全部（特に、側方若しくは前方ＬＥＤ等の照明）に対するヒートシンクとして使用されることができ、内視鏡先端部全体の温度を減少させることができる。このことは、特にＬＥＤ照明を用いるときに、内視鏡先端部及び／又は内視鏡先端部の任意の要素の、温度上昇の主要な課題を、解決し又は少なくとも軽減させることができる。

【０２０６】

いくつかの実施形態によれば、先端部に存在するビュー素子及び任意に他の素子（複数の照明又は光源、１つ以上の前方及び／若しくは側方作業／サービスチャンネル、１つ以上の前方及び側方噴出チャンネル、側方流体インジェクタ、並びに／又は電子回路基板アセンブリ等）を、先端カバー300と、電子回路基板アセンブリ400と、流体チャネリング要素600とを備える３つの部品要素構造体に独自にモジュール化し、有益な効果をもたらしたまま、先端部内の最低限の必要なスペースに適合するように収納する。

【０２０７】

図２Ａを参照して、いくつかの実施形態によれば、先端部200は、前方パネル320の中心を通る縦軸線と当該中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を有する前方パネル320を備える。当該４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。

【０２０８】

様々な実施形態において、前方光学アセンブリ256を前方パネル320に位置付けることができる。様々な実施形態において、第１の前方照明240b用の、第１の前方光学窓242bを、前方パネル320の、少なくとも部分的には右下の象限内かつ少なくとも部分的には左下の象限内に位置付ける。様々な実施形態において、第２の前方照明240a用の、第２の前方光学窓242aを、前方パネル320の、少なくとも部分的には左下の象限内に位置付ける。様々

な実施形態において、第３の前方照明240c用の、第３の前方光学窓242cを、前方パネル320の、少なくとも部分的には右下の象限内に位置付ける。

【０２０９】

様々な実施形態において、作業チャンネル640用の、前方作業チャンネル開口部340を、前方パネル320に、上記縦軸線に沿って、少なくとも部分的には左上の象限内かつ少なくとも部分的には右上の象限内に位置付ける。様々な実施形態において、流体インジェクタチャンネル646用の、流体インジェクタ開口部346を、前方パネル320の、少なくとも部分的には右上の象限内に位置付ける。様々な実施形態において、噴出チャンネル644用の、噴出チャンネル開口部344を、前方パネル320の、少なくとも部分的には左上の象限内に位置付ける。

【０２１０】

これから図２Ａを、図３Ａ及び３Ｂと共に参照する。図３Ａ及び３Ｂは、一実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素600の斜視図を表す。いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素600は、基本的に円柱形状とすることができる手元側流体チャネリング部602（又はベース）と、一体型先端側チャネリング部604（又は長尺ハウジング）とを備えることができる。先端側流体チャネリング部604は、手元側流体チャネリング部602の円柱形状に部分的に連続することができ、部分的な円柱形状とする（任意に部分的な長尺円柱形状とする）ことができる。先端側流体チャネリング部604を、（円柱の高さ又は長さ軸線に沿う）円柱の断片のみとすることができる。他の（円柱の高さ又は長さ軸線に沿う）円柱の断片は欠けている。言い換えれば、様々な実施形態において、手元側流体チャネリング部602は、先端側流体チャネリング部604よりも広い幅を持つ。先端側流体チャネリング部604を、手元側流体チャネリング部602と一塊として一体的に形成することができる。先端側流体チャネリング部604の高さ又は長さを、手元側流体チャネリング部602の高さ又は長さよりも高く又は長くすることができる。先端側流体チャネリング部604を備える実施形態において、部分的な円柱（例えば、高さ軸線の一方側に沿った円柱形状の断片のみを有する、部分的な円柱）の形状によって、電子回路基板アセンブリ400を収容できるスペースを作り出すことができる（図２Ａ）。

【０２１１】

先端側流体チャネリング部604は、作業チャンネル640を含むことができる。作業チャンネル640を、（例えば、結腸内に発見された興味対象物の試料又は当該対象物全体を、生検のために、除去、処置及び／又は抽出するための）処置具を挿入するために構成することができる。

【０２１２】

先端側流体チャネリング部604は、体腔（結腸等）の壁を洗浄するため、及び任意に吸引のために、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために構成することができる流体噴出チャンネル644を更に備えることができる。先端側流体チャネリング部604は、インジェクタチャンネル646を更に備えることができる。流体（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方観察ビュー素子116（図２Ａ）の前方光学アセンブリ256（図２Ａ）から洗い流すために、インジェクタチャンネル646を用いることができる。流体チャネリング要素600の手元側流体チャネリング部602は、側方インジェクタ開口部266に接続できる側方インジェクタチャンネル666を含むことができる（図２Ａ）。

【０２１３】

ある実施形態では、流体チャネリング要素600は、流体多岐管を備え、また側方サービスチャンネル開口部350を有する側方サービスチャンネル650を含むことができる（図２Ａ）。側方サービスチャンネル650は、手元部652、湾曲部654及び先端部656を含み、流体チャネリング要素600内に配置される。

【０２１４】

側方サービスチャンネル650の手元部652は基本的に、内視鏡の長さ方向沿いに向いている。

【０２１５】
側方サービスチャンネル650の湾曲部654は、手元部652及び先端部656を接続するように構成され、先端部656を流体チャネリング要素600の側部に向かって（基本的には９０°に又は鈍角に）湾曲させる。
【０２１６】
なお、いくつかの実施形態によれば、湾曲部（湾曲部654等）は、手元部652と先端部656との間で鋭角をなすように構成されることができる。
【０２１７】
内視鏡の操作者が、処理具（図示せず）を挿入して、興味対象物の試料又は当該対象物全体を、生検のために、除去、処置及び／又は抽出できるように、側方サービスチャンネル650を構成できる。
【０２１８】
有利には、側方サービスチャンネル650は、より大きなフレキシビリティを内視鏡の操作者にもたらすとともに、作業チャンネル640を通って挿入できる処置具に加えて、追加的な処置具を挿入できる。
【０２１９】
これから図２Ａを、図４Ａ、４Ｂ及び４Ｃと共に参照する。図４Ａ、４Ｂ及び４Ｃは、別の実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素700の斜視図を表す。流体チャネリング要素700は、体腔（結腸等）の壁を洗浄するため、及び任意に吸引のために、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために構成することができる流体噴出チャンネル744を備える。要素700は、インジェクタチャンネル746を更に備えることができる。流体（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方観察ビュー素子116（図２Ａ）の前方光学アセンブリ256（図２Ａ）から洗い流すために、インジェクタチャンネル746を用いることができる。
【０２２０】
いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素700は、基本的に円柱形状とすることができる手元側流体チャネリング部702（又はベース）と、一体型先端側チャネリング部704（又は長尺ハウジング）とを備えることができる。先端側流体チャネリング部704は、手元側流体チャネリング部702の円柱形状に部分的に連続することができ、部分的な円柱形状とする（任意に部分的な長尺円柱形状とする）ことができる。先端側流体チャネリング部704を、（円柱の高さ又は長さ軸線に沿う）円柱の断片のみとすることができる。他の（円柱の高さ又は長さ軸線に沿う）円柱の断片は欠けている。言い換えれば、様々な実施形態において、手元側流体チャネリング部702は、先端側流体チャネリング部704よりも広い幅を持つ。先端側流体チャネリング部704を、手元側流体チャネリング部702と一塊として一体的に形成することができる。先端側流体チャネリング部704の高さ又は長さを、手元側流体チャネリング部702の高さ又は長さよりも高く又は長くすることができる。先端側流体チャネリング部704を備える実施形態において、部分的な円柱（例えば、高さ軸線の一方側に沿った円柱形状の断片のみを有する、部分的な円柱）の形状によって、電子回路基板アセンブリ400を収容できるスペースを作り出すことができる（図２Ａ）。
【０２２１】
いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素700は、流体多岐管を備え、また２つの側方サービスチャンネル開口部758a及び758bを有する側方サービスチャンネル750を含むことができる。様々な実施形態において、側方サービスチャンネル開口部758a及び758bは、内視鏡の長手方向軸線に対して５°から９０°の範囲の出口角を有する。ある実施形態では、側方サービスチャンネル開口部758a及び758bは、内視鏡の長手方向軸線に対して４５°の出口角を有する。
【０２２２】
側方サービスチャンネル750は、流体チャネリング要素700内に配置されることができ、手元部752、分流部754、及び２つの先端部756a及び756bを含むことができる。
【０２２３】

側方サービスチャンネル750の手元部752は、基本的に内視鏡の長手沿いに向くことができ、手元側流体チャネリング部702の底部及び中央に位置付けられることができる。

【０２２４】

手元部752を２つの先端部756a及び756bへ分流させて、先端部756a及び756bを基本的に流体チャネリング要素700の両側に向けるように、側方サービスチャンネル750の分流部754を構成することができる。

【０２２５】

様々な実施形態において、先端部756a及び756bは、内視鏡の長手に対して、異なる角度で曲がっている。ある実施形態において、先端部756a及び756bは、内視鏡の長手に対して、鋭角で曲がっている。別の実施形態において、先端部756a及び756bは、内視鏡の長手に対して、４５°から６０°の範囲の角度で曲がっている。別の実施形態において、先端部756a及び756bは、内視鏡の長手に対して、９０°の角度で曲がっている。別の実施形態において、先端部756a及び756bは、内視鏡の長手に対して、鈍角で曲がっている。更に別の実施形態において、先端部756a及び756bは、内視鏡の長手に対して、１２０°から１３５°の範囲の角度で曲がっている。

【０２２６】

内視鏡の操作者が、処理具（図示せず）を挿入して、興味対象物の試料又は当該対象物全体を、生検のために、除去、処置及び／又は抽出できるように、側方サービスチャンネル750を構成できる。

【０２２７】

有利には、側方サービスチャンネル750は、より大きなフレキシビリティを内視鏡の操作者にもたらすとともに、作業チャンネル740を通って挿入できる処置具に加えて、追加的な処置具を挿入できる。

【０２２８】

内視鏡の前方パネル320（図２Ａ）を通して、いくつかの興味対象物を見ることができ、及び／又はアクセスすることができる。一方で、側方観察ビュー素子116b（図２Ａ）を通していくつかの興味対象物を更に見ることができ、及び／又は、内視鏡の側方サービスチャンネル750を通していくつかの興味対象物にアクセスすることができる。したがって、側方サービスチャンネル750は、先端部200を興味対象物へ向ける必要性を低減させることができる。さらに、側方サービスチャンネル750によって、内視鏡の操作者が興味対象物にアクセスできるとともに、側方観察ビュー素子116b及び（図２Ｂにおいてビュー素子116bの反対側に存在する）側方観察ビュー素子116cのひとつにより、興味対象物が依然として可視的なままで、外科手術ができるようになり得る。

【０２２９】

図３Ａ、３Ｂ、４Ａ、４Ｂ及び４Ｃを参照して、様々な実施形態において、側方サービスチャンネル650又は750に挿入された処置具を、前記サービスチャンネル650又は750の先端部の屈曲度合いによって、内視鏡の長手に対して様々な角度で内視鏡から出すことができる。ある実施形態では、処置具が、内視鏡の長手に対して鋭角に、内視鏡から出る。別の実施形態では、処置具が、内視鏡の長手に対して４５°から６０°の範囲の角度で、内視鏡から出る。別の実施形態では、処置具が、内視鏡の長手に対して９０°の角度で、内視鏡から出る。別の実施形態では、処置具が、内視鏡の長さ方向に対して鈍角に、内視鏡から出る。更に別の実施形態では、処置具が、内視鏡の長さ方向に対して１２０°から１３５°の範囲の角度で、内視鏡から出る。

【０２３０】

これから図５Ａ及び５Ｂを参照する。図５Ａ及び５Ｂは、別の実施形態に従う内視鏡アセンブリの流体チャネリング要素815の斜視図を示す。

【０２３１】

いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素815は、基本的に円柱形状とすることができる手元側流体チャネリング部802（又はベース）と、一体型先端側チャネリング部804（又は長尺ハウジング）とを備えることができる。先端側流体チャネリング部804

は、手元側流体チャネリング部802の円柱形状に部分的に連続することができ、部分的な円柱形状とする（任意に部分的な長尺円柱形状とする）ことができる。先端側流体チャネリング部804を、（円柱の高さ又は長さ軸線に沿う）円柱の断片のみとすることができる。他の（円柱の高さ又は長さ軸線に沿う）円柱の断片は欠けている。言い換えれば、様々な実施形態において、手元側流体チャネリング部802は、先端側流体チャネリング部804よりも広い幅を持つ。先端側流体チャネリング部804を、手元側流体チャネリング部802と一塊として一体的に形成することができる。先端側流体チャネリング部804の高さ又は長さを、手元側流体チャネリング部802の高さ又は長さよりも高く又は長くすることができる。先端側流体チャネリング部804を備える実施形態において、部分的な円柱（例えば、高さ軸線の一方側に沿った円柱形状の断片のみを有する、部分的な円柱）の形状によって、電子回路基板アセンブリ400を収容できるスペースを作り出すことができる（図２Ａ）。

【０２３２】

流体チャネリング要素815は、対応する２つの側方サービスチャンネル開口部805a及び806bに至る、２つの側方サービスチャンネル810a及び810bを、内視鏡の先端部（図６１Ａの先端部200等）の両側に備える。したがって、２つの独立し区別できる側方サービスチャンネル810a及び810bが流体チャネリング要素815に配置され、流体チャネリング要素815の各側に対して１つの側方サービスチャンネルが配置される。側方サービスチャンネル810a及び810bは、内視鏡の長手沿いを向いた手元部812と、流体チャネリング要素815の各側へ曲がる先端部813とを含む。様々な実施形態において、２つの側方サービスチャンネル810a及び810bの手元部812は、手元側流体チャネリング部802の底部を通って延在する。ある実施形態では、先端部813は、内視鏡の長手を基準にして鋭角に曲がっている。一実施形態では、先端部813は内視鏡の長手に対して、５°から９０°の範囲で、先端部813で任意の増加量で、曲がっている。しかしながら、先端部813は内視鏡の長手に対して４５°で曲がることが好ましい。

【０２３３】

本明細書のいくつかの実施形態によれば、前方ビュー素子及び１つ以上の側方ビュー素子と、前方作業／サービスチャンネルとに加えて、医療用器材（処置具等）を挿入するために構成される第２の前方作業／サービスチャンネルを（内視鏡の先端部に）含む内視鏡（大腸内視鏡等）が提供される。この医療用器材は任意に、上述した前方作業／サービスチャンネルから挿入される医療用器材とは異なるものとする。

【０２３４】

これから図２Ｂを、図６Ａ、６Ｂ及び６Ｃと共に参照する。図６Ａ、６Ｂ及び６Ｃは、別の実施形態に従う内視鏡アセンブリ100の流体チャネリング要素600の斜視図を表す。

【０２３５】

いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素600を、電子回路基板アセンブリ400から分離した要素として構成することができる（図２Ｂ）。この構造は、流体チャネリング要素600に配置された、流体チャンネル640b及び作業チャンネル640aを、電子回路基板アセンブリ400の領域に配置することができる敏感な電子部品及び光学部品から分離するように適合される（図２Ｂ）。

【０２３６】

いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素600は、基本的に円柱形状とすることができる手元側流体チャネリング部602と、一番目の先端側チャネリング部604aと、二番目の先端側チャネリング部604bとを備えることができる。一番目の先端側流体チャネリング部604a及び二番目の先端側チャネリング部604bは、手元側流体チャネリング部602の円柱形状に部分的に連続することができ、部分的な円柱形状とする（任意に部分的な長尺円柱形状とする）ことができる。一番目の先端側流体チャネリング部604a及び二番目の先端側チャネリング部604bは、（円柱の高さ軸線に沿う）円柱の２つの平行な断片のみを形成することができる。第３の（円柱の高さ軸線に沿う）円柱の断片は欠けている。一番目の先端側流体チャネリング部604a及び二番目の先端側チャネリング部604bを、手元側流体チャネリング部602と一塊として一体的に形成することができる。一番目の先端側流体

チャネリング部604a及び二番目の先端側チャネリング部604bの高さを、手元側流体チャネリング部602の高さよりも高くすることができる。一番目の先端側流体チャネリング部604a及び二番目の先端側チャネリング部604bは、部分的な円柱（例えば、高さ軸線の一方側に沿った円柱形状の断片のみを有する、部分的な円柱）形状を有することができ、電子回路基板アセンブリ400を収容できるスペースを作り出す（図２Ｂ）。

【０２３７】

手元側流体チャネリング部602は、先端部200（図２Ｂ）を内視鏡のシャフト（図示せず）に固定するために構成できる、一体化ねじナット606a及び606bを含むことができる。

【０２３８】

一番目の先端側流体チャネリング部604aは、作業チャンネル開口部340aを有する作業チャンネル640aを含むことができる。作業チャンネル640aを、（例えば、結腸内に発見された興味対象物の試料又は当該対象物全体を、生検のために、除去、処置及び／又は抽出するための）医療用器材（処置具等）を挿入するために構成することができる。

【０２３９】

作業チャンネル640aを、内視鏡の長手に沿った一番目の先端側チャネリング部604a内に配置され、一番目の先端側流体チャネリング部604aと平行に設置された、基本的に円柱状のチャンネルとして形成することができる。

【０２４０】

一旦興味対象物を検出すると、内視鏡の操作者は、１つ以上の医療用器材を挿入して、ポリープの試料又は当該ポリープ全体を、生検のために、除去、処置及び／又は抽出することを望むことがある。したがって、内視鏡の操作者が複数の医療用器材を使用できることは有益となり得る。

【０２４１】

有利には、作業チャンネル640aに類似させることができるとともに、医療用器材を挿入するために構成できる、作業チャンネル開口部340bを有する第２の作業チャンネル640bを、二番目の先端側チャネリング部604bは含むことができる。例えばこの医療用器材は作業チャンネル640aを通して挿入できる医療用器材とは異なるものであるが、必ずしもそうであるとは限らない。操作者は、例えばポリープの位置によって、自分が医療用器材を挿入したい作業チャンネルを選択することもできる。

【０２４２】

第２の作業チャンネル640bを、内視鏡の長手に沿った二番目の先端側チャネリング部604b内に配置され、二番目の先端側流体チャネリング部604bと平行に設置された、基本的に円柱状のチャンネルとして形成することができる。他の構造も可能である。第１及び第２の作業チャンネルを、形状及びサイズの点で、同一とすることも相違させることもできる。

【０２４３】

内視鏡（特に大腸内視鏡）の性能を向上させるように第２の作業チャンネル640bを構成することができる。現在の大腸内視鏡は典型的に、大腸内視鏡の前方手元部で開いている、１つの作業チャンネルを有する。かかる前方作業チャンネルは、処置具を挿入するために適合する。医師は、この１つのチャンネルを通じて、すべての必要な医療行為（生検、ポリープ除去及び他の行為等）を行うことを要求されている。

【０２４４】

第２の作業チャンネル（第２の作業チャンネル640b等）は、より大きなフレキシビリティを内視鏡の操作者にもたらすとともに、作業チャンネル640aを通って挿入できる医療用器材に加えて（又はこれに代えて）、医療用器材を挿入できるようにする。

【０２４５】

このことにより、内視鏡の性能を著しく向上させることができ、内視鏡の操作者は２つの医療用器材を用いてより複雑な医療行為を行うことができる。第２作業チャンネル640bは、内視鏡の操作者による興味対象物へのアクセスをより改善させることができるとともに、前方向きビュー素子116a（図２Ｂ）によって処置を眺めながら同時に行う、医療用器

材の操作に関してより大きなフレキシビリティを内視鏡の操作者をもたらすことができる。このことは、内視鏡の性能を相当向上させる。さらに、医療行為のために、２つの前方作業チャンネルを同時に使用することができる。かかる行為の例には、２つのチャンネルから２つの器材を使用してより容易に実施できる、スティッチングを要求する手術を含めることができる。

【０２４６】

２つの作業チャンネルを同時に使用する別の例には、結腸の洗浄を含めることができる。患者の結腸が十分に清潔ではないことを医師が発見したときに、通常問題が存在している。このような場合には、医師は、結腸の部分を、先端部の前方部分から出る「噴射」を用いて洗浄しようとすることがあり、そして悪い状況の場合には、医師は患者を帰宅させ予約を再調整せざるを得ない。本明細書の実施形態によれば、洗浄するために２つのチャンネルを同時に使用することができる。例えば、洗浄液（水、又は空気を含んだ水等）を、ある作業チャンネルを通じて挿入して、第２の作業チャンネルから吸引することができる。これにより、結腸が清潔でないために大腸内視鏡検査の効率が低くなる問題を解決又は軽減し得る、洗浄行為を改善することができる。

【０２４７】

さらに、本明細書の実施形態に従う大腸内視鏡を用いて行う大腸内視鏡検査は、大腸内視鏡検査の前に患者自身が現在行う、洗浄行為の必要性を抑えることができる。

【０２４８】

先端流体チャネリング部604aは、体腔（結腸等）の壁を洗浄するため、及び任意に吸引のために、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために構成することができる流体噴出チャンネル644を更に備えることができる。先端側流体チャネリング部604aは、インジェクタチャンネル646のインジェクタチャンネル経路647を更に備えることができる。（空気及び水のような）２つの流体を混合させるためにインジェクタチャンネル経路647を用いることができ、インジェクタチャンネル経路647は、流体の混合物をインジェクタチャンネル646内へ運ぶことができる。インジェクタチャンネル646を、流体の混合物を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方向きビュー素子116a（図２Ｂ）の前方光学アセンブリ256a（図２Ｂ）から洗い流すように構成することができる。

【０２４９】

流体チャネリング要素600の手元側流体チャネリング部602は、側方インジェクタチャネル666a及び666bを含むことができる。側方インジェクタチャネル666a及び666bをそれぞれ、第１の側方インジェクタ開口部266a及び第２の側方インジェクタ開口部（図２Ｂでは見えないが、開口部266の反対側に存在する）に接続することができる。

【０２５０】

別の実施形態では、本明細書は、第１の前方作業／サービスチャンネルにごく接近して、第２の前方作業／サービスチャンネルを含む内視鏡を提供する。一実施形態では、２つの前方作業／サービスチャンネルの間の距離は、０．４０ミリメートルから０．４５ミリメートルの間の範囲である。ある実施形態では、特定の処置（腫瘍又はポリープの処置等）のために同時に操作できる医療用器材を挿入するために、２つの前方作業／サービスチャンネルを構成することができる。別の実施形態では、前方作業／サービスチャンネルの一方又は両方を、手技の間に吸引できるように適合させることができる。

【０２５１】

図７は、本明細書の実施形態に従い、流体チャネリング要素645を表す、内視鏡アセンブリの先端部の斜視図を示す。図示したように、流体チャネリング要素645は、流体噴出チャンネル644と、インジェクタチャンネル経路647と、第１の前方作業／サービスチャンネル648と、第２の前方作業／サービスチャンネル649とを有する前方パネル320を備える。一実施形態では、第１の前方作業／サービスチャンネル648の直径は、３．６ミリメートルから４．０ミリメートルの範囲であり、第２の前方作業／サービスチャンネル649の直径は、２．６ミリメートルから３．０ミリメートルの範囲である。一実施形態では、第１の前方作業／サービスチャンネル648及び第２の前方作業／サービスチャンネル649の直

径はそれぞれ、３．８ミリメートル及び２．８ミリメートルである。

【０２５２】

図２Ａに類似する、いくつかの実施形態によれば、図７に描写される流体チャネリング要素645の前方パネル320は、前方パネル320の中心を通る縦軸線と当該中心を通る横軸線とで決定される、４つの象限を含む。当該４つの象限には、左上、右上、左下及び右下の象限がある。様々な実施形態において、第１の前方作業／サービスチャンネル648は、実質的に前方パネル320の右上の象限内に位置付けられる出口ポートを含み、第２の前方作業／サービスチャンネル649は、実質的に前方パネル320の左上の象限内に位置付けられる出口ポートを含む。

【０２５３】

２つの前方作業／サービスチャンネルを設けることにより、内視鏡の性能を著しく向上させることができ、内視鏡の操作者は２つの処置具を用いてより複雑な医療行為を行うことができる。第２の作業／サービスチャンネルは、内視鏡の操作者による興味対象物へのアクセスをより改善させることができるとともに、前方向きビュー素子によって処置を眺めながら同時に行う、医療用器材の操作に関してより大きなフレキシビリティを内視鏡の操作者をもたらすことができる。このことは内視鏡の性能を相当向上させる。さらに、医療行為のために、２つの前方作業／サービスチャンネルを同時に使用することができる。かかる行為の例は、２つのチャンネルから２つの器材を使用してより容易に実施できる、スティッチングを要求する手術を含む。

【０２５４】

２つの作業／サービスチャンネルを同時に用いる別の例は、結腸の洗浄を含む。患者の結腸が十分に清潔ではないことを医師が発見したときに、通常問題が存在している。このような場合には、医師は、結腸の部分を、先端部の前方部分から出る「噴射」を用いて洗浄しようとすることがある。しかしながら、前方の噴出口で結腸を洗浄できない場合には、医師は患者を帰宅させ予約を再調整せざるを得ない。本明細書の実施形態によれば、洗浄するために２つのチャンネルを同時に使用することができる。例えば、洗浄液（水、又は空気を含んだ水等）を、あるサービスチャンネルを通じて挿入して、第２のサービスチャンネルから吸引することができる。これにより、結腸が清潔でないために大腸内視鏡検査の効率が低くなる問題を解決又は軽減し得る、洗浄行為を改善することができる。

【０２５５】

さらに、本明細書の実施形態に従う大腸内視鏡を用いて行う大腸内視鏡検査は、大腸内視鏡検査の前に患者自身が現在行う、洗浄行為の必要性を取り除くことができる。

【０２５６】

さらに、本明細書の実施形態に従う胃内視鏡を用いて行う胃内視鏡検査は、胃内視鏡検査の前に患者自身が現在行う、洗浄行為の必要性を取り除くことができる。

【０２５７】

一実施形態では、前方光学アセンブリを備える大腸内視鏡に、２つの前方作業／サービスチャンネルと、２つの光学アセンブリを設ける。別の実施形態では、前方光学アセンブリと一つの側方光学アセンブリとを備える胃内視鏡に、２つの前方作業／サービスチャンネルを設ける。

【０２５８】

本明細書のいくつかの実施形態に従って、マルチビュー素子内視鏡の先端部を設ける。当該先端部は、ガス注入法及び／又は洗浄法（以下省略して“Ｉ／Ｉ”とする）のために流体を導くように適合される一体型流体チャネリング要素を備え、当該一体型流体チャネリング要素は、流体チューブを受け入れるように適合される手元側開口部を含み、当該手元側開口部は、一実施形態に従って、前方流体チャンネルと側方流体チャンネルとに流体連通する。

【０２５９】

図８は、現在の明細書の例示的な実施形態に従う内視鏡の先端部の内側部分の手元側等角図を概略的に描写し、先端部の内側部分の様々なチャンネルの入口を表す。

【０２６０】
先端部の内側部分890は、先端部内に配置されて、内視鏡の先端部の要素（インジェクタ364、366a及び366b、ビュー素子、レンズ並びに他の素子等）を定位置に留めるために使用されることができる。内側部分890上に、（図８には図示されていない）カバーを設置する。カバーを設置した後、いくつかの要素（例えば、インジェクタ364、366a及び366b、並びに任意に側方ビュー素子256b）を取付けることができる。
【０２６１】
先端部の内側部分890は、いくつかの部分を備えることができる。描写した実施形態（図９Ａ及び９Ｂも参照）において、先端部の内側部分890は、一体型流体チャネリング要素190と、中央部192と、前方部194とを備える。一体型流体チャネリング要素190を、金属又は任意の他の材料（ポリマー、複合材料若しくは他の任意の適切な材料、又はこれらの材料の組み合わせ）で製造することができる。いくつかの実施形態によれば、一体型流体チャネリング要素190は一般的に、手元側流体チャネリング要素部190aと、先端側流体チャネリング要素部190bとの２つの部分を含むことができる。手元側流体チャネリング要素部190aを、基本的に円柱形状とすることができる。先端側一体型流体チャネリング要素部190bを、手元側流体チャネリング要素部190aの円柱形状に、部分的に連続させることができる。先端側一体型流体チャネリング要素部190bを、円柱の（円柱の高さ軸線に沿う）断片のみを有する、円柱形状の一部（任意に長尺の円柱形状の一部）とすることができ、（円柱の高さ軸線に沿う）他の円柱の断片は欠けている。
【０２６２】
先端側流体チャネリング要素部190bを、手元側流体チャネリング要素部190aと一塊として一体的に形成することができる。先端側流体チャネリング要素部190bの高さを、手元側流体チャネリング部190aの高さよりも高くすることができる。先端側流体チャネリング要素部190bを備える実施形態において、部分的な円柱（例えば、高さ軸線の一方側に沿った円柱形状の断片のみを有する、部分的な円柱）の形状によって、中央部192を収容できるスペースを作り出すことができる。中央部192は、電子要素並びに光学要素（例えば、ＬＥＤ等の光源手段、ビュー素子（例えばＣＣＤ又はＣＭＯＳ）、レンズ、及び他の素子）を備えることができる。したがって、先端部の内側部分890のこの構造を、流体チャネリング要素190に配置される、流体チャンネル及び作業チャンネルを、中央部192に配置される位置付ける敏感な電子部品及び光学部品から分離するように適合することができる。
【０２６３】
一体型流体チャネリング要素190の手元側表面191上に、噴出チャンネルの手元側開口部につながる、流体噴出チャンネルの手元側開口部144が存在する。流体チューブ（単純化するため図８には図示しない）を、流体噴出チャンネルの先端側開口部に挿入して、先端側開口部に貼着することができる。流体噴出チューブを軟性シャフトに通して、体腔へ流体を運ぶために使用する。
【０２６４】
一体型流体チャネリング要素190の手元側表面191上に、作業チャンネルの手元側開口部340（図９Ｂ）につながる、作業チャンネルの手元側開口部165が存在する。作業チャンネルのチューブ／器材を、作業チャンネルの先端側開口部165に挿入して、任意に先端側開口部165に貼着することができる。作業チャンネルを軟性シャフトに装着して、体腔へ処置具を運ぶために使用する。作業チャンネルを、体腔から流体を吸引するために使用することもできる。
【０２６５】
一体型流体チャネリング要素190の手元側表面191上に、電気ケーブルのための電気ケーブル開口部150が存在する。電気ケーブルを、その先端側端部で、内視鏡の先端部内の電子要素（カメラ等）及び光源と接続する。電気ケーブルを軟性シャフトに通して、電力及び命令信号を先端部へ伝え、ユーザに対して表示するビデオ信号をカメラから伝達するために使用する。
【０２６６】

一体型流体チャネリング要素190の手元側表面191上に、ガスチューブ892及び液体チューブ893のための、手元側Ｉ／Ｉチューブ開口部891が存在する（図９Ａ参照）。ガスチューブ及び液体チューブを、洗浄液をＩ／Ｉインジェクタ364、366a及び366bへ運ぶＩ／Ｉチャンネル多岐管の手元側開口部110に挿入して手元側開口部110に貼着することができる。ガスチューブ及び液体チューブ（ガスチューブ892及び液体チューブ893等）を、軟性シャフトに通すことができる。ガスチューブ及び液体チューブを、内視鏡の先端部の光学表面を洗浄するとともに体腔を膨張させるための、流体（気体及び／又は液体）をＩ／Ｉインジェクタ364、366a及び366bへ運ぶために用いることができる。ガスチューブ及び液体チューブ（ガスチューブ892及び液体チューブ893等）を一本のチューブに結合して、一本のチューブとして先端部と接続することもできる。

【０２６７】

当然のことながら、内視鏡の先端部の寸法を小さく保つことは重要である。センサ、レンズ、電気ケーブル、少なくとも１つの作業チャンネル及び複数の流体チャンネルは、内視鏡の先端部の狭い領域に存在する。各流体チューブがそれぞれの目的地を向く技術の内視鏡とは対照的に、本明細書の実施形態は、洗浄液及び気体を複数のＩ／Ｉインジェクタへ供給する、Ｉ／Ｉチャンネル多岐管を提供する。

【０２６８】

図８が一般に一体型流体チャネリング要素190を描写し、その手元側表面191を表すのに対し、以下の図は、現在の明細書の範囲全体に含まれる実施形態に従う、Ｉ／Ｉチャンネル多岐管と本体（円柱等）とのいくつかの特定の例示的な実施形態を描写する。

【０２６９】

図９Ａは、現在の明細書の第１の例示的な実施形態に従い、一体型流体チャネリング要素894の内部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡の部分的に分解された先端部230aを概略的に描写する。

【０２７０】

カバー196aは、（先端部の）内側部分890a上に適合するように設計され、内側部分内の内部要素を保護するように設計される。カバー196aの穴164’、340’、344’、242a’、336’、242b’、256b’、252b’及び166b’はそれぞれ、内側部品890aの対応する要素及びチャンネル開口部164、165、144、242a、336、242b、256b、252b及び366bに位置合わせされる。カバー196aの任意的な溝370bは、インジェクタ366bからの洗浄流体を到達できるようにして、側方観察ビュー素子の前面252bを洗浄する。この図には表れていないが、内側部分100aの他方側に、対応する要素及びチャンネル開口部にそれぞれ位置合わせされた、カバー196aの溝及び穴が存在する。

【０２７１】

カバー196aを内側部分890a上に適合させ取付けた後、インジェクタ364、366b及び366aをそれぞれ、一体型流体チャネリング要素894の、対応する前方開口部164、第１の側方開口部166b及び反対側の側方開口部に、カバー196aの対応する前方穴164’、第１の側方穴166b’及び反対側の穴を通して、挿入することができる。好ましくは、使用後内視鏡を洗浄するために、インジェクタ364、366a及び366bを対応する開口部から取り外し可能にする。任意に、インジェクタ364、366a及び366bを交換式又は使い捨てとすることができる。任意に、特に一体型流体チャネリング要素及びノズルが金属製である場合に、ノズル（ノズル348又は任意の他のノズル等、図２Ａ及び２Ｂ参照）を、一体型流体チャネリング要素（一体型流体チャネリング要素894等）の、開口部内の（例えばプラスチックの）絶縁部に挿入して、電気的絶縁を改善することができる。

【０２７２】

現在の明細書の第１の例示的な実施形態では、前方開口部164、第１の側方開口部166b及び反対側の開口部を、一体型流体チャネリング要素894のＩ／Ｉ多岐管チャンネルを通して、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891と接続する。先端側開口部344’は、体腔（結腸等）の壁を洗浄するため、及び任意に吸引のために、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために使用できる流体噴出チャンネルの開口部

である。

【０２７３】

図９Ｂは、現在の明細書の第１の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894の内部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する内側部分890aの等角断面を概略的に描写する。

【０２７４】

描写した実施形態では、ガスチューブ892及び液体チューブ893を、手元側開口部891に適合するように構成されるプラグ109で終端処理する。注目すべきは、ガスチューブ892が液体チューブ893の上に見えるが、これらの順番を逆転させることができ、ガスチューブ及び液体チューブを並べて位置付けることができ、ガスチューブ892及び液体チューブ893を単一のチューブに置き換えることができ、又は、ガスチューブ及び液体チューブを内側部分890aに入る前に一本のチューブに結合することができる。あるいは、ガスチューブ892及び液体チューブ893のそれぞれを、一体型流体チャネリング要素894に別個に接続して、これらのチューブの内腔が共通の導管に開かれている。

【０２７５】

ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891は、Ｉ／Ｉチャンネル多岐管に開かれている。この断面図は、前方インジェクタ364が挿入される前方開口部164へつながる前方チャンネル171に開かれた手元側開口部891を表す。いくつかの実施形態によれば、一体型流体チャネリング要素894に、（前方流体チャンネルとも呼ぶことができる）前方チャンネル171を穿設することができる。注目すべきは、一体型流体チャネリング要素894、及び内側部分890aの他の部分を、機械加工することができ、又は鋳造、焼結、射出若しくは他の製造技術によって製造することができる。

【０２７６】

現在の明細書の第１の例示的な実施形態に従い、一体型流体チャネリング要素894の内部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、一体型流体チャネリング要素894の等角断面図を概略的に描写する、図９Ｃをこれから参照する。また、現在の明細書の第１の例示的な実施形態に従い、一体型流体チャネリング要素894の内部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、一体型流体チャネリング要素894を表す、内側部分890aの別の等角断面図を概略的に描写する、図９Ｄをこれから参照する。

【０２７７】

この図において、Ｉ／Ｉチャンネル多岐管に開かれている、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891が見える。この断面図は、左方インジェクタ366aが挿入される左方開口部166aと、右方インジェクタ366bが挿入される右方開口部166bとへつながる、（側方流体チャンネル又は側方チャンネルとも呼ぶことができる）横断チャンネル172に開かれた手元側開口部891を表す。

【０２７８】

いくつかの実施形態によれば、一体型流体チャネリング要素894に横断チャンネル172を穿設することができる。

【０２７９】

現在の明細書の第１の例示的な実施形態によれば、気体チューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891は、一体型流体チャネリング要素894内の、Ｉ／Ｉチャンネル多岐管に直接開かれている。一体型流体チャネリング要素894は、

ａ）手元側開口部891に接続され、右方インジェクタ366bが挿入される、右方開口部166bと、

ｂ）手元側開口部891に接続され、前方インジェクタ364が挿入される前方開口部164へつながる前方チャンネル171（図９Ｂ参照）と、

ｃ）手元側開口部891と接続され、左方インジェクタ366aが挿入される左方開口部166aに開かれる横断チャンネル172と、を備える。

【０２８０】

図１０Ａは、現在の明細書の第２の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング

要素894bの部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する内視鏡の部分的に分解した先端部230bの等角図を概略的に描写する。

【０２８１】

図９Ａから９Ｄに描写される第１の実施形態と対比して、図１０Ａから１０Ｃに描写される実施形態では、一体型流体チャネリング要素894bの溝472を通して洗浄流体を左方インジェクタ366aへ供給する。溝472は、穴474によって手元側開口部891の一方側と接続され、この図ではほとんど見されない左方開口部166aに開かれている。

【０２８２】

カバー196bは、内側部分890b上に適合するように設計され、内側部分890b内の内部要素を保護するように設計される。また、カバー196bは、きつく適合するとともに、好ましくは溝472を密封して、溝472を流体密封の導管へ変形させる。

【０２８３】

図１０Ｂは、現在の明細書の第２の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894bの部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡先端部の内側部分890bの等角図を概略的に描写する。

【０２８４】

図１０Ｃは、現在の明細書の第２の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894bの等角断面図を概略的に描写する。

【０２８５】

現在の明細書の第２の例示的な実施形態によれば、Ｉ／Ｉチャンネル多岐管に開かれる、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891がこの図に見える。Ｉ／Ｉチャンネル多岐管は、

ａ）手元側開口部891に接続され、右方インジェクタ366bが挿入される、右方開口部166bと、

ｂ）前方インジェクタ364が挿入される前方開口部164に接続される、前方チャンネル171と、

ｃ）左方インジェクタ366a（図１０Ａ参照）が挿入される左方開口部166a（図１０Ａ参照）に開かれる溝472に接続される穴474と、

を備える。

【０２８６】

図１１Ａは、現在の明細書の第３の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894cの部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡の部分的に分解した先端部230cの等角面を概略的に描写する。

【０２８７】

図９Ａから９Ｄに描写される第１の実施形態と対比して、図１１Ａから１１Ｄに描写される実施形態では、一体型流体チャネリング要素894cの溝572を通して流体（液体及び／又は気体）を左方インジェクタ366bへ供給する。しかしながら、図１０Ａから１０Ｃに描写される第２の実施形態と対比して、溝572は、右側で右側開口部166bに接続され、左側でこの図ではほとんど見られない左方開口部166aに開かれている。

【０２８８】

カバー196cは、内側部分890c上に適合するように設計され、内側部分890cの内側要素を保護するように設計される。また、カバー196cは、きつく適合するとともに、好ましくは溝572を密封して、溝572を流体密封の導管へ変形させる。

【０２８９】

図１１Ｂは、現在の明細書の第３の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894cの部分的に内部且つ部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡先端部の内側部分890cの等角面を概略的に描写する。

【０２９０】

注目すべきは、一体型流体チャネリング要素894cの表面上の溝572の位置と、溝572の深さ及び形状とを相違させることができることである。

【０２９１】
図１１Ｃは、現在の明細書の第３の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894cの等角断面図を概略的に描写する。
【０２９２】
この図において、右方開口部166bと、右方開口部166bを通って左方の開口部166aにつながる溝572とに開かれる、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891が見える。
【０２９３】
図１１Ｄは、現在の明細書の第３の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894cの別の等角断面図を概略的に描写する。
【０２９４】
この図において、右方開口部166bと、右方開口部166を通ってＩ／Ｉ多岐管とに開かれる、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891が見える。Ｉ／Ｉ多岐管は、
ａ）手元側開口部891に接続され、右方インジェクタ366bが挿入される、右方開口部166bと、
ｂ）手元側開口部891に接続され、前方インジェクタ364が挿入される前方開口部164につながる、前方チャンネル171と、
ｃ）洗浄流体を右方開口部166bから受け入れ、左方インジェクタ366aが挿入される左方開口部166a（図１１Ｃ参照）に開かれる、溝572と、
を備える。
【０２９５】
図１２Ａは、現在の明細書の第４の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894dの外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡の組立てられた先端部230dの等角断面図を概略的に描写する。
【０２９６】
図１１Ａから１１Ｄに描写される第３の実施形態に類似して、溝672は、右側で右側開口部166bに接続され、左側で左方開口部166a（図１２Ｃ参照）に開かれる。
【０２９７】
しかしながら、図９Ａから９Ｄに描写される第１の実施形態、図１０Ａから１０Ｃに描写される第２の実施形態、図１１Ａから１１Ｄに描写される第３の実施形態のそれぞれと対比して、図１２Ａから１２Ｃに描写される実施形態では、一体型流体チャネリング要素894dの前方溝671を通して流体を前方インジェクタ364へ供給する。前方溝671は、その手元側端部で溝672に開かれ、その先端側端部で前方開口部164に開かれる。
【０２９８】
カバー196dは、内側部分890d上に適合するように設計され、内側部分890dの内側要素を保護するように設計される。また、カバー196dは、きつく適合するとともに、好ましくは溝671及び672を密閉して、溝671及び672を流体密封の導管へ変形させる。
【０２９９】
図１２Ｂは、現在の明細書の第４の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894dの外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡先端部の内側部分890dの等角図を概略的に描写する。
【０３００】
注目すべきは、一体型流体チャネリング要素894dの表面上の溝671及び672の位置と、溝671及び672の深さ及び形状とを相違させることができることである。例えば、いずれかの溝の位置を、完全に又は部分的にカバーの内部とすることができる（例えばカバーの壁の中とする）。
【０３０１】
図１２Ｃは、現在の明細書の第４の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894dの等角断面図を概略的に描写する。

【０３０２】
この図において、右方開口部166bと、右方開口部166bを通って左方の開口部166aにつながる溝672とに開かれる、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891が見える。この図では、溝672と前方溝671との交差も見られる。
【０３０３】
現在の明細書の第４の実施形態によれば、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891が、右方開口部166bと、右方開口部166を通ってＩ／Ｉ多岐管とに開かれる。Ｉ／Ｉ多岐管は、
ａ）手元側開口部891に接続され、右方インジェクタ366bが挿入される、右方開口部166bと、
ｂ）Ｉ／Ｉ流体を右方開口部166bから受け入れ、左方インジェクタ366aが挿入される左方開口部166aに開かれる、溝672と、
ｃ）Ｉ／Ｉ流体を溝672から受け入れ、前方インジェクタ364（図１２Ａ及び１２Ｂ参照）が挿入される前方開口部164（図１２Ａ参照）と接続される、前方溝671と、
を備える。
【０３０４】
図１３Ａは、現在の明細書の第５の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894eの部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡の組立てられた先端部230eの等角図を概略的に描写する。
【０３０５】
明瞭化するため、カバー196dを部分的に透明に描いて内側部分890eを表す。
【０３０６】
図１０Ａから１０Ｃに描写される第２の実施形態に類似して、溝772は、穴774によって手元側開口部891（図１３Ｄ参照）に接続され、左側で左方開口部166a（図１３Ｃ参照）に開かれる。
【０３０７】
図１２Ａから１２Ｃに描写される第４の実施形態と類似して、一体型流体チャネリング要素894eの前方溝771を通して洗浄流体を前方インジェクタ364へ供給する。
前方溝771は、その手元側端部で溝772に開かれ、その先端側端部で前方開口部164（図１３Ｄ参照）に開かれる。
【０３０８】
カバー196eは、内側部分890e上に適合するように設計され、内側部分890eの内側要素を保護するように設計される。また、カバー196eは、きつく適合するとともに、好ましくは溝771及び772を密閉して、溝771及び772を流体密封の導管へ変形させる。
【０３０９】
図１３Ｂは、現在の明細書の第５の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894eの部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡先端部の内側部分890eの等角図を概略的に描写する。
【０３１０】
注目すべきは、一体型流体チャネリング要素190dの表面上の溝771及び772の位置と、溝771及び772の深さ及び形状とを相違させることができることである。
【０３１１】
図１３Ｃは、現在の明細書の第５の例示的な実施形態に従う、一体型流体チャネリング要素894eの部分的に外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡先端部の内側部分890eの別の等角図を概略的に描写する。
【０３１２】
この実施形態は、溝772の、左方開口部166a（図１３Ｄ参照）との接続を描写する。
【０３１３】
図１３Ｄは、現在の明細書の第５の例示的な実施形態に従う、内視鏡先端部230eの等角断面図を概略的に描写する。

【０３１４】
この図には、右方開口部166bに開かれる、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891が見える。この図では、手元側開口部891を前方溝771へ接続する穴774も見られ、前方溝771の前方開口部164への接続も見られる。
【０３１５】
現在の明細書の第５の実施形態によれば、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891が、右方開口部166bと、穴774を通ってＩ／Ｉ多岐管とに開かれる。Ｉ／Ｉ多岐管は、
ａ）手元側開口部891に接続され、右方インジェクタ366bが挿入される、右方開口部166bと、
ｂ）手元側開口部891と接続される穴774を通して流体を受け入れ、左方インジェクタ366a（図１３Ａから１３Ｃ参照）が挿入される左方開口部166a（図１３Ｃ参照）に開かれる溝772（図１３Ａから１３Ｃ参照）と、
ｃ）穴774からＩ／Ｉ流体を受け入れ、前方インジェクタ364bが挿入される前方開口部164と接続される前方溝771と、
を備える。
【０３１６】
図１４Ａは、現在の明細書の第６の例示的な実施形態に従う、内側部分890fの一体型流体チャネリング要素894fの外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡の組立てられた先端部230fの等角図を概略的に描写する。
【０３１７】
図１２Ａから１２Ｃに描写される第４の実施形態に類似して、一体型流体チャネリング要素894fの溝872は、右側で右側開口部166bに接続され、左側で左方開口部166aに開かれる。
【０３１８】
図１２Ａから１２Ｃに描写される第４の実施形態と類似して、前方溝871は、その手元側端部で溝872と接続する。
【０３１９】
しかしながら、第４の実施形態と対比して、洗浄流体は、溝871及び872を手元側開口部891と接続する、穴874を通して溝871及び872へ供給される。
【０３２０】
カバー196fは、内側部分890f上に適合するように設計され、内側部分890fの内側要素を保護するように設計される。また、カバー196fは、きつく適合するとともに、好ましくは溝871及び872を密閉して、溝871及び872を流体密封の導管へ変形させる。
【０３２１】
図１４Ｂは、現在の明細書の第６の例示的な実施形態に従う、内側部分890fの一体型流体チャネリング要素894fの外部へのＩ／Ｉチャンネル多岐管を有する、内視鏡の部分的に分解された先端部230fの等角図を概略的に描写する。
【０３２２】
注目すべきは、一体型流体チャネリング要素894dの表面上の溝871及び872の位置と、溝871及び872の深さ及び形状とを相違させることができることである。
【０３２３】
現在の明細書の第６の実施形態によれば、ガスチューブ892及び液体チューブ893用の手元側開口部891（図１４Ａ参照）は、穴874と接続され、穴874を通ってＩ／Ｉ多岐管と接続されている。Ｉ／Ｉ多岐管は、
ａ）手元側開口部891から穴874を通して洗浄流体を受け入れ、右方インジェクタ366bが挿入される右方開口部166bと接続される、溝872と、
ｂ）左方インジェクタ366aが挿入される左方開口部と接続される、同じ溝872と、
ｃ）溝872からＩ／Ｉ流体を受け入れ、前方インジェクタ364が挿入される前方開口部と接続される、前方溝871と、

を備える。

【０３２４】

注目すべきは、任意に、Ｉ／Ｉインジェクタ366aと、Ｉ／Ｉインジェクタ366bと、必要に応じてＩ／Ｉインジェクタ364も、同一の交換可能な挿入物として構成することができる。

【０３２５】

内視鏡先端部の内側部分の主要部の手元側等角図を概略的に描写する図１５Ａをこれから参照する。内視鏡先端部は、現在の明細書の例示的な実施形態に従い、現在の明細書の例示的な実施形態に準じた、図１５Ａの主要部の等角断面図を概略的に描写する、図１５Ｂに従う。

【０３２６】

内視鏡（大腸内視鏡等）の先端部の内側部分の一体型流体チャネリング要素990を、先端部内に配置するように構成する。一体型流体チャネリング要素990を、流体チャネル、作業チャンネル及び任意にケーブルチャンネル／凹部を収容するために使用することができる。また一体型流体チャネリング要素990を、要素（管／チューブ及びインジェクタ等）を定位置に留めるために使用することができる。例えば図８の説明と同じような方法で、流体チャネリング要素990を、先端部の内側部分の一部とすることができる。

【０３２７】

いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素990は一般的に、手元側チャネリング要素部990’と、先端側流体チャネリング要素部990’’との２つの部分を含むことができる。手元側流体チャネリング要素部990’は基本的に、円柱形状とすることができる。先端側流体チャネリング要素部990’’を、手元側流体チャネリング要素部990’の円柱形状に、部分的に連続させることができる。先端側流体チャネリング要素部990’’を、円柱の（円柱の高さ軸線に沿う）断片のみを有する、円柱形状の一部（任意に長尺の円柱形状の一部）とすることができ、（円柱の高さ軸線に沿う）他の円柱の断片は欠けている。先端側流体チャネリング要素部990’’を、手元側流体チャネリング要素部990’と一塊として一体的に形成することができる。先端側流体チャネリング要素部990’’の高さを、手元側流体チャネリング要素部990’の高さよりも高くすることができる。先端側流体チャネリング部990’’を備える実施形態において、部分的な円柱（例えば、高さ軸線の一方側に沿った円柱形状の断片のみを有する、部分的な円柱）の形状によって、中央部（図示せず）を収容できるスペースを作り出すことができる。

【０３２８】

流体チャネリング要素990の手元側表面991上に、噴出チャンネル（図示せず）の手元側開口部につながる、流体噴出チャンネルの手元側開口部944が存在する。軟性シャフトを通して流体噴出チューブを挿入することができる。流体噴出チューブを、洗浄目的で、流体を体腔へ運ぶために使用することができ、任意に体腔から流体を吸引するために使用することができる。

【０３２９】

一体型流体チャネリング要素990の手元側表面991上に、作業チャンネルの手元側開口部（図示せず）につながる、作業チャンネルの手元側開口部965が存在する。

【０３３０】

一体型流体チャネリング要素990は、手元側表面991から手元側流体チャネリング要素部990’の丈に沿って延在する溝950を含む。電気ケーブルを案内する（そして任意に定位置に留める）ように溝950を適合させる。電気ケーブルは、その先端側端部で、内視鏡の先端部の電子要素（例えば、カメラ等のビュー素子）及び／又は光源と接続でき、電力及び／若しくはコマンド信号を先端部へ供給することができ、並びに／又は、ユーザに対して表示されるビデオ信号をカメラから伝達することができる。この実施形態によれば、電気ケーブルを、手元側流体チャネリング要素部990’を通して装着する（これによって複雑となることがある）必要がなくなり、むしろ溝950内に単純に設置して、溝950によって保持することができる。

【０３３１】
一体型流体チャネリング要素990の手元側表面991上に、Ｉ／Ｉチューブ手元側開口部、つまり前方手元側開口部910と、右側方手元側開口部911と、左側方手元側開口部913とが存在する。前方手元側開口部910、右側方手元側開口部911、及び左側方手元側開口部はそれぞれ、前方チャンネル970（図１５Ｂ参照）、右側方チャンネル及び左側方チャンネルにつながる。前方チャンネル970は、前方手元側チャンネル910から、手元側流体チャネリング要素部990’及び先端側流体チャネリング要素部990’’を通って前方開口部960へ延在する。左側方チャンネル973は、右方手元側開口部913から、手元側流体チャネリング要素部990’を通って左方開口部963へ延在する。左側方の配置と同様に、右側方チャンネルは、右方手元側開口部911から、手元側流体チャネリング要素部990’を通って右方開口部へ延在する。

【０３３２】
前方チャンネル970は、２つの部分、つまり（手元側流体チャネリング要素部990’を通って延在する）手元部分970と、（先端側流体チャネリング要素部990’’を通って延在する）先端部分970’’とを含むことができる。前方チャンネル970の手元部分970’は、前方手元側開口部910を通して、流体（液体及び／又は気体）を前方チャンネル970へ移送するように構成されるチューブ980（図１５Ｃに示す）を受け入れるように適合される。チューブ980を任意の位置で（例えば接合点981で）、チューブ980の丈に沿って２つのチューブに分割することができ、一方のチューブは気体を移送するように適合されることができ、他方のチューブは液体（水等）を移送するように適合されることができる。

【０３３３】
左側方チャンネル973は、その手元側部分で、左側方手元側開口部913を通して、流体（液体及び／又は気体）を左側方チャンネル973へ移送するように構成されるチューブ982（図１５Ｃに示す）を受け入れるように適合することができる。チューブ982を、任意の位置で（例えば接合点983で）、チューブ982の丈に沿って２つのチューブに分割することができ、一方のチューブは気体を移送するように適合されることができ、他方のチューブは液体（水等）を移送するように適合されることができる。

【０３３４】
右側方チャンネルは、その手元側部分で、右側方手元側開口部911を通して、流体（液体及び／又は気体）を右側方チャンネルへ移送するように構成されるチューブ984（図１５Ｃに示す）を受け入れるように適合することができる。チューブ984を、任意の位置で（例えば接合点985で）、チューブ984の丈に沿って２つのチューブに分割することができ、一方のチューブは気体を移送するように適合されることができ、他方のチューブは液体（水等）を移送するように適合されることができる。

【０３３５】
したがって、内視鏡医は、どの流体（ガス、液体又はこれらの両方）にＩ／Ｉチャンネルを通過させたいかを決定することができる。この流体を、本明細書で言及するように、洗浄目的及び／又はガス注入目的のために使用できる。

【０３３６】
図１５Ｃは、現在の明細書の例示的な実施形態に従う、図１５Ａの主要部と接続する液体チューブ及びガスチューブを有する、主要部の手元側等角図を概略的に描写する。

【０３３７】
再度図２Ａを参照して、電子回路基板アセンブリ400を、前方観察ビュー素子116と、第１の側方観察ビュー素子と、第２の側方ビュー素子116bとを担持するように構成することができる。第１の側方観察ビュー素子と、第２の側方ビュー素子116bとは、前方観察ビュー素子116と類似することができ、電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサを備えることができる。

【０３３８】
電子回路基板アセンブリ400を、前方観察ビュー素子116に関連させることができるとともに基本的に前方観察ビュー素子116の視野を照射するように位置付けることができる、

前方照明240a、240b、240cを担持するように構成することができる。

【０３３９】

さらに、電子回路基板アセンブリ400を、側方観察ビュー素子116bに関連させることができるとともに基本的に側方観察ビュー素子116bの視野を照射するように位置付けることができる、側方照明250a、250bを担持するように構成することができる。電子回路基板アセンブリ400を、反対側の側方観察ビュー素子に関連させることができるとともに、側方照明250a及び250bと類似させることができる、側方照明を担持するように構成することもできる。

【０３４０】

前方照明240a、240b、240c及び側方照明250a、250bは、任意に個別の照明であることができ、発光ダイオード（ＬＥＤ）を備えることができる。ＬＥＤは、白色光ＬＥＤ、赤外光ＬＥＤ、近赤外光ＬＥＤ、紫外光ＬＥＤ又は任意の他のＬＥＤとすることができる。

【０３４１】

個別の照明に関する、用語「個別の」は、光を内部的に生み出す照明光源を指すことができる。この光源は、例えば遠隔で生み出された光を単に伝達する光ファイバーとすることができる、個別でない照明とは対照的である。

【０３４２】

必要な全要素を内視鏡の小さい内部容積に収納することを試みる際に、技術の重要な課題が存在する。３つのビュー素子とそれぞれの照明光源（ＬＥＤ等）とを内視鏡の先端に収納する場合に、この課題は劇的に大きくなる。それ故に、明細書のいくつかの実施形態に従う、少なくとも前方観察ビュー素子と、１つ以上（例えば２つ）の側方観察ビュー素子と、これらそれぞれの照明光源とを、内視鏡の先端部の制限された内部容積の内部に担持し収納するための、軟性の電子回路を提供する。

【０３４３】

いくつかの実施形態によれば、軟性の回路基板がとるスペースはより少なくなり、付加的に必要な構成のための容積をより残す。基板の柔軟さにより、要素の位置決めに使用できる更なるスペースの容量を追加する。

【０３４４】

明細書の実施形態に従う回路基板を使用することで、要素間を接続するためのワイヤが不要になるため、電気モジュールの回路基板との接続の信頼性を著しく改善させることができる。さらに、いくつかの実施形態によれば、要素アセンブリを、機械加工することができ、また自動化することができる。

【０３４５】

明細書の実施形態に従う回路基板を使用することで、ビュー素子頭部（内視鏡の先端部）の組立中に、高いレベルの信頼性を維持したまま、要素（部分）の動き及び操作性を許容することもできる。明細書の実施形態に従う回路基板を使用することで、（先端部の）組立て手順を簡略化することもできる。

【０３４６】

いくつかの実施形態によれば、軟性の回路基板はマルチワイヤケーブルを用いて主要制御装置と接続される。このケーブルを、先端部アセンブリ内に更なるスペースを解放し、ケーブルのアクセスに対するフレキシビリティを追加する、指定された位置で基板上に溶接する。マルチワイヤケーブルを電気要素に直接取付けることは大きな挑戦であったが、本明細書の実施形態に従う軟性の基板を使用することによって、この挑戦は軽減される。

【０３４７】

図１６は、本明細書の実施形態に従う、前方ビューカメラと、２つの側方ビューカメラと、照明光源とを担持する、折り曲げられた軟性の電子回路基板の等角図を概略的に描写する。

【０３４８】

図１６に折り曲げられた構造で表す、軟性の電子回路基板400は、前方観察ビュー素子116と、基本的に前方観察ビュー素子116の視野（ＦＯＶ）を照射するように位置付けられ

るＬＥＤ240a、240b及び240cと、側方観察ビュー素子116bと、基本的に側方観察ビュー素子116bのＦＯＶを照射するように位置付けられるＬＥＤ250a及び250bと、側方観察ビュー素子116cと、基本的に側方観察ビュー素子116cのＦＯＶを照射するように位置付けられるＬＥＤ250a’及び250b’と、を担持するように構成される。

【０３４９】

本明細書の実施形態に従う、折り曲げられた軟性電子回路基板と、平坦な軟性電子回路基板の等角図とをそれぞれ概略的に描写する、図１７及び１８でも見られるように、軟性電子基板400は３つの部分、つまり前方部分1702と、主要部分1704と、後方部分1706とを含む。

【０３５０】

軟性電子回路基板1700の前方部402は、第１の前方ＬＥＤ面1708と、第２の前方ＬＥＤ面1710と、下部前方ＬＥＤ面1712とを含む。第１の前方ＬＥＤ面1708と、第２の前方ＬＥＤ面1710と、下部前方ＬＥＤ面1712とは、プリント回路基板（ＰＣＢ）の層の一体的な部品から形成される平坦面である。第１の前方ＬＥＤ面1708は前方ＬＥＤ240bを担持するように適合され、第２の前方ＬＥＤ面1710は前方ＬＥＤ240aを支持するように適合され、そして下部前方ＬＥＤ面1712は前方ＬＥＤ240cを支持するように適合される。第１の前方ＬＥＤ面1708と、第２の前方ＬＥＤ面1710と、下部前方ＬＥＤ面1712とは、全体として見た場合に弓形の形状であり、この形状は前方観察ビュー素子116を支持するように構成される。

【０３５１】

軟性電子回路基板400の前方部分1702は、下部1712を通して主要部分1704と接続される。軟性電子回路基板1700の主要部分1704は、中央部1718と、第１の折り曲げ可能な側方パネル1714と、第２の折り曲げ可能な側方パネル1716とを含む。軟性電子回路基板400が折り曲げられた構造であるときに、第１の折り曲げ可能な側方パネル1714及び第２の折り曲げ可能な側方パネル1716は、上向きに（内視鏡先端部の長さ軸線に向かって）折れる、例えば図１７に示すように、主要部分1704の中央部1718に対して約４５°の角度で折れるように構成される。第１の折り曲げ可能な側方パネル1714はアーム部1720も含む。アーム部1720は第１の折り曲げ可能な側方パネル1714から延在し、前方観察ビュー素子116を担持するように適合される前方センサ面1722（カメラ面とも呼ぶことができる）を有する。軟性電子回路基板400が折り曲げられた姿勢である場合に、アーム部1720は主要部分1704の中心部1718に対して基本的に垂直に折り曲げられ、前方センサ面1722は中心部1718及びアーム部1720に対して基本的に垂直に折り曲げられ、前方センサ面1722は前方を向く。この前方センサ面1722は基本的に、第１の前方ＬＥＤ面1708、第２の前方ＬＥＤ面1710、及び下部前方ＬＥＤ面1712と同じ方向を向く。この構造は、前方観察ビュー素子116と、ＬＥＤ240a、240b及び240cとを、同じ方向に向けることを可能にする。

【０３５２】

本明細書で上述したように、主要部分1704は、前方部分1702の下部1712と接続される。主要部分1704の反対側の端部で、主要部分1704は、後方部分1706と接続される。

【０３５３】

後方部分1706は、後方中央部1724を含む。後方中央部1724は第１の後方アーム部1726と接続され、第１の後方アーム部1726は後方中央部1724の一方側から第２の後方アーム部1728へ延在し、後方アーム部1728は後方中央部1724の他方側から延在する。

【０３５４】

第１の後方アーム部1726は、（側方観察ビュー素子116bを担持するように適合される）第１の側方センサ面1730を含む。第２の後方アーム部1728は、（側方観察ビュー素子116cを担持するように適合される）第２の側方センサ面1732を含む。

【０３５５】

第１の後方アーム部1726は、側方ＬＥＤ250a及び250bをそれぞれ担持するように適合される、第１の側方ＬＥＤ面1734及び第２の側方ＬＥＤ面1736を更に備える。第２の後方アーム部1728は、側方ＬＥＤ250a’及び250b’をそれぞれ担持するように適合される、第３

の側方ＬＥＤ面1738及び第４の側方ＬＥＤ面1740を更に備える。

【０３５６】

いくつかの実施形態によれば、（前方観察ビュー素子116を担持するように適合される）前方センサ面1722と、（側方観察ビュー素子116b及び116cをそれぞれ担持するように適合される）第１側方センサ面1730及び第２側方センサ面1732とは、前方ＬＥＤ面及び側方ＬＥＤ面よりも厚い。例えば、センサの溶接ピンが、センサ面を包むとともに、センサの反対側に特定の溶接パッドで溶接されるように、（ビュー素子の）センサを配置するためにセンサ面の厚さを構成することができる。

【０３５７】

センサ面を、硬性とすることができ、ビュー素子アセンブリの基礎として使用することができる。センサ面の高さは、センサ導体が、センサ硬性面の反対側の溶接パッドに直接達するように、センサ導体を屈曲させる点で非常に重要である。硬性の基礎は、センサへの及びセンサからの電磁雑音を、電気的に接地フィルタリングし、ひいては信号の完全性を向上させる機能も果たす。

【０３５８】

軟性電子回路基板400が折り曲げられた構造であるときに、後方中央部1724は、上向きに、主要部分1704の中央部1718に対して垂直に折れる。第１の側方センサ面1730及び第２の側方センサ面1732は、中央部1718に対して垂直かつ後方中央部1724に対しても垂直に配置される。さらに、第１の側方センサ面1730及び第２の側方センサ面1732は基本的に、これらのセンサ面が、側方観察ビュー素子116b及び側方観察ビュー素子116cを担持するときに、これらのビュー素子が反対側を見るように、互いに平行かつ「背中合わせに」配置される。第１の側方ＬＥＤ面1734及び第２の側方ＬＥＤ面1736は、第１の側方センサ面1730に対して垂直に配置されるとともに、それぞれＬＥＤ250a及び250bが側方観察ビュー素子116bに近接して配置されるように、これらのＬＥＤ面の内側で、側方ＬＥＤ250a及び250bを担持するように適合される。第３の側方ＬＥＤ面1738及び第４の側方ＬＥＤ面1740は、第２の側方センサ面1732に対して垂直に配置されるとともに、それぞれＬＥＤ250a’及び250b’が側方観察ビュー素子116cに近接して配置されるように、これらのＬＥＤ面の内側で、側方ＬＥＤ250a’及び250b’を担持するように適合される。

【０３５９】

本明細書のいくつかの実施形態によれば、軟性電子回路基板400の前方部分1702、主要部分1704及び後方部1706はすべて、一体的な回路基板の層の部品から一体的に形成される。

【０３６０】

これから、本明細書の典型的な実施形態に従い、ビュー素子と、照明光源と、軟性電子回路基板のホルダーをと担持する、折り曲げられた軟性電子回路基板の等角図を概略的に描写する（図１９は分解図を表す）図１９及び２０を参照する。

【０３６１】

図１６に類似して、図１９に折り曲げられた構造で表す、軟性電子回路基板400は、前方観察ビュー素子116と、基本的に前方観察ビュー素子116のＦＯＶを照射するように位置付けられるＬＥＤ240a、240b及び240cと、側方観察ビュー素子116bと、基本的に側方観察ビュー素子116bのＦＯＶを照射するように位置付けられるＬＥＤ250a及び250bと、側方観察ビュー素子116cと、基本的に側方観察ビュー素子116cのＦＯＶを照射するように位置付けられるＬＥＤ250a’及び250b’と、を担持するように構成される。

【０３６２】

軟性電子回路基板ホルダー500は、軟性電子回路基板400を、所望に折り曲げられた姿勢で保持し、前方観察ビュー素子及び側方観察ビュー素子とこれら素子に対応する照明とを適所に固定するように適合される。図１９に示すように、軟性電子回路基板ホルダー500は、硬性材料（真鍮、ステンレス鋼、アルミニウム又は他の任意の材料等）の一体的な部品である。

【０３６３】

いくつかの実施形態によれば、軟性電子回路基板ホルダーを構成するために金属を使用することが、電気伝導率及び伝熱目的のために重要である。本明細書の実施形態に従う軟性電子回路基板ホルダ（軟性電子回路基板ホルダ500等）は、先端部に配置される電子要素の一部又は全部（特に、側方若しくは前方ＬＥＤ等の照明）に対するヒートシンクとして使用されることができ、内視鏡先端部全体の温度を減少させることができる。このことは、特にＬＥＤ照明を用いるときに、内視鏡先端部及び／又は内視鏡先端部の任意の要素の、温度上昇の主要な課題を、解決し又は少なくとも軽減させることができる。

【０３６４】

軟性電子回路基板ホルダー500は、第２の側方ＬＥＤ面1736及び第４の側方ＬＥＤ面1740を支持するように適合される背部502を含む。

【０３６５】

軟性電子回路基板ホルダー500は、前方部504a及び504bを更に含む。前方部504a及び504bはそれぞれ、第１の前方ＬＥＤ面1708及び第２の前方ＬＥＤ面1710の背面（ＬＥＤが取付けられる面に対向する面）を支持する。

【０３６６】

軟性電子回路基板ホルダー500は、軟性電子回路基板ホルダー500の両側の２つの側方部506a及び506bを更に含む。側方部506a及び506bのそれぞれは、ＬＥＤ（250a、250b、250a’、250b’）用の２つの小さな開口部と、側方観察ビュー素子116b及び116a用の１つの開口部とを含む。軟性電子回路基板ホルダー500の側方部506a及び506bはそれぞれ、軟性電子回路基板400の、第１の折り曲げ可能な側方パネル1716及び第２の折り曲げ可能な側方パネル1714に当接する。

【０３６７】

軟性電子回路基板ホルダー500は、軟性電子回路基板400の最上部分を覆うとともに流体チャネリング要素600（図２１に示す）を支持するように構成される、２つの上部508a及び508bを含む最上部分を更に含む（軟性電子回路基板ホルダーの最上部分は１つの上部を含むこともできる）。

【０３６８】

これから、現在の明細書の例示的な実施形態に従い、カメラと、照明光源と、軟性電子回路基板のホルダーと、流体チャネリング要素とを担持する、折り曲げられた軟性電子回路基板の等角図を概略的に描写する、図２１を参照する。図２０は、カメラと、照明光源と、軟性電子回路基板のホルダーとを担持する、折り曲げられた軟性電子回路基板の等角図を概略的に描写する。図２１は、図２０の構造に、洗浄及びガス注入（Ｉ／Ｉ）チャンネル、噴出チャンネル及び作業チャンネルを含む、流体チャネリング要素600を追加したものである。流体チャネリング要素600は、軟性電子回路基板400から離れた要素である。この構造は、流体チャネリング要素600に配置される、流体チャンネル及び作業チャンネルを、軟性電子回路基板400の領域に配置される敏感な電子部品及び光学部品から分離するように適合される。

【０３６９】

いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素600（又はいくつかの実施形態によれば一体型流体チャネリング要素）は一般的に、２つの部分、つまり、手元側流体チャネリング要素部690’と、先端型流体チャネリング要素部690’’とを含むことができる。手元側流体チャネリング要素690’を、基本的に円柱形状とすることができる。先端側流体チャネリング要素690’’を、手元側流体チャネリング要素690’の円柱形状に、部分的に連続させることができる。先端側流体チャネリング要素690’’を、円柱の（円流の高さ軸線に沿う）断片のみを有する、円柱形状の一部（任意に長尺の円柱形状の一部）とすることができ、（円柱の高さ軸線に沿う）別の円柱の断片は欠けている。先端側流体要素部690’’を、手元側流体チャネリング要素部690’と一塊として一体的に形成することができる。先端側流体チャネリング要素部690’’の高さを、手元側流体チャネリング要素部690’の高さよりも高くすることができる。先端側流体チャネリング部690’’を備える実施形態において、部分的な円柱（例えば、高さ軸線の一方側に沿った円柱形状の断片の

みを有する、部分的な円柱）の形状によって、軟性電子回路基板400及び軟性電子回路基板ホルダー500を収容できるスペースを作り出すことができる。

【０３７０】

先端側流体チャネリング部690’’の前面620は、（流体チャネリング要素690内に配置される）作業チャンネルの先端側開口部640を含む。先端側流体チャネリング部690’’の前面620は、体腔（結腸等）の壁を洗浄するため、及び任意に吸引のために、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために使用できる、流体噴出チャンネルの手元側開口部691を更に含む。先端側流体チャネリング要素部690’’の前面620は、流体（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方観察ビュー素子116の前方光学アセンブリ256から洗い流すために用いることができる、洗浄及びガス注入（Ｉ／Ｉ）開口部664を更に含むことができる。

【０３７１】

流体チャネリング要素600の手元側流体チャネリング要素部690’は、第１の側方光学アセンブリ256b及び反対側の第２の側方光学アセンブリに狙いを定めたＩ／Ｉ開口部を含む。Ｉ／Ｉ開口部は、流体（用語「流体」は液体及び／又は気体を含むことができる）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、第１の側方観察ビュー素子116bの第１の側方光学アセンブリ256bと、反対側の第２の側方観察ビュー素子の第２の側方光学アセンブリとから洗い流すために使用されることができる。いくつかの実施形態によれば、インジェクタは、先端部の素子（任意の光学アセンブリ、窓、ＬＥＤ及び他の素子等）のいずれかを洗浄するための液体を供給することができる。

【０３７２】

これから、本明細書の例示的な実施形態に従い、内視鏡の先端部を共に形成する、カメラと、照明光源と、軟性電子回路基板のホルダーと、流体チャネリング要素と、先端カバーとを担持する、折り曲げられた軟性電子回路基板の等角図を概略的に（分解図で）描写する、図２２を参照する。

【０３７３】

流体チャネリング要素600、軟性電子回路基板400及び軟性電子回路基板ホルダー500を、図２０及び２１で説明する。先端カバー2200は、先端部2230の内側部分上に適合するように設計され、内側部分内の内部要素を保護するように設計される。

【０３７４】

先端カバー2220は、前方観察ビュー素子116の前方光学アセンブリ256に位置合わせされるように構成される穴2236と、ＬＥＤ240a、240b及び240cの光学窓242a、242b及び242c（例えば図１６及び１９－２２参照）と、作業チャンネルの先端側開口部340と、流体噴出チャンネルの先端側開口部344と、（流体チャネリング要素600のＩ／Ｉ開口部664に位置合わせされる）ノズル348を有するＩ／Ｉインジェクタ346と、側方観察ビュー素子の第１の側方光学アセンブリ256b及び反対側の第２の側方光学アセンブリに位置合わせされるように構成される、第１の穴2256b及び反対側の第２の穴と、第１側方観察ビュー素子用のＬＥＤ250a及び250cのための光学窓252a及び252bと、反対側の側方観察ビュー素子用のＬＥＤのための光学窓と、第１のＩ／Ｉ開口部2267b及び反対側の第２の側方Ｉ／Ｉ開口部に位置合わせされるように適合される、第１の側方穴2266b及び第２の側方穴と、を含む。

【０３７５】

別の実施形態では、電子回路基板を折り曲げ可能に構成することができる。有利には、折り曲げ可能な電子回路基板の構造により、薄く小型に設計することができ、内視鏡先端部に追加的な素子を組み込むことを可能とすることで、内視鏡（特に大腸内視鏡）の性能を向上させる。この組み込みとは例えば、内視鏡の先端部に、第２の医療用器材を装着するために使用できる、（図２Ａのような）追加的な作業チャンネルを設けることである。

【０３７６】

これから、一実施形態に従う、図２Ａの内視鏡アセンブリ100の折り曲げ可能な電子回路基板400の分解図を表す、図２３Ａ、２３Ｂ、２３Ｃ及び２３Ｄを参照する。

【０３７７】
いくつかの実施形態によれば、折り曲げ可能な電子回路基板400は、カメラ回路基板440と、軟性照明回路基板420と、下部回路基板ホルダー460と、前方回路基板ホルダー462とを含む、いくつかの内側部分を有することができる。
【０３７８】
折り曲げ可能な電子回路基板400の内側部分を共に、薄く小型に設計された圧縮構造へ組み立て、接続し、又は取付けるように構成することができる。
【０３７９】
さらに注目すべきは、折り曲げ可能な電子回路基板400の複数の内側部分は、電気的に接続されることができるとともに、電源及び電気信号源を共有するように構成できることである。
【０３８０】
カメラ回路基板440は、前方向きビュー素子116aと、前方向きビュー素子116aと類似させることができるとともに電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサを備えることができる、２つの側方向きビュー素子116b、116cとを担持するように構成されることができる。
【０３８１】
いくつかの実施形態によれば、側方向き観察ビュー素子116b及び116cの視野が実質的に反対向きとなるように、側方向きビュー素子116b及び116cを設置することができる。しかしながら、現在の明細書の一般的な範囲内で、様々な構造及び数の側方向きビュー素子が考えられる。
【０３８２】
ＰＣＢ層の一体的な軟性部品として形成することができる、軟性照明回路基板420は、２つの主要部424a及び424bと、折り曲げ可能な前方パネル422aと、４つの折り曲げ可能な側方パネル422b、422c、422d、422eとを備えることができる。
【０３８３】
軟性照明回路基板420が折り曲げられた構造のときに、折り曲げ可能な前方パネル422aと、４つの折り曲げ可能な側方パネル422b、422c、422d、422eとが、下方へ、２つの主要部424a及び424bに対して直角に折れ曲がるように構成することができる。
【０３８４】
前方向きビュー素子116aと関連付けることができるとともに、基本的に前方向きビュー素子116aの視野を照射するように位置付けることができる、前方照明240a、240bを担持するように、折り曲げ可能な前方パネル422aを構成することができる。
【０３８５】
折り曲げ可能な前方パネル422aが折り曲げられた構造のときに、前方パネル422aを主要部424a及び424bに対して直角にして、前方パネル422aを前方（基本的に前方向きビュー素子116aと同じ方向）に向けることができる。その結果、前方パネル422aは、前方照明240a、240bを前方向きカメラ116aと同じ方向に向けることができ、前方照明240a、240bに基本的に前方向きビュー素子116aの視野を照射させることができる。
【０３８６】
側方向きビュー素子116bと関連付けることができるとともに、基本的に側方向きビュー素子116bの視野を照射するように位置付けることができる、側方照明250a及び250bをそれぞれ担持するように、折り曲げ可能な側方パネル422b及び422cを構成することができる。
【０３８７】
折り曲げ可能な側方パネル422b、422cが折り曲げられた構造のときに、折り曲げ可能な側方パネル422b、422cを、主要部424aに対して直角にして、側方パネル422b、422cを横方向（基本的に側方向きビュー素子116bと同じ方向）に向けるように構成することができる。その結果、側方パネル422b、422cは、側方照明250a、250bを側方向きビュー素子116bと同じ方向に向けることができ、側方照明250a、250bに基本的に側方向きビュー素子116bの視野を照射させることができる。

【０３８８】
側方向きビュー素子116cと関連付けることができるとともに、基本的に側方向きビュー素子116cの視野を照射するように位置付けることができる、側方照明260a及び260bをそれぞれ担持するように、折り曲げ可能な側方パネル422d及び422eを構成することができる。
【０３８９】
折り曲げ可能な側方パネル422d、422eが折り曲げられた構造のときに、折り曲げ可能な側方パネル422d、422eを、主要部424bに対して直角にして、側方パネル422d、422eを横方向（基本的に側方向きビュー素子116cと同じ方向）に向けるように構成することができる。その結果、側方パネル422d、422eは、側方照明260a、260bを側方向きビュー素子116cと同じ方向に向けることができ、側方照明260a、260bに基本的に側方向きビュー素子116cの視野を照射させることができる。
【０３９０】
前方照明240a、240b及び側方照明250a、250b、260a、260bは、任意に個別の照明であることができ、発光ダイオード（ＬＥＤ）を備えることができる。ＬＥＤは、白色光ＬＥＤ、赤外光ＬＥＤ、近赤外光ＬＥＤ、紫外光ＬＥＤ又は任意の他のＬＥＤとすることができる。
【０３９１】
個別の照明に関係する、用語「個別の」は、光を内部的に生み出す照明光源を指すことができる。この光源は、例えば遠隔で生み出された光を単に伝達する光ファイバーとすることができる、個別でない照明とは対照的である。
【０３９２】
軟性照明回路基板420を、所望に折り曲げられた構造で保持及び支持し、側方向きビュー素子116b及び116cとこれら素子に対応する照明とを含む、カメラ回路基板440を、適所に固定するように、下部回路基板ホルダー460を構成することができる。
【０３９３】
下部回路基板ホルダー460は、硬性材料（真鍮、ステンレス鋼、アルミニウム又は他の任意の材料等）の一体的な部品として形成される、底部462と２つの側方部464a及び464bとを含むことができる。
【０３９４】
側方部464a及び464bをそれぞれ、底部462の一方側及び他方側と、垂直に接続することができる。側方部464a及び464bのそれぞれは、側方向きビュー素子116b及び116cと適合するように構成される開口を有することができる。
【０３９５】
前方回路基板ホルダー462を下部回路基板ホルダー460と連動して動作するように構成することができる。前方回路基板ホルダー462は、軟性照明回路基板420を、所望に折り曲げられた構造で保持及び支持するとともに、前方向きカメラ116aとこのカメラに対応する照明とを含む、カメラ回路基板440を、適所に固定するように、構成されることができる。
【０３９６】
下部回路基板ホルダー460を、硬性材料（真鍮、ステンレス鋼、アルミニウム又は他の任意の材料等）の一体的な部品として形成することができる。
【０３９７】
底部回路基板ホルダー460及び前方回路基板ホルダー462を構成するために金属を使用することにより、電気伝導率を向上させることができ、高い効率で放熱できる。いくつかの実施形態によれば、底部回路基板ホルダー460及び前方回路基板ホルダー462は、折り曲げ可能な電子回路基板400内に配置された電子要素の一部又は全部（特に、前方照明240a、240b並びに側方照明250a、250b、260a及び260b等の照明）に対するヒートシンクとして使用されることができ、内視鏡先端部全体の温度を減少させることができる。このことは、特にＬＥＤ照明を用いるときに、内視鏡先端部及び／又は内視鏡先端部の任意の要素の、温度上昇の主要な課題を、解決し又は少なくとも軽減させることができる。
【０３９８】

これから、一実施形態に従う内視鏡アセンブリのカメラ回路基板770の斜視図を表す、図２４Ａ、２４Ｂ及び２４Ｃを参照する。例として、カメラ回路基板770は、単一の前方作業チャンネルを含む図２Ａの内視鏡アセンブリ100のために構成される。

【０３９９】

いくつかの実施形態によれば、折り曲げ可能な電子回路基板は、カメラ回路基板ホルダー770と、軟性照明回路基板720（図２５参照）と、回路基板ホルダー780（図２４Ｃ参照）とを含む、いくつかの内側部分を有することができる。

【０４００】

折り曲げ可能な電子回路基板の内側部分を共に、薄く小型に設計された圧縮構造へ組み立て、接続し、又は取付けるように構成することができる。

【０４０１】

カメラ回路基板770は、カメラ回路基板440（図２３Ａから２３Ｄ）と類似させることができる。カメラ回路基板770を、前方向きビュー素子116（図２Ａ）と類似させることができるとともに電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサを備えることができる、前方向きビュー素子716aと、２つの側方向きビュー素子716b、716cとを担持するように構成することができる。

【０４０２】

いくつかの実施形態によれば、側方向きカメラ716b及び716cの視野が実質的に対向するように、側方向きカメラ716b及び716cを設置することができる。しかしながら、現在の明細書の一般的な範囲内で、様々な構造及び数の側方向きカメラが考えられる。

【０４０３】

以下で更に説明する、回路基板ホルダー780は、カメラ回路基板770を保持及び支持するように構成されることができる。

【０４０４】

これから、一実施形態に従う内視鏡アセンブリの軟性照明回路基板720の斜視図を表す、図２５を参照する。

【０４０５】

ＰＣＢ層の折り曲げられた一体的な部品として形成することができる、軟性照明回路基板720は、照明回路基板コネクタ726と、２つの主要部724a及び724bと、折り曲げ可能な前方パネル722aと、４つの折り曲げ可能な側方パネル722b、722c、722d、722eとを備えることができる。

【０４０６】

注目すべきは、折り曲げ可能な前方パネル及び折り曲げ可能な側方パネルの数と、関連する前方照明及び側方照明の数とを変えることができる。

【０４０７】

軟性照明回路基板720が折り曲げられた構造のときに、折り曲げ可能な前方パネル722aと、４つの折り曲げ可能な側方パネル722b、722c、722d、722eとが、下方へ、２つの主要部724a及び724bに対して直角に折れ曲がるように構成することができる。

【０４０８】

前方向きカメラ716a（図２４Ａから２４Ｃ）と関連付けることができるとともに、基本的に前方向きカメラ716a（図２４Ａから２４Ｃ）の視野を照射するように位置付けることができる、前方照明740a、740b及び740cを担持するように、折り曲げ可能な前方パネル722aを構成することができる。

【０４０９】

折り曲げ可能な前方パネル722aが折り曲げられた構造のときに、前方パネル722aを主要部724a及び724bに対して直角にすることができ、前方パネル722aを前方（基本的に前方向きカメラ716aと同じ方向、図２４Ａから２４Ｃ）に向ける。その結果、前方パネル722aは、前方照明740a、740b及び740cを前方向きカメラ716a（図２４Ａから２４Ｃ）と同じ方向に向けることができ、前方照明740a、740b及び740cに基本的に前方向きカメラ716a（図２４Ａから２４Ｃ）の視野を照射させることができる。

【０４１０】
側方向きカメラ716b（図２４Ａから２４Ｃ）と関連付けることができるとともに、基本的に側方向きカメラ716b（図２４Ａから２４Ｃ）の視野を照射するように位置付けることができる、側方照明750a、750bをそれぞれ担持するように、折り曲げ可能な側方パネル722b、722cを構成することができる。
【０４１１】
折り曲げ可能な側方パネル722b、722cが折り曲げられた構造のときに、折り曲げ可能な側方パネル722b、722cを、主要部724aに対して直角にして、側方パネル722b、722cを横方向（基本的に側方向きカメラ716bと同じ方向、図２４Ａから２４Ｃ）に向けるように構成することができる。その結果、側方パネル722b、722cは、側方照明750a、750bを側方向きカメラ716b（図２４Ａから２４Ｃ）と同じ方向に向けることができ、側方照明750a、750bに基本的に側方向きカメラ716b（図２４Ａから２４Ｃ）の視野を照射させることができる。
【０４１２】
側方向きカメラ716c（図２４Ａから２４Ｃ）と関連付けることができるとともに、基本的に側方向きカメラ716cの視野を照射するように位置付けることができる、側方照明760a、760bをそれぞれ担持するように、折り曲げ可能な側方パネル722d、722eを構成することができる。
【０４１３】
折り曲げ可能な側方パネル722d、722eが折り曲げられた構造のときに、折り曲げ可能な側方パネル722d、722eを、主要部724bに対して直角にして、側方パネル722d、722eを横方向（基本的に側方向きカメラ716cと同じ方向、図２４Ａから２４Ｃ）に向けるように構成することができる。その結果、側方パネル722d、722eは、側方照明760a、760bを側方向きカメラ716c（図２４Ａから２４Ｃ）と同じ方向に向けることができ、側方照明760a、760bに基本的に側方向きカメラ716c（図２４Ａから２４Ｃ）の視野を照射させることができる。
【０４１４】
前方照明740a、740b並びに側方照明750a、750b、760a及び760bは、任意に個別の照明であることができ、発光ダイオード（ＬＥＤ）を備えることができる。ＬＥＤは、白色光ＬＥＤ、赤外光ＬＥＤ、近赤外光ＬＥＤ、紫外光ＬＥＤ又は任意の他のＬＥＤとすることができる。
【０４１５】
照明回路基板コネクタ726は、軟性照明回路基板720を回路基板ホルダー780（図２６Ａから２６Ｄ）と接続するように構成されることができる。
【０４１６】
これから、一実施形態に従う内視鏡アセンブリ800の折り曲げ可能な電子回路基板2600の斜視図を示す、図２６Ａ、２６Ｂ、２６Ｃ及び２６Ｄを参照する。
【０４１７】
軟性照明回路基板720を、所望に折り曲げられた構造で保持及び支持し、側方向きカメラ716b及び716cとこれらカメラに対応する照明を含む、カメラ回路基板770を、適所に固定するように、回路基板ホルダー780を構成することができる。
【０４１８】
回路基板ホルダー780を、硬性材料（真鍮、ステンレス鋼、アルミニウム又は他の任意の材料等）の一体的な部品として形成することができる。
【０４１９】
回路基板ホルダー780を構成するために金属を使用することにより、電気伝導率を向上させることができ、高い効率で放熱できる。いくつかの実施形態によれば、回路基板ホルダー780は、折り曲げ可能な電子回路基板700内に配置される電子要素の一部又は全部（特に、前方照明740a、740b並びに側方照明750a、750b、760a及び760b等の照明）に対するヒートシンクとして使用されることができ、内視鏡先端部全体の温度を減少させることがで

きる。このことは、特にＬＥＤ照明を用いるときに、内視鏡先端部及び／又は内視鏡先端部の任意の要素の、温度上昇の主要な課題を、解決し又は少なくとも軽減させることができる。

【０４２０】

これから、一実施形態に従う、（ある例では図２Ａの内視鏡アセンブリ100に類似する）内視鏡アセンブリ800の先端部801の斜視図を表す、図２７Ａを参照する。

【０４２１】

いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素2700を折り曲げ可能な電子回路基板2600（図２６Ａから２６Ｄ）から分離した要素として構成することができる。この構造は、流体チャネリング要素2700に配置された、流体チャンネル及び作業チャンネル2740aを、折り曲げ可能な電子回路基板の領域に配置することができる敏感な電子部品及び光学部品から分離するように適合されることができる。

【０４２２】

いくつかの実施形態によれば、流体チャネリング要素2700は、基本的に円柱形状とすることができる手元側流体チャネリング部2702と、一番目の先端側チャネリング部2704とを備えることができる。一番目の先端側流体チャネリング部2704は、手元側流体チャネリング部2702の円柱形状に部分的に連続することができ、部分的な円柱形状（任意に部分的な長尺の円柱形状）を有することができる。一番目の先端側流体チャネリング部2704は、円筒の（円筒の高さ軸線に沿う）断片を形成することができ、他の円筒の（円筒の高さ軸線に沿う）断片は欠けている。一番目の先端側流体チャネリング部2704を、手元側流体チャネリング部2702と一塊として一体的に形成することができる。一番目の先端側流体チャネリング部2704の高さを、手元側流体チャネリング部2702の高さよりも高くすることができる。一番目の先端側流体チャネリング部2704を備える実施形態において、一番目の先端側流体チャネリング部2704は、部分的な円柱形状（例えば、高さ軸線の一方側に沿った円柱形状の断片のみを有する、部分的な円柱形状）をとることができ、折り曲げ可能な電子回路基板2600（図２６Ａから２６Ｄ）を収容できるスペースを作り出すことができる。

【０４２３】

先端側流体チャネリング部2702は、先端部801を内視鏡のシャフトに固定するために構成されることができる、一体のねじナット2706bを備えることができる。

【０４２４】

一番目の先端側流体チャネリング部2704は、（例えば、結腸内に発見された興味のある物体の試料又は当該物体全体を、生検のために、除去、処置及び／又は抽出するための）医療用器材（処理具等）を挿入するために構成されることができる、作業チャンネル2740aを含むことができる。

【０４２５】

様々な実施形態に従って、流体チャネリング要素（要素2700等）を、伝熱目的のために使用することができる。本明細書の実施形態に従う、流体チャネリング要素（流体チャネリング要素2700等）は、照明（側方若しくは前方ＬＥＤ）及び／若しくは他の電子要素の一部又は全部のためのヒートシンクとして使用されることができ、内視鏡先端部全体の温度を減少させることができる。このことは、特にＬＥＤ照明を用いるときに、内視鏡先端部及び／又は内視鏡先端部の任意の要素の、温度上昇の主要な課題を、解決し又は少なくとも軽減させることができる。

【０４２６】

図２７Ｂは、図２７Ａの先端部アセンブリ801から分離した流体チャネリング要素2700を表す。流体チャネリング要素2700は、第１の前方ＬＥＤ面及び第２の前方ＬＥＤ面の後面（ＬＥＤが取付けられる面と反対の面）をそれぞれ支持する、前方部2750（図２７Ｂでは２つの前方部2750a及び2750bとして形成して表す）を含む。前方部2750a及び2750bの間には、図２７Ａの前方観察ビュー素子716を収容でき支持するように構成される円弧形状が形成される。いくつかの実施形態によれば、前方部2750は前面2720から手元側に突出する。噴出チャンネル開口部2744及びインジェクタチャンネル開口部2764も前面2720に見ら

れる。

【０４２７】

流体チャネリング要素2700は、流体チャネリング要素2700の両側に、第１の側方部2760及び反対側の第２の側方部を更に備える。側方部のそれぞれは、側面ＬＥＤ（図２７Ａの一方側の260a、260b、他方側のＬＥＤは図では見えない）用の２つの小さな開口部と、側方観察ビュー素子用の１つの開口部とを含む。

【０４２８】

複数の側方部のそれぞれは、第１の側方部2760の図２７Ａの側方光学アセンブリ716bに狙いを定められたＩ／Ｉインジェクタ開口部2766bであるＩ／Ｉインジェクタ開口部と、反対側の第２の側方部の類似するＩ／Ｉインジェクタ開口部とを更に含む。これら開口部は、流体（用語「流体」は液体及び／又は気体を含むこともできる）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、側方観察ビュー素子の側方光学アセンブリから洗い流すために使用される。いくつかの実施形態によれば、開口部は、先端部の要素（光学アセンブリ、窓、ＬＥＤ及び他の素子等）のいずれかを洗浄するための液体を供給することができる。

【０４２９】

複数の側方部のそれぞれは、側方向きビュー要素のアセンブリ（図２７Ａの716b）を支持するように適合されるビュー素子ブリッジを受け止めるように構成される、２つのビュー素子ホルダー（例えば第１の側方部2760bのビュー素子ホルダー2730a及び2730b）を更に含む。

【０４３０】

図２８Ａは、流体チャネリング要素と関連する、上方基板及び下方基板を示す。噴出口及びノズル開口部を、互いに隣接して設置することができ、又は、作業／サービスチャンネルの両側に設置することができ、本明細書の一実施形態に従う内視鏡の光学アセンブリ及び照明を支持するように適合することができる。図２８Ａは、図６４の内視鏡アセンブリ6400に表される光学アセンブリ及び照明を支持する、上方基板2802及び下方基板2804を示す。前方光学アセンブリは、前方レンズアセンブリ2806及び前方撮像センサを備える。側方光学アセンブリは、側方レンズアセンブリ2814及び側方撮像センサを備える。前方撮像センサのピン及び硬性領域2820を屈曲させて、上方基板2802及び下方基板2804へハンダ付けする。側方撮像センサのピン並びに（それぞれ右側方撮像センサ及び左側方センサ用の）硬性領域2822及び2824を屈曲させて、上方基板2802及び下方基板2804へハンダ付けする。上方基板2802及び下方基板2804は、前方及び側方照明を中に設置することができる溝／穴を有する。上方基板2802及び下方基板2804は、３セットの前方照明2808、2810、2812と、それぞれの側方パネル上の２セットの照明2816、2818（図２８Ａは内視鏡の一方側のパネルのみを示すが、当業者は他方側のパネルがこの一方側のパネルと同等であることを理解するはずである）とを保持する。前方照明2802、2812が上方基板2802と下方基板2804との間に設置される一方、前方照明2810は、前方レンズアセンブリ2808、2812の上方に設置される。２セットの照明2816、2818は、上方基板2802と下方基板2804との間に設置される。

【０４３１】

図２８Ａに示すように、噴出開口部2826及びノズル開口部2824’を、一実施形態に従う先端部の前方パネル上に互いに隣接して位置付けることができる。別の実施形態では、噴出開口部2826及びノズル開口部2824’を、先端部の前方パネル上の作業／サービスチャンネル開口部2822’の両側に位置付けることができる。先端カバーは、内視鏡の先端部及び内視鏡の先端部内の要素を覆う。

【０４３２】

図２８Ｂは、本明細書の実施形態に従う内視鏡の光学アセンブリ及び照明を支持するように適合される上方基板2802の上面図を示す。様々な実施形態において、上方基板2802に、前方照明2808、2810、2812のため、第１のセットの側方照明2816、2818のため、及び、内部に設置される第２のセットの側方照明のための溝／穴2832を設ける。図示する実施形

態では、下方基板2802が支持するそれぞれの照明のために１つの溝を上方基板2802に設ける。ある実施形態では、全ての照明のための複数の溝2832は同一である一方、別の実施形態では、それぞれの溝を様々なサイズの照明に適合させることができる。例えば、様々なサイズの照明は、白色光、赤外光、紫外光、近赤外光及び他の波長の光を放射するように適合されるＬＥＤ（発光ダイオード）を備えることができる。

【０４３３】

上方基板2802を通る電気ケーブル2850は、ある実施形態では、光学アセンブリから照明及び主要制御ユニットへ情報を伝達する。

【０４３４】

図２８Ｃは本明細書の一実施形態に従う内視鏡の光学アセンブリ及び照明を支持するように適合される電子回路基板の下方基板2804の底部側面図を示す。様々な実施形態において、下方基板2804に、前方照明2808、2810、2812のため、第１のセットの側方照明2816、2818のため、及び内部に配置される第２のセットの側方照明2816、2818のための溝／穴2834を設ける。図示する実施形態では、下方基板2804が支持するそれぞれの照明のために１つの溝を下方基板2804に設ける。様々な実施形態では、内視鏡の撮像センサのピン及び硬性領域を屈曲させて、上方基板2802及び下方基板2804へハンダ付けする。ある実施形態では、全ての照明のための複数の溝2834は同一である一方、別の実施形態では、それぞれの溝を様々なサイズの照明に適合させることができる。例えば、様々なサイズの照明は、白色光、赤外光、紫外光、近赤外光及び他の波長の光を放射するように適合されるＬＥＤ（発光ダイオード）を備えることができる。

【０４３５】

図２９Ａは、下方基板2902に支持される光学アセンブリ及び照明を、図２８Ａに表す上方基板2902を取り除いて示す。一実施形態では、金属フレームを設けて、前方レンズアセンブリ及び側方レンズアセンブリを保持するとともに関連する撮像センサを支持する。図示するように、金属フレーム2904を設けて、前方レンズアセンブリ2906を支持するとともに前方レンズアセンブリ2906に関連する撮像センサ308を支持する。金属フレーム2910及び2912を設けて、側方レンズアセンブリ2914及び2916をそれぞれ支持するとともに関連する撮像センサ2918及び2920をそれぞれ支持する。一実施形態では、金属フレーム2904、2910、2912は、内視鏡に組込まれた発光ダイオード（ＬＥＤ）及びセンサに対するヒートシンクとしての機能を果たすこともできる。照明2922は、下方基板2902に設けられた溝／穴（図２９Ｂに示す）によって下方基板2902に取付けられる。

【０４３６】

図２９Ｂは、照明2922（図２９Ａに表す）を取り除いて、図２９Ａに表すように下方基板2902に支持される光学アセンブリの別の図を示す。下方基板2902は、照明2922（図２９Ａに表す）を、基礎にした基板2902と結合可能にするための溝2924を含む。

【０４３７】

図２９Ｃは、照明2922を取り除いて、図２９Ｂに表すように下方基板2902に支持される光学アセンブリの底面図を示す。図示するように、下方基板2902は、撮像コンタクトを露出する撮像センサの周囲で適合し、レンズアセンブリを支持する。溝2924によって、照明2922（図２９Ａに表す）を基板2902に固定することができる。

【０４３８】

図３０Ａは、本明細書の実施形態に従う、上方基板と下方基板との間に設置された場合のように折り曲げられた姿勢の撮像センサ3002（図２９Ａ、２９Ｂ及び２９Ｃにそれぞれ2908、2918及び2920として表す）を示す。図示するように、撮像センサ3002は、上方基板及び下方基板（図示せず）の面と平行に配置された、折り曲げられた撮像センサの２つの水平なコンタクト領域3002a及び3002bを含む。撮像センサのコンタクト領域3002a及び3002bは、複数のコネクタピンを備える。撮像センサ3002は、撮像センサのコンタクト領域3002aと3002bとの間に配置される垂直部を更に含む。図３０Ａに示すように、垂直部の上方縁は撮像センサのコンタクト領域3002aの縁と結合する一方、垂直部の底部縁は撮像センサのコンタクト領域3002bの縁と結合する。垂直部は、一実施形態ではガラスから製造さ

れる第１の表面3010と、一実施形態ではプリント基板又はコンピュータチップを備える反対側の第２の表面3012とを含む。

【０４３９】

撮像センサ402は、静止画像及び／又はビデオフィードを撮像し、様々な実施形態において電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサ（図示せず）を備える。撮像センサ3002は内視鏡に組み込まれ、図２８Ａから２８Ｃ及び図２９Ａから２９Ｃに示すように、レンズアセンブリと関連付けられる。一実施形態では、それぞれが図３０Ａに示すような折り曲げられた姿勢の撮像センサに関連付けられるレンズアセンブリを備える、３セットの光学アセンブリを内視鏡の先端部に取付ける。３セットの光学アセンブリは、前方撮像センサと関連付けられる前方レンズアセンブリと、第１の側方撮像センサと関連付けられる第１の側方レンズアセンブリと、第２の側方撮像センサと関連付けられる第２の側方アセンブリと、を備える。図２９Ａから２９Ｃに示すように、２つの側面撮像センサは背中合わせで取付けられて、２つのガラス表面3010は、反対方向を向いている。

【０４４０】

図３０Ａに示す実施形態では、撮像センサ3002が上方基板と下方基板（図３０Ａには表されていない）との間に位置付けられて内視鏡の先端部に取付けられるときに、撮像センサ3002の折り曲げられた姿勢は、第１のレンズアセンブリに関連付けられる撮像センサ3002の第１のガラス表面3010に、内視鏡の先端部の方向を向けさせる。撮像センサ3002が図示の折り曲げられた姿勢のときに、反対の第２の表面3012は内視鏡の電気コネクタ端部を向く反対方向に面する。撮像センサ3002が内視鏡内に取付けられると、前方ガラス表面3010は前方を向き、内視鏡先端部の中央に対して見た場合に外側方向を向く。

【０４４１】

図３０Ｂは、撮像センサ3002と連結されるレンズアセンブリ404を示す。図示するように、レンズアセンブリ3004を撮像センサのコンタクト領域3002aと3002bとの間に位置付けられて、レンズアセンブリ3004の後方部分は、撮像センサ3002の第１のガラス表面3010に、接近して結合し、及び／又は接触する。図３０Ｂに表す組立てられた姿勢では、レンズアセンブリ3004の前方部分は外側方向に突出し、レンズアセンブリ3004は撮像センサのコンタクト領域3002a及び3002bにより画定される領域を越えて外側に延在する。それ故に、図３０Ｂに示すように、内視鏡の回路基板上のまさにレンズアセンブリ3004が占有する有効面積は、撮像センサのコンタクト領域3002a及び3002bが占有する領域を越えて外側に延在するレンズアセンブリ3004の部分に限定される。

【０４４２】

撮像センサ3002の折り曲げられた姿勢によって、内視鏡の先端部に設置された回路基板上のレンズアセンブリ3004が占めるスペースの長さが減少し、その結果、２つの側方光学アセンブリを、従来技術で使用される撮像センサを折り曲げる方法でなし得たものよりも、互いに近接させて設置することができる。このことは、図６４に示す第１の側方アセンブリ6406と第２の側方アセンブリ6408との間の距離を低減させる。それ故に、図に示すような撮像センサの折り曲がり姿勢に起因して、側方光学アセンブリのそれぞれが内視鏡の回路基板上に占めるスペースは約１．３ミリメートル少なくなり、その結果、内視鏡先端の直径を従来技術と比較して約２．６ミリメートル低減させる。

【０４４３】

図３０Ｃは、レンズアセンブリ3004及び関連する撮像センサ3002を支持し保持するように位置付けられる金属フレーム3006を示す。図に表すように、金属フレーム3006を成形して、金属フレーム3006が、撮像センサ3002並びに撮像センサコンタクト領域3002a及び3002bを支持するような形でレンズアセンブリ3002を取り囲む。

【０４４４】

本明細書の一実施形態では、レンズアセンブリ及び撮像センサ、並びにレンズアセンブリに関連付けられる照明を支持するために、ビュー素子ホルダーを用いる。図３１Ａは、本明細書の一実施形態に従い、レンズアセンブリと撮像センサと側方照明とを支持するた

めのビュー素子ホルダーを示す。図示したように、ビュー素子ホルダー3102は、撮像センサ3104と、レンズアセンブリ3106と、照明3108、3110との周囲で適合し、図に表すように撮像センサコンタクト領域3112が露出する。一実施形態では、ビュー素子ホルダー3102は金属フレームである。フレーム3102は、撮像センサ3104、レンズアセンブリ3106及び照明3108、3110への支持を可能とし、固定された位置で前記要素を保持し続けることができる。一実施形態では、図３０Ｂ及び３０Ｃで示す形と同じ形で、撮像センサ3104をフレーム3102と結合する。ビュー素子ホルダー3102内部の撮像センサ3104の折り曲がる姿勢は、内視鏡先端の直径を減少させる。さらに、様々な実施形態において、例えば図２８Ｂに表すように、撮像センサ3104を上方基板及び下方基板にハンダ付けすることができる。

【０４４５】

図３１Ｂは、本明細書の一実施形態に従い、照明を支持するための、ビュー素子ホルダーに形成した溝を示す。ビュー素子ホルダー3102に、照明3108及び3110（図３１Ａに表す）をそれぞれ支持するための溝3114及び3116を設ける。ある実施形態では、全ての照明のための溝3114、3116は同一である一方、別の実施形態では、それぞれの溝を様々なサイズの照明に適合させることができる。例えば、様々なサイズの照明は、白色光、赤外光、紫外光、近赤外光及び他の波長の光を放射するように適合されるＬＥＤ（発光ダイオード）を備えることができる。他の実施形態では、より多数の照明を支持するために、より多数の溝をビュー素子ホルダー3102に設けることができる。

【０４４６】

図３２Ａは、本明細書の一実施形態に従い、組立てられて内視鏡の先端に設置される、複数のビュー素子ホルダーを示す。この図に表すように、ビュー素子ホルダーの金属フレーム3202は、前方レンズアセンブリ3204と、関連する撮像センサ3206と、照明3208及び3210とを支持する。ビュー素子ホルダーの金属フレーム3212は、側方レンズアセンブリ3214と、関連する撮像センサ3216と、照明3218及び3220とを支持する。ビュー素子ホルダーの金属フレーム3222は、側方レンズアセンブリ3224と、関連する撮像センサ3226と、照明3228及び3230とを支持する。様々な実施形態において、ビュー素子ホルダーの金属フレームは、照明で用いられる発光ダイオードに対するヒートシンクとしての機能を果たす。ある実施形態では、金属の要素（金属支持フレーム3250等）を、ビュー素子ホルダー3202、3212及び3222の間に設置する。金属支持フレーム3250は、照明に対するヒートシンクとしての機能を果たし、また上方基板と下方基板（図３２Ａには表されない）との間にビュー要素ホルダー3202、3212及び3222を固定的に位置付けることによって支持する。金属支持フレーム3250は、光学アセンブリと一体化されて、上方基板と下方基板との間に固定的に位置付けられる光学アセンブリを支持しながら、ＬＥＤに対するヒートシンクとしての機能を果たすこともできる。

【０４４７】

図３２Ｂは、本明細書の一実施形態に従い、上方基板3252と下方基板3254とに連結されて、内視鏡の先端の流体チャネリング要素3270に関連付けられる、図３２Ａに表すアセンブリを示す図である。前方ビュー素子ホルダー3202の金属支持フレーム3250、第１の側方ビュー要素ホルダー3212及び第２の側方ビュー要素ホルダーは、ヒートシンクとしての機能を果たして、流体チャネリング要素3270に接続されるように適合されて、前方照明3208、3210と、第１の側方照明3128、3220と、第２の側方照明と、関連するセンサとが発生させる熱を、流体チャネリング要素3270へ伝えることができる。これにより、内視鏡の先端の温度を低減させることができる。

【０４４８】

図３２Ｂにも表すように、先端の前方パネル上に互いに隣接して位置付けることができる、噴出開口部3226’及びノズル開口部3224’が存在する。別の実施形態では、噴出開口部3226’及びノズル開口部3224’を、先端の前方パネル上の作業／サービスチャンネル開口部3222’の両側に位置付けることができる。先端カバーは、内視鏡先端及びその中の要素を覆う。

【０４４９】

本明細書は、前方及び側方照明（それぞれ内視鏡の前方及び側方光学アセンブリに関連付けられる）を内視鏡の先端部内の所望の位置で保持するように特に設計された回路基板を開示する。本明細書が提供する照明回路基板を使用することで、照明基板が、前方及び側方照明に対して正確な位置を予め定義するために、内視鏡の先端部に設置される回路基板での照明の組み立てが容易になる。

【０４５０】

本明細書は、光学アセンブリを、関連する照明から分離する好都合な方法を提供する。まず光学アセンブリを組立てて、その後、内視鏡先端の限られたスペース内に、関連する照明を設置することがより容易になる。組立てられた内視鏡の先端内の要素のサイズが非常に小さくなるにつれて、予め定義された照明基板は、要素の全てを所望の固定された位置に維持するのに役立つ。

【０４５１】

図３３Ａは本明細書の一実施形態に従う、内視鏡の前方照明3308a、3308b、3308cを支持するために適合される、前方照明電子回路基板3306を示す。図３３Ａは、上方基板3302と、下方基板3304と、前方照明3308a、3308b、3308cを支持するための前方照明電子回路基板3306と、側方照明3312a、3312bを支持するための側方照明電子回路基板3310とを示す。前方照明3308a、3308b、3308cは、前方レンズアセンブリ3314及び前方撮像センサを備える前方光学アセンブリに関連付けられる。側方照明3312a、3312bは、側方レンズアセンブリ3316及び側方撮像センサを備える側方光学アセンブリに関連付けられる。前方撮像センサのピン及び硬性領域3320を屈曲させて、上方基板3302及び下方基板3304へハンダ付けする。側方撮像センサのピン並びに（それぞれ右側方撮像センサ及び左側方センサ用の）硬性領域3322及び3324を屈曲させて、上方基板3302及び下方基板3304へハンダ付けする。上方基板3302を挿通する電気ケーブル3350は、光学アセンブリから主要制御ユニットへ情報を伝達する。

【０４５２】

前方照明電子回路基板3306は、３つの照明3308a、3308b、3308cのセットを保持する。側方照明電子回路基板3310は、それぞれの側方パネルで、照明3312a、3312bのセットを保持する（この図は、内視鏡の一方の側方パネルのみを図示しているが、当業者は他方の側方パネルが図示した側方パネルと同等であることを理解するであろう）。ある実施形態では、前方照明3308a、3308bが上方基板3302と下方基板3304との間に位置付けられる一方、前方照明3308cは、前方レンズアセンブリ3314の上方かつ上方基板3302の上方に位置付けられる。内視鏡先端の両側の２つの側方照明3312a、3312bは、上方基板3302と下方基板3304との間の、側方レンズアセンブリ3316の両側に位置付けられる。

【０４５３】

様々な実施形態において、ＰＣＢ（プリント基板）を構成するために使用される任意の材料を、前方及び側方照明回路基板を構成するために用いることができる。ＰＣＢ基板を製造するために使用される典型的な材料は、セラミック、軟性基板用のポリアミド、ガラス繊維強化エポキシ樹脂（耐炎性（自己消炎性）のエポキシ樹脂バインダーを含むファイバーグラス織布から構成される複合材料である、ＦＲ４等）である。また様々な実施形態において、前方及び側方回路基板を、上面基板及び下面基板と同じ材料から製造することも、異なる材料から製造することもできる。

【０４５４】

図３３Ｂは、本明細書の一実施形態に従い、前方照明電子回路基板3306及び側方照明電子回路基板3310と一体化した、上方基板3302及び下方基板3304を示す。図示するように、前方照明電子回路基板3306は、上方基板3302及び下方基板3304と一体化されて、前方照明3308a、3308b、3308cを適所に保持し、前方レンズアセンブリ3314が前方照明電子回路基板3306から突出できるようにする。側方照明電子回路基板3310は、上方基板3302と下方基板3304と側方照明3312a、3312bとの間の内視鏡先端の側方パネルに適所に位置付けられて、側方レンズアセンブリ3316が側方照明電子回路基板3310を通って突出できるようにする。上方基板3302を挿通する電気ケーブル3350は、光学アセンブリから照明及び主要制御ユ

ニットへ情報を伝達する。

【０４５５】

図３４は、光学アセンブリ、及び上方基板3402に支持される照明を、視覚化の一助として、図３３Ａに3304として表す下方基板を取り除いて示す。図３４に関しては、図３３に描かれる図と比較して、内視鏡先端をその水平軸線周りに反転させて、先端をその底面から見ている。一実施形態では、前方部3411及び後方部3413を有する金属フレーム3405を設けて、関連する撮像センサ3415、3417、3419、並びに前方レンズアセンブリ3414及び側方レンズアセンブリ3416、3418をも支持する。様々な実施形態において、照明回路基板3406、3410及び3420を、下方基板（視覚化のために図から除去されている）と上方基板3402とにハンダ付けして、金属フレーム3405で支持する。図示するように、金属フレーム3405は、前方レンズアセンブリ3414を支持するとともに、前方レンズアセンブリ3414に関連する前方撮像センサ3415を支持するために設けた、前方部3411を含む。金属フレーム3405の前方部3411及び後方部3413はそれぞれ、側方レンズアセンブリ3416及び3418を支持するとともに、関連する撮像センサ3417及び3419を支持する。一実施形態では、金属フレーム3405は、内視鏡に組込まれた発光ダイオード（ＬＥＤ）及びセンサに対するヒートシンクとしての機能も果たす。

【０４５６】

前方照明回路基板3406は前方照明3408a、3408b、3408cを適所に保持する。２つの側方照明回路基板3410、3420はそれぞれ、側方照明3412a、3412b及び側方照明3422a、3422bを適所に保持する。側方照明3412a、3412b及び3422a、3422bはそれぞれ、側方光学レンズアセンブリ3416及び3418に関連付けられる。左側方照明回路基板3410は、照明3412a、3412bを支持する。右側方照明回路基板3420は、右側方レンズアセンブリ3418と関連付けられる側方照明3422a、3422bを支持する。一実施形態では、前方照明回路基板3406を、３つの光学アセンブリのすべてを支持し、これらの光学アセンブリを互いに分離する、金属フレーム3405にハンダ付けする。ある実施形態では、前方照明回路基板3406は、金属フレームの前方部3411によって支持され、側方照明回路基板3410及び3420は、金属フレーム3405の前方部3411と後方部3413との両方によって支持される。

【０４５７】

ある実施形態では、前方照明回路基板3406は、３セットの照明3408a、3408b、3408cを適所に保持するように適合され、照明の各セットは、１、２、３又はそれ以上の光源（例えばＬＥＤであるが、これに限定されない）を有する。ある実施形態では、側方照明回路基板3410及び3420は、２セットの照明3412a、3412b及び3422a、3422bを適所に保持するように適合され、照明の各セットは、１、２、３又はそれ以上の光源（例えばＬＥＤであるが、これに限定されない）を有することができる。

【０４５８】

図３５Ａは、金属フレーム3505と、図３４の照明回路基板3506、3510、3520とを、視覚化の一助として、光学アセンブリ及び上方基板を取り除いて示す。金属フレーム3505は、前方レンズアセンブリが通って突出するための前方凹領域3521と、第１の側方レンズアセンブリが通って突出するための第１の側方凹領域3523と、反対側の、第２の側方レンズアセンブリが通って突出するための第２の側方凹領域3525とを含む。前方照明電子回路基板3506は、前方照明3508a、3508b、3508cを保持する。この図で見られるように、前方照明電子回路基板3506は“Ｕ字型”であり、金属フレーム3505の前方凹領域3521が“Ｕ字型”の回路基板3506の湾曲部の内表面と位置合わせされるような形で、前方照明電子回路基板3506は金属フレーム3505に連結される。

【０４５９】

側方照明電子回路基板3510、3520はそれぞれ、側方照明3512a、3512b及び3522a、3522bを保持する。この図で見られるように、側部照明電子回路基板3510、3520は“Ｕ字型”であり、金属フレーム3505の側方凹領域3523、3525が“Ｕ字型”の回路基板3510、3520の湾曲部の内表面と位置合わせされるような形で、側方照明電子回路基板3510、3520は金属フレーム3505に連結される。

【０４６０】
図３５Ｂは、図３５Ａに表す照明回路基板を取り除いた状態で、金属フレーム3505を示す図である。ある実施形態では、図３５Ｂで描写するように、金属フレーム3505は、“Ｈ字型”に近似し、“Ｈ”のそれぞれの脚から９０°で外側に延在する側方支持壁3512a、3512b、3520a、3520bを有する。２つの前方支持壁3506a、3506bをそれぞれ、側方支持壁3520a、3512aの端部に、側方支持壁3520a、3512aと垂直に位置付ける。金属フレーム3505は、凹面3521、3523、3525を含むように設計され、前方レンズアセンブリ及び２つの側方レンズアセンブリをそれぞれ内視鏡先端に収容できる。フレーム3505は、図３５Ａで3506として示す前方照明電子回路基板を支持するための前方支持壁3506a及び3506bと、図３５Ａで3510として示す側方照明電子回路基板を支持するための側方支持壁3512a及び3512bと、図３５Ａで3520として示す第２の側方照明電子回路基板を支持するための支持壁3520a及び3520bとを備える。

【０４６１】
図３６は、本明細書の一実施形態に従う、前方照明電子回路基板3606を示す図である。ある実施形態では、図３６で描写するように、回路基板3606は“Ｕ字”に成形されており、前方照明3608a、3608b、3608cを適所に保持する。様々な実施形態において、前方照明電子回路基板3606の長さ ｌ は、７．５ミリメートルから９．５ミリメートルの範囲であり、一実施形態では長さ ｌ は約８．８ミリメートルである。様々な実施形態において、前方照明電子回路基板3606の高さ ｈ は、５ミリメートルから６．５ミリメートルの範囲であり、一実施形態では高さ ｈ は約５．７ミリメートルである。

【０４６２】
図３７は、本明細書の一実施形態に従う、側方照明電子回路基板3710を示す図である。ある実施形態では、図３７で描写するように、回路基板3710は“Ｕ字”に成形されており、側方照明3712a、3712bを適所に保持する。様々な実施形態において、側方照明電子回路基板3710の長さ ｌ は、７．５ミリメートルから９．５ミリメートルの範囲であり、一実施形態では長さ ｌ は約８．８ミリメートルである。様々な実施形態において、側方照明電子回路基板3710の高さ ｈ は、３ミリメートルから４．５ミリメートルの範囲であり、一実施形態では高さ ｈ は約３．７ミリメートルである。

【０４６３】
本明細書の別の態様によれば、電子回路基板アセンブリの有利な構造は、内視鏡を薄く小型に設計することができる。この実施形態では、電子回路基板アセンブリの構造は、単一の側方観察ビュー素子を備える先端部に関連して説明される。しかしながら、代替的実施形態では、先端部は２つ以上の側方観察ビュー素子を備えることができる。この場合には、側方観察ビュー素子の視野が実質的に反対側となるように、側方観察ビュー素子を設置することができる。しかしながら、本明細書の一般的な範囲内で、様々な構造及び数の側方観察ビュー素子が考えられる。

【０４６４】
これから、本明細書の一態様に従う、電子回路基板アセンブリの複数の内側部分の分解図を表す図３８Ａから３８Ｆを参照する。この内側部分は、互いに組立てられ、接続され又は取付けられるときに、マルチビュー素子内視鏡の凝縮された先端部を形成する。

【０４６５】
さらに注目すべきは、電子回路基板アセンブリの複数の内側部分は、供給源電気的に接続されることができるとともに、供給源（電源及び電気信号源等）を共有するように構成できることである。

【０４６６】
図３８Ａは、本明細書の一実施形態に従う、電子回路基板アセンブリの基板3805を示す図である。図３８Ａを参照して、基板3805は、ほぼ“Ｌ字”として成形され、ｙ方向及びｘ方向に延在する第１の部材3805aを有する。第１の部材3805aは第２の部材3805bと一体的に形成され、前記第１の部材3805a及び第２の部材3805bは同じ水平面に存在し、前記第２の部材3805bは前記第１の部材3805aからおおむね９０°の角度で延在する。第２の

部材3805bは、ｙ方向及びｘ方向に延在する。ある実施形態では、前記第２の部材3805bの長さは、前記第１の部材3805aの長さよりも長い。言い換えれば、第２の部材3805bは、第１の部材3805aがｙ方向に延在するよりも、更にｘ方向に延在する。ある実施形態では、第２の部材3805bは更に、第２の部材3805bの、第１の部材3805aが形成される端部とは反対の端部で、オフセット部材3805cと一体的に形成される。オフセット部材3805cは、第１の部材3805a及び第２の部材3805bと同じ水平面に存在し、ｙ方向及びｘ方向に延在する。ある実施形態では、オフセット部材3805cは、第２の部材3805bから、第１の部材3805aが第２の部材3805bに対して形成されている方向と同じｙ方向に、オフセットを作る。ある実施形態では、それぞれの部材3805a、3805b、3805cは同じ厚さであり、その結果、基板3805全体が単一の厚さとなる。

【０４６７】

ある実施形態では、図３８Ｂ及び３８Ｃを参照して以下に説明するように、第１の部材3805aは、第１の金属フレームの取付けペグを挿入するための少なくとも２つの開口部3806を含む。ある実施形態では、図３８Ｂ及び３８Ｃを参照して以下に説明するように、第２の部材3805bは、第２の金属フレームの取付けペグを挿入するための少なくとも２つの開口部3807を含む。ある実施形態では、オフセット部材は、基板3805の指定位置に溶接されたマルチワイヤ電気ケーブルのための少なくとも１つの開口部を含み、それによって、先端アセンブリ内で追加的なスペースを解放する。開口部3808は、電気ケーブルが基板3805と溶接される場所に存在する。

【０４６８】

図３８Ｂは、電子回路基板アセンブリの、前方観察ビュー素子及び側方観察ビュー素子をそれぞれ支持するための、第１の金属フレーム3810及び第２の金属フレーム3812のある実施形態を示す図である。ある実施形態では、第１の金属フレーム3810及び第２の金属フレーム3812は、同じ形状である。第１の金属フレーム3810及び第２の金属フレーム3812は、おおむね長方形状の金属本体3840a、3840bを含み、それぞれの金属本体3840a、3840bは、それぞれの金属本体3840a、3840bの中央部に、おおむね楕円形状の開口部3841a、3841bを有する。さらに、それぞれの金属本体3840a、3840bは、上面3842a、3842b及び底面3843a、3843bを含む。図３８Ａ及び３８Ｃを参照して説明されるように基板の第１の部材及び第２の部材の対応する開口部へ挿入される、少なくとも２つの取付けペグ3844a、3844bは、それぞれの金属本体3840a、3840bの底面3843a、3843bから延在する。

【０４６９】

さらに、それぞれの金属本体3840a、3840bは、第１の組の側壁3846a、3846bを備える前面3845a、3845bと、第２の組の側壁3848a、3848bを備える後面3847a、3847bを含む。前面3845a、3845b及び第１の組の側壁3846a、3846bは、図３８Ｇを参照して以下説明するように、撮像センサを受け入れるように構成される。後面3847a、3847b及び第２の組の側壁3848a、3848bは、図３８Ｅを参照して以下説明するように、プリント基板を受け入れるように構成される。

【０４７０】

図３８Ｃは、本明細書のある実施形態に従い、電子回路基板アセンブリの基板3805に設置される、第１の金属フレーム3810及び第２の金属フレーム3812を有する、第１の中間アセンブリ3815を示す図である。第１の金属フレーム3810の取付けペグ（図３８Ｂの3844a）は、基板3805の第１の部材3805aの開口部（図３５Ａの3806）内へ挿入されたところである。第１の金属フレーム3810が基板3805へ取付けられ、完全に組立てられると、第１の金属フレーム3810の前面3845aが、前方かつ内視鏡先端の中心から外側を向き、第１の金属フレーム3810の後面3847aが、内視鏡先端の中心に向かって内側を向く。第２の金属フレーム3812の取付けペグ（図３８Ｂの3844b）は、基板3805の第２の部材3805bの開口部（図３８Ａの3807）内へ挿入されたところである。第２の金属フレーム3812が基板3805へ取付けられ、完全に組立てられると、第２の金属フレーム3812の前面3845bが、側方かつ内視鏡先端の中心から外側を向き、第２の金属フレーム3812の後面3847bが、内視鏡先端の中心に向かって内側を向く。ある実施形態では、第１の金属フレーム3810及び第２の金属

フレーム3812は、基板3805にハンダ付けされる。

【０４７１】

ある実施形態では基板3805は硬性である一方、別の実施径では基板3805は半硬性である。２つの金属フレーム3810、3812はそれぞれ、内視鏡の前方及び側方観察ビュー素子を支持するための基盤構造を形成する。金属フレーム3810、3812は基板3805上に設置されて、それぞれのフレームの中心軸線3811、3813は互いに角度“Ｎ”を形成する。様々な実施形態において、角度“Ｎ”の範囲は７０－１３５　°である。ある実施形態では、角度“Ｎ”は９０　°である。

【０４７２】

図３８Ｄは、電子回路基板アセンブリへ統合するための、第１のプリント基板3817及び第２のプリント基板3818のある実施形態を示す図である。ある実施形態では、プリント基板3817、3818はおおむね長方形状であり、プリント基板3817、3818はそれぞれ、上面3852a、3852bと、底面3853a、3853bと、前面3855a、3855bと、後面3857a、3857bと、２つの側面3858a、3858bとを含む。

【０４７３】

図３８Ｅを参照して、２つのプリント基板（ＰＣＢ）3817、3818を、それぞれの金属フレーム3810、3812の後面3847a、3847bに対して設置して、第２の中間アセンブリ3820を形成する。ある実施形態では、第１のプリント基板3817を基板3805上に位置付けて、第１のプリント基板3817の前面（図３８Ｄの3855a）が第１の金属フレーム3810の後面3847aと接触するとともに、第１のプリント基板3817の側面（図３８Ｄの3858a）が第１の金属フレーム3810の第２の組の側壁3848aと接触する。ある実施形態では、第２のプリント基板3818を基板3805上に位置付けて、第２のプリント基板3818の前面（図３８Ｄの3855b）が第２の金属フレーム3812の後面3847bと接触するとともに、第２のプリント基板3818の側面（図３８Ｄの3858b）が第２の金属フレーム3812の第２の組の側壁3848bと接触する。別の実施形態では、プリント基板3817、3818を水平方向に反転させて、プリント基板3817、3818の後面（図３８Ｄの3857a、3857b）が金属フレーム3810、3812の後面3847a、3847bと接触する。両方の実施形態において、金属フレーム3810、3812の後面3847a、3847b及び第２の組の側壁3848a、3848bは、プリント基板3817、3818を収容できるように作用する。ある実施形態では、プリント基板3817、3818は、側壁の組3848a、3848b内で、金属フレーム3810、3812の後面3847a、3847bに対して、ぴったりと適合する。このぴったりとした適合は、先端の利用可能な領域の利用を最大化し、内視鏡先端全体の直径をより小さくできる。ある実施形態では、プリント基板3817、3818の底面3853a、3853bを、基板3805にハンダ付けする。

【０４７４】

図３８Ｆは、本明細書のある実施形態に従う、センサ3822の第１の端部上の第１の複数のコネクタピン3824と、センサの反対側の第２の複数のコネクタピン3825とを備える、撮像センサ3822の水平図及び側面図を示す。撮像センサ3822は、１枚のガラス3822aを備える外面と、プリント基板又はコンピュータチップ3822bを備える内面とを含む。撮像センサ3822は、静止画像及び／又はビデオフィードを撮像し、様々な実施形態において電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサを備える。

【０４７５】

図３８Ｇは、撮像センサ3822、3823を第２の中間アセンブリ（図３８Ｅの3820）に取付けることで形成された、第３の中間アセンブリ3825のある実施形態を示す図である。ある実施形態では、第１の撮像センサ3822を、第１の撮像センサ3822の内面が、第１の金属フレーム3810の前面3845a上かつ第１の組の側壁3846aの間で、静止するように位置付ける。第１の撮像センサ3822はコンピュータチップを備える。このようにして、完全に組立てられると、第１の撮像センサ3822の外面は、前方かつ内視鏡先端の中心から外側を向く。第１の撮像センサ3822は、１枚のガラス3822aを備える。撮像センサ3822の第１の端部上の、第１の複数のコネクタピン3824aは、基板3805の下で折り曲げられて、基板3805にハン

ダ付けされる。第１の撮像センサ3822の第２の端部上の、第２の複数のコネクタピン3825aは、第１の金属フレーム3810の上面上で折り曲げられて、第１のプリント基板3817にハンダ付けされる。ある実施形態では、第２の撮像センサ3823を、第２の撮像センサ3823の内面が、第２の金属フレーム3812の前面3845b上かつ第１の組の側壁3846bの間で、静止するように位置付ける。第２の撮像センサ3823はコンピュータチップを備える。このようにして、完全に組立てられると、第２の撮像センサ3823の外面は、側方かつ内視鏡先端の中心から外側を向く。第２の撮像センサ3823は、１枚のガラスを備える。撮像センサ3823の第１の端部上の、第１の複数のコネクタピンは、基板3805の下で折り曲げられて、基板3805にハンダ付けされる。第２の撮像センサ3823の第２の端部上の、第２の複数のコネクタピン3825bは、第２の金属フレーム3812の上面上で折り曲げられて、第２のプリント基板3818にハンダ付けされる。一実施形態に従って、前方観察撮像センサ3822及び側方観察撮像センサ3823は、例えば視野、分解能、光感度、画素サイズ、焦点長及び／又は焦点距離等の点で類似させ又は同一とさせる。

【０４７６】

プリント基板3817、3818はそれぞれ、前方観察ビューセンサ3822及び側方観察ビューセンサ3823に電力を供給し、撮像センサが撮像した静止画像及び／又はビデオフィードを得る。

【０４７７】

一実施形態に従って、前方観察撮像センサ3822及び側方観察撮像センサ3823のそれぞれは、これらセンサの外面に装着されて、画像を受け取るために必要な光学系を提供する、レンズアセンブリを有する。それぞれのレンズアセンブリは、複数の固定式又は可動式のレンズを備える。レンズは、少なくとも９０°であり基本的には１８０°以下の視野角を提供する。前方観察撮像センサ3822、及び関連するプリント基板3817を有する対応するレンズアセンブリは、一緒に「前方観察ビュー素子」と呼ばれる。同様に、側方観察撮像センサ3823、及び関連するプリント基板3818を有する対応するレンズアセンブリは、一緒に「側方観察ビュー素子」と呼ばれる。

【０４７８】

金属フレーム3810、3812が、プリント基板3817、3818及びセンサ3822、3823に対する機械的支持としての機能を果たし、その結果、構造上の丈夫さをもたらすだけでなく、ヒートシンクとしての機能を果たして、センサ3822、3823からの効率的な放熱を可能とすることに、当業者は気付くはずである。

【０４７９】

図３８Ｈａは、“Ｕ字”型に近似する前方パネル3827aを備える、前方照明回路基板3826aのある実施形態を示す図である。ある実施形態では、前方パネル3827aは、３セットの前方照明3829a、3829b、3829cを担持するように構成され、それぞれのセットは単一の照明素子を備える。他の実施形態では、折り曲げ可能な前方パネル3827aを、３セットの前方照明3829a、3829b、3829cを担持するように構成することができ、それぞれのセットは更に２つ、３つ、又は４つの照明素子を備えることができる。３セットの前方照明3829a、3829b、3829cを、内視鏡の前方観察ビュー素子に関連させるとともに、前方観察ビュー素子の視野を照射するように位置付ける。ある実施形態では、回路基板3827aのサイドウォール3827bの先端を、対応するサイドウォールの設計に合わせるためように切り取り、先端カバーのサイドウォールは、くぼみを含むように適合される。

【０４８０】

図３８Ｈｂは、“Ｕ字”型に近似する側方パネル3827cを備える、側方照明回路基板3826bのある実施形態を示す図である。側方パネル3827cは、２セットの側方照明3829d、3829eを担持するように構成され、一実施形態に従って、それぞれのセットは単一の照明素子を備える。他の実施形態では、側方パネル3827cは、２セットの側方照明3829d、3829eを担持するように構成されることができ、それぞれのセットは更に２つ、３つ、又は４つの照明素子を備えることができる。側方照明3829d、3829eを、内視鏡の側方観察ビュー素子に関連させるとともに、側方観察ビュー素子の視野を基本的に照射するように位置付ける

。様々な実施形態において、側方照明3829dの中心と側方照明3829eの中心との間の距離が、５．５－６．５ミリメートルの範囲であるように、側方照明を位置付ける。

【０４８１】

図３８Ｉに示すように、基板3805は、照明回路基板3826a及び3826b、並びにこれら照明回路基板に対応する照明3829aから3829eを、所望の構造で保持し支持するように構成される。基板3805は、前方観察ビュー素子3832及び側方観察ビュー素子3833を適所に固定して、本明細書の電子回路基板アセンブリ400を形成する。最終的に、図３８Ｊから３８Ｋは、内視鏡先端部3801と、本明細書の電子回路基板アセンブリ400に取付けられる流体チャネリング要素600とを示す。流体チャネリング要素600は、医療用器材（処置具等）を挿入するため、及び組織を吸引するために構成される、前方作業／サービスチャンネル640を含む。いくつかの実施形態によれば、前方ビュー素子及び１つの側方ビュー素子と、前方作業／サービスチャンネル640とに加えて、前方ノズル開口部3824及び前方噴出開口部3826を（内視鏡の先端部に）含む、内視鏡（例えば胃内視鏡又は大腸内視鏡であるが、これらに限定されない）が本明細書で提供される。

【０４８２】

従来技術で使用される内視鏡の光学装置は典型的に、光学系全体の比較的大きな全光路長（光学的トラックの総量）を要求する。このことは、内視鏡にとって不都合であり、とりわけ大腸内視鏡又は胃内視鏡として使用される内視鏡にとって不都合であり、特に１つ以上の側方ビューカメラを有する内視鏡（本明細書の実施形態に従う内視鏡等）で使用する場合に不都合である。

【０４８３】

さらに、従来技術の内視鏡で使用されるセンサ（ＣＣＤセンサ等）では、光エネルギが画素の中心に集中するように、画素を、「窓」が存在するフォトシールドフィルムで部分的に覆っている。このことは、信号対雑音比を改善し、光利用効率を向上させる。しかしながら、このことは、センサのマイクロレンズを通過した光線と、光学系の光軸との間の入射角に対して、センサが敏感になる原因にもなる。したがって、比較的小さな入射角を持つ光線は画素に到達することができる一方、比較的大きな（センサのマイクロレンズを通過した光線と光学系の光軸との間の）入射角を持つ光線は、「窓」ひいては画素に到達できないことがあり、著しいエネルギ損失を引き起こすことがある。この損失は、視野の縁で、光線の入射角が主光線の入射角に近づくために、最大となる。

【０４８４】

したがって本明細書では、いくつかの実施形態に従う、内視鏡（大腸内視鏡等）で使用するために、特にマルチセンサ内視鏡／大腸内視鏡で使用するために構成されるレンズシステム（アセンブリ）を提供する。本明細書のいくつかの実施形態に従う（任意にセンサと一緒の）レンズシステムは、例えば５ミリメートル以下の、短い総光路長（トラック）を持つ。本明細書のいくつかの実施形態に従うレンズシステムは、大きな入射角（例えば２０°超の、２５°超、３０°超又は約２０－４０°の間の主入射角）をもたらすように構成される。主入射角は例えば、図４１Ａから４１Ｃの光線Ｒ６が形成する入射角である。本明細書のいくつかの実施形態に従うレンズシステムは、ディストーションが最小限度（例えば８０％未満）となる。

【０４８５】

いくつかの実施形態によれば、大きな入射角を持つ光線が画素に到達でき、それ故にディストーションを改善するように構成される、フォトシールドフィルム内の窓を有するように、レンズシステムと一緒に使用されるセンサが構成される。大きな入射角とは例えば、２０°超、２５°超、３０°超又は約２０－４０°の間の主入射角である。いくつかの実施形態によれば、窓の幅（又は任意の他の寸法のパラメータ）を、対応する画素の幅の約３０－６０％とすることができる。いくつかの実施形態によれば、センサのマイクロレンズが、実質的に無収差状態を提供するように構成することができる。言い換えれば、センサは、実質的に収差がない画像を提供するように構成されることができる。

【０４８６】

図３９Ａは、現在の明細書の例示的な実施形態に従う、複数の視野を有する内視鏡3900の、頭部3930の詳細を表す断面図を概略的に描写する。

【０４８７】

現在の明細書に従う、内視鏡3900の頭部3930は、少なくとも前方観察カメラ39116並びに２つの側方観察カメラ3920a及び3920bを備える。カメラ39116を光学撮像システム（レンズアセンブリ、レンズシステム等）39132及び固体検出器アレイ39134に、カメラ3920a、3920bを光学撮像システム3932及び固体検出器アレイ3934に、それぞれ設ける。カメラ39116及び3920の前方カメラ要素3936及び3956をそれぞれ、平坦な保護窓とすることができるが、任意に、撮像システムの一部として使用される光学要素（それぞれ固体検出器アレイ39134及び3934等）とすることができる。任意に、カメラ39116及び3920を、類似させる又は同一とすることができるが、異なるカメラの設計を用いることもできる（例えば視野39118及び3918を相違させることができる）。これに加えて又はこの代わりに、他のカメラパラメータ（解像度、光感度、画素サイズ、画素数、、焦点長、焦点距離及び被写界深度等）を同じとするか相違させるかを選択することができる。

【０４８８】

視野を照射する発光ダイオード（ＬＥＤ）によって、光が供給される。いくつかの実施形態によれば、白色光ＬＥＤを使用することができる。他の実施形態によれば、他の色のＬＥＤ（例えば赤、緑、青、赤外線、紫外線）又は任意のＬＥＤの組み合わせを使用することができる。

【０４８９】

描写された実施形態では、内視鏡頭部3930内に配置され、光学窓3942a及び3942bによってそれぞれ保護される、２つのＬＥＤ3940a及び3940bが、前方観察カメラ39116の視野39118を照射する。

【０４９０】

同様に、描写された実施形態では、内視鏡頭部3930内に配置され、光学窓3952によってそれぞれ保護される、それぞれのＬＥＤ3950が、側方観察カメラ3920a及び3920bの視野をそれぞれ照射する。ＬＥＤ光源の数及びＬＥＤ光源のカメラに対する位置は、現在の明細書の範囲内で変えることができることに気付くはずである。例えば、同じ保護窓の後ろにほとんどＬＥＤを配置しないことができ、カメラ及び１つ以上のＬＥＤを同じ保護窓の後ろに配置することができる。

【０４９１】

内視鏡3900の頭部3930を軟性シャフト3960の先端側端部に位置付ける。当該技術分野のシャフトと同様に、シャフト3960は、処置具を挿入するための作業チャンネル3962を含む。また、シャフト3960は、洗浄用、ガス注入用、吸引用、又は結腸の壁を洗い流すための液体を供給するためのチャンネルを含むことができる。

【０４９２】

図３９Ｂは、現在の明細書の例示的な実施形態に従う、頭部3930の詳細を表す内視鏡のカットアウトの断面図を概略的に描写する。わかりやすくするために、２つの側方観察カメラの１つの詳細を図に示す。

【０４９３】

現在の明細書に従う、内視鏡の頭部3930は、少なくとも１つの側方観察カメラ3920を備える。光学撮像システム（レンズアセンブリ3932等）及び固体検出器アレイ3934に、カメラ3920をそれぞれ設ける。カメラ3920の前方カメラ要素3956を、平坦な保護窓又は撮像システム3922の一部として使用される光学素子とすることができる。

【０４９４】

図３９Ｃは、現在の明細書の例示的な実施形態に従う、複数の視野を有する内視鏡の、頭部3930の詳細を示す断面図を概略的に描写する。

【０４９５】

現在の明細書のいくつかの実施形態によれば、頭部3930の内部に、前方観察カメラ39116及び側方観察カメラ3920をそれぞれ備える。カメラ39116及び／又は3920は、複数のレン

ズ430から434を有するレンズアセンブリ39132と、保護ガラス3936と、プリント基板39135及び3935に接続される固体検出器アレイ39134とを備える。なお、カメラ39116及び3920又はこれらカメラに関連する任意の要素（レンズアセンブリ39132、複数のレンズ430から434、保護ガラス3936、固体検出器アレイ39134、並びに／若しくはプリント基板39135及び3935等）を同じとすることも相違させることもできる。言い換えれば、前方観察カメラ及び（１つ以上の）側方観察カメラを、同じものとすることができ、又は、これらカメラの、要素又はこれらカメラに関連する他の素子（光学素子等）の、任意のもの又は任意の組み合わせを相違させることができる。

【０４９６】

図４０は、現在の明細書の例示的な実施形態に従う、レンズアセンブリ39132及び3932の詳細を表す、カメラ39116及び3920の断面図を概略的に描写する。本明細書のいくつかの実施形態によれば、カメラ39116及び3920を同じとすることも相違させることもできることに気付くはずである。任意に、カメラ39116の集束距離を、カメラ3920の集束距離とわずかに相違させる。集束距離を相違させることは、例えば、レンズアセンブリ39132及び／若しくは3932を含む複数のレンズ間の距離、又はレンズアセンブリと検出器アレイとの間の距離を、（わずかに）変えることによって、達成できる。

【０４９７】

レンジ431と432との間のエアギャップ“Ｓ”は、ストップとして働く。エアギャップＳは、集束範囲（レンズシステムの光学的焦点調節から外れることにより引き起こされる過度のぶれが無い状態で撮像できる、最も近い被写体とより遠い被写体との間の距離）に影響を及ぼすことができる。

【０４９８】

現在の明細書の例示的な実施形態によれば、カメラ39116及び3920はそれぞれ、レンズアセンブリ39132及び3932を備える。レンズアセンブリは、レンズ430から434のセットと保護ガラス436とを備える。

【０４９９】

レンズ430から434を、（任意に金属の）バレル410とバレル410へのコネクタ（例えばバレル410に接着される）との内部に位置させる。レンズアセンブリ39132及び／又は3932の任意の１つは、、アダプタ411を備えることもできる。アダプタ411は、任意に、図４０に示すように、バレル410内に位置付ける。アダプタ411は、レンズの１つ以上の位置を調節し、レンズ間の距離を調整するように構成される。アダプタ411は、（ここでの場合はレンズ432と433との間の）ストップとしての役割を果たすように構成することもできる。保護ガラス436を、固体検出器アレイ39134又は3934に近接して位置させ、任意に固体検出器アレイ39134又は3934に取付ける。

【０５００】

レンズ434と保護ガラス436との間の距離を変えることによって、焦点距離（レンズシステムによって光学的に焦点を合わせられた被写体への距離）を変えることができる。レンズ434がバレル410に固定されるとともに、保護ガラス436がレンズホルダ39136（3936）に固定されているときに、レンズホルダ39136（3936）のバレル410に対する相対位置を変えることによって、この距離を変化させることができる。レンズ434と保護ガラス436との間のスペースを、空のスペースとすることができ、又はガス又は他の透明な材料で満たすことができる。あるいは管状のスペーサを挿入して当該レンズ間の正確な距離を保証することができる。任意に、光学フィルタをスペース内に設置することができる。カメラ39116及び3920はそれぞれ、固体検出器アレイ39134及び3934を更に備えることができる。固体検出器アレイ39134及び3934をそれぞれ、プリント基板に接続することができる。電気配線は、プリント基板を内視鏡の中央制御システムユニットに接続することができる。

【０５０１】

固体検出器アレイ39134及び3934をそれぞれ、レンズホルダ39136及び3936に取付ける。レンズホルダ39136又は3936をそれぞれ、検出器アレイのカバーをバレル410に取付けることによって、レンズアセンブリ39132又は3932に取付ける。

【０５０２】
いくつかの応用では、保護ガラス436を平面－平面の光学素子とすることができる。この光学素子は、主に検出器アレイ（検出器アレイ39134及び3934等）を保護する機能を果たし、任意にアレイと共に提供することができる。しかしながら、光学設計のために保護ガラス436の光学的性質を計算する必要がある。
【０５０３】
レンズアセンブリ39132又は3932を組立てるために、最初にレンズ430を左側から挿入し、その後レンズ431を右側から挿入して、レンズ432を右側から挿入することができる。その後、一緒に接着する（又は例えば空気によって分離する）ことができるレンズ433及び434を右側から挿入する。それから、この完全なセットをバレル内に組立てる。その後、組立てられた検出器（検出器アレイ39134及び3934等）、保護ガラス436及びカバー39136（3936）を追加する。
【０５０４】
図４１Ａ、４１Ｂ及び４１Ｃは、本明細書に従うレンズアセンブリ（レンズアセンブリ39132及び3932等）に対する３つの例を示す。レンズアセンブリ39132及び3932はそれぞれ、対物レンズシステム510、520及び530を有する。この例示的な実施形態によれば、レンズアセンブリ39132及び3932で使用されるセンサを、マイクロレンズのアレイを有する電荷結合素子（ＣＣＤ）のセンサとすることができるが、他のセンサ（ＣＭＯＳ等）も使用することもできる。
【０５０５】
本明細書の例示的な実施形態では、約800x600画素の解像度を有するカラーＣＣＤカメラを、約3.3 x 2.95ミリメートルの総活性領域と共に使用する。現在の明細書の例示的な実施形態に従う、レンズの光学分解能は、センサの解像度と合致するように設計される。対物レンズシステム510（520／530）は好ましくは色収差、球面収差及び非点収差が補正されている。明細書の例示的な実施形態では、前方レンズの前面からセンサの前面までを測定した、対物レンズシステム510、520、530の全長は約４．６０ミリメートル（４．６２）である。明細書の例示的な実施形態では、対物レンズシステム510及び520は、約１７０°の受光角を有する広角の対物レンズである。明細書の例示的な実施形態では、前方レンズの前面から撮像される被写体までを測定した、対物レンズシステム510、520、530の焦点距離は短い。明細書の例示的な実施形態では、対物レンズシステム510、520、530は、４－１１０ミリメートルの間（又は３．５－５０ミリメートルの間）の被写体を効果的に撮像できる焦点深度（ＤＯＦ）を有する。明細書の例示的な実施形態では、対物レンズシステム510、520、530の、前方レンズの直径で定義される、最大直径は約２．５ミリメートルであり、ほぼ３．６ミリメートルの最大外径を有するバレル内に収容される。現在の明細書の一般的な範囲内で、他の設計パラメータを選択することができることに気付くはずである。
【０５０６】
対物レンズシステム510、520、530は、破線で描写される光軸“０”を持つ。レンズシステムはそれぞれ、前方サブシステム510a、520a、530a及び後方サブシステム510b、520b、530bを備える。
【０５０７】
図４１Ａ及び４１Ｂの前方サブシステム510a及び520aはそれぞれ、観察する被写体の最も近くに配置されたマイナス度数の前方レンズ430、430’と、プラス度数のレンズ431、431’とを備える。
【０５０８】
凹面が観察する被写体を向いた状態に、前方レンズ430、430’は向いている。前方レンズ430、430’は任意に、後方サブシステム510b、520bの光軸に垂直な方向の最大寸法よりも実質的に大きな直径を有する。レンズ431、431'はプラス度数である。
【０５０９】
後方サブシステム510bはレンズ432、433、434と保護ガラス436とを備え、後方サブシス

テム520bはレンズ432'、433'、434'と保護ガラス436'とを備える。レンズ432及び432'はマイナス度数であり、レンズ433及び433'はプラス度数であり、レンズ434及び434'はマイナス度数であり、レンズ436及び436'は基本的に光学的度数がない。なお、保護ガラス436及び436'を、センサの一部とすることができ、又は後方サブシステム510b、520bの一部とすることができる。後方サブシステム510b及び520bのレンズ433、434及び433'、434'はそれぞれ、収色性のサブアセンブリを構成することができる。このサブアセンブリは、図４１Ａに見られるような、レンズ433及び434が接合された、複合収色性サブアセンブリであり、又は、図４１Ｂに見られるような、レンズ433’及び434’が分離した、非複合収色性サブアセンブリである。レンズ433及び433'は、下記の表１及び表２に示すように、両凸であり、前面の曲率半径が後面の曲率半径よりも小さい。

【０５１０】

対物レンズシステム510のレンズ432は、条件 f432≦1.8f を満たす焦点長f432を持つ。ここで、 f は、システム全体の複合焦点長である。特に、表１に示すデータに関して、 f432 = 2.05 mm、 f = 1.234 mm であり、条件 f432≦1.8f が満たされている。

【０５１１】

対物レンズシステム520のレンズ432'は、条件 f432≦1.8f を満たす焦点長f432'を持つ。

【０５１２】

特に、表２に示すデータに関して、 f432 = 2.05 mm、 f = 1.15 mm であり、条件f432≦1.8f が満たされている。

【０５１３】

レンズアセンブリ39132、232の効率を更に改善するために、レンズを反射防止コーティング（ＡＲコーティング）で被覆することができる。

【０５１４】

有効開口部ストップS1及びS2を、レンズ431と432との間、及びレンズ431'と432'との間に形成することができる。有効開口部ストップS1及びS2は、前方サブシステム510a及び520aと、後方サブシステム510b及び520bとを分離することができる。

【０５１５】

図４１Ｃで見られる前方サブシステム530aは、観察する被写体の最も近くに配置されたマイナス度数の前方レンズ430”と、プラス度数のレンズ431”とを備える。前方サブシステム530aは、第１の前方マイナスレンズ430”と、第２の前方プラスレンズ431”との間に配置された、付加的な前方プラスレンズ（メニスカスレンズ429等）を更に備える。

【０５１６】

凹面が観察する被写体を向いた状態に、前方レンズ430”は向いている。前方レンズ430”は任意に、後方サブシステム530bの光軸に垂直な方向の最大寸法よりも実質的に大きな直径を有する。

【０５１７】

後方サブシステム530bはレンズ432’’、433’’、434’’と保護ガラス436’’とを備える。レンズ432’’はマイナス度数であり、レンズ433’’はプラス度数であり、レンズ434’’はマイナス度数であり、レンズ436”は基本的に光学的度数がない。なお、保護ガラス436’’を、センサの一部とすることができ、又は後方サブシステム530bの一部とすることができる。レンズ433’’及び434’’は、後方サブシステム530bの収色性のサブアセンブリを構成することができる。レンズ433’’及び434’’を互いに接合することができ、互いに接合しないこともできる。レンズ433’’は、下記の表３に示すように、両凸であり、前面の曲率半径が後面の曲率半径よりも小さい。

【０５１８】

対物レンズシステム530のレンズ432’’は、条件 f432’’≦1.8f を満たす焦点長f432を持つ。ここで、 f は、システム全体の複合焦点長である。特に、表３に示すデータに関して、 f432’’ = 2.26 mm、 f = 1.06 mm であり、条件 f432’’≦1.8f が満たされている。

【０５１９】
レンズアセンブリ39132、3932の効率を更に改善するために、レンズを反射防止コーティング（ＡＲコーティング）で被覆することができる。
【０５２０】
有効開口部ストップS3を、レンズ431’’と432’’との間に形成することができる。有効開口部ストップS3は、前方サブシステム530aと、後方サブシステム530bとを分離することができる。
【０５２１】
表１、２及び３はそれぞれ、現在明細書のいくつかの実施形態に従う、対物レンズシステム510、520及び530のレンズのパラメータを要約した表である。
【０５２２】
（ＦＯＶ＝１６４°、ＤＯＦ＝３－１１０ ｍｍ、ｆ＝１．２３４ ｍｍ、光学的トラックの総量４．０９ ｍｍ）
【表１】

レンズ	種類	R_1	R_2	Th	D	ガラス	半径 $d_1/2$	半径 $d_2/2$	f_{mm}
430	マイナス	15	0.7	0.2	0.18	N-LASF31	1.2	0.64	−0.837
431	平面－凸面	0.9	無限大	0.56	0.27	N-LASF31	0.8	0.8	1.02
S_1	ストップ				0.05		0.104		
432	平面－凸面	無限大	−1.0	0.75	0.09	FK5	0.8	0.8	2.05
433	両凸面	1.93	−4.2	0.75	0.005	N-LAK22	1.1	1.1	2.13
434	両凸面	−4.2	4.44	0.3	0.65	N-SF66	1.1	1.2	−2.3
436	保護ガラス	無限大	無限大	0.3	0	N-BK7	1.5	1.5	無限大

【０５２３】
（ＦＯＶ＝１６４°、ＤＯＦ＝３－１１０ ｍｍ、ｆ＝１．１５ ｍｍ、光学的トラックの総量４．０９ ｍｍ）
【表２】

レンズ	種類	R_1	R_2	Th	D	ガラス	半径 $d_1/2$	半径 $d_2/2$	f_{mm}
430	マイナス	6	0.7	0.2	0.3	N-LASF31	1.2	0.66	−0.913
431	平面－凸面	1.26	無限大	0.50	0.27	N-LASF31	0.8	0.8	1.43
S_1	ストップ				0.05		0.105		
432	平面－凸面	無限大	−1.0	0.60	0.15	FK5	0.8	0.8	2.05
433	両凸面	1.67	−1.65	0.70	0.30	FK5	0.95	0.95	1.83
434	メニスカス	−1.33	−12.0	0.35	0.40	N-SF66	1.0	1.2	−1.65
436	保護ガラス	無限大	無限大	0.3	0	N-BK7	1.5	1.5	無限大

【０５２４】
表３は、追加的なプラスレンズ429（例えば、表３に示すようにメニスカスレンズ）も備える、６つの要素のシステムの例を表す。
【０５２５】
（ＦＯＶ＝１６４°、ＤＯＦ＝３－１１０ ｍｍ、ｆ＝１．０６ ｍｍ、光学的トラックの総量４．６９ ｍｍ）

【表３】

レンズ	種類	R_1	R_2	Th	D	ガラス	半径 $d_1/2$	半径 $d_2/2$	f_{mm}
430”	マイナス	4.3	0.75	0.2	0.22	N-LASF31	1.3	0.72	−1.06
429	メニスカス	0.95	0.9	0.44	0.18	N-SF66	0.8	0.65	5.75
431”	平面－凸面	2.0	無限大	0.75	0.02	N-LASF31	0.8	0.8	2.26
S_3	ストップ				0.02		0.116		
432”	平面－凸面	無限大	−1.0	0.78	0	N-PSK57	0.8	0.8	1.69
433”	両凸面	2.52	−2.0	0.50	0.154	YGH52	0.8	0.8	1.49
434”	両凸面	−1.44	11.0	0.25	0.91	PBH56	0.8	0.9	−1.50
436”	保護ガラス	無限大	無限大	0.3	0	N-BK7	1.5	1.5	無限大

【０５２６】

R_1－レンズ前面の曲率半径（前面とは被写体の方向を向く面である）；

R_2－レンズ後面（被写体から離れる方向を向く面）の曲率半径；

Th－レンズの厚さ－前面の中心から後面の中心まで；

ガラス－レンズのガラスの種類；

d_1－レンズの前方光学面の半径；

d_2－レンズの後方光学面の半径；

D－要素（レンズ等）の後面の前方中心から、隣の光学素子の前面まで計測した、要素（レンズ等）間の距離。ストップＳについては、この距離を、ストップの前方側の要素の後面の前方中心から、隣の要素の前面まで測定する。

【０５２７】

一般に用いられるように、無限大に等しい曲率半径は、平面と解釈される。任意に、全てのレンズは球面レンズである。

【０５２８】

図４１Ａ、４１Ｂ及び４１Ｃはまた、前方レンズ430（図４１Ａ）、430'（図４１Ｂ）Ｂ又は430”（図４１Ｃ）から、対物レンズ510、520及び530をそれぞれ通り、像平面で被写体の像を生成するまでの、６つの入射光線R1からR6の伝搬を表す。

【０５２９】

光線R1からR6はそれぞれ、レンズアセンブリに、α1（アルファ１）からα6（アルファ６）の角度で入る。例えばα1からα6はそれぞれ基本的に、α1=0 °、α2=45 °、α3=60 °、α4=75 °及びα5=84 °である。対応する入射角（この角度は、センサのマイクロレンズを通過した光線と、システムの光軸との間の角度である）は、β1（ベータ１）－β6（ベータ６）である。いくつかの実施形態によれば、主入射角（例えば図４１Ａから４１Ｃの光線R6によって形成する入射角）は、２０ °超、２５ °超、３０ °超又は約２０－４０ °の間である。 本明細書のいくつかの実施形態に従うレンズシステムは、周辺ディストーションが最小限度（例えば８０％未満）となる。

【０５３０】

光学システムアセンブリ39132、3932を、

任意に、レンズの後方ダブレット433-434（433'-434'）を接合するステップと、

バレル内で前方レンズ430（430'）を組立てるステップと、

レンズ431（431'）をバレル内で組立てるステップと、

レンズ432（432'）をバレル内で組立てるステップと、

バレル内で、後方ダブレット433-434（433'-434'）を組立てるステップと、

を含む方法で組立てることができる。任意に、前方レンズ430（430'）を最後に組立てることができることに留意する。

【０５３１】

ある実施形態では、内視鏡の先端部分の複数のビュー素子のそれぞれを、分離した撮像モジュールとして具体化する。内視鏡先端部分の空洞内に撮像モジュールを一緒にカプセル化する。モジュールを個別に密封して、あるモジュールが故障した場合に、故障したモジュールのみを、他のモジュールに影響を及ぼすことなく取り替える。

【０５３２】
モジュール式設計では、前方及び側方向き撮像センサのそれぞれと、当該センサ各自のレンズアセンブリとが、これらの回路基板と共に、個別の撮像モジュールを備える。図面を参照してこの撮像モジュールを以下より詳細に説明する。不良時には、これらのモジュールを、他のモジュールに影響を及ぼすことなく個別に取り替える又は修理することができる。ある実施形態では、撮像モジュールのすべてを先端部分の先端側端部面の比較的近くに有利に位置付ける。このことは、モジュール式設計の前方向きビュー素子及び側方向きビュー素子を有利に小型化することによって可能になり、モジュール式設計は、先端部分で衝突すること無しにカメラの角度の位置決めをするために十分な内部空間を可能にする。

【０５３３】
さらに、モジュール式設計により、撮像モジュールに対して、既存の設計のカメラで用いられているスペース又は体積と同じスペース又は体積が使用され、モジュール式設計は、先端部分の他の要素（流体チャンネル、照明等）の機能性及び設計に影響を及ぼさない。

【０５３４】
これから、本明細書のある実施形態に従う、モジュール式内視鏡の先端部分の様々な要素を表す、図４２を参照する。モジュール式先端部分のハウジングは、前方先端カバー4201及び後方先端カバー4202を備える。流体チャネリング要素4203は、２つの先端カバーの間で適合するように設計される。前方先端カバー4201及び後方先端カバー4202の両方は、先端部分内のビュー素子及び照明を、被覆、保護及び密封するために、光学窓4204を有する。

【０５３５】
内視鏡先端部分のハウジングは、撮像モジュールユニット4206と共に撮像モジュールユニット4206の電気ケーブル4207を中に設置することができる、設計されたホルダー4205も有する。ホルダー4205は、適切なスロット4208を持ち、撮像モジュールユニットの中で適合する。ホルダー4205は、関連する電気ケーブルを担持するための部分4209も有する。撮像モジュールを担持するように構成される軟性電子回路基板4210も設けられる。撮像モジュールは、撮像素子だけでなく光学素子も備える。軟性電子回路基板は、この明細書で以前に説明している。特に、以前に説明したように、軟性回路基板がとるスペースはより少なくなり、付加的に必要な構成のための容積をより残す。ある実施形態では、軟性回路基板を折り曲げて、２つの側方撮像モジュールを互いに平行に配置することができる。したがって、基板の柔軟さにより、要素の位置決めに使用できる新たなスペースの寸法を追加する。

【０５３６】
回路基板を使用することで、要素間を接続するために用いるワイヤが不要になるため、回路基板に接続される電気モジュールの信頼性を著しく改善することができる。さらに、いくつかの実施形態によれば、要素アセンブリを機械加工することができるとともに自動化することができる。

【０５３７】
回路基板を使用することは、モジュール式先端部分の組立中の要素の操作に役立ち、また組立て手順を簡略化させる。ある実施形態では、軟性回路基板は、基板の指定位置に溶接されたマルチワイヤ電気ケーブルによって内視鏡の制御ユニットに接続され、それによって、先端部分アセンブリ内で追加的なスペースを解放する。

【０５３８】
図４３は、撮像モジュールを収容するためのホルダー4300（図４２に605として表す）の詳細図を示す。図４３を参照して、ホルダー4300は、前方に凹領域4301を含む。凹領域4301には、前方向き撮像モジュールを設置することができる。ホルダーは、第１及び第２の側方向き撮像モジュールをそれぞれ担持するための、２つのコンパートメント4302及び4303を更に備える。これらのコンパートメントに円形スロット4304及び4305も設けて、撮

像モジュールの光学素子を担持する。ホルダー内に長方形状ストリップ4306を設けて、電気ケーブルを担持する。電気ケーブルと一緒のモジュール式撮像ユニットの形状及びサイズに対応するように、ホルダーが設計されていることを理解できる。このことは、上述したように図42の要素4205、4206及び4207でも見ることができる。

【０５３９】

図４４は、互いに一体化した場合のモジュール式撮像ユニットの平面図を示す。本実施形態では、図１Ｊを参照して説明される構造に類似する、３つのモジュール式撮像ユニットが用いられている。図４４を参照して、３つのモジュール式撮像ユニットの中に、前方向きモジュール式撮像ユニット4410及び２つの側方向きモジュール式撮像ユニット4420、4430が存在する。前方向きモジュール式ユニット4410は、一体化されたセンサ4401を有する前方プリント基板を備える。前方向きモジュール式ユニット4410は、撮像ユニットの光学素子が内部に設置される前方レンズホルダ4402を更に備える。側方向きモジュール式ユニット4420は、一体化されたセンサ4403を有する側方プリント基板を備える。側方向きモジュール式ユニット4420は、撮像ユニットの光学素子が設置される側方レンズホルダ4404を更に備える。他の側方向きモジュール式撮像ユニット4430も、一体化されたセンサ4405とともに側方レンズホルダ4407を有する側方プリント基板を備える。モジュール式撮像ユニットの全てに、電気ケーブル4406を通じて電力が供給される。

【０５４０】

図４５は、１つの前方向き撮像ユニット4510及び２つの側方向きユニット4520、4530を含む、３つのモジュール式撮像ユニットの底面図を示す。ここで、側方向きモジュール式ユニット4520及び4530の両方のための、一体化されたセンサ4501、4502を有する側方プリント基板を見ることができる。側方レンズホルダ4503、4504と、一体化されたセンサ4505を有する前方プリント基板と、前方向きモジュール式撮像ユニット4510の前方レンズホルダ4506とをも見ることができる。図から見ることができるように、電気ケーブル4507を、前方向き撮像ユニット及び側方向き撮像ユニットそれぞれの、プリント基板4505、4501及び4502に接続する。

【０５４１】

以前に図１Ｊを参照して説明したように、様々な実施形態において、それぞれの撮像モジュールは、レンズアセンブリ、画像撮像デバイス及び集積回路基板を備える。画像撮像デバイスを、電荷結合素子（ＣＣＤの）撮像センサ若しくは相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサ、又は画像を撮像するために使用可能な感光面を有する他の適切なデバイスとすることができる。

【０５４２】

作動中、それぞれのカメラは、実質的に単独で、画像を撮像することができ、実質的に同時に、１つ以上のディスプレイを用いて、画像を表示することができる。このことは例えばPCT/IL10/000476で説明されており、PCT/IL10/000476を参照により本明細書に援用する。

【０５４３】

図４６は、側方向きモジュール式撮像ユニットの斜視図を示す。図４６を参照して、側方向きモジュール式撮像ユニット1000は、前部にビュー素子1001を備える。ビュー素子は、光学アレイカメラを備えることができる。撮像モジュールは、センサ（電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサ等）と、撮像システムの光学素子を担持するためのレンズホルダ1002とを更に備える。プリント基板1003を用いて、電源を撮像センサに供給し、画像を撮像センサから得る。ある実施形態では、撮像センサをプリント基板と一体化する。撮像システムの光学素子は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、少なくとも９０°であり基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。ある実施形態では、レンズアセンブリは、約２から１００ミリメートルの焦点長を提供する。側方向き撮像センサ1001及び光学素子（レンズホルダ1002に含まれる）を、集積回路基板1003と一緒に、共同で「側方向き撮像モジュール」と呼ぶことができる。

【０５４４】
図４７は、前方向きモジュール式撮像ユニットの斜視図を示す。図４７を参照して、前方向きモジュール式撮像ユニット1100は、前部にビュー素子1101を備える。ビュー素子は、光学アレイを備えることができる。撮像モジュールは、センサ（電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像センサ又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像センサ等）と、光学撮像システムのレンズホルダ1102とを更に備える。プリント基板1103を用いて、電力を撮像センサに供給し、画像を撮像センサから得る。撮像システムの光学素子は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、少なくとも９０°であり基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。ある実施形態では、レンズアセンブリは、約３から１００ミリメートルの焦点長を提供する。前方向き撮像センサ1101及び光学素子（レンズホルダ1102に含まれる）を、集積回路基板1103と一緒に、共同で「前方向き撮像モジュール」と呼ぶことができる。

【０５４５】
前方向き撮像センサと側方向き撮像センサとは、例えば視野、分解能、光感度、画素サイズ、焦点長及び／又は焦点距離等の点で類似させ又は同一とさせることができることに留意できる。

【０５４６】
図４８は、本明細書のある実施形態に従う、内視鏡先端部分の様々な素子のモジュール特性を示す。図４８を参照して、前方向き撮像モジュール1201と、側方向き撮像モジュール1202及び1203と、電気ケーブル1204とは全て、個別のユニットである。これらのユニットを、モジュール式ホルダー1205を用いて内視鏡の先端部分に収容できる。ホルダーは、モジュール式ユニットの全てを一緒に機能させながら依然として分離させて、それぞれのユニットを個別にアセンブリから取り外すことができる。同様に、モジュール式ユニットを個別に先端アセンブリに設置することができる。このことは、個々のユニットを、内視鏡先端部分の他の部品に影響を及ぼすことなく修理する又は取り替えることを可能とする。

【０５４７】
図４９は、側方向き撮像モジュール1302及び1303と一緒に組立てられた前方向き撮像モジュール1301を示す図である。撮像モジュール全ての回路基板1304は互いに結合され、電気ケーブル1305と接続される。図４９は、それぞれの撮像ユニットのためのコンパートメント1307を有するモジュール式ホルダー1306も表す。コンパートメントは、撮像モジュールを互いにカプセル化することができ、それ故に、ある撮像モジュールを取り除くことが、他のモジュールを損傷したり他のモジュールに影響を及ぼしたりしない。

【０５４８】
図５０は、組立てられた要素の斜視図を示し、この図ではモジュール式ホルダー1401はモジュール式撮像ユニット1402及び電気ケーブル1403を担持している。

【０５４９】
図５１は、モジュール式内視鏡先端部分の別の実施形態を示す図である。図５１を参照して、内視鏡先端部分は、前方先端カバー1501及び後方先端カバー1502を備える。流体チャネリング要素1503は、２つの先端カバーの間で適合するように設計される。

【０５５０】
この実施形態では、モジュール式撮像ユニットを結合するための機構を、撮像ユニット自体と一体化する。この機構は、撮像モジュール式ホルダー1504と呼ばれ、モジュール式撮像ユニット1505を接続するために使用される。次に、全体の構造（３つのモジュール式ユニットを備える）は、モジュール式支持体として知られるフレーム1506によって支持される。

【０５５１】
図５４は、モジュール式ホルダー1801の詳細図を示す。モジュール式ホルダーは、撮像ユニットの対応するコネクタが適合するように設計される、凹部1802を含む。図５２、５３Ａ及び５３Ｂを参照して、これらのコネクタを更に表し説明する。撮像モジュールコネ

クタに対応する凹部1802は、モジュールを互いに物理的に結合させるとともに内視鏡先端部分と物理的に結合させる。さらに、凹部は、内視鏡と撮像モジュールとの間で、電力及びデータを流すことも可能とする。モジュール式ホルダーは、凹部1802を含み、関連する電気ケーブルを担持するための部分1803も有する。

【０５５２】

図５２は、結合機構及びモジュール式ホルダーの詳細図を示す。図５２を参照して、それぞれの撮像ユニットのレンズホルダ1601、1602及び1603に、モジュール式ホルダー1606の対応する凹部又はスロット1605に適合するように設計される、突出するコネクタ1604を設ける。コネクタを使用して接続された時点で、モジュール式撮像ユニットは、支持体フレーム1607によって保持される。ある実施形態では、電気ケーブルを、モジュール式ホルダー1606に、レンズホルダ1601に対して離れた端部で接続することができる。

【０５５３】

図５３Ａ及び５３Ｂは、複数の撮像モジュール間の接続機構の斜視図を提供する。これらの図の両方を参照して、モジュール式ホルダー1701は、３つのレンズホルダ1707、1708及び1709の対応するコネクタ1706が適合できる、スロット又は凹部1702を３つの面1703、1704及び1705全てに有する。

【０５５４】

当業者は、図５２、５３Ａ、５３Ｂに示すコネクタ機構が、組立て作業、又は個々の撮像モジュールを内視鏡先端部分から取外す作業を更に簡略化することを理解するであろう。

【０５５５】

図４２から５０に表す実施形態では、撮像モジュールの軟性プリント基板を先端部分の後方部分でハンダ付けして、当該軟性プリント基板を電気ケーブルと接続することによって、要素を組立てられることに留意することができる。図５１から５４には別の実施形態が表されており、当該実施形態ではコネクタを設けて撮像モジュールの軟性プリント基板間を接続する。

【０５５６】

ある実施形態（図示せず）では、それぞれの撮像モジュールが異なるケーブルによって接続されて、撮像モジュールの交換を容易にする。

【０５５７】

ある実施形態では、撮像モジュールは取外し可能な先端部分の一部である。この場合は、内視鏡は先端部で終端する長尺シャフトを備える。前記先端部は、長尺シャフトに接続される常設部と、常設部に確実に接続可能な取外し可能部とを含むことができる。取外し可能部は、撮像モジュールと、少なくとも１つの光源とを備える。

【０５５８】

主要な考えが、既存の先端部分の構造においてビュー素子が使用するスペース及び体積と同じスペース及び体積を、モジュール式ユニットに対して使用することであることを理解するはずである。モジュール設計は、先端部分の他の要素（流体チャンネル又は照明等）の設計又は機能に影響を及ぼさない。

【０５５９】

現在の明細書の例示的な実施形態に従い、複数構成要素の先端カバー（分解図で示す）を有する、内視鏡先端部（カメラ及び照明光源を担持する電子回路基板と、流体チャネリング要素とを含む）の等角図を概略的に描写する、図５５Ａをこれから参照する。また、現在の明細書の例示的ないくつかの実施形態に従い、組立てられた複数構成要素の先端カバーを有する、図５５Ａの先端部の等角図を概略的に描写する、図５５Ｂをこれから参照する。

【０５６０】

先端部5500は一般に、電子機器（カメラ、電子回路基板400等の回路基板、ＬＥＤ等の照明光源その他）を含む内側部分5510と、流体チャンネル（流体チャネリング要素600等）と、複数要素の先端カバー300とを含む。複数要素の先端カバー300は、先端部5500の内

側部分に対して適合するように設計され、内側部分で内部要素を保護するように設計される。この実施形態に従う、複数要素の先端カバー300は、先端部の前方部分を覆うように構成される前方要素710と、先端部の右側方部分を覆うように構成される右側方要素730と、先端部の左側方部分を覆うように構成される左側方要素5550との３つの部分を含む。この前方、右側方及び左側方要素は、互いに当接して、基本的に先端部の全ての内側部分を覆うような形で、先端部を覆うように構成される。

【０５６１】

前方要素710は、前方観察カメラ116の前方光学アセンブリ236と、ＬＥＤ240a、240b及び240cの光学窓242a、242b及び242cと、作業チャンネルの先端側開口部340と、流体噴出チャンネル644の先端側開口部344と、ノズル348を有する洗浄及びガス注入（Ｉ／Ｉ）インジェクタ346（流体チャンネリング要素600の開口部664と位置合わせされる）と、位置合わせされ（またこれらを収容できる）るように構成される穴736を含む。

【０５６２】

左側方要素5550は、側方観察カメラ220bの側方光学アセンブリ256bと、光学アセンブリ256bの両側のＬＥＤ250a及び250bの光学窓252a及び252bと、流体チャンネリング要素600の側方Ｉ／Ｉ開口部666bと位置合わせされるように適合される側方Ｉ／Ｉインジェクタ266bと、位置合わせされ（またこれらを収容できる）るように構成される穴756bを含む。側方Ｉ／Ｉインジェクタ266及び反対側の側方Ｉ／Ｉインジェクタそれぞれのためのノズル267bが、図５５Ａ及び５５Ｂにも見られる。

【０５６３】

右側方要素730は、左側方要素5550と同様の要素を備える。

【０５６４】

左側方要素5550及び右側方要素730は基本的にそれぞれ、円筒（上面及び底面を持たない）の半分の形状である。

【０５６５】

前方要素710は基本的に、カップ形状であり、カップの底部（カップの前面とも呼ぶこともできる）に垂直に延在してカップの縁から突出する、２つの対向するアーム712及び714を有する。先端カバー要素の組立て時に、最初に、前方要素710を設置することができ、次に、側方要素を、側方要素の長手の縁がアーム712及び714上の両側で互いに接触させて密封を確保するように設置することができる（図５５Ｂ）。粘着剤（接着剤等）を、例えば（要素710の縁の外側部分に沿った）窪み716、（要素730の内側の縁に沿った）窪み718及び（要素5550の内側の縁に沿った）窪み5520に追加して、先端部5500の密封を完了することができる。

【０５６６】

本明細書の実施形態に従う複数要素の先端カバー（複数要素の先端カバー300等）、又は本明細書で開示する任意の他の複数要素の先端カバーは、必要な全要素を内視鏡先端部分の小さい内部容積に収容してこれらの要素を被覆し密封することを試みる際に存在する、技術の重要な課題を解決する。標準のカップ形状のカバーは、１つだけの前方カメラを有する標準的な先端部分のために使用される。しかしながら、標準のカップ形状の先端カバーを複数カメラの先端部分を被覆するために使用する場合に、内側の先端部分の要素（レンズ又は側方光学アセンブリの他の部品等）を突出させると、カバーがこの要素上を摺動する際にこの要素をしばしば損傷させる。複数要素の先端カバーを使用することで、この課題を解決できる。さらに、複数要素の先端カバーは、穴／開口部／窓を、対応する内側要素上の正しい場所に正確に向けるのに役立つ。このことは、単一部品のカバーを使用した場合にはほとんど実行不可能である。さらに、複数要素の先端カバーの要素を１つずつ分離して密封することは、単一部品のカバー（カップ形状のカバー等）内の同一の要素への制限されたアクセスと比較して、それぞれの要素（例えば光学窓）に対するアクセスがより改善されることにより、先端部分全体の密封を改善する。複数要素の先端カバーの要素を１つずつ分離して密封する（かつ任意に密封が十分であることを確認する）ことを、カバーを組立てる前に実施することができる。このことでも、先端部分の密封を改善す

ることができる。

【０５６７】

先端部5500は、前方観察カメラ116の前方光学アセンブリ236を備えることができる。前方観察カメラ116の光軸を実質的に、内視鏡の長手沿いに向ける。しかしながら、前方観察カメラ116は一般に広角カメラであるため、カメラの視野は、カメラの光軸への大きな角度のビュー方向を含むことができる。視野の照明として用いられる照明光源（LED等）の数を変える（例えば、先端部5500の前面上に１－５個のＬＥＤを使用することができる）ことができることに気付くはずである。作業チャンネルの先端側開口部340も先端部5500の前面に配置され、作業チャンネルのチューブを通るとともに内視鏡の先端部5500の作業チャンネルを通って挿入され、前面を越えて展開される処置具を、前方観察カメラ116によって観察することができる。

【０５６８】

流体噴出チャンネルの先端側開口部344も、先端部5500の前面に配置される。流体噴出チャンネルの先端側開口部344を、体腔の壁を洗浄するための、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために使用することができる。

【０５６９】

前方光学アセンブリ236に向けたノズル348を有する洗浄及びガス注入（Ｉ／Ｉ）インジェクタ346も、先端部5500の前面に配置される。Ｉ／Ｉインジェクタ346を、流体（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方観察カメラの前方光学アセンブリ236から洗い流すために用いることができる。任意に、前方光学アセンブリ236、並びに光学窓242a、242b及び242cの１つ、２つ又は全てを洗浄するために、同一のインジェクタを使用する。Ｉ／Ｉインジェクタ346に、体腔を洗浄する及び／又は膨張させるために使用できる流体（水及び／又は気体等）を供給することができる。

【０５７０】

側方観察カメラ220bの側方カメラ（側方観察カメラ）要素256bと、カメラ220bのためのＬＥＤ250a及び250bの光学窓252a及び252bとが、先端部5500の左側に見える。第２の側方観察カメラを先端部5500の右側に位置付ける。第２の側方観察カメラをカメラ220bと類似させることができる。右側方観察カメラの光軸を実質的に、内視鏡の長手に垂直に向ける。左側方観察カメラ220bの光軸を実質的に、内視鏡の長手に垂直に向ける。しかしながら、右側方観察カメラ及び左側方観察カメラ220bは一般に広角カメラであるため、これらカメラの視野は、カメラの光軸への大きな角度のビュー方向を含むことができる。

【０５７１】

側方光学アセンブリ256bに向けたノズル267bを有する側方Ｉ／Ｉインジェクタ266bを、流体を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、側方観察カメラの側方光学アセンブリ256bから洗い流すために使用することができる。この流体は、体腔を膨張させるために使用できる気体を含むことができる。任意に、側方光学アセンブリ256bと、光学窓252a及び／又は252bとの両方を洗浄するために同一のインジェクタを使用する。なお、いくつかの実施形態によれば、先端部分は、２つ以上の窓及び複数のＬＥＤを側方に（例えば１－５個の窓及び２個のＬＥＤを側方に）、２つ以上の窓及び複数のＬＥＤを前方に、含むことができる。先端部分5500の他方側に配置された右側方光学アセンブリ及び光学窓を洗浄するための、Ｉ／Ｉインジェクタ及びノズルの類似する構造が存在する。Ｉ／Ｉインジェクタは、これらの窓／ＬＥＤの全て又は一部を洗浄するように構成される。同じチャンネルからＩ／Ｉインジェクタ346及び266bに供給することができる。

【０５７２】

なお、側壁362は、左側方Ｉ／Ｉインジェクタ266bから噴射される洗浄流体を、側方光学アセンブリ256b並びに光学窓252a及び／又は252bへ向けるのに役立つ、基本的に平坦な面の形をしている。カバーの他方側の右側壁も、基本的に平坦である。そのような平面が無いと、洗浄流体が、所望の洗浄動作を実施すること無しに内視鏡の先端部5500の湾曲面に沿って滴ることになり得る。

【０５７３】

図５５Ａ及び５５Ｂでは１つのみの側方観察カメラが見られるが、好適には少なくとも２つの側方観察カメラを先端部5500に配置できることに気付くはずである。２つの側方観察カメラを用いる場合には、好ましくは側方観察カメラを、側方観察カメラの視野が実質的に反対方向となるように設置する。しかしながら、現在の明細書の一般的な範囲内で、様々な構造及び数の側方観察カメラが考えられる。

【０５７４】

いくつかの実施形態によれば、電子要素（カメラ及び／又はＬＥＤ等）を担持するために使用される回路基板を、消費するスペースをより小さくでき、付加的に必要な構成のための容積をより残すことができる、軟性の回路基板とすることができる。基板の柔軟性は、要素を位置決めするために使用できる新たなスペースの寸法を追加させる。

【０５７５】

明細書の実施形態に従う軟性回路基板を使用することで、要素間を接続するためのワイヤが不要になるため、電気モジュールの軟性回路基板との接続の信頼性を著しく改善させることができる。さらに、いくつかの実施形態によれば、要素アセンブリを、機械加工することができ、また自動化することができる。

【０５７６】

明細書の実施形態に従う軟性回路基板を使用することで、カメラ頭部（内視鏡の先端部）の組立中に、高いレベルの信頼性を維持したまま、要素（部分）の動き及び操作性を許容することもできる。明細書の実施形態に従う回路基板を使用することで、（先端部の）組立て手順を簡略化することもできる。

【０５７７】

いくつかの実施形態によれば、軟性の回路基板はマルチワイヤケーブルを用いて主要制御装置と接続されることができる。このケーブルを、先端部分アセンブリ内に更なるスペースを解放し、ケーブルのアクセスに対するフレキシビリティを追加する、指定された位置で基板上に溶接することができる。マルチワイヤケーブルを電気要素に直接取付けることは大きな挑戦であったが、本明細書の実施形態に従う軟性の基板を使用することによって、この挑戦は軽減される。

【０５７８】

これから、現在の明細書の例示的な実施形態に従い、複数構成要素の先端カバーを有する、内視鏡の先端部の（カメラ及び照明光源を担持する電子回路基板と、流体チャネリング要素とを含む）等角図を概略的に（分解図で）描写する、図５６を参照する。先端部200は一般に、図５５Ａ、５５Ｂの先端部5500の内側部分5510と類似させることができる内側部分5610と、複数要素の先端カバー300とを含む。複数要素の先端カバー300は、先端部200の内側部分に対して適合するように設計され、内側部分で内部要素を保護するように設計される。複数要素の先端カバー300は、この実施形態に従う、先端部の大部分を覆うよう構成される主要要素830と、主要要素830上に配置される窓開口部860を覆うように構成される取外し可能な窓要素850と、を備え、取外し可能な窓要素850は、先端部200の内側部分5610に、主要要素830を取り外すこと無くアクセスできるように構成される。このことにより、内側要素5610の要素（ＬＥＤ、光学素子又は任意の他の要素等）のひとつを、主要要素830を取り外して先端部200の収納及び密封を損傷することなく、固定又は交換できる。

【０５７９】

主要要素830は基本的に、先端部200の前面を覆うように構成される前面部分と、先端部200の側面を覆うように構成されるカップの縁と、を有するカップ形状である。

【０５８０】

主要要素830は、図５５Ａ、５５Ｂの複数構成要素のカバー300の前方及び側方の穴、開口部、窓及び面に類似する、前方及び側方の穴、開口部、窓及び面を更に含むことができる。

【０５８１】

これから、現在の明細書の例示的な実施形態に従う、複数構成要素の先端カバーの分解

図を概略的に描写する、図５７を参照する。複数要素の先端カバー5700は、先端部の内側部分上に適合して内側部分内の内部要素を保護するように設計される。複数要素の先端カバー5700は、この実施形態に従う、先端部の前方部分及び側方部分を覆うよう構成される前方側要素5730と、先端部の他方側を覆うよう構成される側方要素5750と、を備え、前方側要素5730及び側方要素5750は、当接して先端部を覆うように構成される。

【０５８２】

これから、図５８Ａから５８Ｃを参照する。図５８Ａは、現在の明細書の例示的な実施形態に従い、複数構成要素の先端カバーを有する、内視鏡の先端部（カメラ及び照明光源を担持する電子回路基板と、電子回路ホルダーと、流体チャネリング要素とを含む）の等角図を概略的に（分解図で）描写する。図５８Ｂは、現在の明細書の例示的な実施形態に従い、複数構成要素の先端カバーを有する、図５８Ａの先端部の等角図（部分的に分解図で示す）を概略的に描写する。図５８Ｃは、現在の明細書の例示的な実施形態に従い、複数構成要素の先端カバーを有する、図５８Ａ及び５８Ｂの先端部の等角組立図を概略的に描写する。

【０５８３】

先端部5800は一般に、電子機器（カメラ、回路基板、ＬＥＤその他等）を含む内側部分5810と、流体チャンネル（流体チャネリング要素1600等）と、複数要素の先端カバー1010とを含む。複数要素の先端カバー1010は、先端部5800の内側部分に対して適合するように設計され、内側部分で内部要素を保護するように設計される。この実施形態に従う、複数要素の先端カバー1010は、先端部の先端側部分を覆うように構成される先端側要素1050と、先端部の手元側部分を覆うように構成される手元側要素1030との２つの部分を含み、先端側要素及び手元側要素は、当接して先端部を覆うように構成される。先端側要素1050は、側壁1052と前壁1054とを有する円柱形状であり、前壁1054は、先端部5800の内側部分5810の前方部分5802を覆うように構成される。手元側要素1030は、側壁1032を有し、上部又は底部を持たない円筒形状であり、側壁1032は、先端部5800の内側部分5810の手元側部分1104を覆うように構成される。

【０５８４】

先端側要素1050は、先端側要素1050の前面1054に、前方観察カメラ1116の前方光学アセンブリ1236と、ＬＥＤ1240a、1240b及び1240cの光学窓1242a、1242b及び1242cと、作業チャンネルの先端側開口部1340と、流体噴出チャンネル1644の先端側開口部1344と、Ｉ／Ｉインジェクタ1346（流体チャンネリング要素1600の開口部1664と位置合わせされる）と位置合わせされるように構成される穴1056を含む。

【０５８５】

先端側要素1050は、先端側要素1050の側壁1052に、ＬＥＤ1250aの光学窓1252aを更に含み、側壁1052の反対側に、別のＬＥＤの別の光学窓を更に含む。

【０５８６】

先端側要素1050は、先端側要素1050の側壁1052の縁に、側方観察カメラ1220bの光学アセンブリ1256bを（手元側要素1030の側壁1032の縁上の凹部1756’’に沿って）収めるように構成される凹部1756’（基本的に半孔形状）を更に含む。側壁1052の反対側に、類似する凹部を存在させて、内側部分5810の他方側に配置される側方観察カメラの光学アセンブリを（手元側要素1030の側壁1032の縁上の別の凹部に沿って）収めることができる。

【０５８７】

手元側要素1030は、手元側要素1030の側壁1032に、ＬＥＤ1250bの光学窓1252bを含み、側壁1032の反対側に、他のＬＥＤの他の光学窓1252aを含む。

【０５８８】

手元側要素1030は、手元側要素1030の側壁1032の縁に、側方観察カメラ220bの光学アセンブリ1256bを（先端側要素1050の側壁1052の縁上の凹部1756’に沿って）収めるように構成される凹部1756’’（基本的に半孔形状）を更に含む。側壁1032の反対側に、類似する凹部1756a’’を存在させて、内側部分5810の他方側に配置される側方観察カメラの光学アセンブリを（手元側要素1050の側壁1032の縁上の別の凹部に沿って）収める。

【０５８９】
手元側要素1030は、側方Ｉ／Ｉ開口部1666bと位置合わせされるように適合される側方Ｉ／Ｉインジェクタ1266bを更に備える。
【０５９０】
先端部5800の内側部分5810の他の部分を一般的に、図５５Ａ、５５Ｂの先端部100の内側部分5810と類似させることができる。
【０５９１】
内側部分5810上で先端部5800を組立てる方法は、先端部5800の先端側部分から先端側要素1050を組立てるステップと、先端部5800の手元側部分から手元側要素1030を組立てるステップと、先端カバー要素のいずれも側方観察カメラの光学アセンブリ上を摺動しないように先端側要素1050及び手元側要素1030をこれら要素の縁（線1500）に沿って接合するステップと、を含むことができる。
【０５９２】
これから、図２Ａを、一実施形態に従う内視鏡アセンブリ100の先端部200の斜視図を表す図５９Ａ及び５９Ｂと共に参照する。
【０５９３】
先端カバー300を、電子回路基板アセンブリ400及び流体チャネリング要素600を備える先端部200の内側部分上に適合するように構成することができ、内側部分内の内部要素を保護するように構成することができる。
【０５９４】
先端カバー300は、前方観察カメラ116の、前方光学アセンブリ256を有する前方パネル320を備えることができる。前方光学アセンブリ256は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、９０°以上、１２０°以上又は基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。前方光学アセンブリ256は、約３から１００ミリメートルの範囲の焦点長を提供することができる。
【０５９５】
前方観察カメラ116の光軸を基本的に、内視鏡の長手沿いに向けることができる。しかしながら、前方観察カメラ116は一般に広角カメラであるため、カメラの視野は、カメラの光軸に達する大きな角度のビュー方向を含むことができる。さらに、前方パネル320は、照明240a、240b及び240cそれぞれの光学窓242a、242b及び242cを含むことができる。視野の照明として用いられる照明光源の数を変えることができることに気付くはずである。
【０５９６】
さらに、前方パネル320は、作業チャンネル640の作業チャンネル開口部340を含むことができる。以下作業チャンネル640を更に説明する。代替的な実施形態では、前方パネルは、２つ以上の作業チャンネル開口部を含むことができる。
【０５９７】
噴出チャンネル644の噴出チャンネル開口部344も、先端カバー300の前方パネル320上に配置することができる。噴出チャンネル644を、体腔の壁を洗浄するための、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために構成することができる。
【０５９８】
前方光学アセンブリ256に向けたノズル348を有する、インジェクタチャンネル646のインジェクタ開口部346も、先端カバー300の前方パネル320上に配置される。インジェクタチャンネル646を、流体（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方観察カメラ116の前方光学アセンブリ256から洗い流すために構成することができる。任意に、インジェクタチャンネル646を、前方光学アセンブリ256と、光学窓242a、242b及び242cの１つ、２つ又は全てとを洗浄するために構成することができる。インジェクタチャンネル646に、体腔を洗浄する及び／又は膨張させるために使用できる、流体（水及び／又は気体等）を供給することができる。
【０５９９】
側方観察カメラ116bのための側方光学アセンブリ256bと、側方観察カメラ116bのための

照明250a及び250bの光学窓252a及び252bとが、先端カバー300の側壁362上に見える。側方光学アセンブリ256bは、前方光学アセンブリ256に類似させることができる。別の側方観察カメラのための光学アセンブリと、側方観察カメラ116bのための照明250a及び250bの光学窓252a及び252bも、側方光学アセンブリ256bとは反対側の、先端カバー300の側壁362上に存在する。この光学アセンブリは、側方光学アセンブリ256bに類似させることができる。側方光学アセンブリ256bは、約３から１００ミリメートルの範囲の焦点長を提供することができる。

【０６００】

側方観察カメラ116bの光軸を基本的に、内視鏡の長手に垂直に向けることができる。側方観察カメラ116bの光軸を基本的に、内視鏡の長手に垂直に向ける。しかしながら、側方観察カメラ116bは一般に広角カメラであるため、カメラの視野は、カメラの光軸に達する大きな角度のビュー方向を含むことができる。いくつかの実施形態に従って、側方観察カメラ116bは、９０　°以上、１２０　°以上又は基本的には１８０　°以下の視野角を持つ。

【０６０１】

様々な実施形態において、光学アセンブリ（アセンブリ256、256b等）を備える内視鏡先端部の最大体積は、３．１２　ｃｍ^{3}未満である。一実施形態に従って、本明細書の光学アセンブリは、非球面要素を含まない。そのような素子は光学アセンブリの製造コストの増加につながるであろうからである。また、様々な実施形態において、光学アセンブリのそれぞれは、約１．２ミリメートルの焦点長を有する。

【０６０２】

ある実施形態において、内部に光学アセンブリを備える内視鏡先端部の最大体積は、３．１２　ｃｍ^{3}である。この最大体積は、数式　ｈ×π×ｒ^2　を用いて求めることができる。　ここで、ｈ及びｒはそれぞれ、内視鏡先端部の長さ及び半径を示す。ｈが２　ｃｍ未満で内視鏡の直径が１．４１　ｃｍ未満の実施形態では、内視鏡先端部の体積は、２　ｃｍ×（１．４１　ｃｍ／２）^{2}×π＝３．１２　ｃｍ^{3}未満として求めることができる。

【０６０３】

一実施形態に従って、内視鏡先端部の最大体積は、２．７５　ｃｍ^{3}から３．５　ｃｍ^{3}に及ぶ。

【０６０４】

側方サービスチャンネル650の側方サービスチャンネル開口部350も見える。

【０６０５】

さらに、側方インジェクタチャンネル666の側方インジェクタ開口部266を、側壁362の先端側端部に配置することができる。ノズルカバー267を、側方インジェクタ開口部266に適合するように構成することができる。さらに、ノズルカバー267は、側方光学アセンブリ256bに向けることができ、流体を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、側方観察カメラ116bの側方光学アセンブリ256bから洗い流すために構成することができる、ノズル268を含むことができる。この流体は、体腔を膨張させるために使用できる気体を含むことができる。任意に、ノズル268を、側方光学アセンブリ256bと、光学窓252a及び／又は252bとの両方を洗浄するために、構成することができる。

【０６０６】

いくつかの実施形態によれば、側方インジェクタチャンネル666を、先端素子（任意の光学アセンブリ、窓、照明及び他の素子等）のいずれかを洗浄するための流体を供給するように構成することができる。

【０６０７】

任意に、同じチャンネルから、インジェクタチャンネル646及び側方インジェクタチャンネル666に供給することができる。

【０６０８】

なお、いくつかの実施形態によれば、先端部200の一方側を示して本明細書で提示して

いるが、本明細書で説明した側方要素と類似する要素（例えば側方観察カメラ、側方光学アセンブリ、インジェクタ、ノズル、照明、窓、開口部及び他の要素）を、反対側に備えることができる。

【０６０９】

一実施形態では、それぞれのビュー素子は、１２０°以上の視野角（ＦＯＶ）を提供し、被写界深度は３ミリメートルから１００ミリメートルに及ぶ。一実施形態では、内視鏡の光学アセンブリで生じる、非球面素子へ依存しない周辺ディストーションは、約８０％であると同時に、焦点長は、約１．２ミリメートル、又は１から１．４ミリメートルの範囲である。

【０６１０】

側壁362は、インジェクタチャンネル666から噴出される洗浄流体を、側方光学アセンブリ256b並びに光学窓252a及び／又は252bへ向けるのに役立つ、基本的に平坦な面の形とすることができる。そのような平面が無いと、洗浄流体が、所望の洗浄動作を実施すること無しに内視鏡の先端部200の湾曲面に沿って滴ることになり得る。

【０６１１】

一実施形態に従って、側壁362を、先端カバー300のノッチ／くぼみに配置する。このように、側方インジェクタ開口部266及び対応する側方ノズル268を、くぼんだ側壁362から上げることができるが、依然として先端カバー300の円柱状の面の高さから大きく突出していない。ある実施形態の態様によれば、図５９Ｃに示すように、側壁362は、側方光学アセンブリ256bのレンズアセンブリがノッチ／くぼみ363に十分に埋め込まれて、先端カバー300の円柱状の面の高さ5900よりも十分下方に留まるように、先端カバー300の十分明確に定義された又は十分深いノッチ／くぼみ5963に配置される。ノッチ／くぼみ5963は、側壁362と側壁362の要素（側方光学アセンブリ256、側方照明250a、250b及び側方ノズル268）とを、縦方向及び横方向両方の機械的衝撃から保護する。

【０６１２】

なお、いくつかの実施形態によれば、先端部２００は、２つ以上の側方観察カメラを備えることができる。この場合には、これらの側方観察カメラの視野が実質的に対向するように、これらの側方観察カメラを設置することができる。しかしながら、本明細書の一般的な範囲内で、様々な構造及び数の側方観察カメラが考えられる。

【０６１３】

これから、図２Ａを図６０Ａ及び６０Ｂと共に参照する。図６０Ａ及び６０Ｂは、いくつかの実施形態に従い、先端部200の側方サービスチャンネルを通じて挿入される医療用器材を有する、内視鏡アセンブリ100の先端部200の斜視図を表す。

【０６１４】

図６０Ａは、側方サービスチャンネル650aを有する内視鏡アセンブリ100の先端部200を表す。医療用器材360aは、側方サービスチャンネル650aを通って装着され、直角に（９０°の角度で）、側方サービスチャンネル開口部350aから出る。

【０６１５】

図６０Ｂは、側方サービスチャンネル650bを有する内視鏡アセンブリ100の先端部200を表す。医療用器材360bは、側方サービスチャンネル650bを通って装着され、鈍角で、側方サービスチャンネル開口部350bから出る。

【０６１６】

図６１Ａは、本明細書の一実施形態に従う、２つの独立した側方サービスチャンネル開口部である、第１の側方サービスチャンネル805aと、第２の側方サービスチャンネル（先端部の反対側に存在するため、図では見えない）とを含む内視鏡アセンブリの先端部200を表す。第１の側方サービスチャンネル805aと、第２の側方サービスチャンネルとは、先端部の両側に１つずつ存在する。側方サービスチャンネル開口部を含む流体チャンネリング要素が、図５Ａ及び５Ｂを参照して以前に説明されている。

【０６１７】

図２Ａ及び６１Ａをこれから同時に参照して、先端カバー300は前方パネル320を備える

。前方パネル320は、照明240a、240b及び240cそれぞれの光学窓242a、242b及び242cと共に、前方観察カメラ116の、前方光学アセンブリ256を有する。一実施形態では、前方観察カメラ116の光軸を基本的に、内視鏡の先端部の長手を貫通する長手中心軸線6103沿いに向ける。前方パネル320は、作業チャンネル640の作業チャンネル開口部340と、噴出チャンネル644の噴出チャンネル開口部344とを含む。噴出チャンネル644を、体腔の壁を洗浄するための、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために構成する。前方光学アセンブリ256に向けたノズル348を有するインジェクタチャンネル646のインジェクタ開口部346も、先端カバー300の前方パネル320上に配置される。インジェクタチャンネル646を、流体（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方観察カメラ116の前方光学アセンブリ256から洗い流すために構成する。任意に、インジェクタチャンネル646を、前方光学アセンブリ256と、光学窓242a、242b及び242cの１つ、２つ又は全てとを洗浄するために構成することができる。インジェクタチャンネル646に、体腔を洗浄する及び／又は膨張させるために使用できる、流体（水及び／又は気体等）を供給する。

【０６１８】

側方サービスチャンネル開口部805b及び先端部の反対側の開口部（図では見えない）は、（先端部の両側の）両側の側壁362の側方インジェクタ開口部266付近に且つ先端部の手元側端部6101に向かって、有利に配置されることに気付くはずである。先端カバー300の側壁362は、側方観察カメラのための側方光学アセンブリ256aと、側方観察カメラのための照明の光学窓252a及び252bとを備える。側方光学アセンブリ256aは、前方光学アセンブリ256に類似させることができる。同様に、側方光学アセンブリ256aとは反対側の、先端カバー300の側壁362には、側方観察カメラ116bのための側方光学アセンブリ256bと、側方観察カメラ116bのための対応する照明の光学窓252a及び252bとが存在する。側方光学アセンブリ256bは、側方光学アセンブリ256aに類似させることができる。ある実施形態では、側方観察カメラの一方又は両方の光軸を基本的に、前方観察カメラ116の光軸（内視鏡の長手中心軸線6103に沿う）と垂直にする。ある実施形態では、側方観察カメラの一方又は両方の光軸は、前方カメラ116の光軸と鈍角を形成し、一方代替的な実施形態では、側方カメラの一方又は両方の光軸は、前方カメラ116の光軸と鋭角を形成する。

【０６１９】

これから、本明細書の一態様に従い、図２Ａ、５Ａ及び５Ｂを図６１Ａと共に参照して、側方インジェエクタ開口部付近且つ先端分手元側端部に向かう側方サービスチャンネル開口部の位置により、先端部の有効且つ機能的な長さを増加させることができる。
ある実施形態では、側方観察カメラの５ミリメートルの被写界深度に対する、側方サービスチャンネル開口部805a、805bの位置により、側方サービスチャンネルの先端部813の出口820の、先端部の長手を基準とした角度をより鋭角にできる。側方サービスチャンネル開口部を通って挿入される医療用器材が、内視鏡の側壁の付近で突出し、それにより、医療用器材が先端部から外へ出る間に体腔／体壁を傷つけるおそれを減らし、同時に側方サービスチャンネル内の円滑な移動を促進するために、鋭角820が好ましい。ある実施形態では、側方サービスチャンネルの出口820の角度は、５°から９０°の範囲にわたり、側方サービスチャンネル内で任意に増加するが、４５°であることが好ましい。また、側方サービスチャンネルの当該位置により、医療用器材が側方サービスチャンネル開口部から突出するときに、側方観察カメラが医療用器材を明瞭に認めることができる。

【０６２０】

図２Ａ及び６１Ａを参照して、ある実施形態における、側方観察カメラのための側方光学アセンブリ256aを、内視鏡の周囲に、先端部の面320（前方パネル）から８－１０ミリメートル（好ましくは９又は９．１ミリメートル）の距離で、位置付ける。

【０６２１】

ある実施形態に従い、側方光学アセンブリ256aに関連して、（対応する照明の）光学窓252a及び252bは、側方光学アセンブリ256a並びに光学窓252a及び252bを含むが前方光学アセンブリ256は含まない横平面に沿って、光学アセンブリ256aにごく接近して位置付けら

れる。

【０６２２】

ある実施形態において、側方光学アセンブリ256aに関連して、側方インジェクタ開口部266は、側方光学アセンブリ256a並びに光学窓252a及び252bを含むが前方光学アセンブリ256は含まない横平面に沿って、光学アセンブリ256aから５．８－７．５ミリメートル（好ましくは６．７ミリメートル）に位置付けられる。

【０６２３】

ある実施形態に従って、側方光学アセンブリ256aに関連して、側方サービスチャンネル開口部805aは、光学アセンブリ256aから９．５－１０．５ミリメートル（好ましくは１０．２ミリメートル）に位置付けられる。（図５Ｂに示すような）側方サービスチャンネル812の直径は、ある実施形態では約２．８から３．２ミリメートルである。

【０６２４】

図６１Ｂは、側方サービスチャンネル810aを有する、図６１Ａの内視鏡アセンブリの先端部200を表す。医療用器材6120aは、側方サービスチャンネル810aを通って装着され、鋭角で、側方サービスチャンネル開口部805aから出る。

【０６２５】

図６１Ｃは、側方サービスチャンネル810bを有する、図６１Ａの内視鏡アセンブリの先端部200を表す。医療用器材6120bは、側方サービスチャンネル810bを通って装着され、基本的に直角に（９０°の角度で）、側方サービスチャンネル開口部805bから出る。

【０６２６】

先端部200に２つ以上の前方作業チャンネルが設置された一実施形態に従う、内視鏡アセンブリ100の先端部200の分解図を共に表す、図２Ｂと共に図６２を参照する。

【０６２７】

先端部200は、椎骨機構が例として挙げられる、屈曲部とも呼ばれる軟性シャフトによって調整可能とできる。

【０６２８】

先端カバー300は、電子回路基板アセンブリ400及び流体チャネリング要素600を備える、先端部200の内側部分上に適合するように構成されることができ、内側部分の内部要素を保護するように構成されることができる。

【０６２９】

先端カバー300は、前方向きカメラ116aの前方光学アセンブリ256を有する前方パネル320を備えることができる。前方レンズアセンブリ256は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。前方レンズアセンブリ256は、約１００ミリメートル以下の焦点長を提供することができる。

【０６３０】

前方向きカメラ116aの光軸を、基本的に内視鏡の長手沿いに向けることができる。しかしながら、前方向きカメラ116aは典型的に広角カメラであるため、カメラの視野は、カメラの光軸に達する大きな角度のビュー方向を含むことができる。さらに、前方パネル320は、照明240a及び240bそれぞれの光学窓242a及び242bを含むことができる。視野の照明として用いられる照明光源の数を変えることができることに気付くはずである。

【０６３１】

さらに、前方パネル320は、作業チャンネル640aの作業チャンネル開口部340aと、第２の作業チャンネル640bの第２の作業チャンネル開口部340bとを含むことができ、これらを以下で更に説明する。

【０６３２】

噴出チャンネル644の噴出チャンネル開口部344も、先端カバー300の前方パネル320に配置することができる。噴出チャンネル644を、体腔の壁を洗浄するための、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために構成することができる。

【０６３３】

前方光学アセンブリ256に向けたノズル348を有するインジェクタチャンネル646のインジェクタ開口部346も、先端カバー300の前方パネル320上に配置される。

【０６３４】

インジェクタチャンネル646に流体又は流体混合物（水及び／又は気体）を供給することができるとともに、インジェクタチャンネル646を、流体混合物（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方向きカメラ116aの前方光学アセンブリ256から洗い流すために構成することができる。さらに、流体混合物は、体腔を膨張させるために使用できる、気体を含むことができる。

【０６３５】

任意に、インジェクタチャンネル646を、前方光学アセンブリ256と、光学窓242a及び242bの一方又は両方とを洗浄するために構成することができる。

【０６３６】

先端カバー300の側壁362aは、側方向きカメラ116bのための光学アセンブリ256bと側方向きカメラ116bのための照明250a及び250bの光学窓252a及び252bとを備えることができる。光学アセンブリ256bは、前方光学アセンブリ256に類似させることができる。

【０６３７】

先端カバー300の側壁362bは、側方向きカメラ116cのための光学アセンブリ256aと側方向きカメラ116cのための照明260a及び260bの光学窓262a及び262bとを備えることができる。側壁362bは、側壁362aと類似させることができ、先端カバー300の反対側に配置されることができる。光学アセンブリ256aは、前方光学アセンブリ256に類似させることができる。

【０６３８】

側方向きカメラ116b及び116cの光軸を基本的に、内視鏡の長手に垂直に向けることができる。しかしながら、側方向きカメラ116b及び116cは一般に広角カメラであるため、これらカメラの視野は、カメラの光軸に達する大きな角度のビュー方向を含むことができる。

【０６３９】

いくつかの実施形態によれば、側方インジェクタチャンネル666a及び666bを、先端素子（任意の光学アセンブリ、窓、照明及び他の素子等）のいずれかを洗浄するための流体を供給するように構成することができる。側方インジェクタチャンネル666a及び666bそれぞれの側方インジェクタ開口部266a及び266bを、側壁362a及び362bの先端側端部に配置することができる。ノズルカバー267a及び267bを、側方インジェクタ開口部266a及び266bに適合するように構成することができる。

【０６４０】

さらに、ノズルカバー267a及び267bは、側方光学アセンブリ256b及び256aに向けることができ、流体又は流体混合物を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、側方向きカメラ116b及び116cの側方光学アセンブリ256b及び256aから洗い流すために構成することができる、ノズル268a及び268bを含むことができる。任意に、ノズル268a及び268bを、側方光学アセンブリ256b及び256aと、光学窓252a、252b、262b及び／又は262bとを洗浄するために、構成することができる。

【０６４１】

任意に、同じチャンネルから、インジェクタチャンネル646並びに側方インジェクタチャンネル666a及び666bに供給することができる。

【０６４２】

なお、いくつかの実施形態によれば、内視鏡先端部は、２つ以上の光学窓及び照明を側方に、２つ以上の光学窓及び照明を前方に、含むことができる。

【０６４３】

側壁362a及び362bは、インジェクタチャンネル666a及び666bから噴出される洗浄流体を、側方光学アセンブリ256b及び256a、並びに光学窓252a、252b、262a及び／又は262bへ向けるのに役立つ、基本的に平坦な面の形とすることができる。そのような平面が無いと、洗浄流体が、所望の洗浄動作を実施すること無しに内視鏡の先端部200の湾曲面に沿って

滴ることになり得る。

【０６４４】

これから、いくつかの実施形態に従う、ごく接近した２つの前方作業／サービスチャンネルを含む内視鏡アセンブリの先端部200の斜視図を表す図６３を参照する。先端カバー300は、流体チャネリング要素（図７の流体チャネリング要素645等）を備える、先端部200の内側部分上に適合するように構成されることができ、内側部分の内部要素を保護するように構成されることができる。

【０６４５】

先端カバー300は、前方観察ビュー素子の前方光学アセンブリ256を有する前方パネル320を備えることができる。前方光学アセンブリ256は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。前方レンズアセンブリ256は、約１１０ミリメートル以下の焦点長を提供することができる。

【０６４６】

さらに、前方パネル320は、３つの別個の照明の光学窓242a、242b及び242cを含むことができる。視野の照明として用いられる照明光源の数を変えることができることに気付くはずである。

【０６４７】

一実施形態では、光学窓242a、242b及び242cは楕円形状である。楕円形状により、第２の前方サービスチャンネル340bを前方パネル320上に含めることが可能となる。光学窓の楕円形状は、前方パネル320の要素の数（すなわち、２つの作業／サービスチャンネル340a、340b、カメラ、３つの照明（ＬＥＤ）、インジェクタ及び噴出口）による混雑の課題を克服するように設計され、２つの作業／サービスチャンネル340a、340bのサイズを最大限に保たせることもできる。一実施形態では、前方パネル320に含まれる、２つの作業／サービスチャンネル340a、340bの直径がそれぞれ３．８ミリメートル及び２．８ミリメートルである場合に、回路基板アセンブリを流体チャネリング要素からできる限り遠ざけて配置することによって、ＬＥＤの１つを前方パネル320のほぼ外周に配置させる。楕円形状の光学窓242bは、ＬＥＤを適切に覆う。円形状の光学窓を代わりに使用したならば、前方作業／サービスチャンネル340a、340bの直径の減少につながるであろう。

【０６４８】

作業／サービスチャンネル340aを、（例えば、結腸内に発見された興味対象物の試料又は当該興味対象物全体を、生検のために、除去、処置及び／又は抽出するための）医療用器材（処置具等）を挿入するために構成することができる。一旦興味対象物を検出すると、内視鏡の操作者は、１つ以上の医療用器材を挿入して、ポリープの試料又は当該ポリープ全体を、生検のために、除去、処置及び／又は抽出することを望むことがある。したがって、内視鏡の操作者が複数の医療用器材を使用できることは有益となり得る。

【０６４９】

一実施形態では、図示するように、前方パネル320は、作業／サービスチャンネル340aに類似させることができるとともに、医療用器材を挿入するために構成できる、二番目の作業／サービスチャンネル340bも含む。例えばこの医療用器材は作業／サービスチャネル340aを通して挿入できる医療用器材とは異なるものであるが、必ずしもそうであるとは限らない。操作者は、例えばポリープの位置によって、自分が医療用器材を挿入したい作業／サービスチャンネルを選択することもできる。

【０６５０】

内視鏡（例えば胃内視鏡及び大腸内視鏡であるが、これらに限定されない）の性能を向上させるように第２の作業／サービスチャンネル340bを構成することができる。現在の胃内視鏡及び大腸内視鏡は典型的に、内視鏡の手元前方部で開いている、１つのサービスチャンネルを有する。かかる前方サービスチャンネルは、処置具を挿入するために適合する。医師は、この１つのチャンネルを通じて、すべての必要な医療行為（生検、ポリープ除去及び他の行為等）を行うことを要求されている。一実施形態では、作業／サービスチャ

ンネル340a及び340bのどちらか一方又は両方を、手技の間に吸引を行うために構成することができる。一実施形態では、吸引を行うために作業／サービスチャンネル340a及び340bを適合させるための、作業／サービスチャンネル340a及び340bの構造上の変更が不要である。

【０６５１】

一実施形態では、第１の作業／サービスチャンネル340aと、第２の作業／サービスチャンネル340bとの間の距離は、およそ０．４０ミリメートルから０．４５ミリメートルの範囲である。一実施形態では、第１の作業／サービスチャンネル340aの直径は、３．６ミリメートルから４．０ミリメートルの範囲であり、第２の作業／サービスチャンネル340bの直径は、２．６ミリメートルから３．０ミリメートルの範囲である。一実施形態では、第１の作業／サービスチャンネル340aの直径は、３．８ミリメートルである一方、第２の作業／サービスチャンネル340bの直径は、２．８ミリメートルである。他の実施形態では、２つの作業／サービスチャンネルの直径を、異なる大きさとすることができる。一実施形態では、２つの作業／サービスチャンネルの直径を同一とすることができる。第１及び第２のチャンネルを、形状及びサイズの点で、同一とすることも相違させることもできる。作業／サービスチャンネルの直径は、内視鏡先端部の外径によって制限される。ある実施形態では、内視鏡先端部の外径は、７ミリメートルから１２ミリメートルの範囲である。ある実施形態では、内視鏡先端部の外径は、１１．９ミリメートルである。

【０６５２】

作業／サービスチャンネル（第２の作業／サービスチャンネル340b等）は、作業／サービスチャンネル340aを通って挿入できる医療用器材に加えた医療用器材（又はこれに代えた医療用器材）を挿入するためのチャンネルを提供することによって、より大きなフレキシビリティを内視鏡の操作者にもたらす。

【０６５３】

前方パネル320は、体腔（結腸等）の壁を洗浄するため、及び任意に吸引のために、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすように構成することができる流体噴出チャンネル344を更に備えることができる。前方パネル320は、（空気及び水のような）２つの流体を混合するために使用できる、インジェクタチャンネル経路346を更に含むことができるとともに、流体混合物を、インジェクタチャンネル346へ運ぶことができる。インジェクタチャンネル346を、流体混合物を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方向きカメラの前方光学アセンブリ256から洗い流すように構成することができる。

【０６５４】

側方観察ビュー素子のための側方光学アセンブリ256bと側方観察ビュー素子のための側方照明の光学窓252a及び252bとが、先端カバー300の側壁362に見える。側方光学アセンブリ256bを、前方光学アセンブリ256に類似させることができる。一実施形態では、光学窓252a及び252bの形状は楕円形である。別の実施形態では、光学窓252a及び252bの形状を円形とすることができる。

【０６５５】

さらに、側方インジェクタチャンネルの側方インジェクタ開口部266は、側壁362の手元側端部に配置される。なお、いくつかの実施形態によれば、先端部200の一方側を示して本明細書で提示しているが、本明細書で説明した側方要素と類似する素子（例えば側方観察ビュー素子、側方光学アセンブリ、インジェクタ、ノズル、照明、窓、開口部及び他の素子）を、反対側に備えることができる。側壁362は、側方インジェクタチャンネルから噴出される洗浄流体を、側方光学アセンブリ256b並びに光学窓252a及び／又は252bへ向けるのに役立つ、基本的に平坦な面の形とすることができる。そのような平面が無いと、洗浄流体が、所望の洗浄動作を実施すること無しに内視鏡の先端部200の湾曲面に沿って滴ることになり得る。

【０６５６】

なお、いくつかの実施形態によれば、先端部200は、２つ以上の側方観察ビュー素子を

備えることができる。この場合には、これらの側方観察ビュー素子の視野が実質的に対向するように、これらの側方観察ビュー素子を設置することができる。しかしながら、本明細書の一般的な範囲内で、様々な構造及び数の側方観察ビュー素子が考えられる。

【０６５７】

図６４は、噴出開口部6426及びノズル開口部6424を、前方パネル6412上に互いに隣接させて配置することができる実施形態に従う、内視鏡の先端部を示す図である。別の実施形態では、噴出開口部6426及びノズル開口部6424を、前方パネル6412上の作業／サービスチャンネル開口部6422の両側に配置することができる。先端カバーは、内視鏡先端部及び内視鏡の先端部内の要素を覆う。内視鏡先端部6400の直径は、約１０から１５ミリメートルの範囲である。一実施形態では、直径は約１１．７ミリメートルである。側方パネル6402は、内視鏡先端部6400の側方に配置される。側方パネル6402は、側方光学アセンブリ6404と、光学窓6406、6408と、側方ノズル6410とを含む。側方光学アセンブリ6404は、内視鏡先端部の外周に、先端部6400の表面から約６から９ミリメートルの範囲の距離で位置付けられ、一実施形態では、先端部6400の表面から約７．８又は７．９ミリメートルの距離で位置付けられる。

【０６５８】

前方パネル6412は、内視鏡先端部6400の前方向端部に配置される。前方パネル6412は、前方光学アセンブリ6414と、光学窓6416、6418、6420と、作業／サービスチャンネル開口部6422と、ノズル開口部6424と噴出開口部6426とを含む。前方作業／サービスチャンネルの直径は、２．８から４．８ミリメートルの範囲である。ある実施形態では、前方作業／サービスチャンネルの直径は、３．２ミリメートルから４．８ミリメートルの範囲である。別の実施形態では、直径は約４．２から４．８ミリメートルの範囲である。ある実施形態では、前方作業／サービスチャンネルの直径は３．２ミリメートルである。別の実施形態では、前方作業／サービスチャンネルの直径は３．８ミリメートルである。さらに別の実施形態では、前方作業／サービスチャンネルの直径は３．８ミリメートルである。またさらに別の実施形態では、前方サービスチャンネルの直径は４．８ミリメートルである。

【０６５９】

これから、本明細書の一実施形態に従い、図２Ａと共に、前方噴出口に加えて、複数の側方噴出口を含んでフラッシングを改善できる、複数噴出口の内視鏡アセンブリ6501の先端部200の斜視図を表す図６５Ａから６５Ｄを参照する。

【０６６０】

先端カバー300は、電子回路基板アセンブリ400（図２Ａに示す）及び（図６５Ｄの）流体チャネリング要素600を備える、先端部200の内側部分上に適合して、内側部分の内部要素を保護する。図６５Ｄに表すように、先端カバー300のためのピン670を、流体チャネリング要素600に設ける。さらに、図６５Ｄは電気ケーブルのための溝6572を表す。先端カバー300は、前方パネル320を備える。前方パネル320は、照明240a、240b及び240cそれぞれの光学窓242a、242b及び242cと共に、前方観察カメラ116の、前方光学アセンブリ256を有する。

【０６６１】

前方パネル320は、作業チャンネル640の作業チャンネル開口部340と、噴出チャンネル644の噴出チャンネル開口部344とを含む。噴出チャンネル644を、体腔の壁を洗浄するための、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために構成する。前方光学アセンブリ256に向けたノズル348を有するインジェクタチャンネル646のインジェクタ開口部346も、先端カバー300の前方パネル320上に配置される。インジェクタチャンネル646を、流体（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方観察カメラ116の前方光学アセンブリ256から洗い流すために構成する。任意に、インジェクタチャンネル646を、前方光学アセンブリ256と、光学窓242a、242b及び242cの１つ、２つ又は全てとを洗浄するために構成することができる。インジェクタチャンネル646に、体腔を洗浄する及び／又は膨張させるために使用できる、流体（水及び／又は気体等）を供給する。一実施形態では、前方観察カメラ116の光軸を基本的に、内視鏡6501の先端部

の長手を貫通する長手中心軸6503沿いに向ける。

【０６６２】

図６５Ｂは、側方観察カメラのための側方光学アセンブリ256aと、側方観察カメラのための照明の光学窓252a及び252bとを備える先端カバー300の側壁362を表す。側方光学アセンブリ256aは、前方光学アセンブリ256に類似させることができる。また、図６５Ｃに表すように、側方光学アセンブリ256aとは反対側の、先端カバー300の側壁362には、側方観察カメラ116bのための光学アセンブリ256bと、側方観察カメラ116bのための対応する照明の光学窓252a及び252bとが存在する。ある実施形態では、側方観察カメラの一方又は両方の光軸を基本的に、前方観察カメラ116の光軸（内視鏡の長手中心軸線6503に沿う）と垂直にする。ある実施形態では、側方観察カメラの一方又は両方の光軸は、前方カメラ116の光軸と鈍角を形成し、一方代替的な実施形態では、側方カメラの一方又は両方の光軸は、前方カメラ116の光軸と鋭角を形成する。

【０６６３】

さらに、図６５Ｂ及び６５Ｃに表すように、対応する側方インジェクタチャンネル666の側方インジェクタ開口部266を、両側の側壁362のそれぞれの先端側端部に配置する。ノズルカバー267を、対応する側方インジェクタ開口部266に適合するように構成することができる。ノズルカバーは、側方光学アセンブリ256a、256bに向けられるとともに、流体を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、側方観察カメラの側方光学アセンブリ256a、256bから洗い流すために構成される、ノズル268を含む。この流体は、体腔を膨張させるために使用できる気体を含むことができる。任意に、ノズル268を、側方光学アセンブリと、先端部200の両側の両光学窓とを洗浄するために構成することができる。

【０６６４】

いくつかの実施形態によれば、側方インジェクタチャンネル666を、先端素子（任意の光学アセンブリ、窓、照明及び他の素子等）のいずれかを洗浄するための流体を供給するように構成することができる。任意に、同じチャンネルから、インジェクタチャンネル646及び側方インジェクタチャンネル666に供給することができる。

【０６６５】

図６５Ａから６５Ｄに表すように、一実施形態に従い、共通の側方噴出チャンネル6506によって供給される、２つの側方噴出開口部605a、610aを、先端部200の手元側端部の側方外面の周りに設ける。このように、共通の側方噴出チャンネル6506によって供給される２つの側方噴出開口部605a、610aは、Ｙ字型の流体導管を形成する。図６５Ｄに表す多岐管は、湾曲した上面と、部分的に湾曲した第１の側面と、部分的に湾曲した第２の側面とを含む部分的な円柱形状を有するハウジングを含む。多岐管ハウジングは、第１の幅、第１の長さ及び手元側表面を有する基部と、基部に取付けられて、第２の幅、第２の長さ及び先端側表面を有する長尺部とから形成される。第１の幅は第２の幅よりも広く、第１の長さは第２の長さよりも短い。第１のチャンネル640は基部から長尺部を通って延在し、第１のチャンネル640は基部の前記手元側表面に位置付けられる入口ポートと、長尺部の先端側表面に位置付けられる出口ポートとを有する。第２のチャンネル644は基部から長尺部を通って延在し、第２のチャンネル644は基部の前記手元側表面に位置付けられる入口ポートと、長尺部の先端側表面に位置付けられる出口ポートとを有する。

【０６６６】

多岐管は、中央ステム部6506と、第１のプロング部605aと、第２のプロング部610aとを含む、Ｙ字型の流体導管を更に含む。中央ステム部6506は基部の手元側表面の入口ポート607から基部を通って延在し、第１のプロング部605aは中心部の端部から基部を通って部分的に湾曲した第１の側面の出口ポートまで延在し、第２のプロング部610aは中心部の端部から基部を通って部分的に湾曲した第２の側面の出口ポートまで延在する。

【０６６７】

第３のチャンネル646は、基部の手元側表面の入口ポートから、部分的に湾曲した第１の側面の出口ポートに至るまで延在する。第４のチャンネルは、基部の手元側表面の入口ポートから、部分的に湾曲した第２の側面の出口ポートに至るまで延在する。第１、第２

、第３及び第４のチャンネルのそれぞれは、流体的に互いに分離し独立している。
【０６６８】
共通の側方噴出チャンネル6506は、流体チャネリング要素600の手元側端部にエントリポート607を有する。同様に、別の共通の側方噴出チャンネル6506によって供給される、２つの側方噴出開口部605b、610bを反対側に設ける。ある実施形態では、先端部の各側の２つの側方噴出開口部605a、605b、610a、610bを、（先端部の両側に１つずつの）側方インジェクタ開口部266が２つの側方噴出開口部の間に置かれるように位置付ける。さらに、ある実施形態では、医師が排出される流体を見られるよう、流体が側方噴出開口部から噴出される時に流体が約４５°の角度で推進されてカメラを通り過ぎるように、先端部の各側の２つの側方噴出開口部605a、605b、610a、610bを（先端部の両側の）側方観察カメラの側方光学アセンブリ256a、256bに近接して位置付ける。当該流体を水又は生理食塩水とすることができる。
【０６６９】
図６５Ｅは、前方噴出開口部6544及び側方噴出開口部6505、6510から複数の高圧流体噴出が排出されている間に、体腔6501内部に移動している（図６５Ａから６５Ｃの）複数噴出口の内視鏡アセンブリ6501を表す。図で見られるように、側方流体噴出が、第１の側方光学アセンブリ6556aと第２の側方光学アセンブリ（図では見えない）と対応する側方光学窓を含むが前方観察カメラの前方光学アセンブリ6556を含まない横平面に対して、鋭角で排出されている。ある実施形態に従って、出口の鋭角により、流体を、内視鏡6501の移動方向に沿って排出できる。
【０６７０】
側方噴出開口部に、図６５Ｄの流体チャネリング要素600に形成される側方噴出チャンネルを通じて、高圧流体を供給する。ある実施形態では、別個の対応する側方チャンネルによって各側方噴出開口部に供給する一方、他の実施形態では、共通の側方チャンネルによって複数の側方噴出開口部に供給する。側方噴出チャンネルを、前方噴出チャンネル6544と区別させることができ、また前方噴出チャンネル6544と共通とすることができる。
【０６７１】
本明細書の別の態様に従い、側方噴出チャンネル開口部6505及び6510を、複数の所定のアルゴリズム（連続流体ストリーム、異なる流量での流体ストリームパルシング、異なる側方噴出開口部に対し異なるタイミングで排出される流体ストリーム、異なる圧力の流体ストリーム又は当業者に明らかであろう任意の他の適切なアルゴリズム等）で動作させることができる。また、一実施形態では、全ての側方噴出開口部が１つの選択されたアルゴリズムで動作する一方、代替的な実施形態では、それぞれの側方噴出開口部は独立で且つ異なる動作アルゴリズムで、分配器を用いて噴出動作を制御して動作することができる。
【０６７２】
本明細書の態様に従って、側方噴出開口部605a、605b、610a、610bの少なくとも１つの上で、複数の穴を含む側方噴出スプリンクラを、下層の側方噴出開口部から発散される流体を分配するために使用する。これから図６６を参照すると、本明細書の一実施形態に従う側方噴出スプリンクラ6600が示されている。側方噴出スプリンクラ6600を、複数（２つ以上の）の穴6670を含む付属品又は「パッチ」とすることができる。例として、図６６は、穴6670が側方噴出開口部610aの上に直接位置合わせされるように、側方噴出開口部610aの上に設置した側方噴出スプリンクラ6600を表す。したがって、流体が出る側方噴出開口部610aは、その後分配されて穴6670を通って出ることができ、散布する形で、複数の流体の噴出を形成する。側方噴出スプリンクラ6600はこのようにして、内視鏡の先端部の周辺の洗浄流体の適用範囲をより広くでき、体腔の洗浄機能を改善できる。
【０６７３】
一実施形態では、前方噴出チャンネル644の噴出チャンネル開口部344の上に、複数の穴を含む、前方噴出スプリンクラを設置することができる（図６５Ａから６５Ｄ）。前方噴出スプリンクラを側方噴出スプリンクラ6600と同様の方法で構成することができ、その結果、前方噴出スプリンクラを前方パネル320上の噴出チャンネル開口部344の上に適合する

ように位置付けることができる。

【０６７４】

一実施形態では、側方噴出スプリンクラ6600を着脱可能とできる。側方噴出スプリンクラ6600を、図２Ａの先端カバー300上に設置して、後で取外すことができる。いくつかの実施形態では、側方噴出スプリンクラ6600を、先端カバー300に押し付けて突き出すことができる。任意に、側方噴出スプリンクラ6600を先端カバー300に押圧して接着することができる。側方噴出スプリンクラ600を前方及び側方噴出口に加えて使用することで、体腔の洗浄／フラッシュ能力を更に改善することができる。

【０６７５】

図６５Ａから６５Ｄ及び図６６を参照して、代替的な実施形態では、任意の適切な数（２、４、６又は８を含む）の、側方噴出開口部（605a、605b、610a、610b等）、及び／又は側方噴出スプリンクラ6600の複数の穴6670を、側方外面の周囲に構成することができることに気付くはずである。また、側方噴出開口部605a、605b、610a、610b及び／又は穴6670は、流体を、側方観察カメラの側方光学アセンブリ、及び対応する照明の光学窓を含むが前方観察カメラの前方光学アセンブリは含まない横平面に対して異なる角度で出させる、複数の角度構造を持つことができる。ある実施形態では、側方観察カメラの光軸を、横平面、及び内視鏡の長手中心軸線6503に沿う前方観察カメラの光軸と、垂直にすることができる。横平面に対する流体出口の角度を、４５°から６０°、又は１２０°から１３５°の範囲とすることができる。４５°から６０°の出口の鋭角によって、流体を内視鏡の移動方向に排出することができる一方、１２０°から１３５°の出口の鈍角によって、流体を内視鏡の移動方向とは反対方向に排出することができその結果内視鏡の体腔内の移動を補助することができる。これは、噴出が内視鏡の移動方向とは反対に向く場合には、結腸の壁の抵抗により内視鏡をジェットエンジンのように前方に押すことができるためである。

【０６７６】

図６７Ａ及び６７Ｂを参照して、ある実施形態に従い、開口部を出る流体が、側方光学アセンブリ6756a、6756b、及び対応する光学窓を含む（が前方観察カメラの前方光学アセンブリは含まない）横平面に対して、（図６７Ａに示すような）５０°から（図６７Ｂに示すような）６０°の範囲の角度を形成するように、側方噴出開口部6705、6710を、内視鏡の外周の側方光学アセンブリ1056a、1056bから８．５から９．５ミリメートルに位置付ける。またある実施形態では、側方噴出開口部6705、6710の直径を、約１．４から１．７ミリメートルとする。

【０６７７】

図６８Ａ及び６８Ｂに表すように、本発明のいくつかの実施形態では、側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）を、周囲噴出開口部130によって覆うことができる。周囲噴出開口部130は、ある実施形態では、先端カバー300に開けた複数の穴を含む。周囲噴出開口部130は、側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）を通って循環して複数のより小さな出口に達する流体を更に広めることができる。側方噴出チャンネル6506、6506によって循環される洗浄流体は、側方噴出開口部を通って流れることができ、先端カバー300の外面の側方噴出チャンネル6506、6506に接続された一体化した溝に沿って運ばれることができる。溝は、先端カバー300の外周に位置合わせされた、周囲噴出開口部130である、より小さい複数の穴によって取り囲まれる。したがって、側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）から表れる洗浄流体は、周辺噴出開口部130の複数の穴を通って出る。このことにより、洗浄流体は、先端カバー300の全周（360°）に達して、体腔内へ至ることができる。このことで、結腸が洗浄されていないことによる、結腸内視鏡検査の非効率性の課題を解決し又は軽減させることができる、より優れた洗浄行為が可能となる。

【０６７８】

周囲噴出開口部130は、流体を、側方ビュー素子の側方光学アセンブリ、及び対応する照明の光学窓を含む横平面に対して異なる角度で出させる、複数の角度構造を持つことが

できる。一実施形態では、周囲噴出開口部130を内視鏡の長手に対して鋭角に穿設することができる。別の実施形態では、周囲噴出開口部130を内視鏡の長手に対して９０°の角度で穿設することができる。更に別の実施形態では、周囲噴出開口部130を内視鏡の長手に対して鈍角に穿設することができる。代替的な実施形態では、周囲噴出開口部130のそれぞれの穴を、１つ以上の鋭角、９０°の角度及び１つ以上の鈍角を組み合わせた角度で穿設することができる。出口の鋭角によって、流体を内視鏡の移動方向に排出することができる一方、出口の鈍角によって、流体を内視鏡の移動方向とは反対方向に排出することができてその結果内視鏡の体腔内の移動を補助することができる。

【０６７９】

これから、図２Ａ、６８Ａ及び６８Ｂを、一実施形態に従う内視鏡アセンブリの先端部200の正面斜視図、後面斜視図及び側面図をそれぞれ表す、図６９Ａ、６９Ｂ及び７０と共に参照する。図６９Ａ、６９Ｂ及び７０は、図６８Ａ及び６８Ｂで上述した先端カバー300によって取り囲まれる内部要素を示す。この実施形態に従って、図２Ａの先端カバー300が、図６８Ａ及び６８Ｂに描かれる先端カバー300に置き換えられるとともに、図２Ａの流体チャネリング要素600が、図６５Ｄの流体チャネリング要素600に置き換えられている一方、図２の回路基板アセンブリ400は変わっていないことを理解するはずである。

【０６８０】

先端カバー300は、前方観察カメラ116の、前方光学アセンブリ256を有する前方パネル320を備えることができる。前方光学アセンブリ256は、複数の固定式又は可動式のレンズを備えることができる。レンズは、９０°以上、１２０°以上又は基本的には１８０°以下の視野角を提供することができる。前方光学アセンブリ256は、約３から１００ミリメートルの範囲の焦点長を提供することができる。さらに、前方パネル320は、照明240a、240b及び240cそれぞれの光学窓242a、242b及び242cを含むことができる。視野の照明として用いられる照明光源の数を変えることができることに気付くはずである。さらに、前方パネル320は、作業チャンネル640の作業チャンネル開口部340を含むことができる。

【０６８１】

噴出チャンネル644の噴出チャンネル開口部344も、先端カバー300の前方パネル320に配置することができる。噴出チャンネル644を、体腔の壁を洗浄するための、流体（水又は生理食塩水等）の高圧噴出をもたらすために構成することができる。

【０６８２】

前方光学アセンブリ256に向けたノズルを有するインジェクタチャンネル646のインジェクタ開口部346も、先端カバー300の前方パネル320上に配置される。インジェクタチャンネル646を、流体（液体及び／又は気体）を噴射して、血液、排泄物及び他の破片等の汚染物質を、前方観察カメラ116の前方光学アセンブリ256から洗い流すために構成することができる。任意に、インジェクタチャンネル646を、前方光学アセンブリ256と、光学窓242a、242b及び242cの１つ、２つ又は全てとを洗浄するために構成することができる。インジェクタチャンネル646に、体腔を洗浄する及び／又は膨張させるために使用できる、流体（水及び／又は気体等）を供給することができる。

【０６８３】

側方観察カメラ116bのための側方光学アセンブリ256bと側方観察カメラ116bのための照明250a及び250bの光学窓252a及び252bとが、先端カバー300の側壁362上に見える。側方光学アセンブリ256bは、前方光学アセンブリ256に類似させることができる。別の側方観察カメラのための光学アセンブリと、他の側方観察カメラのための照明の光学窓も、側方光学アセンブリ256bとは反対側の先端カバー300の側壁362上に存在する。この光学アセンブリは、側方光学アセンブリ256bに類似させることができる。側方光学アセンブリ256bは、約３から１００ミリメートルの範囲の焦点長を提供することができる。

【０６８４】

さらに、側方インジェクタ開口部266を、側壁362上に配置することができる。ノズルカバーを、側方インジェクタ開口部266に適合するように構成することができる。また、ノズルカバーは、側方光学アセンブリ256bに向けられるとともに、流体を噴射して、血液、

排泄物及び他の破片等の汚染物質を、側方観察カメラ116bの側方光学アセンブリ256bから洗い流すために構成できる、ノズルを含むことができる。この流体は、体腔を膨張させるために使用できる気体を含むことができる。任意に、ノズルを、側方光学アセンブリ256と、光学窓252a及び／又は252bとの両方を洗浄するために、構成することができる。

【０６８５】

側方パネル362は、側方噴出チャンネル6506、6506を通って循環する洗浄流体を放出する、（図６５Ａから６５Ｄの側方噴出開口部605a、605b、610a、610b等のいずれか１つである）少なくとも１つの側方噴出開口部610aも含む。別の類似する少なくとも１つの側方噴出開口部（図では見えない）は、先端部300の反対側の側方パネル上で第２の通気を行うことができる。側方噴出開口部610aと、先端部300の反対側の側方パネル上の他の側方噴出開口部とに接続される周囲溝330は、２つの側方噴出開口部による流体の通気用のチャンネルを提供することができる。流体は、先端部300の周囲の周囲溝330のチャンネルを通って循環することができる。ある実施形態では、別個の対応する側方噴出チャンネルによって各側方噴出開口部に供給する一方、他の実施形態では、共通の側方チャンネルによって複数の側方噴出開口部に供給する。側方噴出チャンネルを、前方噴出チャンネル644と区別させることができ、また前方噴出チャンネル644と共通とすることができる。

【０６８６】

本明細書の別の態様に従い、側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）を、複数の所定のアルゴリズム（連続流体ストリーム、異なる流量での流体ストリームパルシング、異なる側方噴出開口部に対し異なるタイミングで排出される流体ストリーム、異なる圧力の流体ストリーム又は当業者に明らかであろう任意の他の適切なアルゴリズム等）で動作させることができる。また、一実施形態では、全ての側方噴出開口部が１つの選択されたアルゴリズムで動作する一方、代替的な実施形態では、それぞれの側方噴出開口部は独立で且つ異なる動作アルゴリズムで、分配器を用いて噴出動作を制御して動作することができる。

【０６８７】

なお、いくつかの実施形態によれば、先端部300の一方側を示して本明細書で提示しているが、本明細書で説明した側方要素と類似する要素（例えば側方ビュー素子、側方光学アセンブリ、インジェクタ、ノズル、照明、窓、開口部及び他の要素）を、反対側に備えることができる。

【０６８８】

なお、いくつかの実施形態によれば、先端部は、２つ以上の側方ビュー素子を備えることができる。この場合には、これらの側方ビュー素子の視野が実質的に対向するように、これらの側方ビュー素子を設置することができる。しかしながら、本明細書の一般的な範囲内で、様々な構造及び数の側方ビュー素子が考えられる。

【０６８９】

これから、一実施形態に従い、図６８Ａ、６８Ｂの先端カバー300内に取り囲まれた先端部200の断面図を示す図７１を、図６８Ａ、６８Ｂ、６９Ａ、６９Ｂ及び７０と共に参照する。図７１は、側方ビュー素子116a及び116bを同時に示す。側方ビュー素子116aを照射するように側方照明250a、250bを位置付け、側方ビュー素子116bを照射するように側方照明250c、250dを位置付ける。前方ビュー素子116も前方照明240a、240b沿いに見える。

【０６９０】

さらに、先端カバー300の周囲噴出開口部130が周囲（噴出チャンネル）溝330と位置合わせされることが示されている。周囲噴出チャンネル溝330と接続される側方噴出開口部610aの断面図が見られる。流体は、側方噴出チャンネル6506と、側方噴出開口部610aとを通り、周辺噴出チャンネル溝330を通って流れることができ、先端カバー300の周囲噴出開口部130の複数の穴を通って出ることができる。このようにして、流体が３６０度で分散されて患者の体腔へ達することが可能になる。

【０６９１】

代替的な実施形態では、周囲噴出開口部130の数を変えることができることに気付くは

ずである。様々な実施形態において、周囲噴出開口部130のそれぞれの穴の直径を、０．４０－０．８０ミリメートルの範囲とすることができる。いくつかの実施形態において、周囲噴出開口部130のそれぞれの穴の直径を、０．５０ミリメートルとすることができる。２つの穴の間の最小距離を、０．２０ミリメートルとすることができる。これらの例示的な実施形態は、直径が９から１７ミリメートルの範囲である内視鏡先端部に対して適切となり得る。

【０６９２】

これから、明細書の代替的な実施形態に従う複数噴出口リングアセンブリ7200を示す、図７２を参照する。複数噴出口リングアセンブリ7200を、先端カバー上の、側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）の上に設置することができる。側方噴出開口部は、内視鏡アセンブリの先端部の側方噴出チャンネルによって循環される流体のための出口を提供することができる。実施形態では、側方噴出チャンネリング開口部を周囲溝7202に位置合わせできるように、周囲溝7202を複数噴出口リングアセンブリ7200の内周上に置くことができる。さらに、複数の穴7204を周辺溝7202に沿って穿設することができる。複数の穴7204により、周辺溝7202を通って循環する複数の流体の出口を与えることができる。

【０６９３】

ある実施形態では、複数噴出口リングアセンブリ7200は、使い捨てであり、側方噴出チャンネル（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）を有する全てのスコープのために適合される。このスコープは、１つの前方作業／サービスチャンネル又は２つの前方作業／サービスチャンネルを有するスコープと、１つ又は２つの側方作業／サービスチャンネルを有するスコープとを含む。

【０６９４】

複数の穴7204は、流体を、内視鏡の長手に対して異なる角度で出させる、複数の角度構造を持つことができる。一実施形態では、複数の穴7204を内視鏡の長手に対して鋭角に穿設することができる。別の実施形態では、複数の穴7204を内視鏡の長手に対して９０°の角度で穿設することができる。更に別の実施形態では、複数の穴7204を内視鏡の長手に対して鈍角に穿設することができる。代替的な実施形態では、複数の穴7204のそれぞれの穴を、１つ以上の鋭角、９０°の角度及び１つ以上の鈍角を組み合わせた角度で穿設することができる。出口の鋭角によって、流体を内視鏡の移動方向に排出することができる一方、出口の鈍角によって、流体を内視鏡の移動方向とは反対方向に排出することができその結果内視鏡の体腔内の移動を補助することができ、逆もまた同様である。

【０６９５】

複数噴出口リングアセンブリ7200の第１の直径7206を、先端カバーの直径に適合させることができ、複数噴出口リングアセンブリ7200が先端カバー上に適合するような直径とする。複数噴出口リングアセンブリ7200の第２の直径7208を、第１の直径7206よりも大きくすることができる。第１の直径7206は複数噴出口リングアセンブリ7200の外縁に対する大きさを画定することができる一方、第２の直径7208は周囲溝7202を形成する内側リングに対応することができる。

【０６９６】

複数噴出口リングアセンブリ7200が先端部上を摺動できて、先端カバーにしっかりと設置されるように、先端カバーを予め調整して、複数噴出口リングアセンブリ7200の位置を予め決めることができる。実施形態では、先端カバーに浅い溝を設けて、複数噴出口リングアセンブリ7200が先端カバーの外側部から突出しないようにし、先端部の外径を増加させることができる。

【０６９７】

複数の穴7202はこのようにして、内視鏡の１つ以上の側方噴出開口部に位置付けられる、周囲溝7204に置かれる。様々な実施形態において、複数噴出口リングアセンブリ7200は、少なくとも１つの側方噴出チャンネルを有する様々な種類のスコープに対して適合することができる。このスコープは、１つの前方サービスチャンネルを有するスコープと、２

つの前方サービスチャンネルを有するスコープとを含む。いろいろな実施形態において、複数噴出口リングアセンブリ7200を、５から１８ミリメートルの範囲のいろいろな直径の先端部を有するスコープに適合させることができる。

【０６９８】

複数の穴7202の数を、本明細書のいろいろな実施形態に従って変えることができる。複数の穴7202の開き角度も、実施形態に従って変えることができる。一実施形態では、複数の穴7202を内視鏡の長手に対して鋭角に存在させることができる。別の実施形態では、複数の穴7202を内視鏡の長手に対して９０°の角度で存在させることができる。更に別の実施形態では、複数の穴7202を内視鏡の長手に対して鈍角に存在させることができる。別の実施形態では、複数の穴7202のそれぞれの穴を、１つ以上の鋭角、９０°の角度及び１つ以上の鈍角を組み合わせた角度で存在させることができる。出口の鋭角によって、流体を内視鏡の移動方向に排出することができる一方、出口の鈍角によって、流体を内視鏡の移動方向とは反対方向に排出することができその結果内視鏡の体腔内の移動を補助することができ、逆もまた同様である。

【０６９９】

実施形態において、複数の穴7204のそれぞれの穴の直径は、０．４０から０．８０ミリメートルに及ぶことができる。実施形態では、複数の穴の、隣接する２つの穴の間の最小距離を、０．２０ミリメートルとすることができる。

【０７００】

図７３、７４Ａ及び７４Ｂは、複数噴出口リングアセンブリ7200が内視鏡アセンブリの先端部200上に設置された状態の、内視鏡アセンブリの先端部200の側面図及び斜視図を表す。先端部200のいくつかの要素を、図２Ａ及び２Ｂを参照して上述した実施形態の要素に類似させることができる。先端部200の先端カバー300は、１つ以上の側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）を含むことができる。

【０７０１】

複数噴出口リングアセンブリ7200を、周囲溝7202が側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）と位置合わせされるように、先端カバー300上に設置することができる。その結果、側方噴出開口部を通って循環する流体を、複数噴出口リングアセンブリ7200の内周の周囲溝7202を通って運ぶことができる。その後流体は、周囲溝7202の複数の穴7204を通って出ることができ、これにより液体に対して先端部200の周囲３６０°のベントをもたらすことができる。

【０７０２】

図７５Ａ及び７５Ｂは、内視鏡アセンブリの実施形態に従い、複数噴出口リングアセンブリ7200を先端部200から分離させた場合の、先端部200の斜視図を示す。これらの図は、先端部200の側方噴出開口部610aを示す。実施形態では、複数噴出口リング7200の周囲溝7202を側方噴出開口部610aの上に設置することができる。

【０７０３】

これから図７６Ａ及び７６Ｂを参照して、本明細書の内視鏡アセンブリの実施形態に従う、先端部200の上に設置された複数噴出口リングアセンブリ7200の断面図を表す。これらの図は、側方噴出開口部610aに接続される側方噴出チャンネル6506を示す。複数噴出口リングアセンブリ7200の第１の直径7206及び第２の直径7208も、穴7204に沿って見える。これらの図は１つの側方噴出チャンネル及び開口部を示すが、明細書には、他の実施形態において、内視鏡アセンブリの先端部に、複数の側方噴出チャンネル及び／又は開口部を含むことができる。

【０７０４】

図２Ａ及び図６５Ａから６５Ｄをこれから参照して、一実施形態では、噴出口分配器を設けて、流体をそれぞれの側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの複数噴出口内視鏡先端部6501の605a、605b、610a、610b等）、及び前方噴出口344に供給する。噴出口分配器は典型的に、３つの流体チャンネルを含み、流体を、内視鏡先端部6501の、前方噴出口344と、右側方噴出口605a、610aと、左側方噴出口605b、610bとに供給する。図７７Ａは、本

明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器のポンプ4000を示す。図示するように、複数噴出口分配器4000は、分配器モータのハウジング4002と、モータのシャフト4006と連結される分配器モータ4004とを備える。モータのシャフト4006は今度は、外の３つの流体出口パイプライン4010、4012及び4014へ流体を導くように適合される分配器のディスク4008と連結され、それによって、液体を内視鏡先端部の３つの噴出開口部（前方噴出口344、右側方噴出口605a、610a及び左側方噴出口605b、610b）に供給する。複数噴出口分配器4000は、流体を、流体源から、従来の噴出ポンプを経由して、複数噴出口分配器4000内へ輸送する流体入口パイプライン4016を更に備える。ロック要素4018によって、分配器のディスク4008をモータのシャフト4006にラッチできる。

【０７０５】

ある実施形態では、複数噴出口分配器4000は、２つの流体チャンネルを含み、流体を、内視鏡先端部の前方噴出口344及び側方噴出口605a、605b、610a、610bへ供給する。複数噴出口分配器4000は、分配器モータのハウジング4002と、モータのシャフト4006と連結される分配器モータ4004とを備える。モータのシャフト4006は今度は、外の２つの流体出口パイプラインへ流体を導くように適合される分配器のディスク4008と連結され、それによって、液体を内視鏡先端部の３つの噴出開口部に供給する。この実施形態では、内視鏡先端部に入る際に２つのパイプラインに分岐する共通の噴出チャンネルによって、２つの側方噴出口に供給する。一方のパイプラインは流体を右側方噴出口に供給し、他方のパイプラインは流体を左側方噴出口に供給する。

【０７０６】

図７７Ｂ及び７７Ｃは、本明細書の実施形態に従う、複数噴出口分配器のポンプ4000の追加的な図を示す。図７７Ｃに示すように、分配器のディスク4008は、分配器モータのハウジング4002から物理的に取外し可能である。また、分配器のディスク4008の溝4020に適合するロック要素4018を使用することで、分配器のディスク4008を分配器モータのハウジング4002に、ラッチで留めることもラッチを外すことも可能である。

【０７０７】

ある実施形態では、分配器のディスク4008は実質的に、流体のパイプラインに取付けるための複数の円形スロットを有する円柱構造である。一実施形態において、分配器のディスク4008は、直径が約１から２０ミリメートルに及ぶ（特に１から１０ミリメートルの間の）流体入口パイプライン4016に取付けるためのスロットを含む。一実施形態において、分配器のディスク4008は、それぞれの直径が約１から２０ミリメートルに及ぶ（特に１から１０ミリメートルの間の）、流体出口パイプラインに取付けるための少なくとも２つのスロットを更に含む。流体パイプラインに付着する分配器のディスク4008の面の複数の円形スロットは、最小限の距離で分離している。一実施形態では、入口パイプライン及び出口パイプラインの長さは、分配器のポンプが要求する全体のスペースを最小限にしつつ、後述するように本発明の流体流量の目標を達成するように選択される。また、一実施形態では、流体パイプラインは、密封部材（Ｏリング又はガスケット等）を用いることで分配器のディスク4008に接続される。使用している間、流体パイプラインは、分配器のディスク4008に装着され、装着によって分配器のディスク4008に固定され、密封部材を用いて分配器のディスク4008と密封される。一実施形態では、３つの出口パイプラインは、相補的な流体チャンネルに接続して嵌合する。相補的な流体チャンネルは、流体を通して、主要コネクタを経由して、内視鏡先端部の噴出開口部へ案内する。一実施形態では、一般的なルアーコネクタを使用して、流体パイプラインを主要コネクタに接続する。他の実施形態では、任意の適切な接続要素を使用して、流体パイプラインを主要コネクタに接続することができる。

【０７０８】

分配器のディスクの面と垂直に設置されたパイプのうちの３つは、流体出口パイプライン4010、4012及び4014であり、内視鏡先端部の３つの噴出開口部に流体を供給するように動作する。分配器のディスクの面と垂直に設置された第４のパイプは、流体入口パイプライン4016である。

【０７０９】
様々な実施形態において、複数噴出口分配器4000内の分配器のディスクの速度は、１分間当たり３０回転から、１分間当たり１００回転まで変化することができ、特に１分間当たり５０－６５回転の間で変化することができる。分配器のディスクの速度を、複数噴出口分配器が受け取る流体の流量によって決めることもできる。
【０７１０】
一実施形態では、第１のパイプラインは流体を内視鏡の前方パネルへ供給し、第２のパイプラインは流体を先端部の一方側へ供給し、第３のパイプラインは流体を先端部の他方側へ供給する。別の実施形態では、２つのみのパイプラインが主要コネクタに入って、第１のパイプラインは流体を前方噴出口へ供給し、第２のパイプラインは流体を内視鏡の側方噴出口へ供給する。
【０７１１】
図７８Ａは、本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器の、分配器のディスク4008を示す図である。ディスク4008は、分配器のディスク4008をモータのシャフト4006に接続するための分配器の回転プラグ5002を備える。ロック要素4018は、ディスク4008の溝5004に適合して、ディスクをモータのシャフト4006に接続することができる。図７８Ｂは、本明細書の実施形態に従う、３つの流体出口パイプライン4010、4012及び4014と１つの流体入口パイプライン4016とを表す、複数噴出口分配器の分配器のディスク4008の別の図を示す。
【０７１２】
図７９Ａは、本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器と内視鏡との間の接続を示すブロック図である。ポンプ（噴出ポンプ6002等）は、流体を、流体源から流体入口パイプライン6004を経由して複数噴出口分配器6006へ吸い上げる。複数噴出口分配器6006によって、流体を３つの流体出口パイプライン6010、6012及び6014と主要コネクタ6016とを経由して、内視鏡6008の先端部の３つの噴出開口部へ供給する。一実施形態では、３つの流体出口パイプラインのそれぞれは、流体を、内視鏡6008の流体チャンネルへ供給する。ある実施形態では、それぞれの流体出口パイプラインは、ルアーコネクタによって、又は医療器具の雄テーパ取付具と当該取付具に嵌合する雌部品との間で漏れのない接続をするために使用される小規模の流体の取付具の任意の接続システムによって、主要コネクタに接続される。主要コネクタをまた、内視鏡6008のための主要制御ユニットとして働くコントローラユニット（又はヒューズボックス）6018と連結する。
【０７１３】
様々な実施形態において、噴出口を稼動させて患者の体の内腔を洗い流すために、内視鏡を操作する医者／医師は、内視鏡のハンドル、主要制御ユニット、ヒューズボックス又は内視鏡のヒューズパネルに配置されるボタンを押下することを要求される。ボタンが押された時点で、複数噴出口分配器は、流体を、予め決められた流量で、内視鏡の３つの流体チャンネルのそれぞれへ供給し始める。別の実施形態では、医者／医師は、流体を複数噴出口分配器へ供給する噴出ポンプを稼動するとともに同時に複数噴出口分配器のモータを稼動するために、フットパネルを押下する／踏むことを要求されることがある。様々な実施形態において、操作を行う医者／医師は、操作中に、複数噴出口分配器が供給する流体の流速を動的に変えることができる。
【０７１４】
一実施形態では、複数噴出口分配器は、内視鏡システムの外側に配置されるが、主要制御ユニット、又は図７９Ａに示すような内視鏡のヒューズボックスに接続されている。複数噴出口分配器は、連結システムを使用することで、ヒューズボックスと接続することができる。本明細書の実施形態に従って、連結システムは、ハンガープラグが複数噴出口分配器の分配器のディスク部上に一体的に形成されている一方、着脱可能ながらも固定的にハンガープラグを受け止めるためのハンガーソケットはヒューズボックス6018の側部に付着するような、ハンガープラグとハンガーソケットとのペアを備えることができる。
【０７１５】

様々な実施形態において、容易に接続／切断されるがしっかりと固定する、代替的な接続システムを使用することができる。例えば、接続システムは、第１の磁石が複数分配器噴出口に固定される一方、第１の磁石と異極性の第２の磁石はヒューズボックスの側部に付着する、磁石の連結ペアを含むことができる。第１の磁石を第２の磁石の近くに持って行くことで、強力な磁石連結がもたらされて、複数噴出口分配器が着脱可能ながらも固定的に、ヒューズボックスに付着するであろう。

【０７１６】

追加的な例には、クリップ、スナップ、留め具、ホック、雌／雄の付着ペア、及び着脱可能ながらもしっかりと連結する当業者にとって有利で明らかであろう他の接続システムが含むことができる。

【０７１７】

別の実施形態では、複数噴出口の分配器は制御ユニットと一体化しており、複数開口部の分配器のハウジングが制御ユニットの内部に配置されている。

【０７１８】

図７９Ｂは、本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器と内視鏡との間の別の接続を示すブロック図である。図示するように、複数噴出口分配器6006は、流体を、パイプライン6020を出る３つのパイプライン内の、単一の出口コネクタハウジング経由で、内視鏡6008の先端部分の３つの噴出開口部へ供給する。したがって、図７９Ｂに示す実施形態では、単一の流体パイプラインが、流体を、内視鏡6008の３つの流体チャンネルへ供給する。

【０７１９】

図８０Ａは、本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器の分配器のディスクの断面図を示す。噴出ポンプ7002は、流体を、流体入口パイプライン7004を経由して分配器のディスク7006へ吸い上げる。分配器のディスク7006は今度は、流体を、３つのストリームへ分配する。３つのストリームから、３つの流体出口パイプライン7008、7010及び7012（図８０Ａには表れない）経由で、主要コネクタ7014へ吸い上げる。図８０Ｂは、本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口分配器の、分配器のディスクの他の断面図を示す。分配器のディスク7006は、流体入口パイプライン7004のための注入口と、流体出口パイプライン7008、7010及び7012のための３つの排出口とを備える。流体出口パイプラインの数を、１つ、２つ、３つ、４つ又はそれ以上とすることができることを理解するはずである。

【０７２０】

本明細書の態様に従って、複数噴出口コントローラを使用して、図７９Ａ及び７９Ｂの主要コネクタ6016は、流体を、内視鏡6008の前方及び／又は側方噴出口から、選択的に噴出できる。

【０７２１】

図８１Ａは、本明細書の一実施形態に従う、複数噴出口コントローラ8130を用いる主要コネクタ8100の斜視図を表す。コントローラ8130は、バルブ8110につながるシャフト8105を備える。バルブ8110は、コントローラのハウジング8115に挿入／設置されるときに、バルブ8110を噴出コネクタ8120経由で主要コネクタ8100へ動作可能に接続する。噴出コネクタ8120は、噴出ポンプを主要コネクタ8100へ接続する。主要コネクタ8100は、導光ピン8125と、ガスチャンネル8135と、一端部の電気コネクタ8140と、ユーティリティケーブル／アンビリカルチューブを通じて主要制御ユニット（図１Ａのユニット199等）と接続するための他端部のコネクタ8145とを備える。内視鏡の水ボトルコネクタ8150も、主要コネクタ8100の側部に設けられる。

【０７２２】

一実施形態に従い、複数噴出口コントローラ8130は、バルブ8110に形成されたねじを有する。シャフト8105がコントローラのハウジング8115に挿入／設置された時点で、ねじの回転によって、シャフト8105の支援により、噴出流体を選択された前方／及び側方噴出チャンネルへ、選択的に流すことができる。このように、複数噴出口コントローラ8130は、ユーザに、多様な噴出口（前方及び側方噴出口）の動作を制御するための、手動制御のオ

プションを提供する。
【０７２３】
第１の制御オプションでは、前方噴出口のみが、内視鏡の前方噴出開口部（図２Ａの開口部344等）を通じて、噴出される流体を受ける。図８１Ｂは、第１の制御オプションに対応するシャフト8105の第１の位置を表す。
【０７２４】
第２の制御オプションでは、前方噴出口及び側方噴出口が、内視鏡の前方噴出開口部及び側方噴出開口部（図６５Ａの開口部605a、605b等）を通じて、噴出される流体を受ける。図８１Ｃは、第２の制御オプションに対応するシャフト8105の第２の位置を表す。
【０７２５】
一態様に従い、シャフト8105は、ユーザに選択された流体制御オプションを示す表示サインを有する。図８１Ｂ及び８１Ｃはそれぞれ、第１及び第２の流体制御オプションに対応するサイン又は標識8155及び8160を表す。.
【０７２６】
いくつかの実施形態によれば、本明細書が対処する１つの技術的課題は、多様な応用を処理するために要求される複数内視鏡構造に関するものである。異なる構造は、撮像装置、光源又は内視鏡の他の要素の、異なる種類、数、位置決め、方向決め、焦点調整、又は他のチューニングを要求することができる。したがって、内視鏡システムの複数部分の多数の構造を共通とすることができるが、複数の内視鏡を要求することができる。このことは、医療機関に関する重大な要求（例えば財政上の要求、保管、メンテナンス、訓練等）をもたらす。
【０７２７】
異なる患者又は患者の種類（大人、子供、幼児等）に対して、いくつかの異なる構造も要求できる。
【０７２８】
異なる医療行為（大腸内視鏡検査、胃内視鏡検査、内視鏡超音波検査（ＥＵＳ）、内視鏡的逆行性膵胆管造影（ＥＲＣＰ）等）に対して、いくつかの異なる構造も要求できる。
【０７２９】
本開示の実施形態が対処する更に他の技術的課題は、メンテナンス費用に関するものである。たとえば対物レンズの欠陥のためにカメラヘッドを取り替えるときに、大腸内視鏡全体を分解しなければならず、このことは費用のかかる作業である。
【０７３０】
いくつかの実施形態によれば、技術的な解決策を、着脱可能な先端部を有する内視鏡の提供とすることができる。例えば先端部が常設部と着脱可能部とを持ち、先端部を部分的に着脱可能とすることもできる。先端部の着脱可能部を、（椎骨機構が例として挙げられる、屈曲部とも呼ばれる）シャフトに接続される先端部の常設部に着脱可能に接続又は取付けて、異なる構造を持つ内視鏡を同じシステムと共に使用することができる。内視鏡が果たす役割に従って、適切な構造を有する着脱可能部が選択され、シャフト又は常設部に接続される。内視鏡検査の期間が終わったときに、先端部の着脱可能部を取り外して、同一又は異なる構造を有する別の着脱可能部を常設部又はシャフトに接続することができる。
【０７３１】
いくつかの実施形態では、先端部の着脱可能部は実質的に、先端部の全断面（例えば先端部の先端側表面全体であり、場合により、いくつかの開口部又はリング等の小部品を除外する）を含む。これらの実施形態のいくつかでは、先端部を通過する全てのチャンネル及び流れ（光ファイバー、電源、水供給源、画像を伝達するデータライン、設備を移動させるための作業チャンネル等）は、着脱可能部が常設部に取付けられているときに接続されることができる、少なくとも２つの部分から作られている。しかしながら、全断面が着脱可能部である他の実施形態では、常設部のみを通る通路を構成する材料又は設備を依然として存在させることができる。当該通路は、着脱可能部に通じて着脱可能部を通過する

、１つ以上の突出部を有する。
【０７３２】
他の実施形態では、先端部を通過する少なくとも１つのチャンネルが、分割せず、完全に常設部内に含まれるように、着脱可能部の全断面を、実質的に先端部の断面の一部分とする。
【０７３３】
着脱可能部が常設部に取付けられている時に、ツール、材料又はエネルギが部分間で漏れず、全てのデータを連続的に伝達できるように、常設部と着脱可能部との間で分割される全てのチャンネル及び流れは、しっかりと接続されていることを理解できるだろう。
【０７３４】
いくつかの実施形態では、着脱可能部を常設部に固定した形で取り付けることで、体内で着脱可能部が常設部から誤って分離されないことを確保できる。追加的な固定手段を付加する確認機構を設けることができる。
【０７３５】
開示された主題の実施形態の技術的効果の１つは、着脱可能な先端部を有する内視鏡を提供することに関するものである。この内視鏡により、医療スタッフは、それぞれの種類の内視鏡期間中、最も適切な内視鏡の構造、設備又はサイズ等を用いるために、要求される機能性に従って内視鏡の先端部を取り替えることができる。その後、必要性の変化に従って異なる着脱可能部を使用でき、ひいては、異なる応用のために複数の内視鏡を購入し維持する必要をなくすことができる。したがって、様々な着脱可能部を、様々な構造とすることができる。例えば、画像撮像要素、光源、又は作業／サービスチャンネルを、着脱可能部の様々な位置に配置させ、ひいては調査する特定の体腔、又は体腔内で起こり得る発見に適応させる。他の実施形態では、画像撮像要素と光源との間の相対位置を相違させることができる。更に他の実施形態では、様々な着脱可能部は、例えば波長、レンズアセンブリ、センサ若しくは他の部品、指向方向、視野又は他のパラメータが異なる、様々な種類のカメラを含むことができる。使用されるセンサに対する感度が高い種類の光を提供するために、光源も様々な構造で相違させることができる。様々な着脱可能部を作って、様々な患者に適応させることができる。例えば、着脱可能部を、大人、子供又は幼児用の様々なサイズで製造することができる。様々な視界、様々な視野角又は様々な光学特性が要求される場合に、様々な着脱可能部を使用することもできる。例えば、いくつかの状況では、１７０°の視野角を使用することができる一方、より小さい領域のより詳細を見ることが要求される状況では、１４０°の視野角を使用することができる。
【０７３６】
開示された主題の別の技術的効果は、いくつかの実施形態に従い、使い捨ての着脱可能部を提供し、ひいては滅菌又は再処理の必要性を無くし汚染リスクを減らすことに関するものである。
【０７３７】
開示された主題の更に別の技術的効果は、いくつかの実施形態に従い、個別の患者に対して良好な結果をもたらすために、個別の患者に合わせることができる着脱可能部を提供することに関するものである。
【０７３８】
開示された主題の更に別の技術的効果は、いくつかの実施形態に従い、健康管理施設が、それぞれの種類の内視鏡期間、それぞれの患者等に対して最も適切な内視鏡を使用しながら、少数の内視鏡システムのみを維持して、ひいては費用及びメンテナンスを軽減することを可能とする着脱可能な上部に関するものである。
【０７３９】
着脱可能な先端部の内視鏡の斜視図を示す図８２をこれから参照する。
【０７４０】
内視鏡8200は、長尺シャフトと、屈曲部と、当該内視鏡が終端する先端部8201とを備えることができる。屈曲部により、先端部8201の向きを様々な方向に変えることができる。

先端部8201は、着脱可能部8202と、線8203に沿って接続される常設部8207とを含むことができる。

【０７４１】

着脱可能部8202はその中に、前方向き撮像装置を備える。当該前方向き撮像装置は、先端部8201の先端側端部表面8206の穴を通して画像を撮像できるカメラ又はビデオカメラ8204等である。個別の前方照明8208を、前方向きカメラ8204と関連付けることができ、先端側端部表面8206の別の穴を通じて前方向きカメラ8204の視野を照射させるために使用することができる。個別の前方照明8208を任意に発光ダイオード（ＬＥＤ）とする。ＬＥＤを、白色光ＬＥＤ、赤外光ＬＥＤ、近赤外光ＬＥＤ又は紫外光ＬＥＤとすることができる。光を内視鏡先端部8201内で内部的に生み出すことができ、又は光を遠隔で生み出して例えば光ファイバーによって伝達することができる。いくつかの実施形態では、着脱可能部8202は、２つ以上の照明を備えることができ、少なくとも１つの照明は光を内部的に生み出すことができ、少なくとも１つの照明は遠隔で生み出された光を提供することができる。

【０７４２】

前方流体インジェクタ8210を、前方向きカメラ8204と個別の前方照明8208との少なくとも１つを洗浄するために使用することができる。前方流体インジェクタ8210を先端側端部表面8206からわずかに上げることによって、前方流体インジェクタ8210は、前方流体インジェクタ8210の側部8210aから、前方向きカメラ8204及び個別の前方照明8208へ、流体を噴出することができる。前方流体インジェクタ8210を、流体（水及び／又は空気等）を注入するように構成することができる。

【０７４３】

先端側端部表面8206は、作業チャンネル8212を画定する穴を更に備える。作業チャンネル8212を、様々な組織に対して作用する処置具を挿入するために構成される中空のチューブとすることができる。例えば、ポリープ又は生検用のポリープの試料を除去するために、作業チャンネル8212を通して小型鉗子を挿入することができる。代替的な実施形態では、体腔内に存在して検査を妨げる様々な液体及び／又は固体を排出するための吸引を適用するために作業チャンネル8212を使用することができる。いくつかの実施形態では、開口部8212は、常設部8207の一部を含む内側円柱まで延在することができる。様々な実施形態において、先端側端部表面8206は１つ以上の作業／サービスチャンネル開口部を含むことができることを理解するはずである。

【０７４４】

先端側端部表面8206の別の穴で画定される流体経路インジェクタ8214を、内視鏡8200が挿入された体腔を膨張させ及び／又は洗浄するために使用することができる。流体経路インジェクタ8214を通じて空気又は別のガスを流すことによって、膨張を行うことができ、体腔（結腸等）が縮んでいる場合、又は効率的な検査ができない場合に、この膨張は有益となり得る。例えば、体腔の汚れた領域に液体（水又は生理食塩水等）を注入することによって、洗浄を達成することができる。さらに、体腔内に存在して検査を妨げる様々な液体及び／又は固体を排出するための吸引を適用するために流体経路インジェクタ8214（又は異なるチューブ）を使用することができる。

【０７４５】

先端部8201の常設部8207は、常設部8207に、先端部8201の常設部8207の円柱表面8205の穴を通じて画像を撮像できる、側方向きカメラ8216を備えることができる。任意に前方照明8208に類似する側方照明8222を側方向きカメラ8216に関連付けて、円柱表面8205の別の穴を通じて、側方向きカメラ8216の視野を照射するために側方照明8222を使用することができる。側方流体インジェクタ8220を、側方向きカメラ8216及び個別の側方照明8222の少なくとも一方を洗浄するために使用することができる。常設部8207の円柱表面8205が体腔の側壁に接触しているときに組織の損傷を抑制するために、側方流体インジェクタ8220及び側方向きカメラ8216を円柱表面のノッチ8218に配置することができる。このように、側方インジェクタ8220を、くぼみ8218から上げることができるが、依然として円柱表面8205の高さから大きく突出していない。側方インジェクタ8220を上げることによって、側方イ

ンジェクタ8220は、流体を、側方インジェクタ8220の開口部8220aから側方向きカメラ8216へ注入できる。代替的な構造（図示せず）では、側方流体インジェクタから注入される流体が当該側方照明に届くことができるように、１つ以上の個別の側方照明をくぼみに備えることもできる。更に別の構造（図示せず）では、側方向きカメラ、１つ以上の側方照明及び側方流体インジェクタをくぼみに配置せず、むしろ基本的に先端部の円柱表面と同じ高さに配置することができる。

【０７４６】

図８２に示す着脱可能部8202及び常設部8207に分割されている先端部8201は単なる概略であり、一般的なデモンストレーションを意図していることを理解できる。図８３から図８６と関連して以下詳述する例示的な実施形態で実例説明するような、任意の他の形で、カメラ、作業チャンネル、照明チャンネル、流体インジェクタ及び他の要素を、着脱可能部8202と常設部8207との間で分割できる。例えばいくつかの実施形態では、着脱可能部又は常設部は、１つ以上の側方作業／サービスチャンネルを備えることができる。更なる実施形態では、着脱可能部又は常設部は、複数の側方噴出開口部（図６５Ａから６５Ｄの605a、605b、610a、610b等）を含むことができる。

【０７４７】

撮像装置（カメラ等）、作業／サービスチャンネル、照明チャンネル及び他の要素のいずれかを、常設部ではなく着脱可能部に設けた場合には、更なるフレキシビリティをもたらすことができることを理解できる。そのような配置では、それぞれの着脱可能部が構成されて、目的に最も適切なカメラ種類並びに他の設備及び構造を備える。しかしながら、複数の応用の種類で資源をより良く利用するために、いくつかの設備（高品質且つ高価なカメラ）を常設部に配置することができる。

【０７４８】

本明細書のある実施形態に従う、常設部から取外した着脱可能な先端部の実質的に全断面の斜視図を表す、図８３をこれから参照する。

【０７４９】

常設部8307から取り外した、内視鏡の先端部の着脱可能部8302を表す。常設部8307はシャフトに接続されている。

【０７５０】

着脱可能部8302は、１つ以上の撮像装置（例えばビデオカメラ8304）、１つ以上の光源（光源8328等）、又は１つ以上の流体インジェクタ（8332又は8336等）を備えることができる。

【０７５１】

カメラ8304に電力を供給するとともに、画像をカメラ8304からシャフトへ伝達する、１つ以上のケーブルは、着脱可能部8302を通過し、着脱可能部8302から突出する長尺部8308に入って通過する。着脱可能部8302が常設部8307に接続されているときに、長尺部8308は、常設部8307の対応する凹部8312に入る。いくつかの実施形態では、長尺部8308はコネクタで終わり、凹部8312は対応するコネクタを含み、その結果、長尺部8303が凹部8312に入るときに、２つのコネクタが接続し、電力又はデータが内視鏡とカメラ8304との間を流れることができる。例えば、長尺部8308の端部に配置されるプラグは、凹部8312内の対応するソケットに入ることができる。代替的な実施形態では、凹部8312がプラグを備えることができ、長尺部8308がソケットを備えることができる。

【０７５２】

このように、シャフトからの電気信号又はデータは、長尺部8308及び凹部8312を通過してカメラに達することができる。

【０７５３】

いくつかの実施形態では、長尺部8308が常設部8307から突出できる一方、凹部8312を着脱可能部8302に位置付けることができる。

【０７５４】

着脱可能部8302又は常設部8307は、突出部と対応するチャンネルとの追加的な１つ以上

のペア、光ファイバー、又は任意の他の材料若しくは設備を備えることができることを理解できる。当該ペアは、水又は他の流体若しくは液体を伝達するためのものである。流体又は液体を伝達するために、突出部と対応するチャンネルとを使用した場合に、流体又は液体を密封して、着脱可能部8302と常設部8307との間の隙間から、体内への漏れ又は内視鏡先端部の他の部分への漏れを抑制するため、突出部と対応するチャンネルとの１つ又は２つを、ガスケットと共に構築することができる。

【０７５５】

常設部8307は、常設部8307から突出するとともにチャンネル8320を含む中空長尺部8316も備えることができる。常設部8302が常設部8307に接続されているときに、中空長尺部8316を、常設部8302の対応するチャンネル8324内に挿入する。チャンネル8324は着脱可能部8302の全長を通って延在し、ひいては処置具が、シャフトから中空長尺部8316のチャンネル8320を通り、着脱可能部8302のチャンネル8324を通って、着脱可能部8302の先端側表面8305まで延在する、作業チャンネルを通過できる。その結果、患者の体腔に作用するために処置具を使用することができる。

【０７５６】

着脱可能部8302は、１つ以上の側方向き撮像装置（カメラ8338等）、１つ以上の光源8340、又は１つ以上の流体インジェクタ8344も備えることができる。カメラ8338、光源8340又はインジェクタ8344に対して有益なものを、前方カメラ、光源又はインジェクタと同じ設備から、体内のチャンネル8324の周りの着脱可能部8302の対応するパイプを通じて受け取ることができる。カメラ8338が撮像した画像も同じチャンネルを通じて伝達できる。

【０７５７】

着脱可能部8302又は常設部8307は追加的な側方向きカメラ、光源又はインジェクタを備えることができることを理解できる。

【０７５８】

着脱可能部8302及び常設部8307を、任意の既知の機構（ロック機構、固着機構又はスナップ機構等）によって接続することができる。

【０７５９】

着脱可能部8302又は常設部8307は、接続を解除するためのボタン8352を備えることができる。ユーザの体腔を傷つけることを抑制するために、ボタン8352を、先端部の表面から突出しないように凹部内に配置することができる。いくつかの実施形態では、不要な予期しない解除を抑制するために、外部の供給源から対応するコマンドが提供された場合にのみ接続を解除することもできる。例えば、図１Ａのディスプレイ120のコントロールをクリックすると同時に、クリックしたことを、接続を解除するために必要な電気的又は機械的効果に変換することができる。

【０７６０】

いくつかの実施形態では、常設部8307は、着脱可能部8302が常設部8307にしっかりと接続されている時のみに、着脱可能部8302が当たる又は押すことができる、ボタン又は別の感知領域（スイッチ8348等）を備えることができる。このようなボタンを、内視鏡のハンドル又はコントローラに電気的に接続することもでき、内視鏡の操作者に対して、部品がしっかりと接続されているかどうかの表示を提供させることができる。この表示を視覚的なもの（ディスプレイ120のアイコン等）とすることができる。いくつかの実施形態では、接続が解除された時に、音声で指摘して同様に操作者に警告することもできる。

【０７６１】

いくつかの実施形態では、着脱可能部8302と常設部8307との接続に、２つの度合い又は２つの機構を存在させることもできる。内視鏡が使用されている間に、１つの度合い又は１つの機構が解除された場合には、操作者は第１の警告を受けることができ、そこで、操作者は内視鏡を取り外すことができ、又はそうでなければ、着脱可能部が患者の体腔で解除される前に操作者は状況を修正することができる。

【０７６２】

内視鏡が光ファイバーを備える場合、着脱可能部8302及び常設部8307のそれぞれは、光

ファイバーの一部を備えることができ、着脱可能部8302及び常設部8307は、光を伝達することによって、光ファイバーの部分間の導通を提供するために、対応するレンズを備えることができることを、当業者は理解できる。

【０７６３】

本明細書のある実施形態に従う、常設部に取付けられた着脱可能な先端部の実質的に全断面の斜視図を表す、図８４をこれから参照する。

【０７６４】

図８４では、着脱可能部8302が常設部8307に完全に接続されており、図８３の長尺部8308、及び中空長尺部8316がそれぞれ、対応する凹部8312及びチャンネル8324内に挿入されている。電気信号又はエネルギ、及び水又は流体は、常設部8307を通過して着脱可能部8302に達することができ、カメラが撮像した画像を反対方向に伝達して操作者に対して表示することができる。

【０７６５】

本明細書のある実施形態に従う着脱可能な先端部の一部の断面の斜視図を表す、図８５をこれから参照する。

【０７６６】

図８５において、内視鏡先端部分の先端側表面8305は、２つの部分から構成され、先端側表面の第１の部分8305’は常設部8507に存在する一方、他の部分8305”は着脱可能部8502に存在する。したがって、組立てられた時に、この２つの部分のうち着脱可能部8502の各断面は、先端部の一部の断面を含む。図８５の例示的な実施形態では、常設部8507に完全に含まれるチャンネル8320’は、作業チャンネルを形成し、ツール又は他の設備が通れるように、常設部8507を通って先端側表面に達する。

【０７６７】

着脱可能部8502は、必要に応じて着脱可能部8502の前方表面又は側方表面に配置できる、カメラ8304若しくは8338、光源8328若しくは8340、又は１つ以上の流体インジェクタ8332、8336若しくは8344を備えることができる。図８に関連して以上に詳述したように、カメラ、光源又は流体インジェクタを実装することができ、有益なもの（ユーティリティ）を受け取ることができる。

【０７６８】

着脱可能部8502は、常設部8507の凹部8312’内で適合する１つ以上の長尺部（長尺部8308’等）も含むことができる。１つ以上の長尺部（長尺部8308’等）は、固定機構として機能することができ、着脱可能部8502を常設部8507に固定する。これに変えて又はこれとともに、１つ以上の長尺部（長尺部8308’等）を、着脱可能部8502及び／又は表面8305”と、内視鏡のハンドル及び／又はコンソールとの間で、電気エネルギ、流体、液体、光ファイバー、又は他の設備若しくは材料を伝達するために使用することができる。

【０７６９】

着脱可能部8502と常設部8507との間の完全且つ密な接続を提供するために、着脱可能部8502は、常設部8507の凹部8544内に適合するトラペーズ型のバルジを含むことができる。代替的な実施形態では、着脱可能部8502は凹部を含むことができ、常設部8507はバルジを含むことができる。

【０７７０】

着脱可能部8502と常設部8507とを、図８３と関連して前に詳述したような、任意の所要の形で接続することができる。

【０７７１】

本明細書のある実施形態に従う、常設部に取付けられた着脱可能な先端部の部分的な断面の斜視図を表す、図８６をこれから参照する。

【０７７２】

着脱可能部8502がしっかりと常設部8507に取付けられている時に、先端部の着脱可能部8502の一部である先端側表面の第１の部分8305’と、常設部8507の一部である先端側表面の第２の部分8305”とは、これらの部分の間の隙間が最小限である、又はこれらの部分の

間に隙間がない、実質的に同じ面に存在し、互いに補完して先端部の完全な先端側表面を生み出す。着脱可能部8502と常設部8507とがしっかりと取付けられている時に、図８５のスイッチ8348が押されて、内視鏡の操作者に表示することができる。外部の解放コマンドを与えて、又は当該コマンドを与えることなく、ボタン8352を押すことで、着脱可能部8502と常設部8507とを解放することができる。

【０７７３】

着脱可能部8502が常設部8507にしっかりと取付けられている時に、ユーティリティ及び設備は、チャンネル8320’により形成される作業チャンネルを通過することができ、長尺部8308’と常設部8507の対応するチャンネルとを通過することができる。

【０７７４】

いくつかの実施形態の態様によれば、少なくとも２つのディスプレイとそれぞれ関連する少なくとも２つの同時に動作する撮像チャンネルを含む、内視鏡システムと機能的に関連するように構成されるインタフェースユニットが提供される。

【０７７５】

本明細書の複数カメラの内視鏡は典型的には、同時に複数のカメラが集める画像データを提供することができる一方で、それぞれのカメラからの画像データを、それぞれ１つのカメラのみに関連付けられた撮像チャンネルによって送る。撮像チャンネルを物理的なもの（例えば個別のビデオケーブル等）とすることができ、それぞれのビデオケーブルを１つのカメラのみと関連付けることができる。撮像チャンネルを仮想的なものとすることもでき、それぞれのカメラからの画像データを、全てのカメラで共通の単一の物理的なチャンネル（単一のビデオケーブル等）を通って伝達する前に、独自に暗号化して、物理的なチャンネルの出力で復号し、このようにそれぞれのカメラからの画像データを区別する。それぞれの撮像チャンネルからの画像データを同時に、医師に対する１台又は数台のディスプレイに表示することができる。１台又は数台のディスプレイを、単一の撮像チャンネルのみに関連付けることができる。

【０７７６】

いくつかの実施形態によれば、それぞれの撮像チャンネルを、１つの物理的なディスプレイ（ビデオスクリーン等）のみに関連付けることができる。内視鏡は例えば、３つのカメラを備えることができ、第１のカメラは真っ直ぐなプローブの軸線に実質的に沿って前方を向き、第２及び第３のカメラは当該軸線から横を向き、第２のカメラは第３のカメラの向かいに存在する。いくつかの実施形態によれば、３つのそれぞれの撮像チャンネルをビデオスクリーンに関連付けて、３つのスクリーンを、実質的に円弧に沿って、互いに対してある角度で傾けて並べて、医師に対してパノラマビューを形成することができる。それ故に、第１のカメラからの画像データを中央スクリーンに表示することができ、第２及び第３のカメラからの画像データを例えばそれぞれ右スクリーン及び左スクリーンに表示することができる。このように、医師に対して、プローブの先端部の環境のより広い立体角にわたり、より現実的な眺めを提供することができる。

【０７７７】

図８７Ａ及び８７Ｂは、いくつかの実施形態の態様に従う、内視鏡システム10、及び内視鏡システム10に関連付けられるインタフェースユニットを概略的に描写する。内視鏡システム10は、内視鏡20と、内視鏡20にユーティリティケーブル32（アンビリカルケーブルとも呼ばれる）によって接続される、（図１Ａの主要制御ユニット199と類似させることができる）主要コントローラ30と、少なくとも２つのスクリーンディスプレイ40a及び40bとを備える。スクリーンディスプレイ40a及び40bはそれぞれ、主要コントローラ30と機能的に関連付けられる。内視鏡20は、ハンドル22と、図８７Ｂに概略的に描写されるように少なくとも２つのカメラ26a及び26bそれぞれを含む先端側先端部24とを備える。

【０７７８】

カメラ26a及び26bは、内視鏡システム10のユーザによって選択される動作モードに従って、静止画像及びビデオ画像を収集するように構成される。カメラ26a及び26bを、ユーティリティケーブル32内に含まれる２つのビデオケーブルによって実装される、それぞれの

撮像チャンネル50a及び50bに関連付ける。それぞれの撮像チャンネルは、画像データを、内視鏡20のそれぞれのカメラから、主要コントローラ30へ伝達する。主要コントローラ30は、画像データに対応する画像をスクリーンディスプレイ40a及び40bそれぞれに表示するために、撮像チャンネルのそれぞれにより伝達される画像データを独立に処理する。主要コントローラ30は、表示するための画像データを処理する。この処理とは、例えばフレームグラバ（図８８の60a及び60b等）を用いて、それぞれのフレームグラバを１つの撮像チャンネルに関連付けることであり、又は、当該技術分野で既知の、カメラから受け取った画像データを、対応する画像を表示するために処理するための任意の技術を使用することである。したがって、スクリーンディスプレイ40aは、撮像チャンネル50aのみと関連付けられて、撮像チャンネル50aを通じてカメラ26aと関連付けられる。そして、スクリーンディスプレイ40bは、撮像チャンネル50bのみと関連付けられて、撮像チャンネル50bを通じてカメラ26bと関連付けられる。

【０７７９】

いくつかの実施形態によれば、内視鏡システム10は、３つのカメラそれぞれからの画像データを、３つのスクリーンディスプレイへ伝える、３つの撮像チャンネルを含むことができる。任意の数の撮像チャンネルと、対応するカメラ及びスクリーンディスプレイとを含む内視鏡システム10の実施形態が考えられる。

【０７８０】

内視鏡20は、カメラ26aの光学素子を洗浄するための、及び／又は先端部24が進む体の導管をわずかに膨張させるための、流体インジェクタ28を更に備える。ユーティリティケーブル32はそれに応じて、流体をインジェクタ28まで通すための１つ以上の流体経路34を備える。

【０７８１】

インタフェースユニット8700を、内視鏡システム10に機能的に関連付けて、撮像チャンネル50a及び50bから受け取った画像データを処理し、対応する画像をインタフェースユニットのディスプレイ8720に表示する。図８８は、いくつかの実施形態に従うインタフェースユニット8700の機能ブロック図を概略的に示す。インタフェースユニット8700は、撮像チャンネル50a及び50bと機能的に関連付けられた画像プロセッサ8710を備える。インタフェースユニット8700は、画像プロセッサ8710と機能的に関連付けられた、インタフェースユニットのディスプレイ8720を更に含む。画像プロセッサ8710は、撮像チャンネル50a及び撮像チャンネル50bから同時に受け取った画像データを処理して、これら撮像チャンネルからの画像データを含む画像を生成するように構成される。画像プロセッサ8710が生成した画像は、単一のディスプレイに表示可能である。したがって、インタフェースユニット8700は、インタフェースユニットのディスプレイ8720に、撮像チャンネル50a及び50bから実質的に同時に受け取った画像データを含む画像を表示するように構成される。

【０７８２】

いくつかの実施形態によれば、画像プロセッサ8710は同期モジュール8730を備える。同期モジュール8730は、同期信号を生成して、撮像チャンネル50a及び50bから同時に受け取った画像データを同期させるように構成される。例えばいくつかの実施形態では、カメラ26a及び26bはそれぞれセンサ（例えば画像を撮像するための電荷結合素子（ＣＣＤ）であるがこれに限定されない）を備える。いくつかの実施形態では、同期モジュール8730は、共通のクロック信号を生成し、共通のクロック信号によってカメラ26aのＣＣＤ及びカメラ26bのＣＣＤを駆動することによって、撮像チャンネル50a及び50bを通じて受け取った画像データを同期させる。いくつかの実施形態では、同期モジュール8730は、カメラ26aのＣＣＤ及びカメラ26bのＣＣＤの走査を同時に起動する起動同期信号を生成することによって、撮像チャンネル50a及び50bを通じて受け取った画像データを同期させる。

【０７８３】

いくつかの実施形態によれば、画像プロセッサ8710は、撮像チャンネル50a及び50bから入力されるビデオストリームを同時に受け取り、入力される２つのビデオストリームから、インタフェースユニットのディスプレイ8720で表示可能な単一のビデオストリームを生

成するように構成される。いくつかの実施形態によれば、撮像チャンネル50a及び50bそれぞれから入力される各ビデオストリームに対応する縮小されたサイズの画像を、インタフェースユニットのディスプレイ8720に同時に表示する。いくつかの実施形態によれば、撮像チャンネル50a及び50bに対応する２つの縮小されたサイズの画像を、インタフェースユニットのディスプレイ8720に、１つの水平方向高さに並べて表示する。ある実施形態によれば、２つの縮小されたサイズの画像を、インタフェースユニットのディスプレイ8720に、垂直方向に実質的に重ねて配置する。いくつかの実施形態によれば、画像プロセッサ8710は、入力される２つのビデオストリームから単一のビデオストリームを、実質的にリアルタイムで生成するように構成される。

【０７８４】

いくつかの実施形態によれば、画像プロセッサ8710及びインタフェースユニットのディスプレイ8720は、主要コントローラ30と一緒にケースに入れられる。いくつかの実施形態によれば、画像プロセッサ8710は主要コントローラ30と一緒にケースに入れられて、インタフェースユニットのディスプレイ8720は異なるケースに入れられる。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのディスプレイ8720は、ケーブルによって画像プロセッサ8710に接続される。そして、画像プロセッサ8710が主要コントローラ30と一緒にケースに入れられる実施形態では、インタフェースユニットのディスプレイ8720は、ケーブルが課す制約の中で実質的に携帯型である。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのディスプレイ8720は、画像プロセッサ8710と無線で機能的に関連付けられる。いくつかの実施形態によれば、画像プロセッサ8710を、先端部24と主要コントローラ30との間で内視鏡20に沿った所望の位置に（例えばハンドル22内部に）組立てる。

【０７８５】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニット8700は、画像プロセッサ8710に機能的に関連付けられた、インタフェースユニットのコンピュータ8750を更に備える。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのコンピュータ8750は、ファイルストレージモジュール8760を備えるファイル管理システムを動作させるように構成される。例えば、インタフェースユニットのコンピュータ8750を、市販のオペレーティングシステムを実行し、主記憶装置モジュール（例えばランダムアクセスメモリ）と補助記憶装置モジュール（例えばハードディスクドライブ）を備えるパーソナルコンピュータとすることができる。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのコンピュータ8750は、画像プロセッサ8710が生成する画像のデジタルファイルを作り出して、そのようなファイルをファイルストレージモジュール8760に格納するように構成される。適切な、場合により市販のコンピュータアプリケーションを使用して、画像、一連の画像又はビデオストリームから、ファイル生成を達成することができる。

【０７８６】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのコンピュータ8750は、インタフェースユニットのコンピュータ8750と、コンピュータネットワークとの間の通信を可能とするように構成される通信インタフェースポート8770を有する通信チャンネルを含む。いくつかの実施形態によれば、適切な通信チャンネルは、標準的なＬＡＮコネクタ、それに応じた適切なケーブル、加えて若しくは代わりにWi-Fiプロトコルを用いた無線接続、又は任意の他の適切な当該技術で既知のコンピュータとコンピュータネットワークとの間の通信技術を使用することができる。いくつかの実施形態によれば、通信インタフェースポート8770は、ビデオ出力（例えばＳ端子又はコンポジット）を備える。いくつかの実施形態によれば、通信インタフェースポート8770は、高精細ビデオ出力（例えばＨＤＭＩ）を備える。

【０７８７】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのコンピュータ8750は、インタフェースユニットのコンピュータ8750で生成され格納されたファイルを、通信チャンネル及び通信インタフェースポート8770を使用して、ネットワークコンピュータ又は別の適切なネットワーク装置へ転送するように構成される。いくつかの実施形態によれば、インタ

フェースユニットのコンピュータ8750からのファイルをネットワークコンピュータに格納でき、通信インタフェースポート8770及び関連する通信チャンネルを通じてファイルをインタフェースユニットのコンピュータ8750へ取り出すことができる。いくつかの実施形態によれば、通信インタフェースポート8770を使用して、ビデオストリームをネットワークコンピュータにリアルタイムで格納することができる。いくつかの実施形態によれば、通信インタフェースポート8770を使用して、撮像した静止画像をネットワークコンピュータに格納することができる。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのコンピュータ8750は、ファイルをネットワークにより格納するため及びファイルをネットワークから取り出すために、ローカルネットワーク（病院又は医療施設内のローカルコンピュータネットワーク等）と通信するための通信インタフェースポート8770を使用することができる。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのコンピュータは、手技内視鏡検査の間、ファイル、ビデオストリーム、撮像画像及び他の所望の診療記録を格納及び取得するために、通信インタフェースポート8770を使用して、電子カルテ（ＥＨＲ）アプリケーションと通信することができる。いくつかの実施形態によればローカルネットワークを通じて、そしていくつかの実施形態によればインターネットを通じて、そのようなＥＨＲアプリケーションにアクセスすることができる。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニット8700は、ビデオインタフェース（上述したＳ端子、コンポジット又は高精細ビデオインタフェース等）を用いて単一のビデオストリームを録画できるＥＨＲアプリケーションと互換性がある。いくつかの実施形態によれば、通信インタフェースポート8770は、ネットワークコンピュータのそれぞれのシリアルポートとのインタフェースとするための、インタフェースコンピュータ8750の標準的な通信ポート（ＣＯＭポート）を追加的に備えることができる。

【０７８８】

手技内視鏡検査中の作業において、単一のビデオフレームを静止画像として記録することを望むときもある。例えば、医師は、ビデオ画像を連続的に録画しながら、内視鏡を体の導管で前進させることができる。医師が、特に興味がある部位（例えば体の導管内の局所腫瘍）を特定する場合に、医師は腫瘍の静止画像を撮ることを望むことがある。内視鏡システム10は撮像スイッチ8780を備え、撮像スイッチ8780の起動は、画像プロセッサに、ディスプレイ40a及び40b並びにインタフェースユニットのディスプレイ8720でのビデオ表示を静止させるよう命令する。撮像スイッチ8780の起動は、ディスプレイ40a及び40b上で静止した画像を、通信インタフェースポート8770を通じてＥＨＲシステムへ格納するよう更に命令する。撮像スイッチ8780が起動された時に、画像プロセッサ8710は、ディスプレイ40a上で静止する画像である、実質的に単一の画像を含むビデオストリームを、予め決定された時間間隔Ｔの間、生成する。時間間隔Ｔを任意の時間間隔とすることができるが、好ましくは０．２５から１秒の間である。その後、予め決定された時間間隔Ｔが終わる時に、画像プロセッサ8710は、ディスプレイ40b上で静止する画像である第２の単一の画像を生成する。このように、ビデオストリームの一体的な部分を、内視鏡システム10から通信インタフェースポート8770を通じてＥＨＲシステム10へ伝えながら、医師が手技内視鏡検査の間に選択した興味がある特定の部位の静止画像を順次保存することができる。そのような静止画像は、画像プロセッサ8710によって静止画像に挿入されたテキストデータ又は他の識別データを含むこともできる。識別データは、それぞれの画像を、カメラ26a（及びディスプレイ40a）に対応するものと識別し、又はカメラ26b（及びディスプレイ40b）に対応するものと識別する。

【０７８９】

したがって、いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニット8700は、２つ（以上）の撮像チャンネル50a及び50bを通じて、内視鏡20が生成する２つ（以上）のビューに関連付けられる２つ（以上）のビデオストリームを受け取る。ある実施形態では、インタフェースユニットは、（TCP/IP又はファイル転送等の）プロトコルを使用する病院のシステムと統合される。別の実施形態では、インタフェースユニット8700は、（TCP/IP又はファイル転送等の）プロトコルを使用する病院のシステムと統合されない。どちらかと言え

ば、ある実施形態では、インタフェースユニット8700は、複数（３つ存在する場合には、左方、中央及び右方の）のビデオストリームの組み合わせであり、ビデオストリームに関する追加的な情報も含む、新しいビデオストリームを出力する。当該情報には、ユーザが患者情報を入力した場合には、患者情報が含まれる。インタフェースユニット8700は、２つ以上の入力されるビデオストリーム内の画像データに関連付けられた画像を含む、単一のビデオストリームを生成するように構成され、単一のビデオストリームをインタフェースユニットのディスプレイ8720に表示するように構成される。インタフェースユニット8700は、上述したように生成される単一のビデオストリームに関連付けられたファイルを、生成するように、及びファイルストレージモジュール8760に格納するように、更に構成される。ある実施形態では、インタフェースユニット8700は、内視鏡20が提供する少なくとも２つのビューに関連付けられた画像を含む、単一のビデオストリームを格納するために、通信インタフェースポート8770を通じてコンピュータネットワークと通信するように構成される一方、手技内視鏡検査が実施される時に、単一のビデオストリームは、コンピュータネットワークへ実質的にリアルタイムで伝達される。

【０７９０】

上述したような２つの撮像チャンネルを含む内視鏡システム10の実施形態は、非限定的な単なる例示として本明細書で提供される。本明細書の教示に従って、３つ以上の撮像チャンネルを有する（例えば、３つ若しくは４つの撮像チャンネルを有する、又は任意の数の撮像チャンネルを有する）内視鏡システムと互換性があるインタフェースユニット（インタフェースユニット8700等）が考えられることを理解するはずである。

【０７９１】

ある実施形態では、インタフェースユニットを、３つの撮像チャンネルを含む内視鏡システムと関連付ける。インタフェースユニットは、内視鏡からの、分離した３つのビデオストリームを受けて独立に取り込むことができる。この実施形態では、インタフェースユニットは、これらのビデオストリームを、独立したビデオファイル（左方、中央、右方）として録画でき、又は、３つの独立した静止ＪＰＥＧファイル（左方、中央、右方）としてキャプチャできる。インタフェースユニットはこのことを、３つの別個のキャプチャ装置を、入力されるストリームのそれぞれに対し１つずつ使用することで行う。インタフェースユニットが含むソフトウェアは、どのようにこれらの画像又はビデオファイルをハードディスクに録画するかについて、独立に制御することができる。現在の実施形態のために、３つのストリームの全てを、独立に制御するが、同時に始動させる。

【０７９２】

インタフェースユニットは、入力されるビデオストリームを表示するためのインタフェースユニットのディスプレイを備える。ある実施形態では、インタフェースユニットのディスプレイは、1080pディスプレイである。ある実施形態では、ディスプレイは、外部の変換装置を用いて任意の数の他のビデオフォーマットに変換できるDVIの出力を備える。このストリームは、画像管理システムへ送られる。ユーザがキャプチャイベントを引き起こした（すなわち、ユーザが３つの独立したストリームからの３つの静止画像を保存したい）時に、インタフェースユニットは画像を即座にキャプチャし保存する。ある実施形態では、内視鏡のボタンを押すことで、画像キャプチャイベントが引き起こされる。別の実施形態では、インタフェースユニットのボタン、又はインタフェースユニットのディスプレイのタッチスクリーンのボタンを押すことで、画像キャプチャイベントが引き起こされる。インタフェースユニットはその後、インタフェースユニット自身のディスプレイを変化させて、第１の単一の静止画像のみを表示し、「フットスイッチ」のトリガーパルスを画像管理及び文書化キャプチャＰＣへ送信する。ある実施形態では、インタフェースユニットとキャプチャＰＣとの間にシリアルデータ接続が存在する。インタフェースパネルはその後、インタフェースパネル自身のディスプレイを変化させて、第２の単一の静止画像を表示し、他のトリガーパルスをキャプチャＰＣへ送信する。その後、この処理を第３の静止画像に対して繰り返す。その結果、全スクリーンの左方、中央及び右方の個々の画像が、画像管理キャプチャＰＣが当該ＰＣのフレームグラバを使用して捉えるビデオストリ

ームに順次追加される。このことにより、正確なアスペクト比が保たれる。このことの全てはユーザに対して透過的に行われ、更なるトリミング又は他の画像操作は不要である。

【０７９３】

ある実施形態では、インタフェースユニットは、画像ファイル自体又はビデオファイル自体を生成しない。むしろ、キャプチャＰＣが、ビデオストリームから画像ファイル及びビデオファイルを生成する。別の実施形態では、インタフェースユニットは、画像ファイル自体又はビデオファイル自体を生成する。ある実施形態では、インタフェースユニットは、ファイルストレージモジュールを含む。画像はインタフェースユニットのハードディスクドライブへ保存される。画像は、プロシージャ番号（この番号は、キャプチャイベントが引き起こされる度に自動生成される）と、写真が撮られたシーケンスの番号（第２のキャプチャ画像、第３のキャプチャ画像）と、画像の向き（左方、中央又は右方）に基づいて整理される。ある実施形態では、ビデオファイルが同じ方法で整理されて、インタフェースパネルのハードディスクドライブへ同様に保存される。

【０７９４】

様々な実施形態において、他の文書システム（ProVation（登録商標）又はOlympus EndoBase等）が、入力されるビデオストリームを受け取り、当該文書システムのビデオキャプチャカードへ送る。上述したように、このビデオ信号は、インタフェースユニットのDVIの出力から生じ、必要に応じて、標準解像度のビデオ信号（Ｓ端子又はコンポジットへダウンコンバートされる）あるいはHD-SDIプロトコルを用いる1080pの信号へ変換される。このことは、受信側文書化システムコンピュータ内のビデオキャプチャの能力によって決定される。ある実施形態では、インタフェースユニットは、シリアル通信ポート（COMポート）から出力する「フットスイッチ」型のプロトコルを含む。このプロトコルは、標準の９ピンのRS-232接続のPIN 4の状態を変えることを含む。ヌルモデルケーブル（９ピンRS-232）を、インタフェースユニットの出力COMポートと受信側文書化システムコンピュータの入力されるCOMポートとの間に接続する。キャプチャイベントが引き起こされた時に、インタフェースユニットは、（前に述べたように）キャプチャＰＣに「フットスイッチ」型のトリガーパルスを送信し、そこで、キャプチャＰＣは、出力されるビデオストリームからビデオのフレームをキャプチャすることができる。

【０７９５】

ある実施形態では、インタフェースユニットと画像管理及び通信システムのキャプチャＰＣとの間の通信は、インタフェースユニットからキャプチャＰＣへの一方向である。インタフェースユニットは、文書化システムから情報を受け取らない。ある実施形態では、インタフェースユニットは、「フットスイッチ」型のトリガーパルス以外のデータを文書化システムへ送信しない。

【０７９６】

図８９は、いくつかの実施形態の態様に従い、手術室で展開される、内視鏡システム8810及び関連インタフェースユニット8900のレイアウトを概略的に描写する。患者8880はベッド8882上に支持されて、医師8884は内視鏡出術で内視鏡システム8810の内視鏡8820を使用する。アシスタント8886は医師8884を、医師8884の向かい側の、ベッド8882の反対側で支援する。

【０７９７】

内視鏡8820は、ユーティリティケーブル8832によって主要コントローラ8830に接続される。内視鏡8820は、内視鏡8820の先端部に含まれる３つのカメラを使用する、３つの内視鏡による同時の眺めを提供する。実質的に上述したように、主要コントローラ8830は、３つのディスプレイスクリーン8840a、8840b及び8840cそれぞれに接続され、それぞれのディスプレイスクリーンは、内視鏡システム8810が提供する、３つの内視鏡による眺めの対応する眺めを表示するように構成される。ディスプレイスクリーン8840は、医師8884を向いて場合によっては高く位置付けられて、医師8884が、スクリーンディスプレイを見るとともに部位のスクリーンディスプレイへ邪魔されない線を持って、内視鏡手術を行うことができる。

【０７９８】
インタフェースユニット8900は、主要コントローラ8830とともにケースに入れられた画像プロセッサと、画像プロセッサ8910と機能的に関連付けられた、インタフェースユニットのディスプレイ8920とを備える。画像プロセッサは、内視鏡8820が提供する３つの眺めに関連付けられた画像データを、３つのそれぞれの撮像チャンネルから同時に受け取り、３つの眺めからの画像データを含む画像を生成する一方で、当該画像はインタフェースユニットのディスプレイ8920に表示可能である。例えば実質的に上述したように、内視鏡8820の３つのカメラはそれぞれ、３つの入力されるビデオストリームを提供することができ、その後画像プロセッサは、３つの入力されるビデオストリームからの画像データを含む単一のビデオストリームを生成することができる。

【０７９９】
いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのディスプレイ8920は、主要コントローラ8830と共にケースに入れられた画像プロセッサと、ケーブルで機能的に関連付けられる。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのディスプレイ8920は、画像プロセッサと無線で関連付けられる。いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのディスプレイ8920は、実質的に携帯型であり、手術室内の多数の位置に展開できる。また、いくつかの実施形態によれば、手技中に、インタフェースユニットのディスプレイ8920の位置を手術室内で容易に移動することができる。例えば、インタフェースユニットのディスプレイ8920b又は8920cを、医師8884及びアシスタント8886の両方がディスプレイ8920b又は8920cのスクリーンを見られるように位置付けることができ、又は、インタフェースユニットのディスプレイ8920aをアシスタント8886に向けて位置付けることができる。

【０８００】
いくつかの実施形態では、インタフェースユニット8900は、主要コントローラ8830と、主要コントローラ8830と共にケースに入れられた画像プロセッサとに機能的に関連付けられ、上記の図８８のインタフェースユニットのコンピュータ8750の個別の機能性に実質的に類似する機能性を持つ、インタフェースユニットのコンピュータを備える。

【０８０１】
いくつかの実施形態では、インタフェースユニット8900は、インタフェースユニットのディスプレイ8920に関連付けられたユーザインタフェースモジュール8922を備え、アシスタント8886は、ユーザインタフェースモジュール8922を使用して、インタフェースユニット8900及び／若しくはインタフェースユニットのコンピュータ、並びに／又は内視鏡システム8810に命令することができる。例えば、アシスタント8886は、インタフェースユニットモジュール8922を使用して、内視鏡手術の前又は最中に、患者に関連するテキスト情報（関連経歴データ等）を、インタフェースユニットのコンピュータに入力及び保存することができる。いくつかの実施形態によれば、ユーザインタフェースモジュール8922は、タッチスクリーン8924を備える。

【０８０２】
いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのコンピュータは、実質的に上述したように、そして手術室に設置されてかかるコンピュータネットワークへのアクセスを可能とするアクセスポイント8890を用いて、コンピュータネットワークと通信することができる。アクセスポイント8890は、インタフェースユニットのコンピュータがＬＡＮケーブルを通じて接続されるＬＡＮコネクタを備えることができる。いくつかの実施形態によれば、アクセスポイント8890をWi-Fiモデムとすることができ、Wi-Fiモデムによって、インタフェースユニットのコンピュータは無線で通信することができる。

【０８０３】
したがって、いくつかの実施形態の態様に従うと同時に図８７Ａから８９を参照して、少なくとも２つのディスプレイ（図８７Ａ及び８８の40a、40b、並びに図８９の8840a、8840b 、8840c）とそれぞれ関連する少なくとも２つの同時に動作する撮像チャンネル（50a、50b）を含む、内視鏡システム（10、8810）と機能的に関連するように構成されるイン

タフェースユニット（8700、8900）が提供される。インタフェースユニットは、少なくとも２つの撮像チャンネルと機能的に関連付けられた、画像プロセッサ（8710）を含み、少なくとも２つの撮像チャンネルから同時に受け取った画像データを含む画像を生成するように構成される。インタフェースユニットは、画像プロセッサと機能的に関連付けられる、インタフェースユニットのディスプレイ（図８７Ａ及び８８の8720、並びに図８９の8920）を更に備える。画像プロセッサによって生成され、少なくとも２つの撮像チャンネルからの画像データを含む画像を、インタフェースユニットのディスプレイに表示できる。

【０８０４】

いくつかの実施形態によれば、各撮像チャンネルはそれぞれ、画像撮像装置（26a、26b）に関連付けられる。

【０８０５】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのディスプレイを実質的に携帯型とする。

【０８０６】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットのディスプレイは、画像プロセッサと無線で機能的に関連付けられる。

【０８０７】

いくつかの実施形態によれば、画像撮像装置はビデオ画像を撮像することができ、少なくとも２つの撮像チャンネルのそれぞれの画像データは、ビデオ画像に対応する入力されるビデオストリームを含む。画像プロセッサは、インタフェースユニットのディスプレイに表示可能な単一のビデオストリームを生成するように構成され、それぞれの入力されるビデオストリームに対応する縮小されたサイズの画像は、インタフェースユニットのディスプレイに同時に表示される。いくつかの実施形態によれば、画像プロセッサは、少なくとも２つの入力されるビデオストリームから単一のビデオストリームを実質的にリアルタイムで生成するように構成される。

【０８０８】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットは、ファイル管理システムを動作させるとともにファイルストレージモジュール（8760）を備えるインタフェースユニットのコンピュータ（8750）を更に含み、インタフェースユニットのコンピュータは、画像プロセッサが生み出した画像のファイルを、ファイルストレージモジュールに生成及び保存するように構成される。

【０８０９】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットは、ユーザインタフェースモジュール（8922）を更に備え、ユーザインタフェースモジュール（8922）によってユーザはコンピュータに命令できる。いくつかの実施形態によれば、ユーザインタフェースモジュールは、タッチスクリーン（8924）を備える。

【０８１０】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットは、少なくともファイルをインタフェースユニットとコンピュータネットワークとの間で転送するために、インタフェースユニットのコンピュータとコンピュータネットワークとの間で通信ができるように構成される通信インタフェースポート（8770）を含む通信チャンネルを更に備える。いくつかの実施形態によれば、コンピュータネットワークはローカルコンピュータネットワークである。いくつかの実施形態によれば、ローカルコンピュータネットワークは病院のネットワークである。いくつかの実施形態によれば、コンピュータネットワークはインターネットである。

【０８１１】

いくつかの実施形態によれば、通信チャンネルは、ＬＡＮ通信インタフェースポートを備え、インターネットプロトコルを動作させる。いくつかの実施形態によれば、通信チャンネルは、Wi-Fi通信インタフェースポートを備える。いくつかの実施形態によれば、通信チャンネルは、ビデオストリームを出力するために構成される、ビデオ／オーディオ通

信インタフェースポートを備える。いくつかの実施形態によれば、通信インタフェースポートは、Ｓ端子又はコンポジットポートを備える。いくつかの実施形態によれば、通信インタフェースポートは、ＨＤＭＩポートを備える。

【０８１２】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットは、画像プロセッサが生成したビデオストリームを、通信インタフェースポートを通じてネットワークコンピュータへ、実質的にリアルタイムで伝えるように構成される。いくつかの実施形態によれば、画像プロセッサは、命令された時に、命令の瞬間の、撮像チャンネルのそれぞれの実質的に単一のビデオフレームを、キャプチャするように構成され、通信インタフェースポートを通じてネットワークコンピュータへ伝えるように構成される。ビデオストリームは、単一のビデオフレームの静止画像を順次含み、そのような静止画像のそれぞれは、ビデオストリームに予め決定した期間の間にわたり含まれる。

【０８１３】

いくつかの実施形態によれば、インタフェースユニットは、画像撮像装置の少なくとも２つに機能的に関連付けられる同期モジュール（8730）を更に含む。同期モジュール（8730）は、少なくとも２つの画像撮像装置に対応する、撮像チャンネルの入力されるビデオストリームを同期させるため同期信号を生成するために構成される。

【０８１４】

図９０は、（図１Ａの主要制御ユニット199と類似させることができる）図８７Ａの主要コントローラ30のビデオコントローラ又はコントローラ回路基板9020が、どのように内視鏡9010及びディスプレイユニット9050と動作可能なように接続されるかを詳述する。図９０を参照して、ビデオコントローラ／コントローラ回路基板9020は、ＬＥＤ9011に対する電源を制御するとともに、内視鏡の（１つ以上のカメラを備える）撮像センサ9012の動作に対する制御を伝え、且つ撮像センサからのビデオ前信号を標準的なビデオ信号へ変換する、カメラ基板9021を備える。撮像センサ9012を、電荷結合素子（ＣＣＤ）撮像素子又は相補型金属酸化膜半導体（ＣＭＯＳ）撮像素子とすることができる。カメラ基板9021は、ＣＣＤ撮像素子が生成するビデオ前信号9013とともに、内視鏡9010からの他のリモートコマンド9014も受け取る。

【０８１５】

コントローラ制御基板9020は、撮像センサ9012からカメラ基板9021を通じて得られるビデオを処理するための素子、及びシステムの監視及び制御のための他の素子を更に備える。

【０８１６】

これらの素子の全ては、プリント基板である、基板モジュール9052と接続される。ある実施形態では、ＩＣ（集積回路）である素子をハンダ付けによって接続し、素子9026（ＳＯＭ又はシステムオンモジュール）をマウンティングによって接続する一方で、他の素子の全てをケーブルを用いて接続する。

【０８１７】

基板モジュール9052の様々な素子を以下に説明する。

【０８１８】

＜ＦＰＧＡ（フィールドプログラマブルゲートアレイ）9023＞

ＦＰＧＡ9023は、特にシステム要件のためにプログラムされ、（ソフトウェアに対立する）ハードウェアが実行しなければならない論理作業と、ビデオ画像処理に関する論理作業との２種類に分類できる作業を行う論理デバイスである。ある実施形態では、基板モジュール9052は、ＦＰＧＡ9023と通信する、１つ以上のダブル・データ・レート型のスリー・シンクロナス・ダイナミック・ランダム・アクセス・メモリ・モジュール（ＤＤＲ３）9033を備える。

【０８１９】

ハードウェアが実行しなければならない論理作業は、以下のものを含む。

１．システムの電源投入時に、基板モジュール9052のいくつかのＩＣを初期化する。

２．前方パネル9035の、ホワイトバランス、ＬＥＤのオン／オフ、空気の流れ、及び電源のオン／オフのためのボタン9040を監視する。
３．ウオッチドッグ機構を使用してＳＯＭ9026の動作が適切であるか監視する。
４．システムの電源が切れている間にも、システムのパラメータのいくつか（例えば気流レベル）をバックアップする。
５．カメラ基板9021と通信する。
しかしながら、ハードウェアが実行しなければならない論理作業はこれらに限定されるものではない。
【０８２０】
ビデオ画像処理に関する論理作業は、以下のものを含む。
１．多重化されたビデオ入力。複数の撮像素子のそれぞれは、ビデオ入力インタフェース9051によって多重化されるいくつかのビデオインタフェースを有する。さらにまた、いくつかの補助物を補助ビデオ入力インタフェース9025によって多重化する。
２．任意的なデジタル信号プロセッサ（ＤＳＰ）9022の再生出力、及びＤＳＰの記録入力。
３．複数ディスプレイに対するビデオ出力インタフェース9024による、ビデオ出力に対する内部テストパターン。
４．カメラのビデオ規格と表示ビデオ規格との間の変換。
５．画像の重ね合わせとしても知られる、ＯＳＤ（オンスクリーンディスプレイ）の挿入。
６．ＰＩＰ（ピクチャーインピクチャー）。
７．いくつかのカメラからの画像をつなぎ合わせて、単一のスクリーンに表示される１つの画像にする。
８．画像の（輝度、コントラスト等の）補正。
しかしながら、ビデオ画像処理に関する論理作業はこれらに限定されるものではない。
【０８２１】
＜ＤＳＰ（デジタル信号プロセッサ）9022＞
圧縮した（暗号化された）ビデオを録画し、圧縮解除された（復号された）ビデオを再生するために、ＤＳＰ9022を使用する。ある実施形態では、圧縮されたビデオの規格は、H.264又は同等の物（ＭＰＥＧ等）である。
【０８２２】
動作上、ＦＰＧＡ9023は、ＤＳＰ9022のために、録画する所望のビデオ（すなわち、入力のいずれか、又はおそらくはスクリーンの１つ以上のコピー）を選択する。後者の場合には、ＯＳＤ及びフォーマットの変換が含まれる。スクリーンのフォーマットが、ＤＳＰ9022の要求ビデオ入力フォーマットと異なる、あり得る場合には、ＦＰＧＡ9023はまた、ビデオをＤＳＰ9022に伝達する間に、スクリーンのフォーマットを所望のＤＳＰ9022のフォーマットへ変換する。
【０８２３】
＜補助ビデオ入力インタフェース9025＞
ある実施形態では、補助ビデオ入力インタフェース9025へのビデオ入力は、（ＣＶＢＳ（color、video、blanking、sync）、Ｓ端子若しくはＹＰｂＰｒフォーマット等の）アナログビデオ、又はデジタルビデオ（ＤＶＩ）を含むことができ、当該ビデオ入力をそのようなものとして表示することができる。
【０８２４】
＜ＳＯＭ（システムオンモジュール）9026＞
ＳＯＭ9026は、入力デバイス（キーボード、マウス、及びタッチインタフェース9027によるタッチスクリーン等）に対するインタフェースを提供する。これらの入力デバイスと共に前方パネル9035のボタン9040を通じて、ユーザはシステムの機能性及び動作パラメータを制御する。ある実施形態では、ペリフェラルコンポーネントインターコネクトエクスプレス（ＰＣＩｅ）バスは、ＳＯＭ9026をＦＰＧＡ9023と接続する。ＰＣＩｅを通過する

データトラフィックの最も一般的な種類は、以下の通りである。
ａ．ＳＯＭ9026からＦＰＧＡ9023へ：コマンド（例えば、ユーザが動作パラメータを変更する場合）
ｂ．ＦＰＧＡ9023からＳＯＭ9026へ：内部状態の表示と撮像された画像とを提供する、レジスタ値
【０８２５】
＜他の機能性＞
コントローラ回路基板9020は、空気インタフェース9028、ポンプ9029及び逆止弁9030を通じて、内視鏡に対応する機能性を提供する、１つ以上の流体、液体及び／又は吸引ポンプを更に制御することができる。コントローラ回路基板9020は、オンボードの電源9045と、ユーザに対して動作ボタン9040を提供する前方パネル9035とを更に備える。
【０８２６】
カメラ基板9021は、ある実施形態では、撮像センサ9012がビデオを生成する時に、内視鏡の先端部の３つのビュー素子（１つの前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子）によるビデオのピックアップに対応する３つのビデオフィードを含む、ビデオ信号9013を受け取る。ある実施形態では、内視鏡の先端部の３つのビュー素子（前方観察ビュー素子、左側方観察ビュー素子及び右側方観察ビュー素子であり、例えば図２Ａ又は２Ｂの先端部200の３つのビュー素子）に対応する３つのビデオフィードのピックアップを、３つのそれぞれのモニタに表示する。
【０８２７】
図９１Ａは、本明細書の一実施形態に従う、内視鏡の先端部の前方観察ビュー素子と２つの側方観察ビュー素子とのそれぞれからの３つのビデオフィードを表示する３つのモニタの構造9100を示す図である。構造9100は、並んで又は連続して設置される、左側方モニタ9105と、中央モニタ9110と、右側方モニタ9115とを備え、それぞれの水平な下縁9106、9111、9116が実質的に同じ高さに存在する。言い換えれば、３つのモニタ9105、9110及び9115の幾何学中心又は重心が、実質的に同じ高さ“Ｌ１”に保たれている。一実施形態に従って、中央モニタ9110は正方形状のスクリーンのモニタである一方、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は長方形状又はワイドスクリーンのモニタである。さらに、ある実施形態では、ワイドスクリーン／長方形状のモニタ9105、9115の長縁9106、9116が水平であるように、モニタ9105、9115を向ける。
【０８２８】
当業者は、本明細書の実施形態は、内視鏡の先端部のビュー素子が生成する、静止画像及びビデオ信号の両方に向けたものであることを理解するであろう。したがって、発明者は、用語「ビデオ」が、静止画像と動画及びビデオとの両方を含むと理解されるべきであることを意図する。言い換えれば、上述した３つのビデオフィードは、静止画像及びビデオ信号の両方を含む。また、当業者にとって明白であるように、モニタ又はディスプレイパネルの寸法／サイズは様々な方法で決まり、その方法の１つはアスペクト比によるものである。画像のアスペクト比とは、画像の高さに対する画像の幅の比率である。「正方形状フォーマット」のアスペクト比の例は、典型的に４：３及び５：４を含む一方、「長方形状」又は「ワイドスクリーン」のアスペクト比の例は、典型的に１６：９及び１６：１０を含む。
【０８２９】
ある実施形態では、中央モニタ9110は前方観察ビュー素子によるビデオフィードのピックアップを表示する一方、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は内視鏡の先端部の２つの側方観察ビュー素子からのビデオフィードを表示する。３つのビデオフィードは、本来の又は標準的な、４：３又は５：４等のアスペクト比を有する正方形状のフォーマットで生成される。正方形状の中央モニタ9110は、前方観察ビュー素子の正方形状にフォーマットされたビデオフィード9102を全スクリーンに歪み無く表示する。一方で、ワイドスクリーン又は長方形状の、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115により、正方形状にフォーマットされた（２つの側方観察ビュー素子から）ビデオフィードを、ワイドスクリーン

の一部のみに表示するか、又は、正方形にフォーマットされたビデオフィードの４：３又は５：４のアスペクト比を修正又は変調して、モニタ9105、9115の全体のワイドスクリーンを埋める必要があり、ビデオの許容できない歪みをもたらし、ひいては、診断価値に悪影響を与える。したがって、本明細書の態様では、主要制御ユニット（図８７の主要コントローラ30等）は、適切なオンスクリーンの表示のため、本来の又は正方形状にフォーマットされたビデオフィードを処理する。

【０８３０】

ある実施形態では、ビデオ9101が左側方モニタ9105に右揃えで表示されるとともにビデオ9103が右側方モニタ9115に左揃えで表示するように表示するために、２つの側方観察ビュー素子に対応する、２つの正方形状にフォーマットされたビデオフィード9101、9103を処理する。ある実施形態では、正方形にフォーマットされたビデオフィード9101、9103のアスペクト比は変調されず、スクリーン9105、9115の一部641、643のビデオが欠けることがない。他の実施形態では、２つの側方観察ビュー素子の、２つの正方形にフォーマットされたビデオフィード9101、9103の４：３又は５：４のアスペクト比を、歪みが最小限度であることを確保しながら、２つのビデオフィード9101、9103をワイドスクリーン9105、9110の長さ寸法に沿って伸ばす最適な百分率“ｐ”で、部分的に修正又は変調する。一実施形態に従う、最適な百分率“ｐ”は、３０％以下である。他の実施形態では、最適な百分率“ｐ”は、５％、１０％、１５％、２０％、２５％若しくは３０％、又はこれらを任意に増加させたものである。“ｐ”の変調は、２つのビデオフィード9101、9103を、ワイドスクリーン9105、9115の長さに沿って伸ばすため、表示されるビデオフィードの変調が拡大するにつれて、部分9141、9143の面積は次第に減少する。

【０８３１】

さらに、内視鏡の先端部の１つの前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子に対応する、３つのビデオフィード9101、9102、9103を、３つのモニタ9105、9110及び9115上の３つのビデオ9101、9103、9103の全てが、垂直方向で同じ高さに表示されるようなオンスクリーンの表示のために処理する。

【０８３２】

図９１Ｂは、本明細書の実施形態に従う、内視鏡の先端部の前方観察ビュー素子と２つの側方観察ビュー素子とのそれぞれからの、３つのビデオフィード9101、9102、9103を表示する３つのモニタの別の構造9125を示す図である。構造9125では、３つのモニタのすべて、すなわち、左側方モニタ9105と、中央モニタ9110と、右側方モニタ9115とは、長方形状又はワイドスクリーンのモニタである。ある実施形態では、中央モニタ9110は前方観察ビュー素子が取り出したビデオフィード9102を表示する一方、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は内視鏡の先端部の２つの側方観察ビュー素子からのビデオフィード9101、9103を表示する。３つのビデオフィード9101、9102、9103は、本来の又は標準的な、４：３又は５：４等のアスペクト比を有する正方形状のフォーマットである。

【０８３３】

一実施形態に従って、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は、これらモニタの長縁9106、9116が水平になるように向いている一方、中央モニタ9110は、中央モニタ9110の短縁9112が水平のままであるとともに長縁9111が垂直方向となるように、垂直に向いている。ある実施形態では、３つのモニタ9105、9110、9115は、それぞれの下縁9106、9112及び9116が実質的に同じ高さ“Ｌ２”に存在するように、並んで又は連続して設置される。したがって、構造625は、中央モニタ9110を、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115に対して高く見せる。

【０８３４】

ある実施形態では、ビデオ9101が左側方モニタ9105に右揃えで表示されるとともにビデオ9103が右側方モニタ9115に左揃えで表示するように表示するために、２つの側方観察ビュー素子に対応する、２つの正方形状にフォーマットされたビデオフィード9101、9103を処理する。前方観察ビュー素子に対応する正方形状にフォーマットされたビデオフィード9102を処理して、適切な眺めのために回転させ、また中央モニタ9110上の表示を垂直方

向で下揃えさせる。ビデオフィード9101、9102及び9103のそれぞれの、３つのモニタ9105、9110及び9115上での位置合わせにより、ビデオ9101、9102及び9103を実質的に同じ高さに表示することが確保される。

【０８３５】

図９１Ｃは、別の実施形態に従う構造9130を表す図である。構造9130では、３つのモニタのすべて、すなわち、左側方モニタ9105と、中央モニタ9110と、右側方モニタ9115とは、長方形状又はワイドスクリーンのモニタである。ある実施形態では、中央モニタ9110は前方観察ビュー素子が取り出したビデオフィード9102を表示する一方、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は内視鏡の先端部の２つの側方観察ビュー素子からのビデオフィード9101、9103を表示する。３つのビデオフィード9101、9102、9103は、本来の又は標準的な、４：３又は５：４等のアスペクト比を有する正方形状のフォーマットである。一実施形態に従って、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は、これらモニタの長縁9106、9116が水平になるように向いている一方、中央モニタ9110は、中央モニタ9110の短縁9112が水平のままであるとともに長縁9111が垂直方向となるように、垂直に向いている。３つのモニタ9105、9110、9115は、それぞれの上縁9107、9113及び9117が実質的に同じ高さ“Ｌ３”に存在するように、並んで又は連続して設置される。したがって、構造9130は、中央モニタ9110を、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115に対して低く見せる。

【０８３６】

ある実施形態では、ビデオ9101が左側方モニタ9105に右揃えで表示されるとともにビデオ9103が右側方モニタ9115に左揃えで表示されるように表示するために、２つの側方観察ビュー素子に対応する、２つの正方形状にフォーマットされたビデオフィード9101、9103を処理する。前方観察ビュー素子に対応する正方形状にフォーマットされたビデオフィード9102を処理して、適切な眺めのために回転させ、また中央モニタ9110上の表示を垂直方向で上揃えさせる。ビデオフィード9101、9102及び9103のそれぞれの、３つのモニタ9105、9110及び9115上での位置合わせにより、ビデオ9101、9102及び9103を実質的に同じ高さに表示することが確保される。

【０８３７】

図９１Ｄは、更に別の実施形態に従う構造9135を表す図である。構造9135では、３つのモニタのすべて、すなわち、左側方モニタ9105と、中央モニタ9110と、右側方モニタ9115とは、長方形状又はワイドスクリーンのモニタである。ある実施形態では、中央モニタ9110は前方観察ビュー素子が取り出したビデオフィード9102を表示する一方、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は内視鏡の先端部の２つの側方観察ビュー素子からのビデオフィード9101、9103を表示する。３つのビデオフィード9101、9102、9103は、本来の又は標準的な、４：３又は５：４等のアスペクト比を有する正方形状のフォーマットである。一実施形態に従って、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は、これらモニタの長縁9106、9116が水平になるように向いている一方、中央モニタ9110は、中央モニタ9110の短縁9112が水平のままであるとともに長縁9111が垂直方向となるように、垂直に向いている。さらに、３つのモニタ9105、9110、9115は、それぞれの幾何学中心又は重心が実質的に同じ高さ“Ｌ４”に保たれるように、並んで又は連続して設置される。したがって、構造9135は、中央モニタ9110を、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115に対する垂直方向中央位置に見せる。

【０８３８】

ある実施形態では、ビデオ9101が左側方モニタ9105に右揃えで表示されるとともにビデオ9103が右側方モニタ9115に左揃えで表示されるように表示するために、２つの側方観察ビュー素子に対応する、２つの正方形状にフォーマットされたビデオフィード9101、9103を処理する。前方観察ビュー素子に対応する正方形状にフォーマットされたビデオフィード9102を処理して、適切な眺めのために回転させ、また中央モニタ9110上の表示を垂直方向で中央揃えさせる。ビデオフィード9101、9102及び9103のそれぞれの、３つのモニタ9105、9110及び9115上での位置合わせにより、ビデオ9101、9102及び9103を実質的に同じ高さに表示することが確保される。

【０８３９】
図９１Ｅは、更に別の実施形態に従う構造9140を表す図である。構造9140では、３つのモニタのすべて、すなわち、左側方モニタ9105と、中央モニタ9110と、右側方モニタ9115とは、長方形状又はワイドスクリーンのモニタである。ある実施形態では、中央モニタ9110は前方観察ビュー素子が取り出したビデオフィード9102を表示する一方、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115は内視鏡の先端部の２つの側方観察ビュー素子からのビデオフィード9101、9103を表示する。３つのビデオフィード9101、9102、9103は、本来の又は標準的な、４：３又は５：４等のアスペクト比を有する正方形状のフォーマットである。一実施形態に従って、３つのモニタ9105、9110及び9115は、これらモニタの短縁9109、9112及び9118が水平のままであるとともに長縁9106、9111及び9116が垂直方向となるように、垂直に向いている。さらに、３つのモニタ9105、9110、9115は、それぞれの幾何学中心又は重心が実質的に同じ高さ“Ｌ５”に保たれるように、並んで又は連続して設置される。

【０８４０】
ある実施形態では、１つの前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子に対応する、３つの正方形状にフォーマットされたビデオフィード9101、9102、9103を処理して、適切な眺めのために回転させ、また、（図６Ｅに示すような）ある実施形態では表示を下揃えさせ、代替的な実施形態では表示を上揃えさせる。ビデオフィード9101、9102及び9103のそれぞれの、３つのモニタ9105、9110及び9115上での位置合わせにより、ビデオ9101、9102及び9103を実質的に同じ高さに表示することが確保される。

【０８４１】
図９１Ａの構造9100は、左側方ワイドスクリーンモニタ9105及び右側方ワイドスクリーンモニタ9115の一部9141及び9143のビデオを欠けさせる。一方、構造9125、9130、9135及び9140では、前方観察ビュー素子に対応する、本来の又は正方形状にフォーマットされたビデオフィード9102を、長方形状又はワイドスクリーンの中央モニタ9110に表示するため、図９１Ｂから９１Ｅそれぞれの構造9125、9130、9135及び9140もまた、中央モニタ9110の一部9150及び（図９１Ｄの構造9135に関する）9151のビデオを欠けさせる。図９１Ｂから９１Ｅを参照して、ある実施形態では、（内視鏡の先端部の１つの前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子に対応する）３つの正方形状にフォーマットされたビデオフィード9101、9202及び9203のアスペクト比は変調されず、このことによって、スクリーン9105、9110及び9115それぞれの、一部9141、9150、（図９１Ｄの構造9135に関する）9151、及び9143のビデオを欠けさせる。他の実施形態では、３つの正方形にフォーマットされたビデオフィード9101、9202、9103の４：３又は５：４のアスペクト比を、歪みが最小限度であることを確保しながら、３つのビデオフィード9101、9202、9103をワイドスクリーン9105、9110及び9115の長さ／長い方の寸法に沿って伸ばす最適な百分率“ｐ”で、部分的に修正又は変調する。一実施形態に従う、最適な百分率“ｐ”は、３０％以下である。他の実施形態では、最適な百分率“ｐ”は、５％、１０％、１５％、２０％、２５％若しくは３０％、又はこれらを任意に増加させたものである。“ｐ”の変調は、３つのビデオフィード9101、9102及び9103を、ワイドスクリーン9105、9110及び9115の長さに沿って伸ばすため、表示されるビデオフィードの変調が拡大するにつれて、部分9141、9142及び9143の面積は次第に減少する。

【０８４２】
本明細書の態様に従って、部分9141、9150、（図９１Ｄの構造9135に関する）9151及び9143を有利に利用して、患者に関連する複数の情報及び／又はデータを表示する。ある実施形態では、患者に関する情報及び／又はデータは、複数のリアルタイムの生理学的パラメータ（患者の脈拍数、酸素レベル、血圧、又は当業者にとって明白であるような他の任意の生命の生理学的パラメータ等）を含む。ある実施形態では、患者に関する情報及び／又はデータは、手技内視鏡検査、及び／又は患者の関連する解剖学的奇形（例えばポリープ等）の記憶された画像／ビデオを含む。ある実施形態では、生理学的パラメータを、実行するとともにスクリーン9105、9110及び9115上に表示する手技内視鏡検査と類似する、前もって記憶した手技内視鏡検査の画像／ビデオと組み合わせる、又は、生理学的パラメ

ータを、前もって記憶した手技内視鏡検査の画像／ビデオによって切り替える。このことによって、以前の手技内視鏡検査の解剖学的眺めを、現在の手技の解剖学的眺めと比較して、奇形及び／若しくは奇形の改善を、診断並びに／又は再検討する利点が医師にもたらされる。ある実施形態では、主要制御ユニットの電子ストレージメモリからの、並びに／又は、患者の記録が保持されている、現地の病院及び／若しくは遠く離れた病院からの、患者に関連する複数の情報及び／又はデータにアクセスする。

【０８４３】

本明細書の一態様に従って、図９１Ａから９１Ｅの３つのモニタ9105、9110及び9115は共に、３つのビュー素子（１つの前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子）の視野の間の重複に基づくパノラマの眺めを提供する。図９４は、内視鏡の先端部の左側方ビュー素子、前方ビュー素子及び右側方ビュー素子が生成するビデオフィードをそれぞれ表示する、３つのモニタ9405、9410及び9415が表現するパノラマの眺めの例を表す。部分9420及び9425は、３つのビュー素子の視野の間の重複に含まれる画像を表す。

【０８４４】

本明細書の一実施形態に従って、図９１Ａから９１Ｅの３つのモニタ9105、9110及び9115を、直線状に並べて又は連続させて設置する。すなわち、３つのモニタ9105、9110及び9115は、互いに角度を持たずに設置される。しかしながら、代替的な実施形態に従って、左側方モニタ9105及び右側方モニタ9115を、中央モニタ9110を基準とした角度を持って配置することができる。そのような角度を持って配置した構造を、図９２Ａ及び９２Ｂを参照して以下説明する。

【０８４５】

図９２Ａは、３つのモニタ9205、9210及び9215を非直線状の構造9200で並べて又は連続して設置した、本明細書に従う一実施形態を表す。ある実施形態では、３つのモニタ9205、9210及び9215は、内視鏡の先端部の対応する１つの前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子からのビデオフィード9201、9202、9203を表示する。ある実施形態では、左側方モニタ9205及び右側方モニタ9215は、中央モニタ9210を基準として角度“Ｎ”を持ち、視聴者の方に向いている。非直線状の構造9200は、内視鏡の先端部の１つの前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子が共に提供する、１８０°超の現実の視野を有利にシミュレートし表現する。したがって、前方観察ビュー素子の両側から捉えた、前方観察ビュー素子からわずかに後方の、２つの側方観察ビュー素子からのビデオフィード9201、9203を、左側方モニタ9205及び右側方モニタ9215に対応して表示する。２つの側方観察ビュー素子からのビデオフィード9201、9203は、角度“Ｎ”のために、視聴者に対してわずかにより接近している。角度を持って配置した構造9200により、視聴者は、前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子がそれぞれ撮像した眺め／ビデオ9201、9202、9303をシミュレーションする方法で知覚できる。様々な実施形態において、角度“Ｎ”は、１０から３０°に及ぶ。ある実施形態では、角度“Ｎ”は２０°である。

【０８４６】

ある実施形態では、左側方モニタ9205及び右側方モニタ9215が手動で調整可能であり、中央モニタ9210を基準として角度“Ｎ”を形成すると同時に、３つのモニタ9205、9210及び9215は、並んで又は連続して、同じ高さに物理的に設置されるスタンドアローンのディスプレイユニットである。ある実施形態では、３つのパネルのそれぞれの背面に取付けられて、垂直シャフト上でそれぞれ調整可能な、クランプ又はハンガーを使用して、３つのパネルを垂直方向に調整することが可能である。しかしながら、別の実施形態では、図９２Ｂに示すように、３つのディスプレイのパネル又はモニタ9205、9210及び9215を、一体型フレーム容器9220と一体化する。図９２Ｂをこれから参照し、フレーム容器9220を製造して、左側方パネル9205及び右側方パネル9215を、中央パネル710を基準として角度“Ｎ”を持つように予め構成できる。ある実施形態では、一体型フレーム容器の背面に取付けられて、垂直シャフト上でそれぞれ調整可能な、クランプ又はハンガーを使用して、一体型フレーム容器を垂直方向に調整できる。

【０８４７】

ある実施形態では、黒色画像のストライプ9207及び9212を、図９２Ｂの３つの連続したディスプレイパネル9205、9210、9215の間に重ねて、視聴者が、近接して相応に表示されるビデオ9201、9202、9203のそれぞれを異なる／区別できるものとして感知することを確保する。それによって、前方観察ビュー素子及び２つの側方観察ビュー素子の視野の間の視覚的な重複に起因する混乱を抑制する。一実施形態に従う、黒色画像のストライプ9207、9212の幅は、６インチ（０．１５２４メートル）以下である。

【０８４８】

図９３Ａ及び９３Ｂは、本明細書の一実施形態に従い、単一のモニタ9325に表示される、第１の連続したビデオフィードのグループ9305、9310、9315及び第２の連続したビデオフィードのグループ9306、9311、9316を表す図である。

【０８４９】

図９３Ａをこれから参照して、ある実施形態では、内視鏡の先端部の前方観察ビュー素子及び及び２つの側方観察（左側方観察及び右側方観察）ビュー素子（以下共に「３つのビュー素子」と呼ぶ）は、広角のビュー素子であり、それぞれのビュー素子は、１００°超であり基本的には１８０°以下の視野を有する。したがって、３つのビュー素子は共に、前方及び側方の眺めに及ぶ、１８０°超の組み合わされた視野を提供する。ある実施形態では、（３つのビュー素子の視野の間の重複に基づく）１８０°超の組み合わせされた視野を、主要制御ユニット（図８７Ａの主要コントローラ30等）によって処理して、単一のモニタ9325に表示して、３つのビュー素子が生成した３つのビデオフィードの本来の／標準的なアスペクト比の変調を行わない又は最小限度／部分的とすることを確保しながら、リアルタイムのパノラマの眺めをシミュレートする。

【０８５０】

本明細書の実施形態に従って、３つのビュー素子の３つのビデオフィード9305、9310、9315を組み合わせて、前方観察ビュー素子及び両側方観察ビュー素子の視野の間の重複に基づく、結合された前方及び両側方の眺めに及ぶ、単一合成ビデオフレームとする。言い換えれば、単一合成ビデオフレームは、３つのビュー素子の視野を組み合わせた、結合された視野を表す。その後、単一合成ビデオフレームをスライス又は分解して、前方観察ビュー素子の前方の平面的な眺めを表す中央ビデオフレーム9310とする。ある実施形態では、中央ビデオフレーム9310は、単一合成ビデオフレームの結合された視野の中心の両側（すなわち、左側及び右側）の総計Ｘ°の眺めに及ぶ。ある実施形態では、Ｘは１５°である。ある実施形態では、Ｘは前方ビュー素子に対して３０°以下である。単一合成ビデオフレームの、結合された視野の中心のＸ度を越えて左側に残る部分は、左側方観察ビュー素子の平面的な左側の眺めを表す左方ビデオフレーム9305を形成する。同様に、単一合成ビデオフレームの、結合された視野の中心のＸ度を越えて右側に残る部分は、右側方観察ビュー素子の平面的な右側の眺めを表す右方ビデオフレーム9315を形成する。したがって、一実施形態に従って、３つのビュー素子の視野を組み合わせることによって結合された視野を表す単一合成ビデオフレームは、分解又はスライスされて、３つのビデオフレーム9305、9310及び9315を形成する。ある実施形態では、３つのビデオフレーム9305、9310及び9315を単一のモニタ9325に連続的に表示する。

【０８５１】

図９３Ｂをこれから参照して、本明細書の別の実施形態に従い、３つのビュー素子のそれぞれは、１００°超で基本的には１８０°以下の視野を提供するため、３つのビュー素子のいずれか１つ（表示することを要求されているビュー素子のビデオフィードによって決まる）からの単一ビデオフィードを単独でスライス又は分解して、３つのビデオフレーム9306、9111及び9116とする。この実施形態では、図１Ａのハンドル104（又は図８７Ａのハンドル22）の切替／選択ボタンを用いて、３つのビュー素子からのビデオフィードを切り替え又は選択して、ビュー素子の何れか１つ（前方観察ビュー素子、又は左側方観察ビュー素子若しくは右側方観察ビュー素子のいずれか一方）に対応する単一ビデオフィードを表示することができる。したがって、ある実施形態では、モニタ9325に表示するために切り替えられ又は選択されるビュー素子を表す単一ビデオフレームを、スライス又は

分解して、ビュー素子の視野の中心の両側（すなわち、左側及び右側）の総計Ｘ°の眺めに及ぶ、前方の平面的な眺めを表す中央ビデオフレーム9311とする。ある実施形態では、Ｘは１５°である。ある実施形態では、Ｘは３０°以下である。単一ビデオフレームの、視野の中心のＸ度を越えて左側に残る部分は、平面的な左側の眺めを表す左方ビデオフレーム9306を形成する。同様に、単一ビデオフレームの、視野の中心のＸ度を越えて右側に残る部分は、平面的な右側の眺めを表す右方ビデオフレーム9316を形成する。したがって、一実施形態に従って、３つのビュー素子の何れか１つの視野を表す単一ビデオフレームは、分解又はスライスされて、３つのビデオフレーム9306、9311及び9316を形成する。ある実施形態では、３つのビデオフレーム9306、9311及び9316を単一のモニタ9325に連続的に表示する。

【０８５２】

ある実施形態では、黒色画像のストライプ9307及び9312を、図９３Ａの３つの連続したビデオフレーム9305、9310、9315の間に、及び図９３Ｂの３つの連続したビデオフレーム9306、9311、9316の間に重ねて、視聴者が、３つの連続するビデオフレームのそれぞれを異なるもの又は区別できるものとして感知することを確保する。一実施形態に従う、黒色画像のストライプ9307、9312の幅は、６インチ（０．１５２４メートル）以下である。

【０８５３】

当業者は、左側、中央及び右側の眺めの面が、同一平面上に無いことを理解するであろう。したがって、ある実施形態では、図９３Ａ及び９３Ｂに示すように、左方及び右方のビデオフレーム9305、9315及びビデオフレーム9306、9316を、それぞれの中央ビデオフレーム9310及び9311を基準として、わずかに傾けた又は歪めた形で表示して、内視鏡の先端部の３つのビュー素子が生成する、現実の同一平面上に無い眺めをシミュレートする。

【０８５４】

ある実施形態では、第１の連続したビデオフレームのグループ9305、9310、9315及び第２の連続したビデオフレームのグループ9306、9311、9316は、本来的に４：３又は５：４のアスペクト比で正方形状にフォーマットされている。ある実施形態では、モニタ9325は、長方形状又はワイドスクリーンのディスプレイモニタである。代替的な実施形態では、モニタ9325は、正方形状のディスプレイモニタである。

【０８５５】

一実施形態に従って、第１の連続したビデオフレームのグループ9305、9310、9315及び第２の連続したビデオフレームのグループ9306、9311、9316の、本来の又は標準的な正方形状の４：３又は５：４のアスペクト比は、モニタ9325上での表示のために修正又は変調されない。本明細書の態様に従って、第１の連続したビデオフレームのグループ9305、9310、9315及び第２の連続したビデオフレームのグループ9306、9311、9316の、正方形状の４：３又は５：４のアスペクト比は、歪みが最小限度であることを確保しながら、最適な百分率“ｐ”によって、（モニタ9325上へ表示するために）部分的に修正又は部分的に変調される。一実施形態に従う、最適な百分率“ｐ”は、３０％以下である。他の実施形態では、最適な百分率“ｐ”は、５％、１０％、１５％、２０％、２５％若しくは３０％、又はこれらを任意に増加させたものである。

【０８５６】

いくつかの実施形態の態様に従って、Ｎ（１よりも大きい）個の眺めを擬似的に同時に提供するように構成される内視鏡が供給される。内視鏡は、Ｎ個の眺めに関連付けられる方向からの光を集めるように構成されるＮ個の光学システムを備え、Ｍ（Ｎより小さい）個の画像撮像装置を更に備える。画像撮像装置は、Ｎ個の光学システムが集めた光を撮像するように構成され、それによって、Ｎ個の眺めを擬似的に同時に提供する。いくつかの実施形態によれば、Ｍは１に等しい。いくつかの実施形態によれば、Ｍは２に等しい。いくつかの実施形態によれば、Ｎは３に等しい。

【０８５７】

図９５Ａは、この明細書の教示に従う、複数の眺めを提供するように構成される内視鏡の先端部9510の実施形態を概略的に描写する。先端部9510は３つの光学システム9520、95

30及び9540をそれぞれ備え、単一の画像撮像装置9550は感光面9552を有する。中央の光学システム9520は、中央レンズアセンブリ9522を備える。中央光学システム9520は前方を向いており、それによって、実質的に先端部9510の前方からの光を集めるように構成されている。中央光学システム9520は、そのように集めた光から、感光面9552の中央部分9552aの画像を生成するように更に構成され、それによって、先端部9510は前方を向いた眺めを提供できる。

【０８５８】

左方光学システム9530は、左側方レンズアセンブリ9532と、左側方プリズム9534とを備える。左方光学システム9530は、左方方向と呼ぶ、先端部9510の前方方向と実質的に垂直な方向を向いており、それによって、実質的に先端部9510の左方方向からの光を集めるように構成される。左側方プリズム9534は、一般的に先端部9510の左方方向から来て左側方レンズアセンブリ9532によって集められる光を、画像撮像装置9550に向かって屈折させるように構成されている。左方光学システム9530は、左側方レンズアセンブリ9532がそのように集めた光から、感光面9552の左部分9552bの画像を生成するように更に構成され、それによって、先端部9510は左側方を向いた眺めも提供できる。左部分9552bは、中央部分9552aに対して実質的に横に位置付けられる。

【０８５９】

右方光学システム9540は、右側方レンズアセンブリ9542と、右側方プリズム9544とを備える。右方光学システム9540は、右方方向と呼ぶ、先端部9510の前方方向と実質的に垂直な方向を向いており、それによって、実質的に先端部110の右方方向からの光を集めるように構成される。右側方プリズム9544は、一般的に先端部9510の右方方向から来て右側方レンズアセンブリ9542によって集められる光を、画像撮像装置9550に向かって屈折させるように構成されている。右方光学システム9540は、右側方レンズアセンブリ9542がそのように集めた光から、感光面9552の右部分9552cの画像を生成するように更に構成され、それによって、先端部9510は右側方を向いた眺めも提供できる。右部分9552cは、中央部分9552aに対して実質的に横に位置付けられる。

【０８６０】

動作において、画像撮像装置9550から画像を得るように適合された任意の適切な技術を用いて、画像撮像装置9550から画像を得ることができる。例えば、いくつかの実施形態では、画像撮像装置9550はＣＣＤを備え、当該技術で既知であるように、ＣＣＤから画像を得ることには走査信号をＣＣＤに適用することが含まれる。図９５Ｂに概略的に描写されるように、画像撮像装置9550から得られる典型的な画像9560は、分割したスクリーンの形である。画像9560は一般に、３つの部分9552a、9552b及び9552cにそれぞれ関連付けられる、３つのフィールド9562a、9562b及び9562cを含み、各フィールドは、先端部9510によって中央の眺め、左方の眺め及び右方の眺めからそれぞれ得られる画像を含む。それ故に、当該技術で既知であるような任意の適切な画像処理技術を使用して、３つのフィールド9562a、9562b及び9562cに関連付けられる画像を分離し、３つの各眺めにそれぞれ関連付けられた、独立した静止画像、又は独立した一連のビデオ画像を形成することができる。

【０８６１】

図９６は、この明細書の教示に従い、３つの眺め、すなわち左方の眺め、前方の眺め、及び右方の眺めを提供するように構成される内視鏡の先端部9610の実施形態を概略的に描写する。先端部9610は、左方の眺め、前方の眺め、及び右方の眺めにそれぞれ関連付けられる、３つの光学システム9620、9630及び9640を備える。先端部9610は、感光面9652を有する単一の画像撮像装置9650を更に備える。先端部9610は、段階的な回転光学素子を更に備える。ある実施形態では、段階的な回転光学素子は、半透鏡9662を備える。別の実施形態では、段階的な回転光学素子は、レンズを備える。半透鏡9662を、制御可能に回転可能な素子（アクチュエータ又はステッピングモータ等）に関連付ける。コマンドに対して、制御可能に回転可能な素子は、半透鏡9662を回転させ、先端部9610によって得られる３つの眺めに関連付けられた、予め決めた３つの位置の１つに位置付けることができる。

【０８６２】

左方光学システム9620は、左方方向と呼ぶ、先端部9610の前方方向と実質的に垂直な方向を向いており、それによって、実質的に先端部9610の左方方向からの光を集めるように構成される。半透鏡9662が位置9662aに位置付けられる時に、半透鏡9662は、左方光学システム9620によって集められる光を、画像撮像装置9650の感光面9652に向かって反射する。その結果、半透鏡9662が位置9662aに位置付けられる時に、左方光学システム9620及び半透鏡9662は共に、左方方向から集めた光から、感光面9652上に画像を生成するように構成され、それによって、先端部9610は左側方を向いた眺めを提供できる。

【０８６３】

中央光学システム9630は前方を向いており、それによって、実質的に先端部9610の前方方向からの光を集めるように構成される。半透鏡9662が位置9662bに位置付けられる時に、光学システム9630によって集められる光は、半透鏡9662を貫通して、感光面9652に向かう。その結果、半透鏡9662が位置9662bに位置付けられる時に、中央光学システム9630及び半透鏡9662は共に、前方方向から集めた光から、感光面9652上に画像を生成するように構成され、それによって、先端部9610は前方を向いた眺めを提供できる。

【０８６４】

右方光学システム9640は、右方方向と呼ぶ、先端部9610の前方方向と実質的に垂直な方向を向いており、それによって、実質的に先端部9610の右方方向からの光を集めるように構成される。半透鏡9662が位置9662cに位置付けられる時に、半透鏡9662は、右方光学システム9640によって集められる光を、感光面9652に向かって反射する。その結果、半透鏡9662が位置9662cに位置付けられる時に、右方光学システム9640及び半透鏡9662は共に、右方方向から集めた光から、感光面9652上に画像を生成するように構成され、それによって、先端部9610は右側方を向いた眺めを提供できる。

【０８６５】

動作において、画像撮像装置9650から画像を得るように適合された任意の適切な技術を用いて、画像撮像装置9650から画像を得ることができる。典型的には、画像撮像装置9650から画像を得ることに、予め決定した時間“Tim”をかけることができる。例えば、いくつかの実施形態では、画像撮像装置9650はＣＣＤを備え、当該技術で既知であるように、ＣＣＤから画像を得ることには走査信号をＣＣＤに適用することが含まれる。ＣＣＤから単一の画像を得るための時間“Tim”は、ＣＣＤを完全に走査する時間に実質的に相当する。いくつかの有益な実施形態によれば、半透鏡9662の回転を、画像撮像装置9650から画像を得る期間“Tim”に同期させる。例えば、左方の眺め、中央の眺め及び右方の眺めにそれぞれ対応する画像を順番に取得することは、以下のステップを反復することを含むことができ、当該ステップとは、半透鏡9662を回転させて位置9662aに位置付けるステップと、左方の眺めの画像を取得するステップと、半透鏡9662を回転させて位置9662bに位置付けるステップと、前方の眺めの画像を取得するステップと、半透鏡9662を回転させて位置9662cに位置付けるステップと、右方の眺めの画像を取得するステップとである。

【０８６６】

いくつかの実施形態によれば、先端部9610は、左方光学システム9620、中央光学システム9630、右方光学システム9640にそれぞれ対応する、左方シャッター9672a、中央シャッター9672b、及び右方シャッター9672cを備えるシャッターアセンブリ9670を更に備える。シャッターアセンブリ9670は、左方、前方及び右方の３つの方向の１つだけからの光を画像撮像装置9650へ通過させるように構成される。動作において、シャッターアセンブリ9670を実質的に半透鏡9662に同期させて、半透鏡9662を位置9662aに位置付けた時に、左方シャッター9672aは開いており、中央シャッター9672b及び右方シャッター9672cは閉じており、したがって、左方光学システム9620が集めた光に感光面9652上に画像を形成させて、前方方向から及び右方方向から来る光を遮断する。同様に、半透鏡9662を位置9662bに位置付けた時に、中央シャッター9672bは開いており、右方シャッター9672c及び左方シャッター9672aは閉じており、そして、半透鏡9662を位置9662cに位置付けた時に、右方シャッター9672cは開いており、左方シャッター9672a及び中央シャッター9672bは閉じている。

【０８６７】
図９７Ａは、この明細書の教示に従い、３つの眺め、すなわち左方の眺め、前方の眺め、及び右方の眺めを提供するように構成される内視鏡の先端部9710の実施形態を概略的に描写する。先端部9710は、左方の眺め、前方の眺め及び右方の眺めにそれぞれ関連付けられた、３つの光学システム9720、9730及び9740を更に備える。 先端部9710は、光学システム9720、9730及び9740にそれぞれ面する、３つの感光面9752a、9752b及び9752cを有する単一の画像撮像装置9750を備える。左方光学システム9720は、実質的に先端部9710の左方方向からの光を集めるように構成されるとともに、左方の感光面9752a上に画像を生成するように構成され、それによって、先端部9710は左側方を向いた眺めを提供できる。同様に、中央光学システム9730は、実質的に先端部9710の前方方向からの光を集めるように構成されるとともに、中央の感光面9752b上に画像を生成するように構成され、右方光学システム9740は、実質的に先端部9710の右方方向からの光を集めるように構成されるとともに、右方の感光面9752c上に画像を生成するように構成され、これらによって、先端部9710は中心及び右側方をそれぞれ向いた眺めを提供できる。

【０８６８】
動作において、画像撮像装置9750から、それぞれの感光面からの画像を独立に取得することができる。いくつかの例示的な実施形態によれば、画像撮像装置9750は、３つのＣＣＤ素子を備え、この３つのＣＣＤ素子は共に組立てられて、３つの感光面9752a、9752b及び9752cをそれぞれ形成することができる。単一の走査回路は、３つのＣＣＤ素子を走査するために、複数の走査信号を供給することができる。いくつかの実施形態によれば、実質的に同じ走査信号を用いて、感光素子9752a、9752b及び9752cを走査することができる。したがって、３つの眺めに対応する画像、例えば３つのビデオストリームを、画像撮像装置9750から実質的に同時に取得することができる。

【０８６９】
図９７Ｂは、この明細書の教示に従い、３つの眺め、すなわち左方の眺め、前方の眺め、及び右方の眺めを提供するように構成される内視鏡の先端部9715の実施形態を概略的に描写する。先端部9715は、左方の眺め、前方の眺め及び右方の眺めにそれぞれ関連付けられた、３つの光学システム9725、9735及び9745を備える。先端部9715は、光学システム9725、9735及び9745にそれぞれ面する、３つの感光面9753a、9753b及び9753cを有する単一の画像撮像装置9755を更に備える。感光素子9753aと9753bとは、軟性の部材9754によって互いに機械的に接続されているとともに、感光素子9753bと9753cとは、軟性の部材9756によって互いに機械的に接続されている。組立てられるときに、感光素子9753aを感光素子9753bに対してある角度で傾けて配置することができ、当該角度を予め決定した範囲から選択することができる。

【０８７０】
例えば、いくつかの実施形態では、感光素子9753aを感光素子9753bと垂直に配置する時に、感光素子9753aを組立てることができる。いくつかの実施形態によれば、感光素子9753aを感光素子9753bに対して、０°と９０°との間の所望の角度で配置する時に、感光素子9753aを組立てることができる。同様に、感光素子9753cを感光素子9753bに対してある角度で傾けて配置する時に、感光素子9753cを組立てることができ、当該角度を予め決定した範囲から選択することができる。いくつかの実施形態では、感光素子9753cを、感光素子9753bと垂直に組立てることができる。いくつかの実施形態によれば、感光素子9753cを感光素子9753bに対して、０°と９０°との間の所望の角度で配置する時に、感光素子9753cを組立てることができる。いくつかの実施形態によれば、感光素子9753a及び9753bがそれぞれ面する方向に、左方光学システム9725及び右方光学システムを向けて配置することができる。いくつかの実施形態によれば、先端部9715は、必ずしも前方の眺めと垂直ではない、左方の眺め及び右方の眺めを提供することができる。いくつかの実施形態によれば、左方光学システム9725及び右方光学システム9745を、先端部9715の前方方法に対して、０°から９０°の間の角度をなす、選択された方向からの光を集めるように、アライメントモジュールによって制御可能に傾けることができる。いくつかの実施形態に

よれば、左方光学システム9725及び／又は右方光学システム9745を上述したように制御可能に傾けた場合に、感光素子9753a及び9753cをそれぞれそれに応じて傾けて、それぞれ光学システム9725及び光学システム9745に向ける。いくつかの実施形態によれば、光学システム9725及び／又は9745を傾斜させることと、それに応じて、前方の眺めに垂直な方向から方向転換した、左方の眺め及び／又は右方の眺めを取得することとを、内視鏡検査の手技の間、リアルタイムで利用することができる。いくつかの実施形態によれば、画像撮像装置9755から画像を取得することを、上述したように画像撮像装置9750から画像を取得することと実質的に類似させる。

【０８７１】

図９８は、この明細書の教示に従う、複数の眺めを提供するように構成される内視鏡の先端部9810の実施形態を概略的に描写する。先端部9810は、３つの光学システム9820、9830及び9840それぞれと、中央画像撮像装置9850と側方画像撮像装置9860とを備える。中央画像撮像装置9850及び側方画像撮像装置9860はそれぞれ、感光面9852及び9862を有する。中央光学システム9820は、中央レンズアセンブリ9822を備える。中央光学システム9820は前方を向き、それによって、中央光学システム9820は実質的に先端部9810の前方方向からの光を集めるように構成されている。中央光学システム9820は、そのように集めた光から中央の感光面9852上に画像を生成するように更に構成されており、それによって、先端部9810は前方を向いた眺めを提供できる。

【０８７２】

左方光学システム9830は、左側方レンズアセンブリ9832と、左側方プリズム9834とを備える。左方光学システム9830は、左方方向を向いており、それによって、実質的に先端部9810の左方方向からの光を集めるように構成される。左側方プリズム9834は、一般的に先端部9810の左方方向から来て左側方レンズアセンブリ9832によって集められる光を、側方画像撮像装置9860に向かって屈折させるように構成されている。左方光学システム9830は、左側方レンズアセンブリ9832がそのように集めた光から、側方感光面9862の左方部分9860aの画像を生成するように更に構成され、それによって、先端部9810は左側方を向いた眺めも提供できる。

【０８７３】

右方光学システム9840は、右側方レンズアセンブリ9842と、右側方プリズム9844とを備える。右方光学システム9840は右方方向を向いており、それによって、実質的に先端部9810の右方方向からの光を集めるように構成される。右方プリズム9844は、一般的に先端部9810の右方方向から来て右側方レンズアセンブリ9842によって集められる光を、側方画像撮像装置9860に向かって屈折させるように構成されている。右方光学システム9840は、右側方レンズアセンブリ9842がそのように集めた光から、側方感光面9862の右方部分9860bの画像を生成するように更に構成され、それによって、先端部9810は右側方を向いた眺めも提供できる。右方部分9860bは、左方部分9860aに対して実質的に横に位置付けられる。

【０８７４】

動作において、中央画像撮像装置9850から及び側方画像撮像装置9860から、画像を独立して取得する。図９５の画像9560並びにフィールド9562a、9562b及び9562cについて実質的に上述したように、側方画像撮像装置9860から取得された画像は一般に、分割したスクリーンのフォーマットである。そして画像は、左方光学システム9830から及び右方光学システム9840からそれぞれ受け取った、左方の眺め及び右方の眺めに対応する、左方フィールド及び右方フィールドを有する。中央撮像装置9850から取得した画像は、前方方向の眺めにのみに対応する。

【０８７５】

図９９は、この明細書の教示に従う、複数の眺めを提供するように構成される内視鏡の先端部9910の実施形態を概略的に描写する。先端部9910は、３つの光学システム9920、9930及び9940それぞれと、両側性の画像撮像装置9550とを備える。両側性の画像撮像装置9550は、両側性の画像撮像装置9550の両側で、２つの感光面9952及び9954それぞれを有する。

【０８７６】
中央光学システム9920は、中央レンズアセンブリ9922を備える。中央光学システム9920は前方を向き、それによって、中央光学システム9920は実質的に先端部9910の前方方向からの光を集めるように構成されている。中央光学システム9920は、そのように集めた光から中央の感光面9952上に画像を生成するように更に構成されており、それによって、先端部9910は前方を向いた眺めを提供できる。
【０８７７】
左方光学システム9930は、左側方レンズアセンブリ9932と、左側方プリズム9934とを備える。左方光学システム9930は、左方方向を向いており、それによって、実質的に先端部9910の左方方向からの光を集めるように構成される。左側方プリズム9934は、一般的に先端部9910の左方方向から来て左側方レンズアセンブリ9932によって集められる光を、画像撮像装置9950に向かって屈折させるように構成されている。左方光学システム9930は、左側方レンズアセンブリ9932がそのように集めた光から、側方感光面9954の左方部分9954aの画像を生成するように更に構成され、それによって、先端部9910は左側方を向いた眺めも提供できる。
【０８７８】
右方光学システム9940は、右側方レンズアセンブリ9942と、右側方プリズム9944とを備える。右方光学システム9940は右方方向を向いており、それによって、実質的に先端部9910の右方方向からの光を集めるように構成される。右方プリズム9944は、一般的に先端部9910の右方方向から来て右側方レンズアセンブリ9942によって集められる光を、画像撮像装置9950に向かって屈折させるように構成されている。右方光学システム9940は、右側方レンズアセンブリ9942がそのように集めた光から、側方感光面9954の右部分9854bの画像を生成するように更に構成され、それによって、先端部9910は右側方を向いた眺めも提供できる。右方部分9954bは、左方部分9960aに対して実質的に横に位置付けられる。
【０８７９】
動作のいくつかの実施形態では、図９７Ａ及び９７Ｂの上述した画像撮像装置9750及び9755から画像を得ることと実質的に同様に、画像撮像装置9950から画像を得る。 一般的に、両側性のＣＣＤ、又は背中合わせに組立てた２つのＣＣＤを備える画像撮像装置9950の実施形態では、単一の走査信号を用いることができる。図９８の側方画像撮像装置9860について実質的に上述したように、側方感光面9954から取得された画像は一般に、分割したスクリーンのフォーマットである。そして画像は、左方光学システム9930から及び右方光学システム9940からそれぞれ受け取った、左方の眺め及び右方の眺めに対応する、左方フィールド及び右方フィールドを有する。中央感光面9952から取得した画像は、前方方向の眺めにのみに対応する。
【０８８０】
図９０を再び参照して、複数のカメラからの同期した表示を医師に迅速且つリアルタイムに届けるために、カメラのセンサのそれぞれからの画像データをリアルタイムに処理して表示前に同期させるべきであることが理解されるはずである。このことは、待ち時間を最小限に抑える方法でなされるはずであり、その上高品質の出力を確保する。したがって、本明細書のビデオ処理アーキテクチャは、以下の３つの重要な機能性を可能にする。
ａ）資源を最適に供給する方法での、信号伝送、及びそれぞれのカメラに対する制御であり、それによって、ケーブルを通じて伝送する必要がある信号の総数を減少させ、依然として高い信号対雑音比を可能としながら信号伝送のためにより小さな／より薄いケーブルを使用できる能力をもたらす。
ｂ）カメラのデータを、データを単独に処理して待ち時間が無いようにして、その後データを同期化させて、処理する。
ｃ）表示するために処理したデータを、資源を最適に共有する方法で伝送する。
【０８８１】
図１００及び１０１を参照して、ビデオ処理アーキテクチャのこれらの機能を更に説明する。１つの前方カメラと２つの側方カメラとを用いる実施形態に対して、従来のビデオ

処理システムは、それぞれのカメラがシステムに関連付けられる１２の信号を有する、３６の独立した信号の伝送を必要するであろう。この１２の信号は、１１の制御信号と、１つのビデオリターンとを含む。同様に、２つのカメラ（例えば、１つの前方カメラ及び１つの側方カメラ、又は２つの側方カメラのみ）を使用する実施形態に対して、従来のビデオ処理システムは、２４の独立した信号の伝送を必要とするであろう。ある実施形態では、カメラを効果的に動作させて、カメラからビデオ信号を受け取るために、以下の信号を必要とする。

１．V01　－　垂直レジスタのクロック
２．V02　－　垂直レジスタのクロック
３．V03　－　垂直レジスタのクロック
４．V04　－　垂直レジスタのクロック
５．H01　－　水平レジスタのクロック
６．H02　－　水平レジスタのクロック
７．RG　－　リセットゲートクリック
８．VDD　－　供給電圧（１５Ｖ）
９．VL　－　供給電圧（－７．５Ｖ）
１０．SUB　－　基板のクロック
１１．LED　－　発光ダイオードの電圧
１２．Vout　－　ビデオ出力信号
１３．Ground　－　接地

【０８８２】

接地信号は共通であるが、残りの３６の信号（３つのカメラのそれぞれに対する１２の信号）を図２Ａ及び２Ｂの電子回路基板アセンブリ400等の回路基板へ送受信することは、許容可能な信号対雑音比を達成するために、直径約３ミリメートルのケーブルを必要とするであろう。内視鏡先端部の窮屈なスペースが与えられるこのケーブルは大きすぎる。より小さな直径のケーブルを使用することは、ビデオ信号が許容できない高レベルのノイズを持つことにつながるであろう。

【０８８３】

前の図９０を参照して、本実施形態では、より小さな直径（すなわち約２．５ミリメートル以下）のケーブルを用いることができ、その結果、内視鏡の内容積の貴重なスペースを節約する。そのようにするために、開示される（図９０に表すような）ビデオコントローラ9020の実施形態では、従来必要とされた３６の信号よりも少ない／小さい数の信号のセットを生成する。この信号のセットは、コントローラ9020によって内視鏡先端部の回路基板（図２Ａ及び２Ｂの電子回路基板アセンブリ400等）へ伝送され、その後回路基板によって処理され、それぞれのカメラに必要とされる個別の命令信号を供給する。このことによって、システムは、３６の相違する信号を使用する必要なしに、必要な信号のすべてを扱うことができる。また、３つのビュー素子を利用する内視鏡の実施形態に対して、開示されるビデオコントローラ9020の信号処理の詳細が説明されているが、この信号処理の詳細を、２つのビュー素子を利用する実施形態に同様に等しく適用できることを、当業者は理解するはずである。

【０８８４】

ある実施形態では、第１の９つの制御信号（V01、V02、V03、V04、H01、H02、RG、VDD及びVL）が、内視鏡9010の光学的先端部のカメラ基板（図２Ａ及び２Ｂの電子回路基板アセンブリ400等）で信号を分割するとともにカメラ頭部で分岐することによって、複数のカメラ間で供給される。残りの信号は共有されない。例えば、SUB信号は、「シャッター制御」のために使用されるため、それぞれのカメラに対して個別である。したがって、そのような実施形態では、システムは、３つのカメラに対して、個別のSUB1、SUB2及びSUB3信号を使用する。さらに、照明のために使用されるＬＥＤ回路は、電力を別個且つ個別に受け取る。したがって、そのような実施形態では、ＬＥＤの電源電圧用に、３つの信号LED1、LED2及びLED3が存在する。９つの信号が共有されている状態で、３つのカメラで動作

するために必要な信号の総数は、３６から１８へ減少する。１８の信号には、３つの個別のビデオ出力信号が含まれる。したがって、開示されるビデオコントローラ9020は、カメラ／ビュー素子のそれぞれに特有な複数の信号と、カメラ／ビュー素子のそれぞれに特有ではない複数の共有の信号とを生成し、それによって、伝送する必要がある信号の総数を減少させる。

【０８８５】

図１００は、それぞれのカメラに対する、共有された信号及び個別の信号を列挙する表である。この図から理解されるように、信号のセット10001及び10002は、全てのカメラに対して共同に共有され又は共通である一方、信号のセット10003、10006及び10009は、前方カメラ、２つの側方カメラ及び対応するＬＥＤに対して個別の信号である。他の信号の中で、機能接地10011は、スコープの、全てのカメラ及び更なる電子装置に対して、共通の信号である。信号「＋３．３Ｖ、２次側が絶縁されている」10012、SCL_1 10013及びSDA_1 10014は、付加的な製造者情報を備える、電子装置（メモリ等）、スイッチ及びスイッチインタフェース等に対する、信号及び電源である。

【０８８６】

図１０１は、カメラ基板10015をＣＣＤカメラ及びビデオ処理ユニットの他の素子に接続する様々な信号を示す。この図から理解されるように、１３のＣＣＤ制御信号（９つの信号は共通であり、１つの信号は接地であり、３つの信号SUB1、SUB2及びSUB3は個別である）10016が存在する。ＬＥＤ電源用の３つの信号10017、及びＣＣＤカメラからの３つのビデオ前出力信号10018も存在する。

【０８８７】

他の信号（3x CCIR 656デジタルビデオ、3xCVBS及び3xS-Video（Ｓ端子））は、他の要素の中の、ＦＰＧＡプロセッサ、ビデオ出力インタフェース及びデジタル信号プロセッサ（ＤＳＰ）等の要素とのインタフェースを提供する。図９０を参照してこれらの要素を説明した。

【０８８８】

信号を共有している一方で、許容可能な信号対雑音比（ＳＮＲ）を維持するとともに出力画像の品質に関して妥協しないようにするための重大な動作上の制約に留意すべきであることを、指摘しておいてもよいだろう。前の図９０を参照して、ある実施形態では、内視鏡のビデオ処理システム9020は、少なくともビデオ出力、RG、H1及びH2信号を、同軸型ケーブルによって送信及び／又は受信する。ある実施形態では、内視鏡のビデオ処理システム9020は、当該信号を、直径（厚さ）２．５ミリメートル以下のケーブルを使用して送信及び／又は受信する。ある実施形態では、内視鏡のビデオ処理システム9020は、当該信号を、46AWG以上の導体を使用して送信及び／又は受信して、許容できない信号対雑音比が生み出されることを防ぐ。

【０８８９】

ある実施形態では、内視鏡のビデオ処理システム9020は、当該信号を、直径（厚さ）２．０６ミリメートル以下のケーブルを使用して送信及び／又は受信する。ある実施形態では、内視鏡のビデオ処理システム9020は、当該信号を、６チャンネルを有する、42AWG以上の同軸ケーブルを使用して送信及び／又は受信する。

【０８９０】

ある実施形態では、内視鏡のビデオ処理システム9020は、当該信号を、信号の数及び／又は帯域幅に基づいて大きさを決めたケーブルを使用して送信及び／又は受信する。例えば、あるシステムが総計１８の個別の信号を送受信し、この１８の信号のうち９の信号を２つ以上のカメラの間で共有する場合、そのシステムは、直径が２－２．５ミリメートルの範囲のケーブルを使用することができ、それによって、許容できる信号対雑音比及び許容できるケーブルのサイズを可能にする。当業者は、９つ未満の信号を含む、任意の数の信号を共有でき、それによって、それぞれのカメラに特有に生成される信号の数を増加させることができることに気付くはずである。しかしながら、ある実施形態では、６つ以下の信号を共有する場合には、送受信する個別の信号の総数が２４にまで増加し、それによ

って、ケーブルの直径が２．５ミリメートルを超える、又は内部の導体を46AWGよりも小さくする（このことは、内部の導体を42AWG若しくは40AWGとすること、又は、２．５ミリメートル以下のケーブルの直径をとり続ける場合には内部の導体をそこから小さく変えること、を意味する）必要があり、このことは、許容できない信号対雑音比（ＳＮＲ）につながるだけでなく、回路基板の要素を適切に組立てる（ハンダ付けする）能力を制限するであろう。したがって、本明細書のシステム9020は、ＳＮＲに関して妥協することなく信号を最適に共有する。本明細書の態様に従って、２つのカメラを有する内視鏡の実施形態では、２つのカメラのそれぞれに特有な信号の数を少なくとも２つにして、共有される信号の数を少なくとも６つにすることによって、信号の最適な共有が可能になる。また一方、３つのカメラを有する内視鏡の実施形態では、３つのカメラのそれぞれに特有な信号の数を少なくとも３つにして、共有される信号の数を少なくとも６つにすることによって、信号の最適な共有が可能になる。

【０８９１】

信号の共有は、ビデオコントローラ9020に単一の共有の信号を回路基板（図２Ａ及び２Ｂの電子回路基板アセンブリ400等）へ送信させることによって起こすことができる。回路基板はその後、１つ以上の予めプログラムされた機能を共有の信号に適用し、共有の信号を、３つのカメラを利用する内視鏡の実施形態では、３つのカメラに対して１つずつの、３つの別個の信号に変換する（又は、２つのカメラを利用する内視鏡の実施形態では、２つのカメラに対して１つずつの、２つの別個の信号に変換する）。「共有の信号」が、単一の目的地（特定の回路、プロセッサ若しくはセンサ等）へ送られ（又は単一の目的地を向き）、その後、分岐し、変調され、修正され又は操作されて、同じ種類の２つ以上の信号を作り出し、当該２つ以上の信号のそれぞれが異なる目的地（異なる回路、プロセッサ若しくはセンサ等）へ送られる（又は異なる目的地を向く）、信号であることを理解するはずである。「カメラ又はセンサに特有な」信号が、単一の目的地から別の目的地へ、送られ、向き又は送信される信号であることと、変調され、修正され又は操作されて、同じ種類の２つ以上の信号を作り出し、当該２つ以上の信号のそれぞれが異なる目的地（異なる回路、プロセッサ若しくはセンサ等）へ送られる（又は異なる目的地を向く）ように適合されていないこととを理解するはずである。ある実施形態では、予めプログラムされた機能は、受け取った信号を分流し、当該信号を使用するために増幅する。別の実施形態では、予めプログラムされた機能は、特定のカメラに特有な方法で、受け取った共有の信号を拡縮、調整、分割又は乗算する。ある実施形態では、信号の共有を効果的に達成するために、共通／共有の高速信号（H1、H2、RG又はカメラ基板で生み出される類似する信号等）を、以下のように生み出す。

・信号の供給源のインピーダンスに関して、同軸ケーブルのインピーダンスと整合させる。

・信号を供給源で、撮像素子（ＣＣＤセンサ等）と整合しない因子（ケーブルパラメータ等）及び他の因子に起因する外乱を補償するように、予め形成する。

・信号を予め形成するためのパラメータを、カメラ基板のオンボードメモリ内又はスコープ内に保存する。

・カメラの頭部（内視鏡の先端部）において、信号を撮像素子の間で分配する。

【０８９２】

上述したように、それぞれのカメラは、自身の個別のビデオ出力信号を生成する。その後、この生ビデオデータを表示のために処理する。様々なカメラから受け取ったビデオストリームを、別々に、並べて又は交換可能にディスプレイに表示することができ、オペレータは様々なカメラからの眺めの間で手動で切り替えることができる。あるいは、これらのビデオストリームをコントローラで処理して、カメラの視野の間の重ね合わせに基づいて、パノラマ式の単一のビデオフレームに結合することができる。ある実施形態では、３つの出力ビデオストリームを、３つの異なるモニタに表示することができる。

【０８９３】

ある実施形態では、それぞれのビデオ信号を別々に処理することにより、処理の速度を

高める。しかしながらこのことは、信号間での同期が潜在的になくなるおそれがある。従来の撮像システムは、フレームグラバ又はメモリを使用して、異なるカメラを同期させる。しかしながら、従来の撮像システムは、かさばり、内視鏡システムで複数のカメラを同期させるのに適していない。この課題に対処するために、本明細書のシステムは、特定の同期信号を生成して、ＣＣＤセンサの出力を調整する。したがって、一実施形態に従って、共通／共有の信号は、全てのカメラに対する同期信号も含む。共有の信号は、全てのカメラに対するクロック信号も含む。共有の信号は、全てのカメラに対する電圧供給信号を含む。

【０８９４】

図１０２Ａ及び１０２Ｂは、例示的な同期方法を示すブロック図である。図１０２を参照して、本明細書のシステムのチップセットは、２つの主要要素であるＤＳＰ10201及びＣＤＳ10202を有する。ＣＤＳ10202は、それぞれのＣＣＤカメラのセンサ10203に対する同期信号を生み出す責任を持つ、カメラ基板の一部を含む。同期信号は、前に図１００を参照して説明したように、H1、H2及びRG（水平HF同期）を含む。ＤＳＰ10201は、ＣＣＤカメラから受け取った生ビデオデータを処理する。

【０８９５】

最初に、同じ「クロック」は、３つのカメラの全てに送信される共通の信号を生成する。すなわち、クロックからの信号が増幅され、使用されて回路を駆動し、また使用されてビデオ処理回路のための残りの信号を同時にもたらす。

【０８９６】

図１０２Ｂを参照して、ビデオ信号を同期させるために、ＣＤＳ10204からのH1、H2及びRG信号は無視される。その代わりに、ＦＰＧＡを使用することで、同期信号（CLK）10205がデジタル的に生成される。同期信号を明示的に生成することで、信号タイミング（位相）、信号周波数（信号幅）及び信号振幅を制御することができる。ＤＳＰ10207は、ＣＣＤ10206から受け取ったビデオデータを処理する。有効なRG信号に対してビデオ情報が正確にもたらされるように、CLK信号の位相、周波数及び振幅が調整される。CLK信号のパラメータを調整することによって、全てのカメラセンサからのビデオ信号を同時に駆動及びロックできる。

【０８９７】

図１０３Ａ及び１０３Ｂは、同軸ケーブルの高速ＣＣＤ同期信号の時間遅延に対して補償する方法を示すブロック図である。図１０３Ａを参照して、ＤＳＰ10301は、ＣＣＤ撮像素子10303のためのH1、H2及びRGを含む、複数の同期信号10310と、ＣＤＳ（相関二重サンプリング）の要素10302のための複数の信号とを生み出す。ＣＤＳ10302の機能の１つは、ＣＣＤ撮像素子10303が生み出したビデオ前信号10320をサンプリングすることである。従来のビデオカメラでは、サンプリングが、ビデオ前信号がＣＤＳに入ってくる時間と類似する時間で起こるように、撮像素子はＤＳＰ及びＣＤＳと一緒に密接に（１つの基板に）設置される。長いケーブルを備えるシステムでは、ＣＤＳはＤＳＰの近くに設置されたままであるが、ＣＤＳ及びＤＳＰの両方は撮像素子から遠く離れて設置されている。その結果として、ビデオ前信号はタイムラグを持ってＣＤＳに入ってくる。その上、長いケーブルによって高速同期信号（H1、H2及びRG信号等）が遅延する。このタイムラグを補償するために、ある実施形態では、システムは図１０３Ｂに表すような更なる要素10304、10305及び10306を有する。これから図１０３Ｂを参照して、これらの要素は、高速信号H1*、H2*、RG* 10330を生み出し、ＤＳＰ10307からの元の信号H1、H2、RG 10340を基準として利用する。ある実施形態では、要素10304はＦＰＧＡに設置されて、高速信号を形成するためのコード10350を生み出す。コード10350は、メモリ10308からの、スコープの種類に従い、任意の時点での信号の値を含むパラメータを利用する。ある実施形態では、要素10304は、元の信号を、スコープの種類に従うメモリ10308からのデータ／パラメータに基づいて修正する変調器、アダプタ又は変換器である。コード10350は、アナログデジタル変換器10305に入ってきて、H1、H2及びRGに類似するがケーブルの外乱の補償のために予め形成されたパルス10330に変換される。信号はＡＤＣ10305から来て増幅器及びインピーダ

ンス整合素子10306へ達する。

【０８９８】

このように、本明細書のビデオ処理システムは、ケーブル補償の方法論も組込む。当業者は、様々な種類の内視鏡装置が、スコープ上で様々なケーブル長さを持つことを理解するであろう。ケーブル長さの変動は、３つのＣＣＤ全てがＣＣＤ側から期待されるように信号を経験するような方法で、同期信号を操ることによって、補償される。このことは、上述した手順に類似する、以下の手順によってなされる。この手順によって、同期信号のタイミング及び振幅が調整される。したがって、それぞれのケーブル長さに対して、異なるタイミング及び振幅を設定する。さらに、ＣＣＤからのフィードバックを「感知」し、それに基づいて適切なパラメータに合わせることで、この機構を自動化することもできる。

【０８９９】

本明細書の態様に従って、様々な眺めをまとまりのある方法で管理するためのシステム及び方法を提供する。ある実施形態では、眺め間を切り替える機能性は、画像撮像の機能性と途切れなく一体化される。

【０９００】

ある実施形態では、ユーザ（医師）に、複数の眺めの間で切り替えて画像を取り扱うことに役立つ、単一かつ使いやすいインタフェースを提供する。インタフェースは、ユーザが内視鏡を様々な領域の至る所をより良く移動させることも支援する。ある実施形態では、ユーザインタフェースは、医師が奇形を検出することを支援し、医師がベストプラクティスガイドラインに従って内視鏡手技を行うことにも役立つ。

【０９０１】

図１０４は、単一の内視鏡10044とともに動作する３つのディスプレイ10041、10042及び10043を示す図である。当業者は、内視鏡が重く操作が困難な機器であることを理解するであろう。したがって、内視鏡を扱う医師にとって、内視鏡と共に３つの異なるディスプレイを管理することは、作業をより困難且つ複雑にする。本明細書は、３つの眺めを持つことでユーザを支援し、ユーザが内視鏡手技を実行することを妨げないような、３つのスクリーン上の眺めの管理を簡略化するための、使いやすく直感的なインタフェースを提供する。

【０９０２】

したがって、好ましい実施形態では、操作の制御を、内視鏡のハンドル自身に配置されるボタン10445によって提供する。これらのボタンを使用することで、医師は容易に作業のために画像を取り扱うことができる。さらに、医師が、３つのディスプレイのどれがアクティブであるか、又は、制御装置がどの眺めに焦点を当てているかを、直ちに認識するために、ある実施形態では、関連する表示に関する指標を提供する。例えば、第２のディスプレイ10042が現在アクティブである場合には、「スクリーン２」10046がスクリーンに表示される。この表示は、医師が現在ディスプレイ10042に焦点を当てていることを意味し、医師は内視鏡のハンドルのボタン10045を更に使用して、眺めを管理する又は取り扱うことができる。

【０９０３】

図１０５Ａは、内視鏡のハンドル10051の例示的な構造を示す図である。ボタン10052を、押したときに、様々な眺めの間で切り替えるために使用できる。ある実施形態では、ボタン10052が押される度に、次の眺めが活性化する。上述したように、様々な眺めの間での切替を、同じモニタ上で行うことができ、又は異なるモニタ上で行うことができる。ボタン10053を使用して、表示されている、静止した形のビデオ又は画像をキャプチャすることができる。ボタン10054を使用して、ビデオを録画することができ、ボタン10054を再度押した時、同じボタン10054を用いて録画を停止することができる。ある実施形態では、録画機能が活性化された時に当該機能により、全ての眺めを同時に録画することができる。

【０９０４】

図１０５Ｂは、ユーザが録画経過を追跡するのに役立つ、ディスプレイスクリーン上の、ビデオ録画の模範的な指標を示す図である。図１０５Ｂを参照して、アクティブなスクリーンの指標10055は、ユーザが焦点を当てているスクリーンを表示する。ユーザが、内視鏡のハンドルの関連するボタンを押すことにより、録画を開始するとすぐに、アイコン（緑のアイコン10056等）がアクティブなスクリーン上に表示される。アイコン10056の隣の、タイマー10058を持つプログレスバー（プログレスバー10057等）も起動する。ユーザがボタンを押して録画を終了させるとすぐに、プログレスバー及びタイマーが停止し、第２のアイコン（赤いアイコン10059等）がプログレスバー10057の端部に現れる。当業者は、アイコンをスクリーン上の任意の場所に配置できることを理解するであろう。

【０９０５】

図１０６Ａは、内視鏡のハンドル10061の別の例示的な構造を示す図である。ここで、ボタン10062を左又は右に押すことで、ボタン10062を使用して複数の表示の間で切り替えることができる。ある実施形態では、ボタン10062はスクロールホイールであり、単に回転させて眺めの間で切り替えることができる。ボタン10062の中心10063が押された場合に、ボタン10062の中心10063を使用して、静止画像をキャプチャすることができる。ある実施形態では、中心ボタン10063を「押下して固定する」動作により、ビデオ録画を開始する。ボタン10063をもう一度押すことによって、録画を終了させることになる。前方及び反対方向それぞれに押すことで、表示されている画像をズームインする及びズームアウトするために使用することができる、別のボタン10064をハンドルに設ける。

【０９０６】

図１０６Ｂは、ディスプレイ上の画像管理指標の別の例を示す図であり、アクティブなディスプレイを記号10065で表示する。ズーミングを、拡大縮小のための標準的な「＋」記号10067と「－」記号10068との間のスライダ10066によって表示する。（図１０６Ａを参照して前に説明したように）ユーザが、内視鏡のハンドルのズーミングのための関連するボタンを前方及び後方に移動させたときに、スライダ10069はそれに応じて前方又は後方に移動し、拡大縮小する。ユーザが静止画像をキャプチャするときに、アイコン10060が現れる。さらに、録画されたビデオが表示されているときに、再生、一時停止、停止、巻き戻し及び早送りの標準的な記号を表示するボタンのセット10070が、スクリーン上に現れる。ディスプレイがタッチスクリーンを備える、ある実施形態では、ボタンのセット10070を使用して、録画されたビデオの表示を制御することができる。さらに、タッチスクリーンディスプレイでは、他のボタン又はアイコン10069、10067、10068及び10060を使用して、当該ボタン又はアイコンが表す機能を達成することもできる。

【０９０７】

本明細書によって、ある実施形態では、２つ以上の眺めを同時にアクティブにすることができる。これにより、一度に２つ以上の眺めを録画することができ、このことは特定の場合に対して医師にとって重大となることがある。図１０７は、色分けされた視覚的な合図、指標又はアイコン10071、10072及び10073それぞれを使用して、３つのディスプレイ10074、10075及び10076のどれがアクティブであるかを表示する、この構造を描写する。この例では、点滅する又はハイライト表示された色付きのアイコン10071及び10072が表すように、ディスプレイ10074及び10075がアクティブである。この図のアイコン10073は点滅又はハイライト表示されておらず、それによって、ディスプレイ10076が現在アクティブではないことを表示する。当業者は、他の任意の種類の指標（図１０４、１０５Ｂ及び１０６Ｂを参照して上述した「スクリーン１」、「スクリーン２」その他の記号等）を使用して、アクティブなディスプレイを強調できることを理解するであろう。ある実施形態では、左のカメラ、中央のカメラ及び右のカメラをそれぞれ表示するために、文字“Ｌ”、“Ｃ”、“Ｒ”を使用する。

【０９０８】

ある実施形態では、スクリーンを活性化又は不活性化させるために、対応する色分けされたボタンを内視鏡のハンドル10080に設ける。したがって、この例の続きでは、ボタン10077、10078及び10079をそれぞれ使用して、対応するディスプレイ10074、10075及び1007

6を活性化し、又は対応するディスプレイ10074、10075及び10076に切り替える。２つ以上のボタンを押して、対応する数のディスプレイを活性化させることができる。ある実施形態では、ボタンを「押下して固定する」動作により、対応するディスプレイ上のビデオ録画を開始する。ボタンをもう一度押すことによって、録画を終了させることになる。別の実施形態では、ビデオ録画及び画像キャプチャのために別個のボタンを設けることができ、ボタン10077、10078及び10079の１つ以上を使用して所望のスクリーンを選択した後に、当該別個のボタンを使用することができる。

【０９０９】

別の実施形態では、２つ以上の眺めを一度に選択又は活性化させるために、単一のボタン（図１０５Ａの10052で表す１つのボタン）を使用することができる。したがって、例えば、左方の眺めのためにボタンを一度押すことができ、再度押して中央の眺めに移行して、再度押して右方の眺めに移行して、再度押して左方及び中央の眺めを強調して、再度押して中央及び右方の眺めを強調して、再度押して３つの眺めの全てを強調することができる。ある実施形態では、２つ以上の眺めが選択されているときに「録画」機能のみを有効とする一方、他の機能（拡大縮小等）を無効とする。別の実施形態では、拡大縮小機能を有効とするが、２つ以上の眺めがアクティブである場合に、全てのアクティブな眺めで同一の拡大縮小を可能にする。図１０５Ａ及び１０６Ａに表すボタンに類似する、録画及び拡大縮小ボタンを設けることができる。

【０９１０】

図１０５Ａ、１０６Ａ及び１０７で例示するボタンの構造を組み合わせて、単一の内視鏡のハンドルとして、表示の複数の機能性及び画像の取扱い（切り替え、画像のキャプチャ、ビデオの録画、画像の静止及び拡大縮小等）を容易に管理することができることに留意することができる。さらに、ここまでで説明していない他の画像取扱構成を、内視鏡のハンドルのボタン、ノブ又はスイッチによって組込むことができる。

【０９１１】

図１０８は、フローチャートによって、画像取扱構成の実現に関する手順を示す図である。図１０８を参照して、第１のステップ10081では、ユーザは構成を選択する（例えば、ユーザがどのチャンネル又はスクリーンで情報を眺める／表示することを望むかを決定する）。このことは、適切な眺めに、交代させる又は切り替えることを必要とするであろう。この目的のために、ステップ10082で、ユーザは、内視鏡のハンドルのボタンを押すこと、又はキーボード、マウス若しくはタッチスクリーンを使用すること等によって、入力コマンドを与える。ステップ10083で、専用のハードウェア及びソフトウェアがこの入力コマンドを処理し、ステップ10084で、対応する出力を、画像又はビデオの形で表示する。

【０９１２】

画像／ビデオ処理に関係し、ユーザのコマンドに応答して処理するハードウェア要素を、図９０を参照して前に上述した。図９０をこれから参照して、リモートコマンド9014は、画像及びビデオの取扱コマンド（眺めの間での切り替え、最大化／最小化、拡大縮小、録画、静止、キャプチャ等）を含む。したがって、内視鏡9010から受け取る任意の入力（内視鏡のハンドルのボタンを使用して発行される、画像を取扱うためのリモートコマンド等）が、ＳＯＭ9026によって処理される。前に言及したように、ユーザは画像取扱コマンドを、キーボード、マウス又はタッチスクリーンによって発行することもできる。この場合にも、コマンドはＳＯＭ9026によって処理される。ビデオ又は画像を録画するために、ＦＰＧＡ9023は、ビデオ又は画像を適切に処理して、ビデオ又は画像を記憶するためにＤＤＲメモリ9033へ送信する。

【０９１３】

したがって、上記の議論から、ユーザのコマンドに応答してオンスクリーンの表示を可能とし制御するための、主なソフトウェア及びハードウェア要素は、それぞれシステムオンモジュール（ＳＯＭ）9026及びＦＰＧＡ9023であることに留意することができる。先に言及したように、視覚的な合図をディスプレイ上に設けて、医師による画像取扱構成（眺

めの間での切り替え、拡大縮小、録画、静止、キャプチャ等）の選択を支援する。ある実施形態では、録画、静止及び拡大縮小のための国際的な記号を関連するモニタ上に位置付けることができる。任意に、全ての視覚的な合図、又は選択された構成のための視覚的な合図のみが、主要パネル9035のＬＣＤタッチスクリーン9055上に同様に現れることができる。例えば、ビデオを録画することの確認が、主要パネルのＬＣＤスクリーン9055のみに現れることができる。

【０９１４】

内視鏡を操作する医師が直面する共通の問題は、内視鏡先端部のビュー素子が組織に埋まり、それによって眺めが遮られ得ることである。この場合に、医師は、内腔（体腔）にたどり着くためにどの方向に移動するべきか、わからなくなるおそれがある。本明細書について３つのビュー素子を有することで、眺めが遮られる可能性は減少する。しかしながら依然として、スコープを操作する医師が、スコープをどこに移動させるべきかわからなくなる形で、内視鏡の先端部が、組織に埋まる又は体液に覆われるおそれがある。

【０９１５】

さらに、内視鏡手技の過程中に、内視鏡は、内視鏡の移動方向を実質的に変更させる接合点に遭遇し、この接合点は前方向きビュー素子のみからでは通常見えないであろう。図１０９は、内視鏡が標準的な手技（内視鏡的逆行性胆道膵管造影（ＥＲＣＰ）等）の間に遭遇し得る重大な移動接合点（ＣＮＪｓ）を示す図である。図１０９を参照して、ＣＮＪ１ 10091、ＣＮＪ２ 10092及びＣＮＪ３ 10093は、体腔内で急に曲がり、内視鏡の眺めを移動中に遮ることがある。ＣＮＪの定義を更に拡大して、興味対象目標領域（ポリープ、器官出口等）を含めることができる。

【０９１６】

医師が障害に直面するときに、医師による移動を支援し、医師による内視鏡の再配置に役立てるために、ある実施形態において、本明細書は、医師が進むべき方向を理解するように、表示される画像上で内腔（体腔）を視覚的に強調する。このことの例を図１１０Ａに示し、この図では、内視鏡11002が異常な角度で差し込まれた時に、円形リング11001が興味対象領域を強調する。当業者は、任意の形の強調（内腔周りの境界の点滅、矢印又は異なる色等）を使用して、興味対象領域又は所望の移動方向を指摘できることを理解するであろう。さらに、強調構成を更に拡大して、興味対象目標領域（ポリープ、器官出口等）を含めることができる。そのような例の１つを図１１０Ａに表し、この図では矢印マーク11003が病変110004を指し示す。

【０９１７】

図１１０Ｂは、前方向きビュー素子と２つの側方向きビュー素子とを有する先端部を含む、内視鏡の移動経路を、上述した強調構成を使用することで可視化する方法に関するステップを示すフローチャートである。ステップ11012では、内視鏡を体腔の内腔に挿入する。ステップ11014では、内腔を通って内視鏡を移動させる。ここで内腔は、複数の接合点を含む移動経路を画定し、当該接合点で移動経路が実質的に変わる。その後、ステップ11016では、内視鏡を操作して、前方向きビュー素子及び側方向きビュー素子のそれぞれからのビデオ出力を、少なくとも１つのモニタ上へ表示する。このビデオ出力は、体の内腔内の移動経路を表す。ステップ11018では、少なくとも１つの視覚的な強調をモニタ上に表示する。その後、ステップ11020では、内腔を通して内視鏡を操作し、内視鏡が複数の接合点によって遮られる時には、操作がモニタ上の視覚的な強調によって案内される。

【０９１８】

別の実施形態では、本明細書のシステムは、医師が内視鏡手技の間、ベストプラクティスガイドラインに従うことを更に支援する。内視鏡手技（大腸内視鏡検査等）の間、医師は最初に盲腸へ向かって結腸内を進めることが、当該技術で知られている。その後医師は、内視鏡を、盲腸から横行結腸及び直腸を通って体外まで徐々に後退させて、ポリープ等の奇形、病変その他を探す。胃腸の医者のベストプラクティスの１つは、経路を徹底的に調査するために、盲腸から体外まで進むのに少なくとも６分を費やす。

【０９１９】

上述したベストプラクティスガイドラインに従っていることを、医師が明示するのに役立てるために、ある実施形態では、タイマーボタンをハンドルに設ける。医師が盲腸から内視鏡を引き出し始めた瞬間に、ボタンを活性化することができる。ボタンの活性化により、結腸の調査にかけた時間を記録する計時機構が開始される。ある実施形態では、計時している時に、タイマーが、ディスプレイに現れて、時間に基づいた、解剖学的領域を通り抜ける進行過程を視覚的に表すことができる。ある実施形態では、タイマーが、６分で開始して秒読みをすることで、ベストプラクティスガイドラインに従って調査に対して必要な最小限度の時間が伴うことを確保する。

【０９２０】

ある実施形態では、複数のビュー素子からの同期された表示を迅速かつリアルタイムに医師に届けるために、撮像センサのそれぞれからの撮像データをリアルタイムで処理して表示前に同期化する。さらに、切り替え及び他の画像取扱構成を、画像キャプチャの機能性と統合又は同期化する。このことは、依然として高品質の出力を確保して、待ち時間を最小限とするような方法で行う。したがって、医師が眺めを見るためにクリックする時間と、対応する画像キャプチャ及び表示の時間との間に、時間のずれは無い。本明細書のビデオ処理アーキテクチャは、前に図９０を参照して議論したように、以下のことを実行することでこの目的を達成する。

ａ）それぞれのビュー素子に対して、資源を最適に共有する方法で、信号を伝送／制御する。

ｂ）ビュー素子のデータの処理において、データを別々に処理して待ち時間が無いことを確保し、その後データを同期化する。

ｃ）表示のために処理したデータを、資源を最適に共有する方法で送信する。

【０９２１】

本明細書の態様に従って、使用後にコネクタを容易に洗浄及び消毒することを可能とする、滑らかな内部表面を有するサービスチャンネルコネクタが提供される。大部分の医療機器を容易に挿入できるチャンネル寸法を持つ、サービスチャンネルコネクタも提供される。

【０９２２】

図１１１Ａは、本明細書の実施形態に従う、Ｙ字型のサービスチャンネルコネクタを備える、内視鏡のハンドルを示す図である。ハンドル11100は、図１Ａに関して説明したような他の要素と共に、内視鏡を主要コントローラ（図１Ａの主要制御ユニット116等）に接続するためのアンビリカルチューブ／ユーティリティケーブル11102と、内腔内で挿入チューブ11106の屈曲部を操作するためのノブ11104と、サービスチャンネルポート11107とを備える。サービスチャンネルポート11107は、内視鏡のハンドルの中の下側の、ハンドルの先端部分に、内視鏡の挿入チューブと近接させて位置付けられる。本明細書のサービスチャンネルコネクタ（図１１１Ｂに表す）を、サービスチャンネルポート11107によって、内視鏡のハンドルに接続するとともに、吸引チャンネルが内視鏡のハンドルの中に存在する。

【０９２３】

図１１１Ｂは、本明細書の一実施形態に従う、サービスチャンネルコネクタ11108の拡大図を示す。図示するように、サービスチャンネルコネクタ11108は、おおよそＹ字型であり、ある実施形態では、その手元側端部11109に、サービスチャンネル開口部11110と吸引チャンネル開口部11112とを備える。コネクタ11108の先端側端部11114は、作業チャンネル開口部によって挿入チューブ11106に接続される。手元側端部11109は、サービスチャンネル開口部11110を通じ、アンビリカルチューブに沿って延びて吸引ポンプに接続される吸引チャンネルを通じて、ハンドル11100のサービスチャンネルポート11107に接続される。医療機器（スネアニードル、生検鉗子等）を、作業チャンネル開口部によって、サービスチャンネル開口部11110を通じて挿入チューブ11106内へ挿入することができる。

【０９２４】

図１１２は、従来のサービスチャンネルコネクタを示す図である。図示するように、サ

ービスチャンネルコネクタ11200は、おおよそ“Ｖ字”として成形されている。サービスチャンネルコネクタ11200は最上部の手元側端部11202と底部の先端側端部11204とを備え、手元側端部11202は内視鏡装置のアンビリカルチューブを向いて配置され、先端側端部は内視鏡装置の挿入チューブを向いて配置される。手元側端部11202と先端側端部11204とは、平坦な面11206a並びに２つの面取りされた縁11206b及び11206cを有する第１の壁11206と、おおよそ“Ｖ字”の形状をとる第２の平坦な壁11208と、第２の壁に対向し、同様に“Ｖ字”の形状をとる第３の平坦な壁と、第１の壁11206に対向し、平坦な面11210a、並びに平坦な面11210aの両側の２つの面取りされた縁11210b及び11210cを有する第４の壁11210と、によって接続される。

【０９２５】

最上部の手元側端部11202は、ある実施形態では、約２．５－５．５ミリメートルの大きさの内径を持つ、医療機器（スネア、ニードル、生検鉗子等）を挿入チューブ内に挿入するための、円形のサービスチャンネル開口部11212と、円形の吸引チャンネル開口部11214とを備える。第２の、手元側端部11204は、約２．５－５．５ミリメートルの内径を持ち、スコープの先端部の作業チャンネルが始まり出て行く、円形の作業チャンネル開口部を備える。サービスチャンネルコネクタ11200の、手元側端部11202から先端側端部11204までの、第１の壁11206に沿った長さは、約１０－１６ミリメートルの大きさである。

【０９２６】

図１１３Ａは、本明細書の一実施形態に従う、おおよそＹ字型のサービスチャンネルコネクタを示す図である。一実施形態では、サービスチャンネルコネクタを、分離された２つの、その後一緒に接合される部分で製造する。図１１３Ｂ及び１１３Ｃはそれぞれ、図１１３Ａに表すサービスチャンネルコネクタの第１の部分の外観図及び内部／断面図を示す一方、図１１３Ｄ及び１１３Ｅはそれぞれ、図１１３Ａに表すサービスチャンネルコネクタの第２の部分の外観図及び内部／断面図を示す。図１１３Ｆ及び１１３Ｇはそれぞれ、図１１３Ａに表す完全なサービスチャンネルコネクタ11108を得るために一緒に接合される領域を強調した、サービスチャンネルコネクタの第１及び第２の部分の別の内部／断面図を示す。

【０９２７】

本明細書で開示されるおおよそＹ字型のサービスチャンネルコネクタをこれから、図１１３Ａ、１１３Ｂ、１１３Ｃ、１１３Ｄ、１１３Ｅ、１１３Ｆ及び１１３Ｇを参照して詳細に説明する。

【０９２８】

図１１３Ａに示すように、サービスチャンネルコネクタ11300は、おおよそＹ字型である。サービスチャンネルコネクタ11300は、サービスチャンネル開口部11302を含む最上部の手元側端部11301と、吸引チャンネル開口部11304とを有する。サービスチャンネルコネクタ11300は、図１１１Ａに示すように、内視鏡のハンドル中の下側の、ハンドルの先端部分に、内視鏡の挿入チューブと近接させて位置付けられる。図１１３Ａ及び１１３Ｃをこれから同時に参照して、サービスチャンネル11302a及び吸引チャンネル11304aは、互いに流体連通しており、結合して結合チャンネル11313を形成する。結合チャンネル11313は、約２．５－８ミリメートルの内径を有する作業チャンネル開口部／出口11306で終わる。ある実施形態では、作業チャンネル開口部／出口11306を、サービスチャンネルコネクタ11300の底部の先端側端部11303に位置付け、円形とする。ある実施形態では、作業チャンネル開口部11306を、内視鏡検査のために使用される挿入チューブに接続する。

【０９２９】

米国特許仮出願第61/917,530号（２０１３年１２月１８日出願）、発明の名称「Suction Control Unit for An Endoscope Having Two Working Channels」の全内容を参照により本明細書に援用するものとする。

【０９３０】

図１１３Ａを参照して、ある実施形態では、最上部の手元側端部11301から底部の先端側端部11303までの壁11310に沿って測定した、サービスチャンネルコネクタ11300の長さ

は、約１５－２１ミリメートルであり、図１１２に表す従来のコネクタ11200の長さよりも長い。ある実施形態では、円形の作業チャンネル開口部／出口11306の内径は、約２．５－８ミリメートルであり、図１１２に表す従来のコネクタ11200の作業チャンネルの直径よりも大きい。本明細書で開示されるコネクタ11300の増加した長さ及び直径は、従来のコネクタ11200と比較して、より大きな医療機器をより円滑に／より容易に内視鏡の挿入チューブ内へ挿入することを可能にする。

【０９３１】

吸引チャンネルを必要としないいくつかの実施形態では、サービスチャンネルコネクタ11300を、吸引チャンネル11304を持たずに構成することができる。２つのサービスチャンネルポートがハンドルに設置されているいくつかの実施形態では、ユーザに２つ以上のサービスチャンネルを持つ内視鏡を提供するために、２つのサービスチャンネル開口部11302を持つサービスチャンネルコネクタ11300を構成することができる。ある実施形態では、２つのサービスチャンネル開口部は、同じ内径を持つことができる。別の実施形態では、２つのサービスチャンネル開口部は、相違する内径を持つことができる。

【０９３２】

図１１３Ａ、１１３Ｂ及び１１３Ｄを同時に参照して、サービスチャンネルコネクタ11300は、第１の部分11308aと、第２の部分11308bと、第３の部分11308cとを含む、前方壁11308を備える。第１の部分11308aと第３の部分11308cとは、形状、構造及び寸法が同一であり、図に示すように部分11308aの両側に位置付けられており、前壁11308に関して面取りされた縁を形成する。前壁の部分11308a及び11308cは、前壁の部分11308bに対して角度を持って位置付けられる。図１１３Ａ、１１３Ｂ及び１１３Ｄを更に参照して、サービスチャンネルコネクタ11300は、平坦な面11310aを持つ第１の部分と、平坦な面11310bを持つ第２の部分と、平坦な面11310cを持つ第３の部分とを有し、前壁11308に対向する、後方壁11310を備える。第１の部分11310aと第３の部分11310cとは、形状、構造及び寸法が同一であり、図に示すように部分111310bの両側に位置付けられており、部分11310に関して面取りされた縁を形成する。図１１３Ａ、１１３Ｂ及び１１３Ｄを同時に参照して、サービスチャンネルコネクタ11300は、第１の側方壁11312と、対向する第２の側方壁11314とを更に備える。

【０９３３】

図１１３Ｂを参照して、前方壁11308の第１の部分11308aは、互いに角度を持って接続される４つの部分11308a1、11308a2、11308a3及び11308a4を含む。部分11308a1は部分11308a2と接続され、部分11308a2は部分11308a3と接続され、部分408a3は部分408a4と接続される。

【０９３４】

図１１３Ｄを参照して、一実施形態では、前方壁11308の第３の部分11308cは、形状、構造及び寸法が第１の部分11308aに対して同一であり、４つの鋸歯状の部分11308c1、11308c2、11308c3及び11308c4を含む。部分11308c1、11308c2、11308c3及び11308c4は、第１の部分11308aの部分11308a1、11308a2、11308a3及び11308a4と同一であり、部分11308a1、11308a2、11308a3及び11308a4と同じ方法で互いに接続される。

【０９３５】

図１１３Ｂを参照して、前方壁11308の部分11308bは、互いに角度を持って接続される４つの部分11308b1、11308b2、11308b3及び11308b4を含む。一実施形態では、前方壁の部分11308の幅は、約４－８ミリメートルである。部分11308b1は部分11308b2と接続され、部分11308b2は部分11308b3と接続され、部分11308b3は部分11308b4と接続される。

【０９３６】

図１１３Ａ及び１１３Ｄを同時に参照して、一実施形態では、対向する後方壁11310は、第１の部分11310aと、第２の部分11310bと、第３の部分11310cとを含む。一実施形態では、３つの部分11310a、11310b及び11310cのそれぞれは実質的に、表面窪みがない直線状で長方形の形状である。一実施形態では、後方壁11310の３つの部分11310a、11310b及び11310cのそれぞれの長さはおおよそ１５－２１ミリメートルの範囲である一方、部分11310

の幅はおおよそ４－８ミリメートルの範囲である。

【０９３７】

図１１３Ａ及び１１３Ｂを同時に参照して、第１の側壁11312は、第１の部分11312aと、第２の部分11312bと、第３の部分11312cとを含む。一実施形態では、図示するように、第１の部分11312aは、手元側端部11301でより幅広であり、先端側端部11303に向かって次第に細くなる。一実施形態では、第１の部分11312aの最大幅“ｅｅ”は、おおよそ１０－１６ミリメートルの範囲である。第２の部分11312bは、実質的に長方形状であり、第１の部分11312a及び第３の部分11312cと角度を持って接合される。図に表すように、第３の部分11312cも、実質的に長方形状で、コネクタ11300の先端側端部11303の作業チャンネル開口部で終わる。一実施形態では、部分11312aの総合長さ（“ｆｆ”として表す）、部分11312bの総合長さ（“ｇｇ”として表す）及び部分11312cの総合長さ（“ｈｈ”として表す）は、おおよそ１５－２１ミリメートルの範囲である。図１１３Ａに示す実施形態では、部分11312aは、実質的に長方形状の部分11312b及び11312cと接続されたときに、おおよそＹ字形状をコネクタ11300に与える。

【０９３８】

図１１３Ａ及び１１３Ｄを同時に参照して、第２の側壁11314は、形状、構造及び設計が第１の側方壁11312に対して同一である。第２の側壁11314は、第１の部分11314aと、第２の部分11314bと、第３の部分11314cとを含む。一実施形態では、図１１３Ｄで表すように、第１の部分11314aは、手元側端部でより幅広であり、先端側端部11303bに向かって次第に細くなる。一実施形態では、第１の部分11314aの最大幅ｅｅは、おおよそ１０－１６ミリメートルの範囲である。第２の部分11314bは、実質的に長方形状であり、第１の部分11314a及び第３の部分11314cと角度を持って接合される。図１１３Ｄに表すように、第３の部分11314cも、実質的に長方形状で、コネクタ400の先端側端部11303bの作業チャンネル開口部で終わる。一実施形態では、部分11314aの総合長さ、部分11312bの総合長さ及び部分11312cの総合長さは、おおよそ１５－２１ミリメートルの範囲である。図１１３Ｄに示す実施形態では、部分11314aは、11314b及び11314cと接続され、おおよそＹ字形状をコネクタ11300に与える。

【０９３９】

図１１３Ｂは、本明細書の実施形態に従う、サービスチャンネルコネクタ11300の第１の部品11307の外部破断図を示す。一実施形態において、本明細書のサービスチャンネルコネクタ11300は、２つの個別に機械加工した部品である、図１１３Ｂ及び１１３Ｃに表す第１の部品11307と、図１１３Ｄ及び１１３Ｅに表す第２の部品11309とを備える。第１の部品11307と第２の部品11309とは、機械加工プロセスによって一緒に接合されて、図１１３Ａに示す完全なサービスチャンネルコネクタ11300を形成する。

【０９４０】

したがって、後述するように、本明細書は、ある実施形態では２部品構造に基づく、サービスチャンネルコネクタを提供する。コネクタは、２つの部品を備え、両部品は機械加工プロセス（ミリング加工等）を用いて別々に構成される。２つの部品を別々に構成することで、部品の内壁が、滑らかであり、残留物を保持しうる縁又は溝を含まないことを確保する。このことにより、コネクタを徹底的に洗浄及び消毒することができる。互いの鏡像である２つの部品は、互いの上に設置されて、一緒に溶接する前に正確に位置合わせされる。２つの部品の接合を、継ぎ目に沿った、目に見える縁又は隙間を排除するような方法で正確に行う。したがって、接合された縁に沿って残留物が蓄積される危険性が取り除かれ、それによって、コネクタの汚染の危険性が取り除かれる。

【０９４１】

一実施形態では、第１の部品11307及び第２の部品11309のそれぞれを、ステンレス鋼の材料から、機械加工プロセス（ある実施形態ではミリング加工）を使用することで構成する。ミリング加工は、不要な材料を切削することで、部品に関して様々な構成を生み出すことができる材料除去加工である。ミリングは、軸方向に対称ではなく、多数の構成（穴、スロット、ポケット等）を有つ部品を生み出すために典型的に使用される。さらに、一

実施形態では、図１１３Ａに示す完全なＹ字型のサービスチャンネルコネクタ11300を得るために、レーザ溶接プロセスを使用して、２つの部品11307、11309を接合する。

【０９４２】

様々な実施形態では、２つの部品11307、11309は互いの鏡像であり、接合する前に正確に位置合わせされて一緒に設置される。

【０９４３】

ある実施形態では、図１１３Ｂに示す第１の部品11307は、サービスチャンネル開口部11302／サービスチャンネル11302aの少なくとも一部、及び、吸引チャンネル開口部11304／吸引チャンネル11304aの少なくとも一部を含む、最上部の近位端部11301aと、作業チャンネル開口部11306の少なくとも一部を含む、底部の先端側端部11303aと、第１の側壁11312と、４つの鋸歯状の部分11308a1、11308a2、11308a3及び11308a4を含む、前方壁11308の部分11308aと、４つの鋸歯状の部分11308b1、11308b2、11308b3及び11308b4の区域を含む、前方壁の部分11308bの少なくとも区域と、部分11310a、及び部分11310bの区域を含む、対向する後壁11310の少なくとも区域とを備える。

【０９４４】

図１１３Ｃは、本明細書の実施形態に従う、サービスチャンネルコネクタ11300の第１の部品11307の内部／断面図を示す。図１１３Ｃを参照して、第１の部品11307は、サービスチャンネル11302aの部分と、吸引チャンネル11304aの部分とを含む。第１の部品11307は、作業チャンネル開口部／出口11306をもたらす結合チャンネル11313を更に備え、結合チャンネル11313でサービスチャンネル11302a及び吸引チャンネル11304aが結合する。様々な実施形態において、作業チャンネル開口部11306は、内視鏡の挿入チューブと接続する。サービスチャンネル開口部11302、ひいてはサービスチャンネル11302a内に挿入される医療機器は、作業チャンネル開口部11306によって、挿入チューブに入る。サービスチャンネル11302aは、広い第１の区域11324と、より狭い第２の区域11326とを有し、これらの区域は結合して結合チャンネル11313になる。一実施形態では、広い第１の区域11324の直径はおおよそ２．５－８ミリメートルの範囲である。一実施形態では、部分11316の角度が、図１１２に関して上述したような11200の部分11204と部分11212との間に見つかる角度と比較してより広いことに起因する、結合チャンネル11313の長さにより、大きな医療用器材を容易且つ円滑に、サービスチャンネル開口部11302を通り、作業チャンネル開口部11306を経由して内視鏡の挿入チューブ内へ挿入できる。装置の機能性を害することなく医療用器材を挿入チューブ内に挿入できるとともに、スコープ内に医療用器材を押し入れるときに、医師が力を働かせる必要がないような結合チャンネル11313内のより広い角度を可能とするように、結合チャンネル11313の長さは適合される。

【０９４５】

図１１３Ｃに表すコネクタ11300の内部断面図に見られるように、吸引チャンネル11304は、次第に細くなり、したがって、コネクタ11300の長手軸線に沿って直径が減少する。図１１３Ａを参照して、一実施形態では、コネクタ11300の最上部／手元側端部11301に配置される吸引チャンネル11304の開口部の直径は、血餅、粘液、老廃物等を取り除くするように適合される。また、当該直径は、高粘度、大サイズ又は大量の流体を有する、内腔の物質（凝固血液、組織片、粘液、老廃物等）を吸引するときの、高い吸引荷重を扱うように適合される。一実施形態では、吸引チャンネル11304aは、サービスチャンネル11302aよりも狭く、先端側端部11303で結合チャンネル11313と結合する。図１１３Ｃを参照して、一実施形態では、サービスチャンネル11302a及び吸引チャンネル11304aは、サービスチャンネル11302a及び吸引チャンネル11304aの境界輪郭を画定する壁11372によって部分的に分離されている。壁11327はコネクタ11300内部に閉ざされたチャンネルを生み出さないことに留意すべきである。結合チャンネル11313は、コネクタ11300の先端側端部11303aの作業チャンネル開口部11306で終わる。サービスチャンネルコネクタ11300の第１の部品11307はミリング加工によって製作されるため、コネクタの全ての内壁は、滑らかであり、汚染の原因となる残留物が蓄積するおそれがある、起伏のある部分／ニッチを含まない。

【０９４６】

図１１３Ｄは、本明細書の実施形態に従う、サービスチャンネルコネクタ11300の第２の部品11309の外観図を示す。ある実施形態では、第２の部品11309は、サービスチャンネル開口部11302／サービスチャンネル11302aの少なくとも一部、及び、吸引チャンネル開口部11304／吸引チャンネル11304aの少なくとも一部を含む、最上部の近位端部11301bと、作業チャンネル開口部11306の少なくとも一部を含む、底部の先端側端部11303bと、第２の側壁11314と、４つの鋸歯状の部分11308c1、11308c2、11308c3及び11308c4を含む、前方壁11308の部分11308cと、４つの鋸歯状の部分11308b1、11308b2、11308b3及び11308b4の区域を含む、前方壁の部分11308bの少なくとも区域と、部分11310c、及び部分11310bの区域を含む、対向する後壁11310の少なくとも区域とを備える。

【０９４７】

図１１３Ｅは、本明細書の実施形態に従う、サービスチャンネルコネクタ11300の第２の部品11309の内部／断面図を示す。図１１３Ｅを参照して、第２の部品11309は、サービスチャンネル11302aの部分と、吸引チャンネル11304aの部分とを含む。第２の部品11309は、作業チャンネル開口部／出口11306をもたらす結合チャンネル11313を更に備え、結合チャンネル11313でサービスチャンネル11302a及び吸引チャンネル11304aが結合する。サービスチャンネル11302aは、広い第１の区域11324と、より狭い第２の区域11326とを有し、これらの区域は結合して結合チャンネル11313になる。一実施形態では、広い第１の区域11324の直径はおおよそ２．５－８ミリメートルの範囲である。一実施形態では、部分11316の角度が、図１１２に関して前に詳述したような11200の部分11204と部分11212との間に見つかる角度と比較してより広いことに起因する、結合チャンネル11313の長さにより、挿入される大きな医療用器材を容易且つ円滑に、サービスチャンネル開口部11302を通り、結合チャンネル11313を通り、続いて作業チャンネル開口部11306を経由して内視鏡の挿入チューブ内へ挿入できる。装置の機能性を害することなく医療用器材を挿入チューブ内に挿入できるとともに、スコープ内に医療用器材を押し入れるときに、医師が力を働かせる必要がないような結合チャンネル11313内のより広い角度を可能とするように、結合チャンネル11313の長さは適合される。

【０９４８】

図１１３Ｅに表すコネクタ11300の内部断面図に見られるように、吸引チャンネル11304は、次第に細くなり、したがって、コネクタ11300の長手軸線に沿って直径が減少する。図１１３Ｅを参照して、一実施形態では、サービスチャンネル11302a及び吸引チャンネル11304aは、サービスチャンネル11302a及び吸引チャンネル11304aの境界輪郭を画定する壁11372によって部分的に分離されている。壁11327はコネクタ11300内部に閉ざされたチャンネルを生み出さないことに留意すべきである。結合チャンネル11313は、コネクタ11300の先端側端部11303bの作業チャンネル開口部11306で終わる。サービスチャンネルコネクタ11300の第２の部品11309はミリング加工によって製作されるため、コネクタの全ての内壁は、滑らかであり、汚染の原因となる残留物が蓄積するおそれがある、起伏のある部分／ニッチを含まない。

【０９４９】

一実施形態では、サービスチャンネルコネクタ11300の２つの部品11307、11309を、射出成形プロセスを使用し、このプロセスに適切な材料（金属、ポリマー等）を用いて製作することができる。

【０９５０】

一実施形態では、円形のサービスチャンネル開口部11302は、医療機器（スネア、ニードル、生検鉗子等）を挿入チューブ内に挿入するために、おおよそ２．５－８ミリメートルの範囲の大きさの内径を持つ。したがって、Ｙ字型のコネクタ11300中の作業チャンネル11306の内径は、図１１２に表す従来のコネクタ11200の作業チャンネルの内径よりも大きい。作業チャンネル11306のより大きな直径と、コネクタ11300内に設けられた長い結合チャンネル11313に起因するＹ字形状との組み合わせによって、約２．８ミリメートルの大きさの、大きな医療機器も円滑に内視鏡の挿入チューブ内へ挿入することができる。

【０９５１】

図１１３Ｆは、本明細書の実施形態に従い、溶接される縁を表す、サービスチャンネルコネクタ11300の第１の部品11307の断面図を示す。図示するように、第１の部品11307は、前方壁11308の部分11308bに隣接した縁に沿って延びる領域11330と、後方壁11310の部分11310bに隣接した縁に沿って延びる領域11332と、壁11327の最上部／手元側部分である領域11334を、を含む。一実施形態では、領域11330、11332及び11334の長さ及び幅は、より大きい直径のサービスチャンネル11302a、吸引チャンネル11304a及び作業チャンネル11306を提供するように適合される。

【０９５２】

図１１３Ｇは、本明細書の実施形態に従い、溶接される縁を表す、サービスチャンネルコネクタ11300の第２の部品11309の別の断面図を示す。図示するように、第２の部品11309は、前方壁11308の部分11308bの部分に隣接した縁に沿って延びる領域11336と、後方壁11310の部分11310bに隣接した縁に沿って延びる領域11338と、壁11327の最上部／手元側部分である領域11340と、を含む。一実施形態では、領域11336、11338及び11340の長さ及び幅は、より大きい直径のサービスチャンネル11302a、吸引チャンネル11304a及び作業チャンネル11306を提供するように適合される。

【０９５３】

領域11322を領域11338と位置合わせして、領域11330を領域11336と位置合わせして、領域11334を領域11340と位置合わせして、正確に位置合わせされた後、レーザ溶接等のプロセスを使用することで、これらの領域を一緒に接合する。

【０９５４】

したがって、本明細書は、ある実施形態では２部品構造に基づく、サービスチャンネルコネクタを提供する。コネクタは、２つの部品を備え、両部品は機械加工プロセス（ミリング加工等）を用いて別々に構成される。２つの部品を別々に構成することで、部品の内壁が、滑らかであり、残留物を保持しうる縁又は溝を含まないことを確保する。このことにより、コネクタを徹底的に洗浄及び消毒することができる。互いの鏡像である２つの部品は、互いの上に設置されて、一緒に溶接する前に正確に位置合わせされる。２つの部品の接合を、継ぎ目に沿った、目に見える縁又は隙間を排除するような方法で正確に行う。したがって、接合された縁に沿って残留物が蓄積される危険性が取り除かれ、それによって、コネクタの汚染の危険性が取り除かれる。さらに、本明細書のサービスチャンネルコネクタをミリング加工を使用して構成するため、従来技術のコネクタと比較して、サービスチャンネルについて、より長い長さ、及び／又はより大きな直径を有するＹ字形状が得られる。これにより、コネクタのサイズを従来技術のコネクタと比較して実質的に大きくする必要なしに、より大きな医療機器を、サービスチャンネルを経由して円滑に挿入することができる。

【０９５５】

上記の例は、本発明のシステムの多数の応用の単なる例示である。本発明の少数の実施形態のみを本明細書で説明したが、本発明の精神又は範囲から離れることなく、本発明を多数の他の特定の形態で具体化できることを理解できるはずである。したがって、これらの例及び実施形態を例示であると考え限定的であるとは考えず、本発明を添付の特許請求の範囲の範囲内で変更することができる。

【図１Ａ】

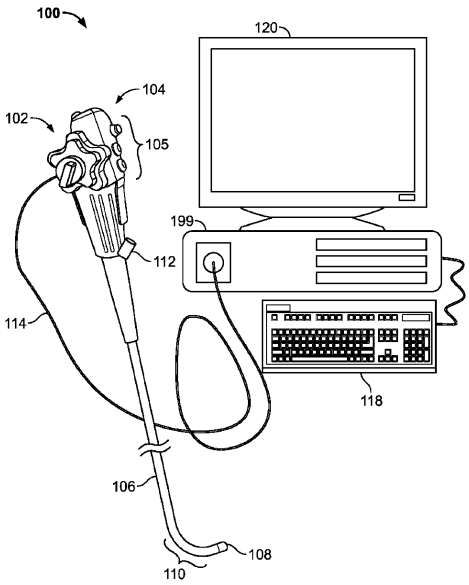


FIG. 1A

【図１Ｂ】

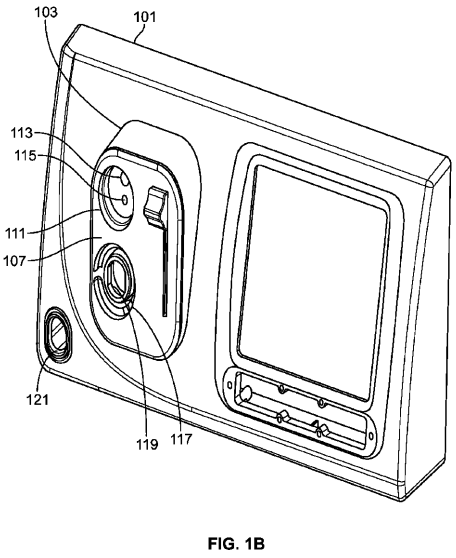


FIG. 1B

【図１Ｃ】

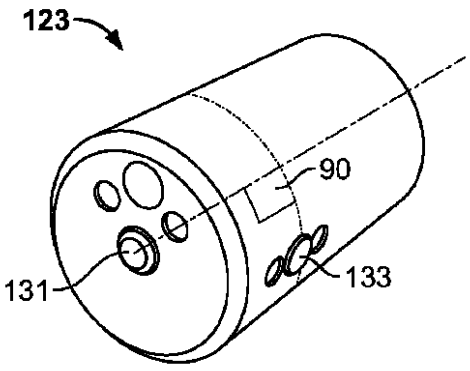


FIG. 1C

【図１Ｄ】

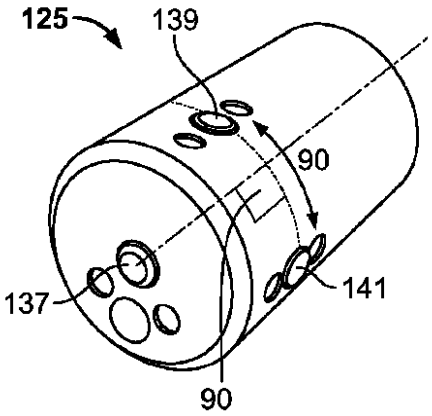


FIG. 1D

【図１Ｅ】

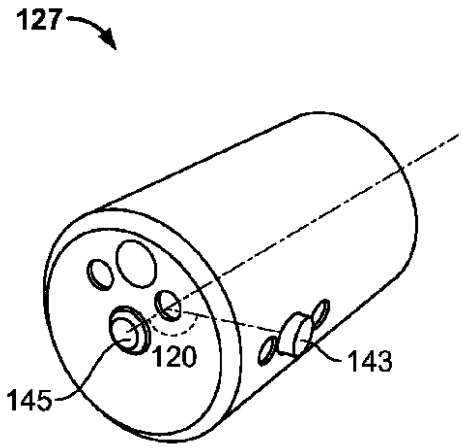


FIG. 1E

【図１Ｆ】

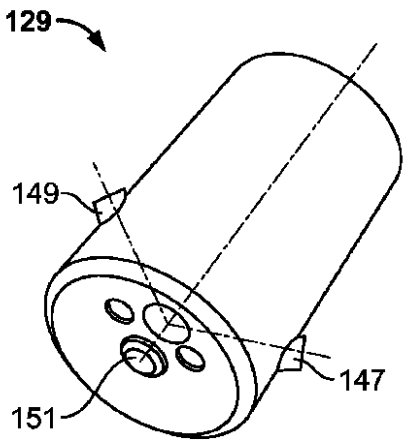


FIG. 1F

【図１Ｇ】

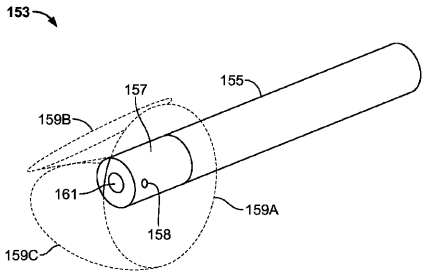


FIG. 1G

【図１Ｈ】

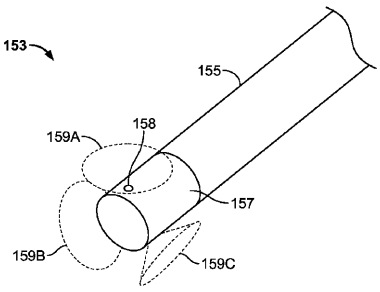


FIG. 1H

【図１Ｉ】

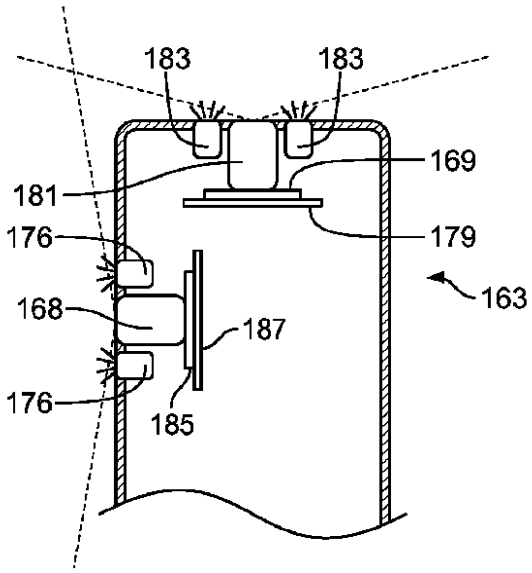


FIG. 1I

【図１Ｊ】

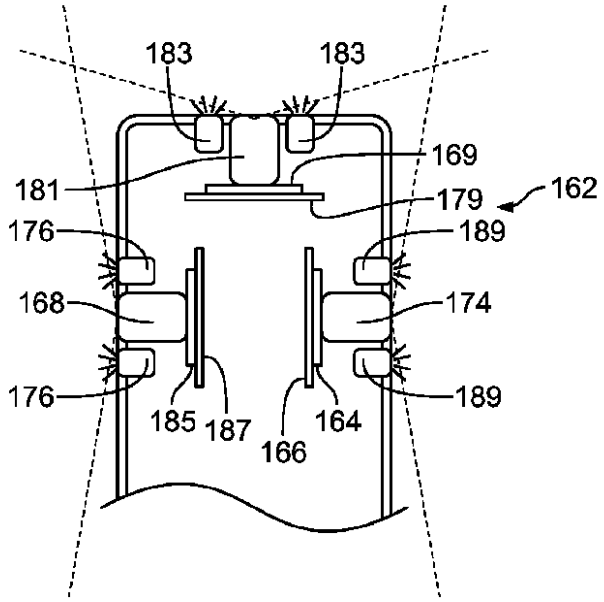


FIG. 1J

【図２Ａ】

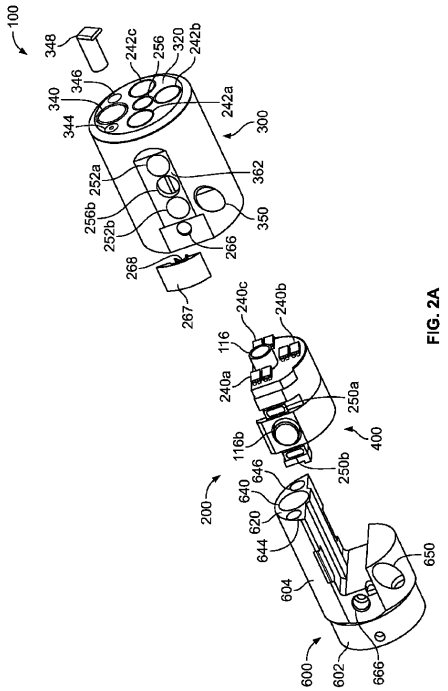


FIG. 2A

【図２Ｂ】

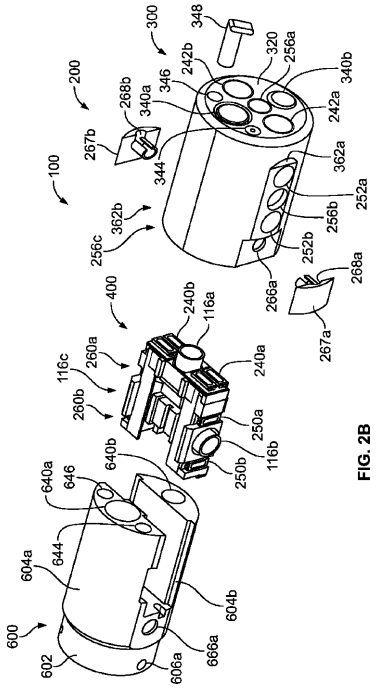


FIG. 2B

【図３Ａ】

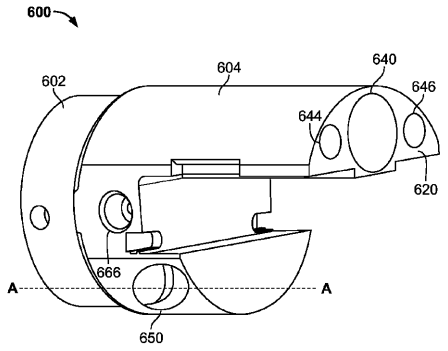


FIG. 3A

【図３Ｂ】

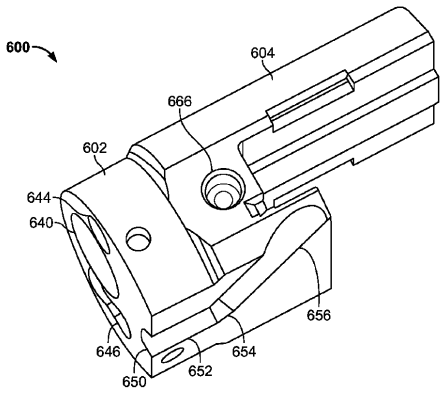


FIG. 3B

【図４Ｂ】

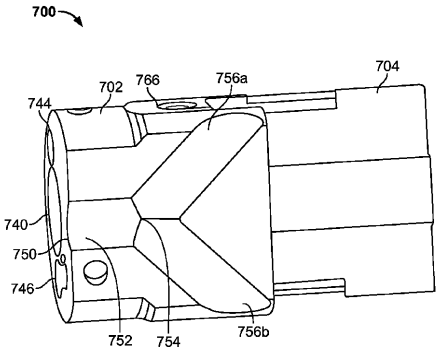


FIG. 4B

【図４Ａ】

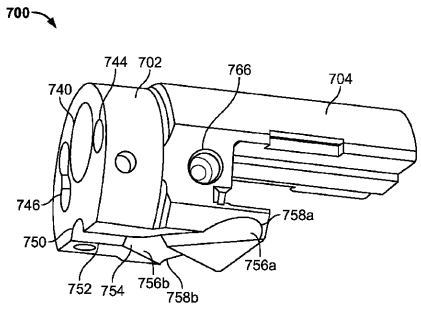


FIG. 4A

【図４Ｃ】

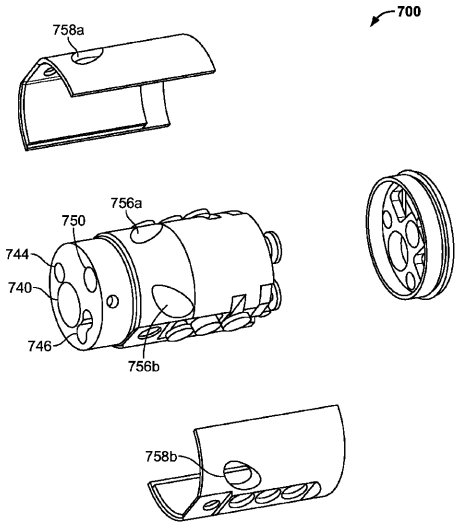


FIG. 4C

【図５Ｂ】

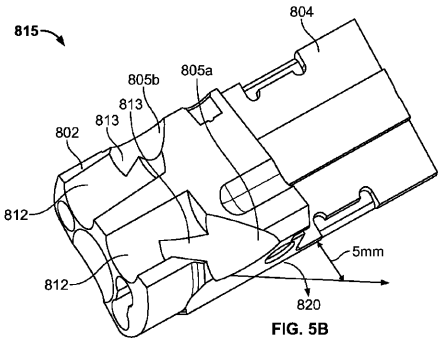


FIG. 5B

【図５Ａ】

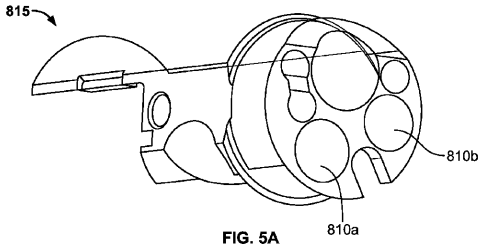


FIG. 5A

【図６Ａ】

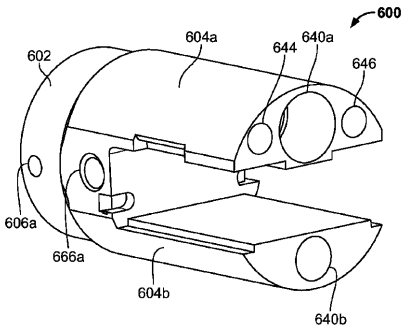


FIG. 6A

【図６Ｂ】

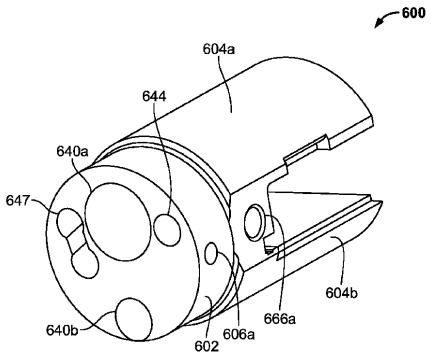


FIG. 6B

【図６Ｃ】

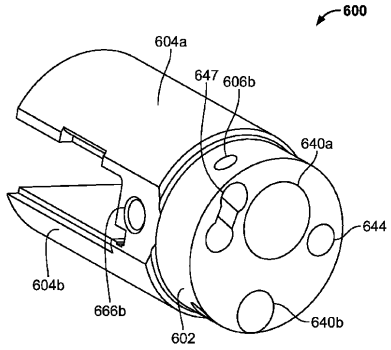


FIG. 6C

【図７】

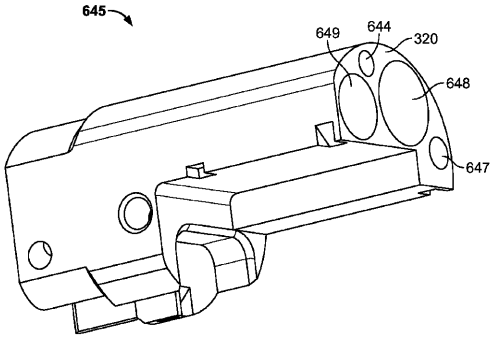


FIG. 7

【図８】

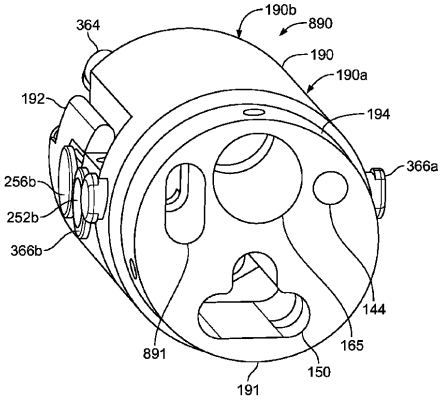


FIG. 8

【図９Ａ】

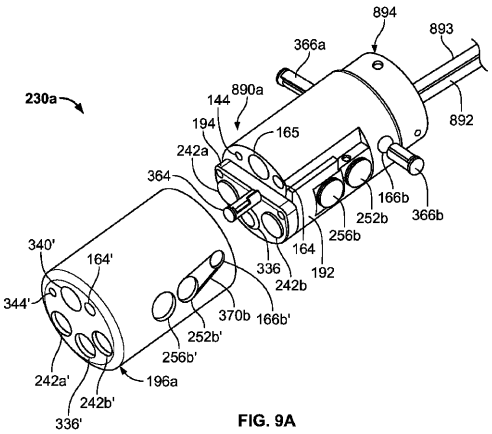


FIG. 9A

【図９Ｂ】

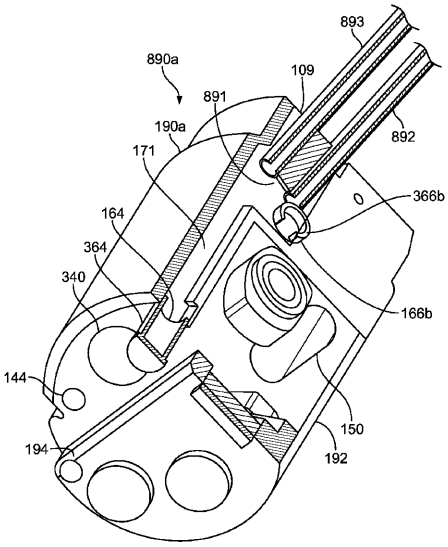


FIG. 9B

【図９Ｃ】

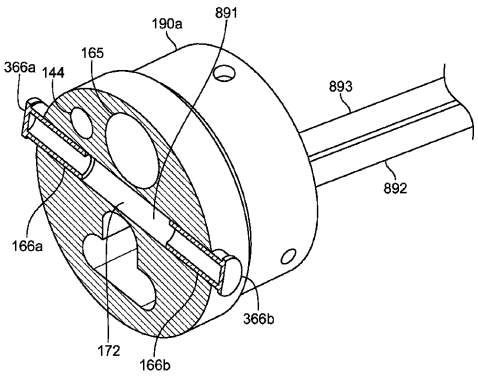


FIG. 9C

【図９Ｄ】

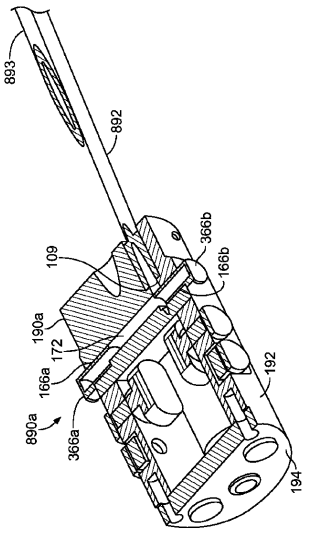


FIG. 9D

【図１０Ａ】

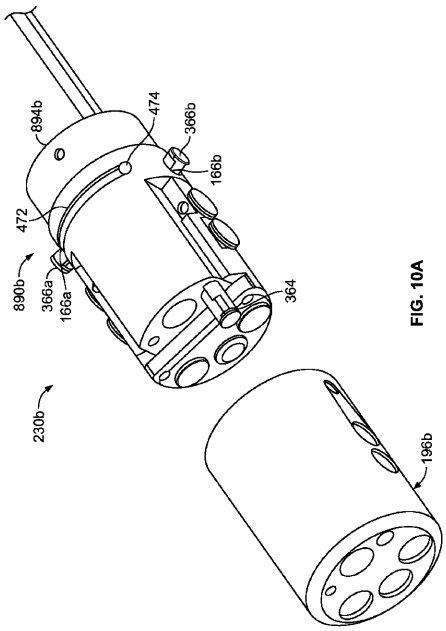


FIG. 10A

【図１０Ｂ】

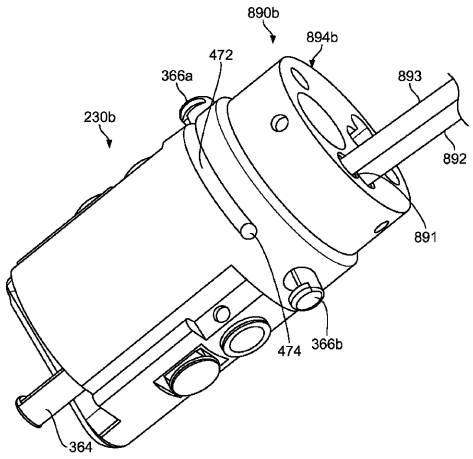


FIG. 10B

【図１０Ｃ】

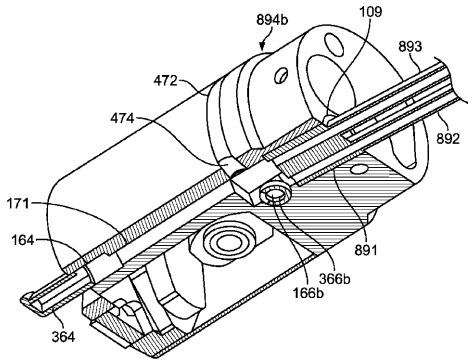


FIG. 10C

【図１１Ａ】

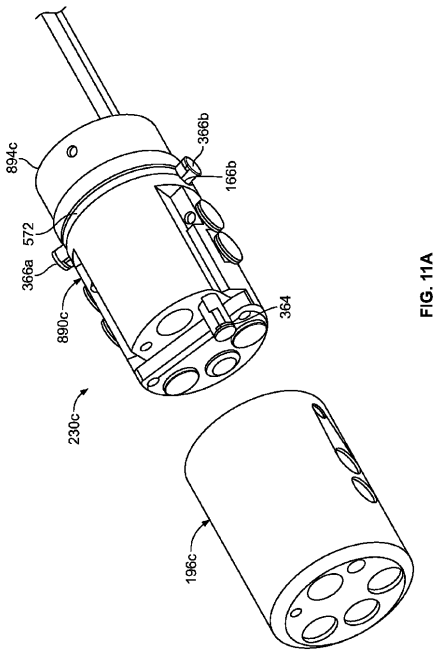


FIG. 11A

【図１１Ｂ】

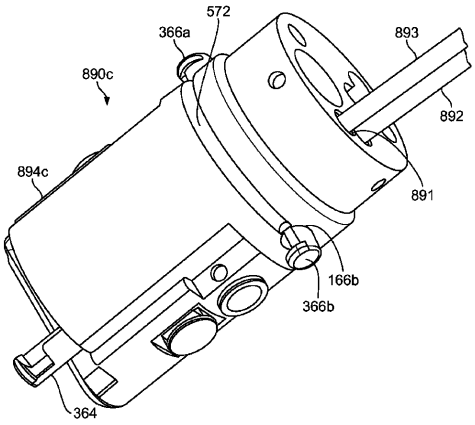


FIG. 11B

【図１１Ｃ】

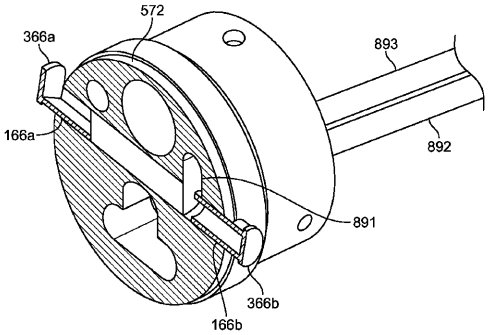


FIG. 11C

【図１１Ｄ】

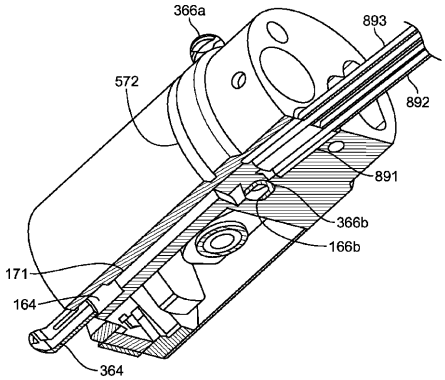


FIG. 11D

【図１２Ａ】

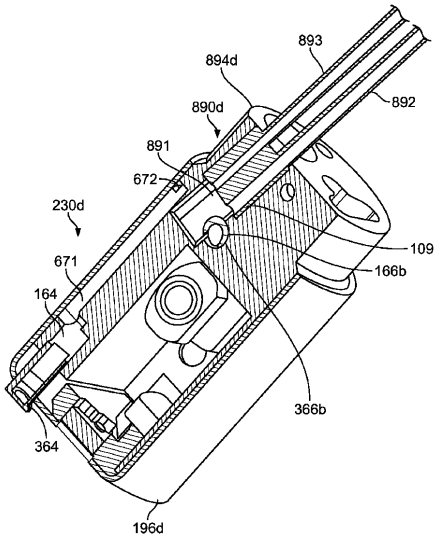


FIG. 12A

【図１２Ｂ】

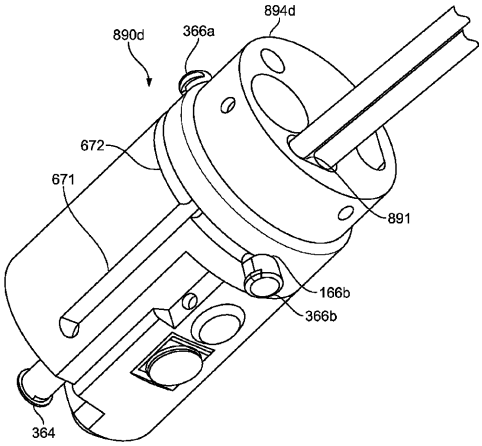


FIG. 12B

【図１２Ｃ】

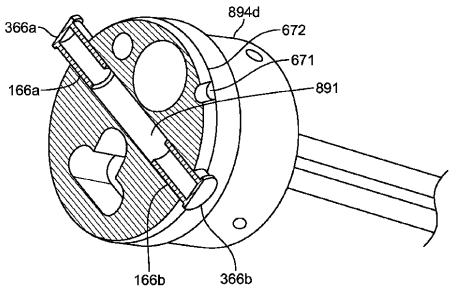


FIG. 12C

【図１３Ａ】

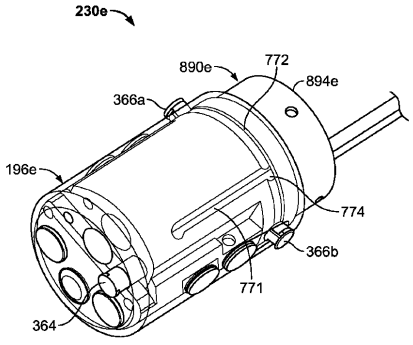


FIG. 13A

【図１３Ｂ】

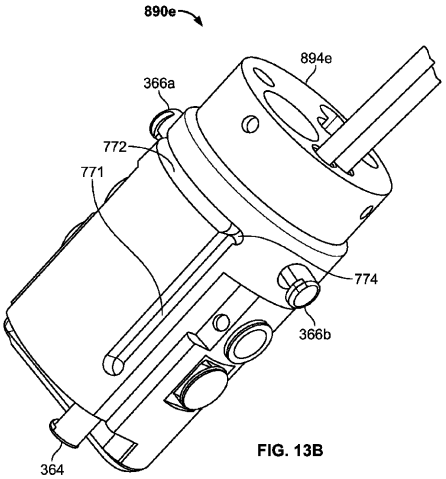


FIG. 13B

【図１３Ｃ】

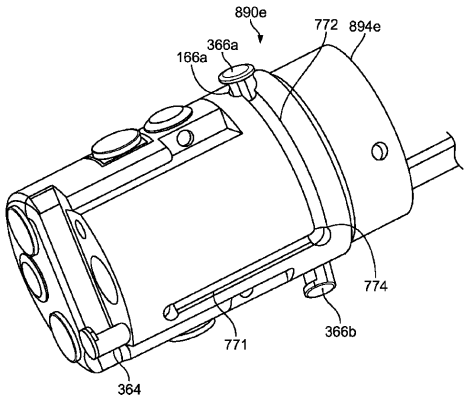


FIG. 13C

【図１３Ｄ】

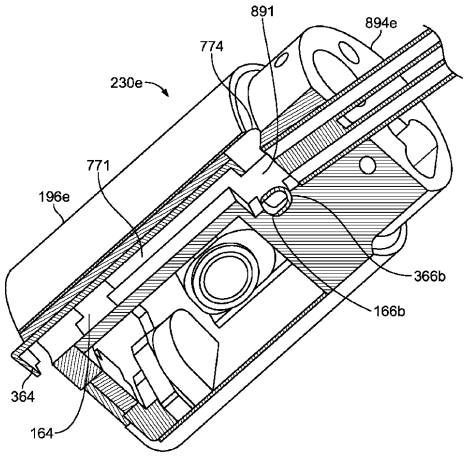


FIG. 13D

【図１４Ａ】

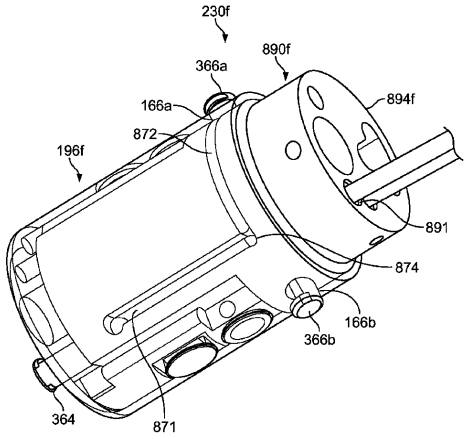


FIG. 14A

【図１４Ｂ】

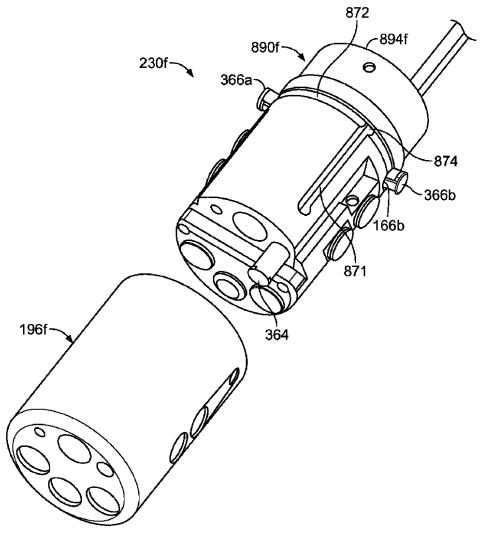


FIG. 14B

【図１５Ａ】

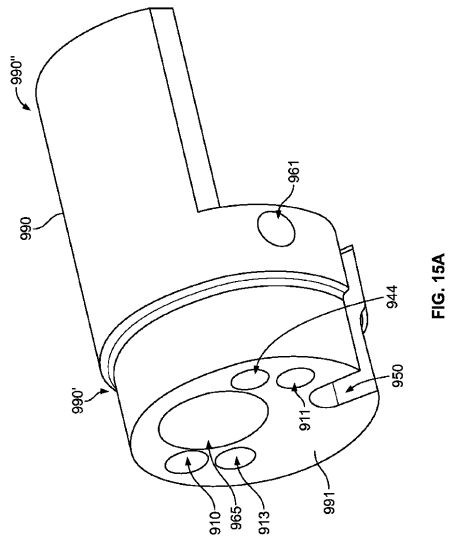


FIG. 15A

【図１５Ｂ】

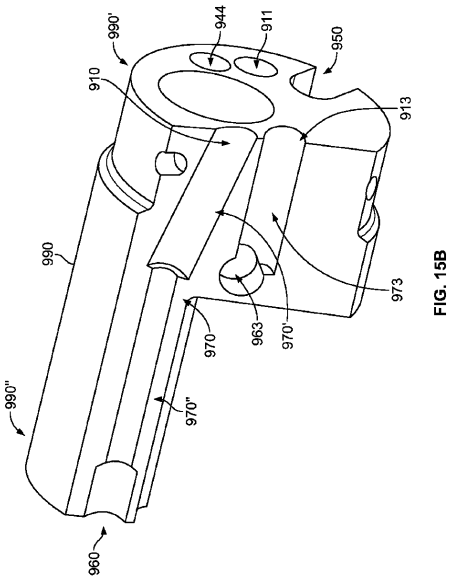


FIG. 15B

【図１５Ｃ】

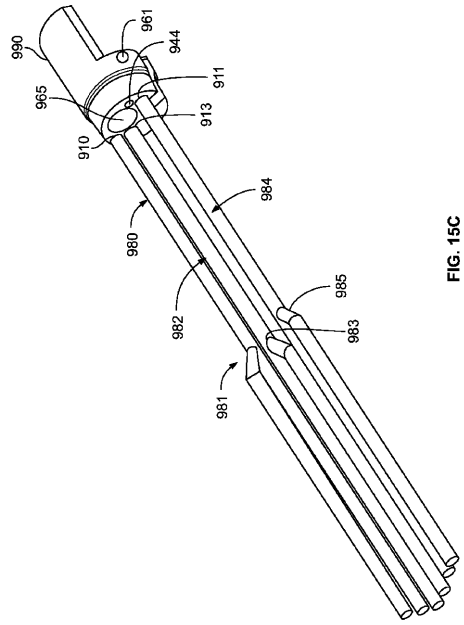


FIG. 15C

【図１６】

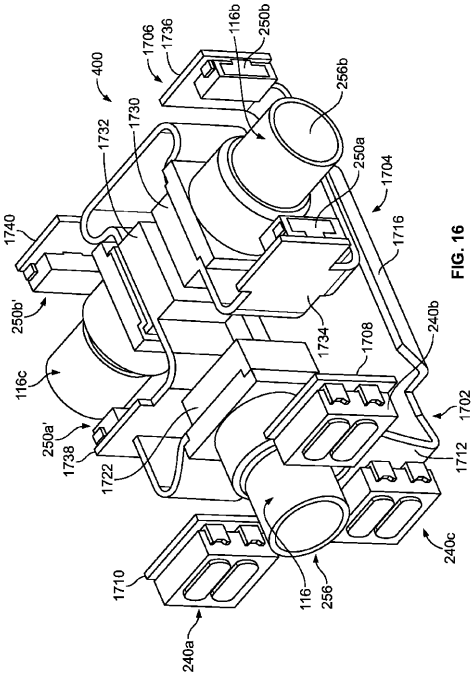


FIG. 16

【図１７】

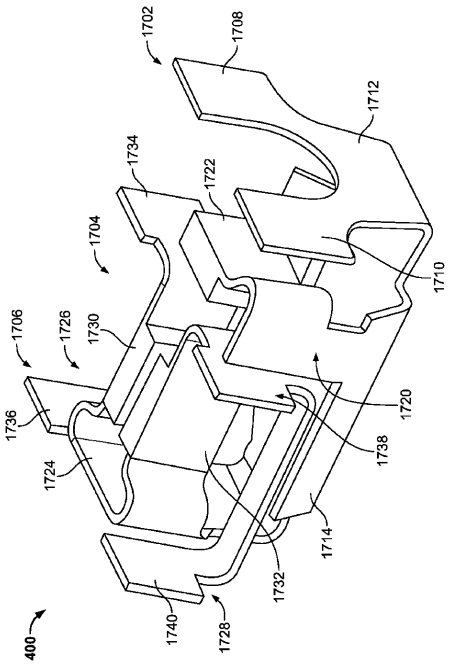


FIG. 17

【図１８】

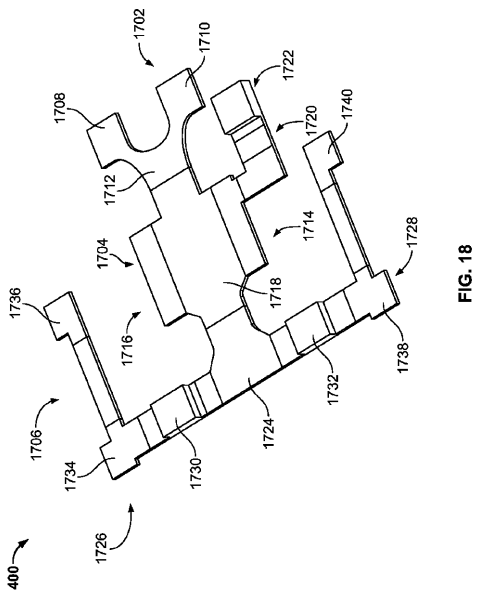


FIG. 18

【図１９】

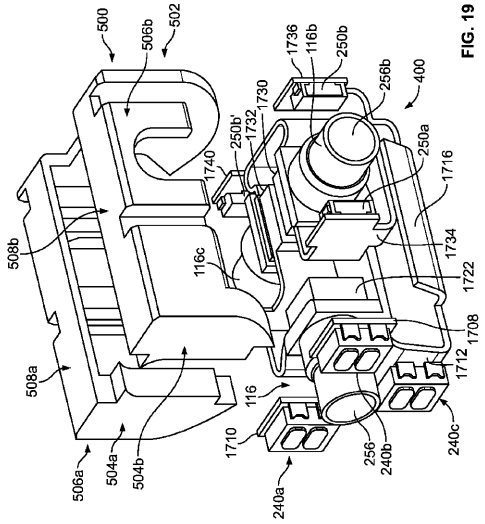


FIG. 19

【図２０】

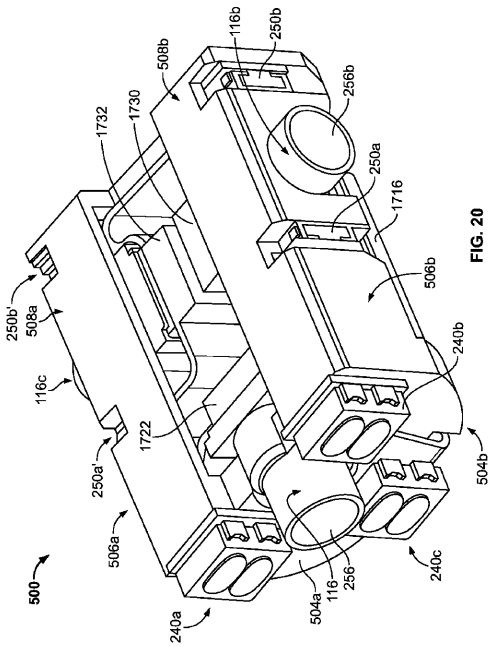


FIG. 20

【図２１】

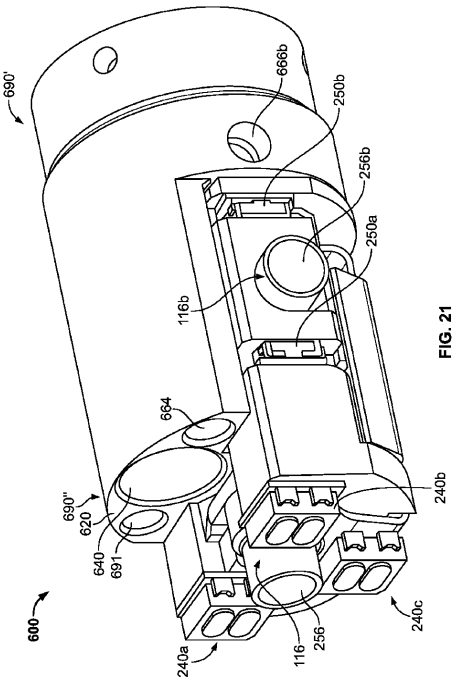


FIG. 21

【図２２】

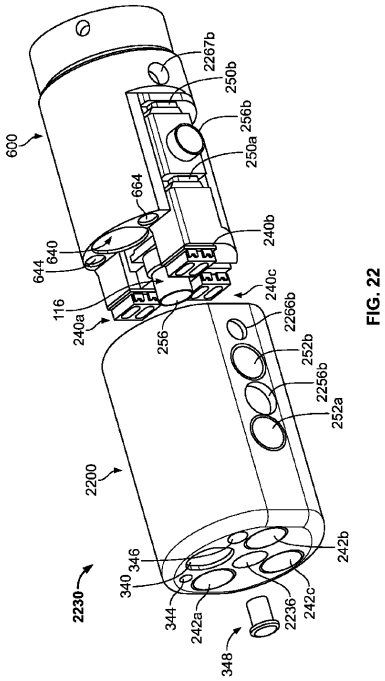


FIG. 22

【図２３Ａ】

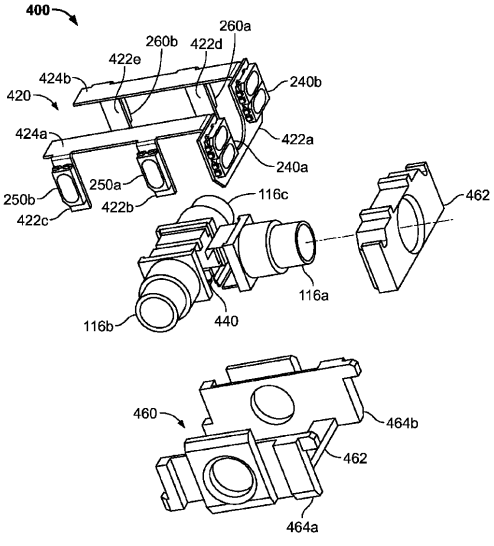


FIG. 23A

【図２３Ｂ】

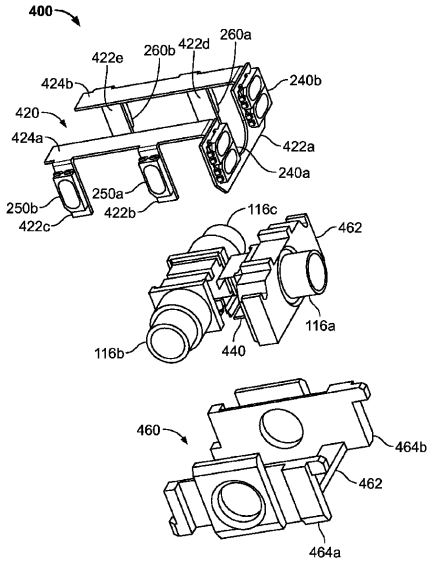


FIG. 23B

【図２３Ｃ】

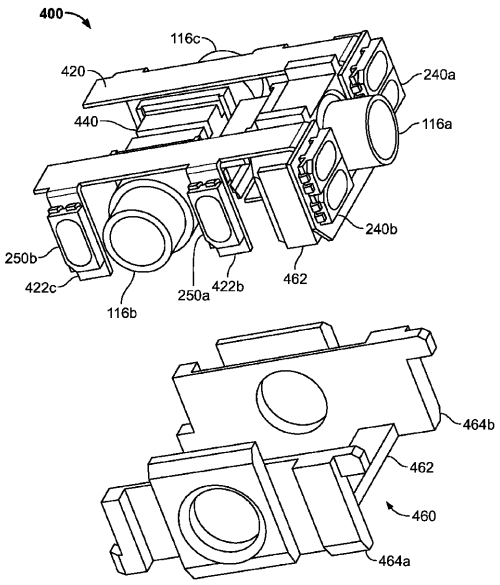


FIG. 23C

【図２３Ｄ】

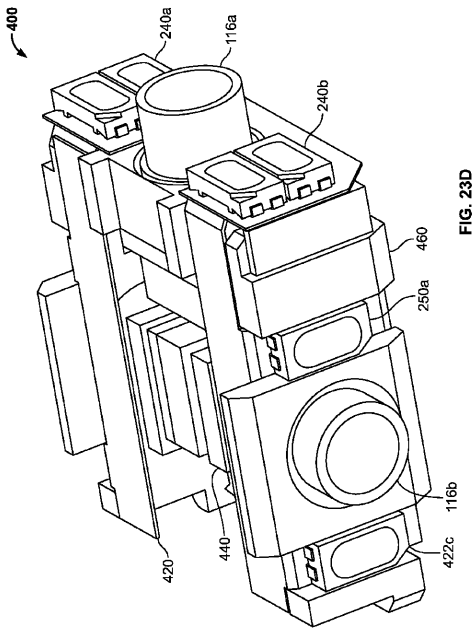


FIG. 23D

【図２４Ａ】

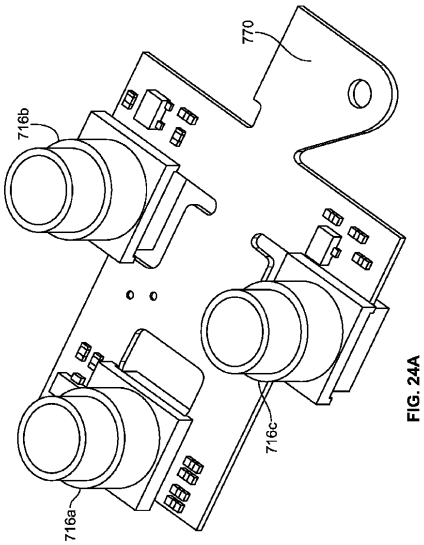


FIG. 24A

【図２４Ｂ】

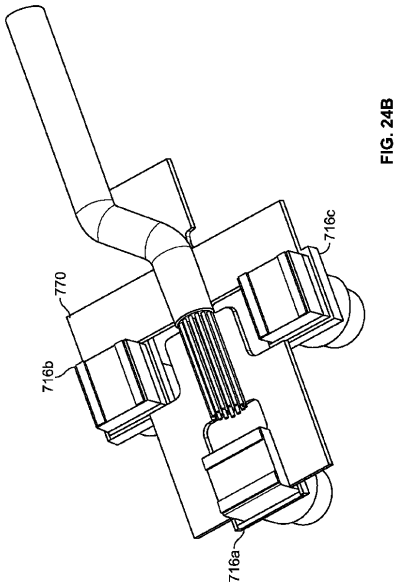


FIG. 24B

【図２４Ｃ】

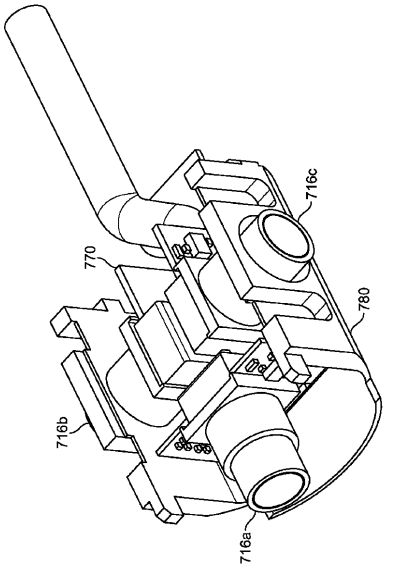


FIG. 24C

【図２５】

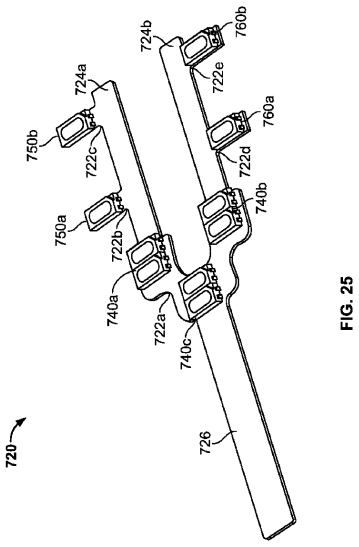


FIG. 25

【図２６Ａ】

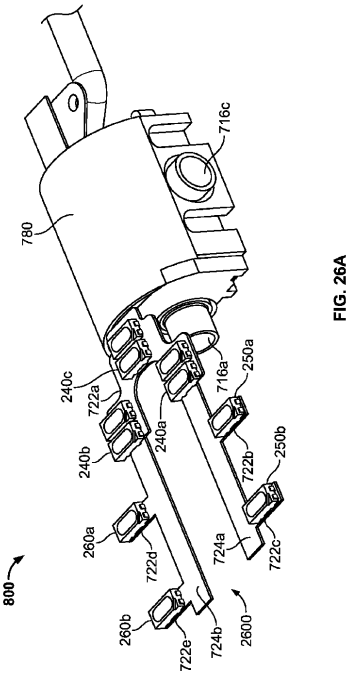


FIG. 26A

【図２６Ｂ】

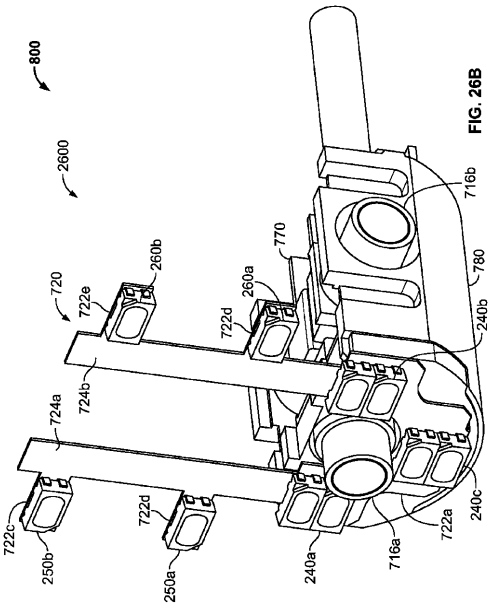


FIG. 26B

【図２６Ｃ】

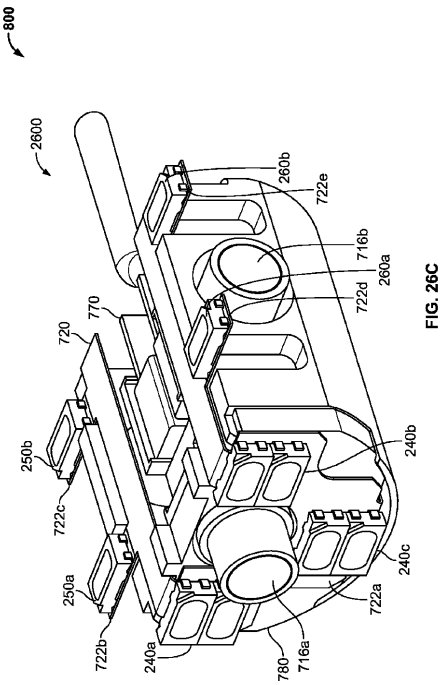


FIG. 26C

【図２６Ｄ】

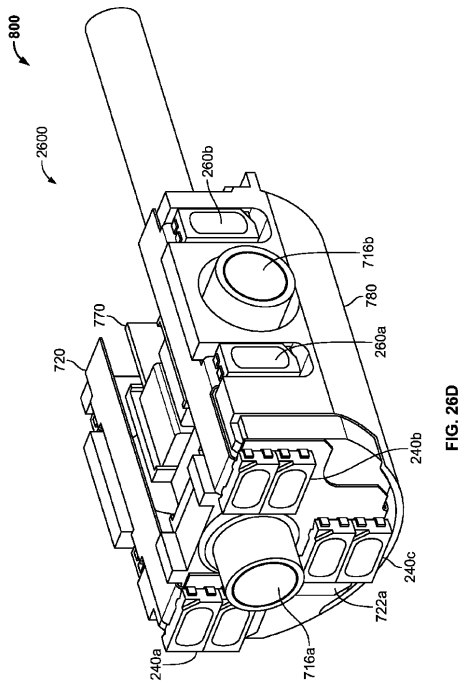


FIG. 26D

【図２７Ａ】

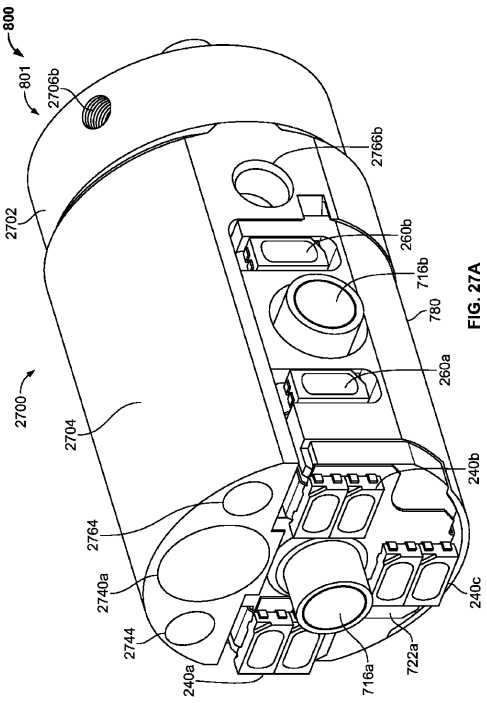


FIG. 27A

【図２７Ｂ】

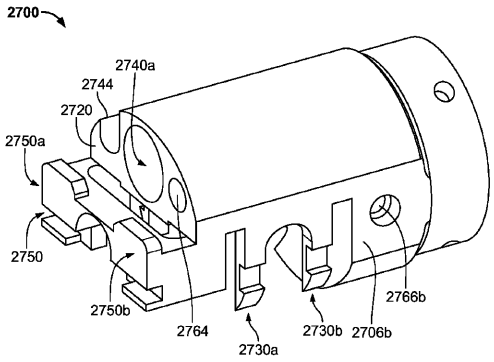


FIG. 27B

【図２８Ａ】

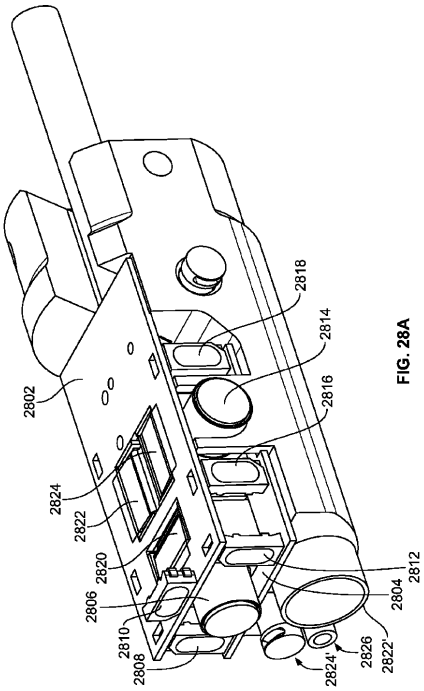


FIG. 28A

【図２８Ｂ】

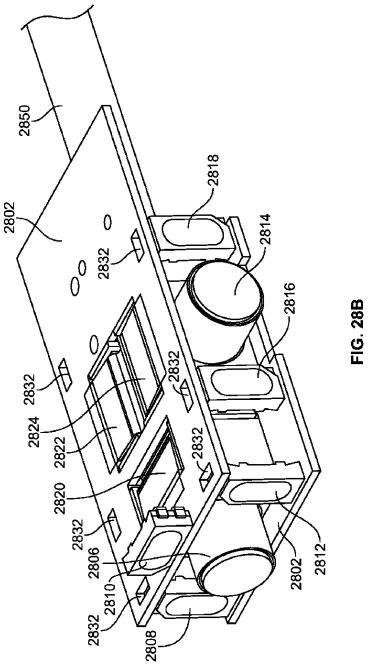


FIG. 28B

【図２８Ｃ】

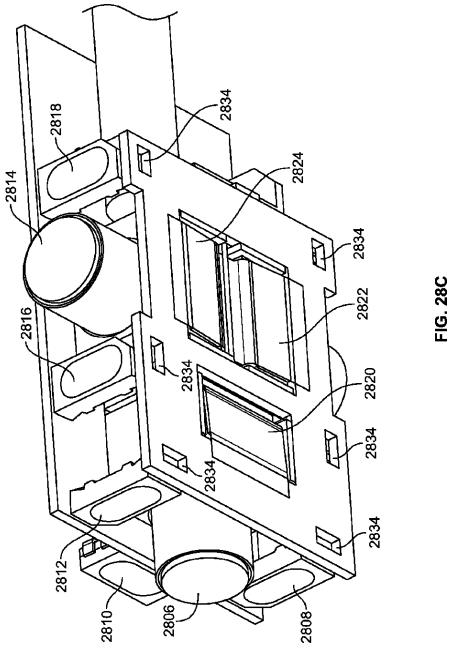


FIG. 28C

【図２９Ａ】

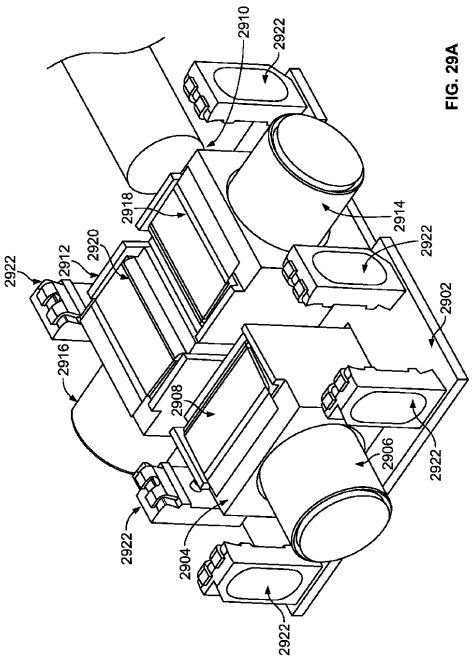


FIG. 29A

【図２９Ｂ】

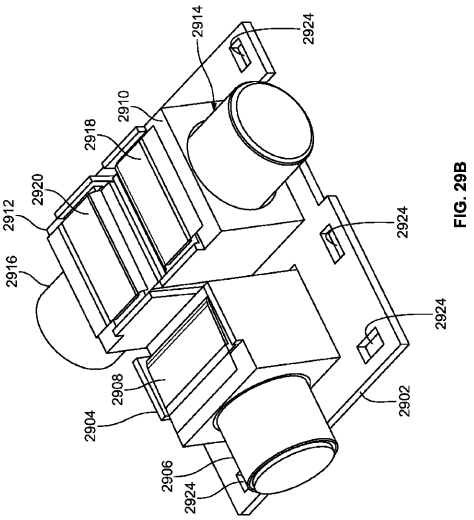


FIG. 29B

【図２９Ｃ】

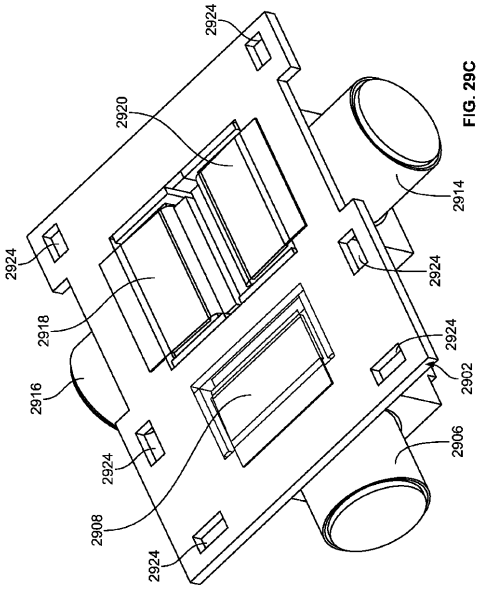


FIG. 29C

【図３０Ａ】

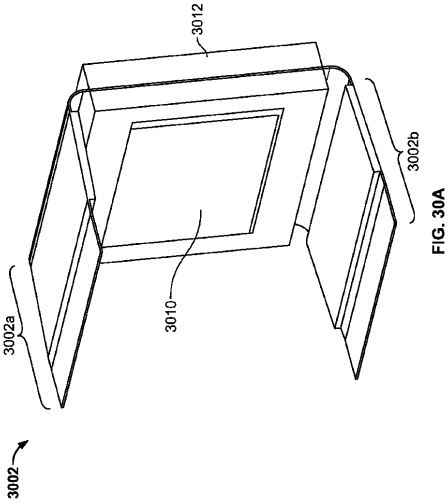


FIG. 30A

【図３０Ｂ】

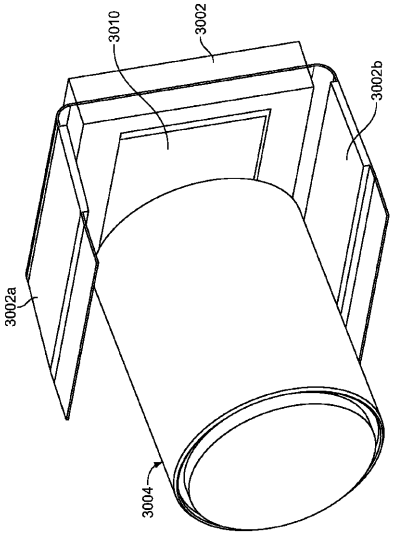


FIG. 30B

【図３０Ｃ】

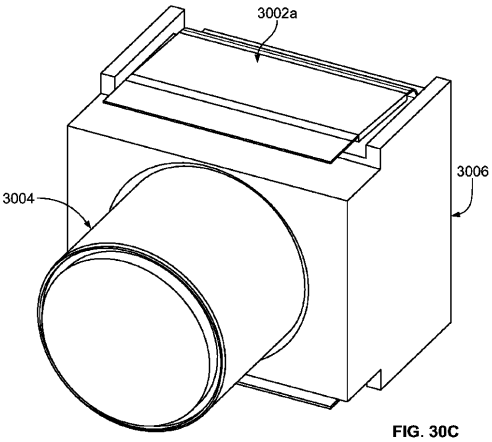


FIG. 30C

【図３１Ａ】

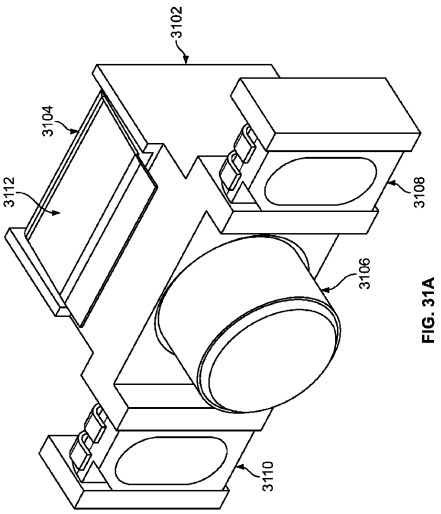


FIG. 31A

【図３１Ｂ】

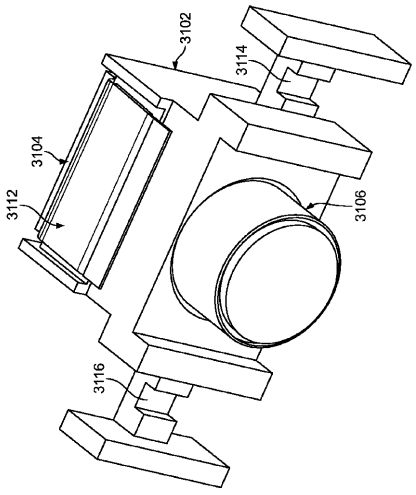


FIG. 31B

【図３２Ａ】

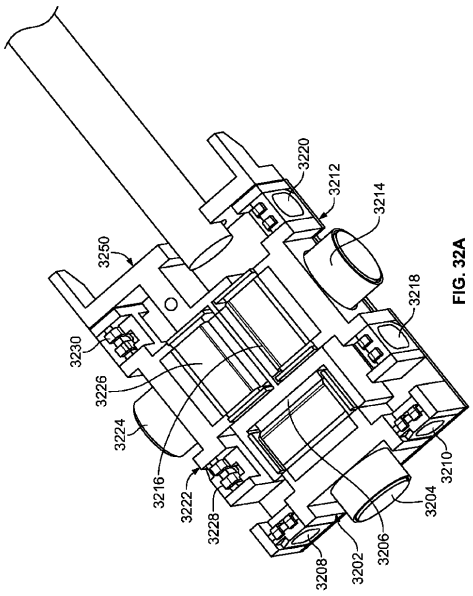


FIG. 32A

【図３２Ｂ】

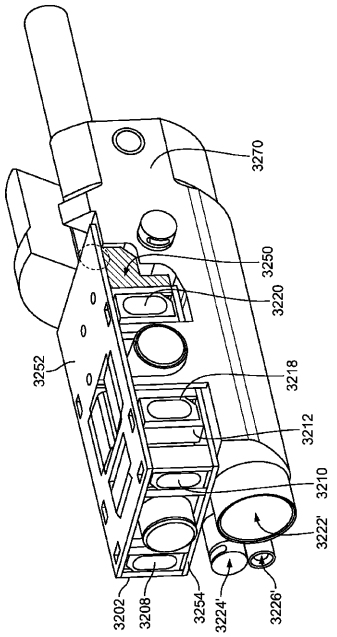


FIG. 32B

【図３３Ａ】

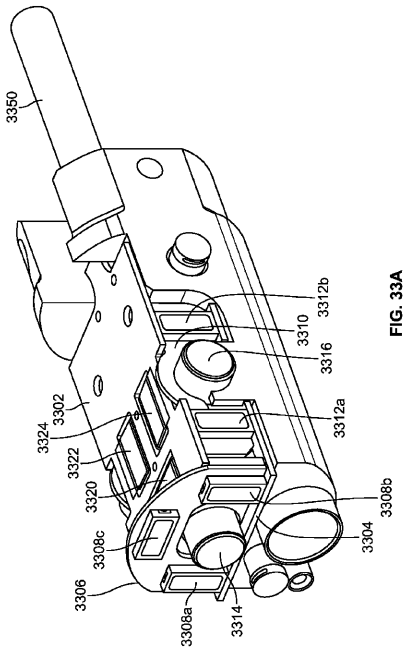


FIG. 33A

【図３３Ｂ】

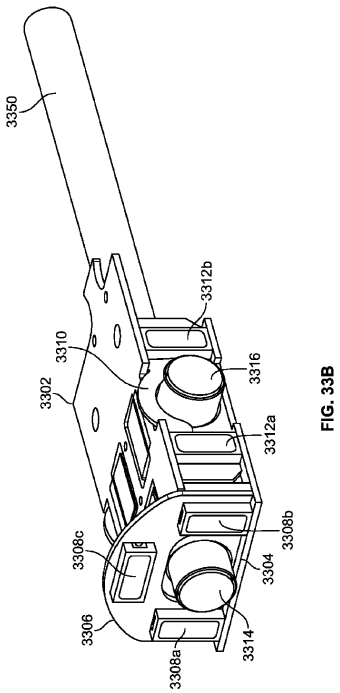


FIG. 33B

【図３４】

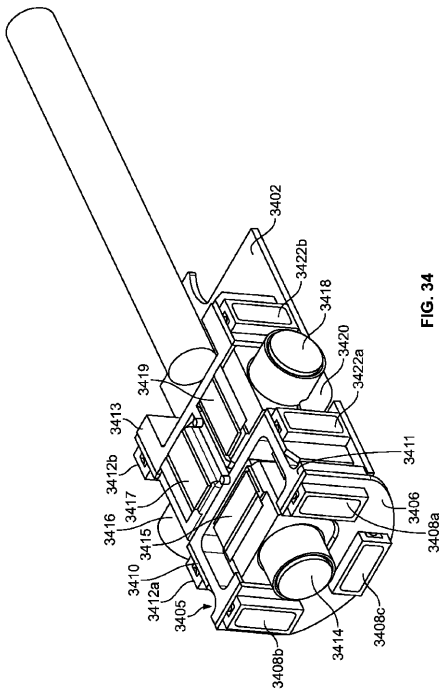


FIG. 34

【図３５Ａ】

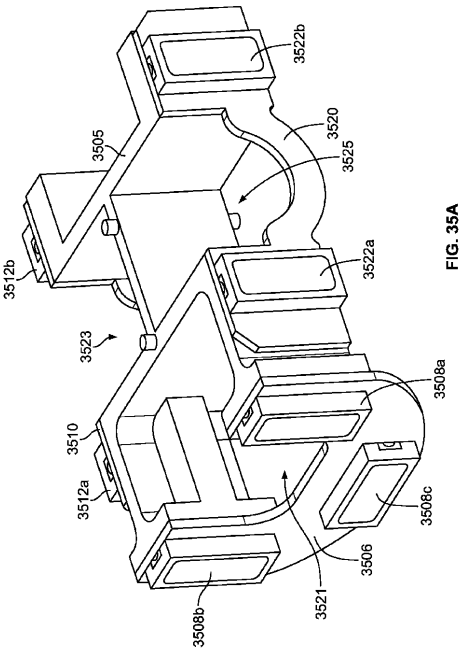


FIG. 35A

【図３５Ｂ】

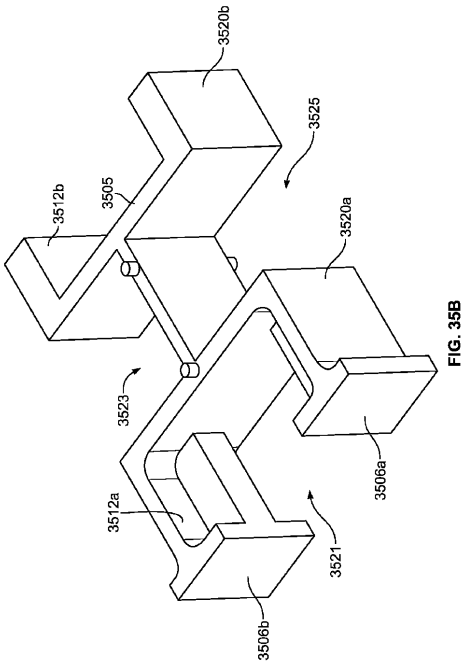


FIG. 35B

【図３６】

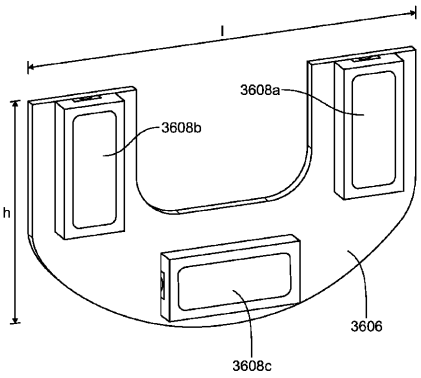


FIG. 36

【図３７】

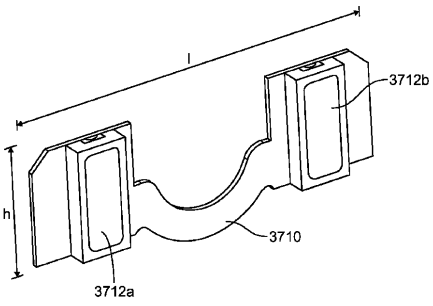


FIG. 37

【図３８Ａ】

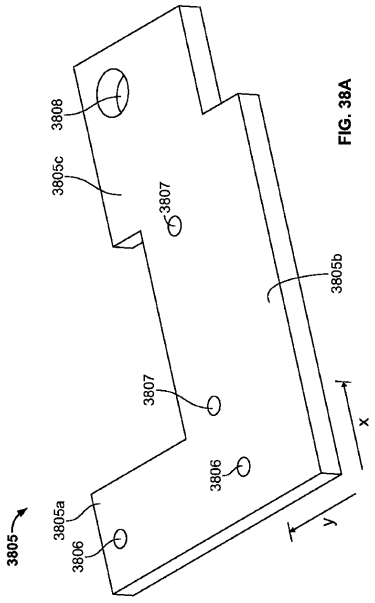


FIG. 38A

【図３８Ｂ】

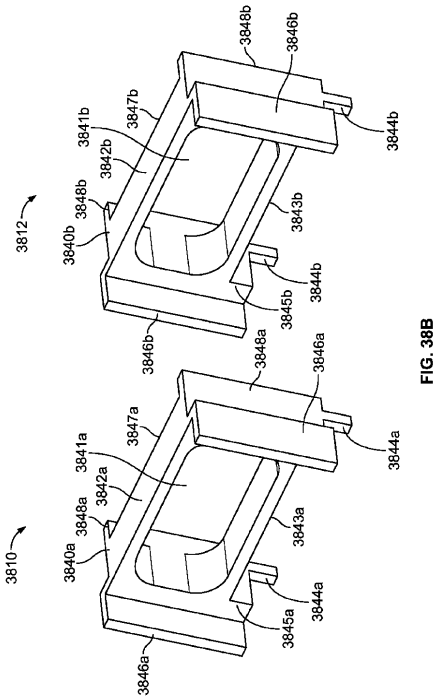


FIG. 38B

【図３８Ｃ】

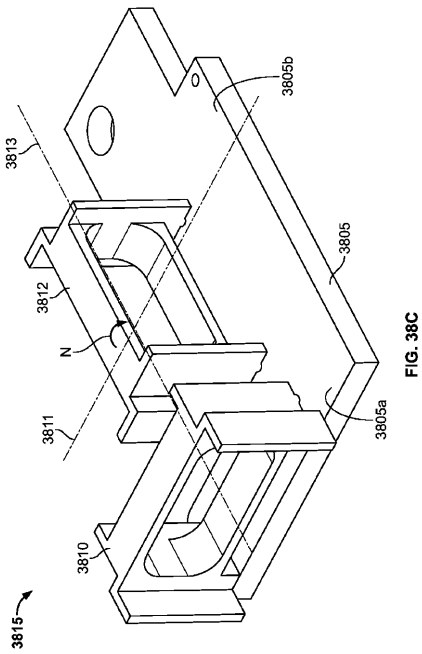


FIG. 38C

【図３８Ｄ】

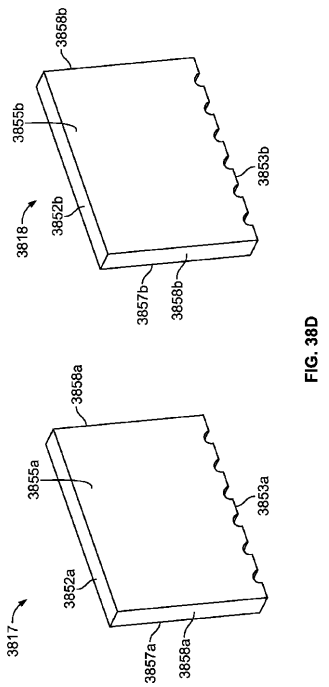


FIG. 38D

【図３８Ｅ】

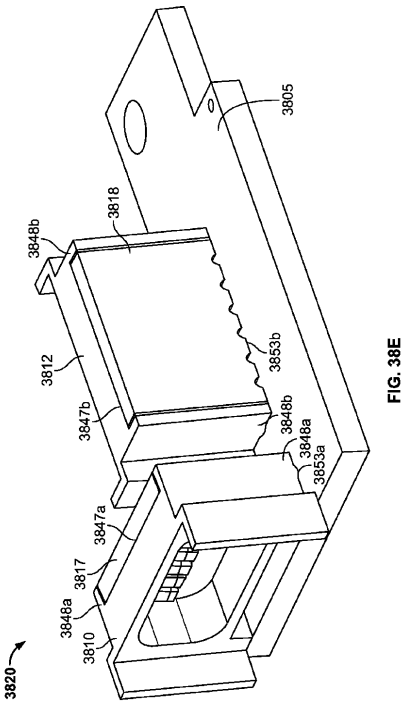
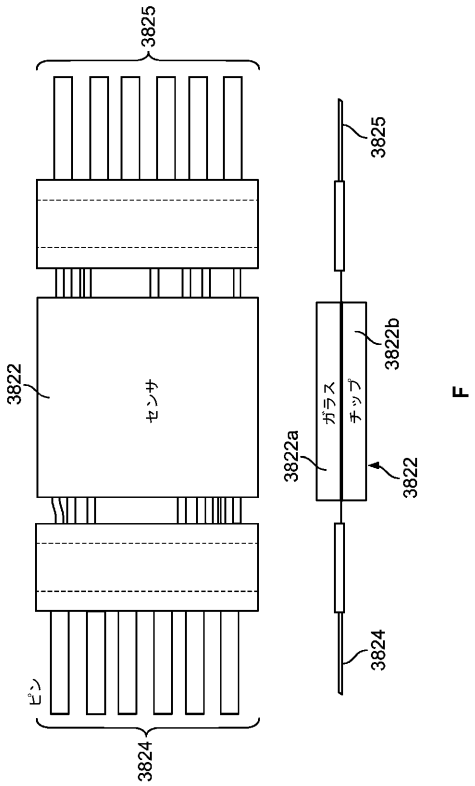


FIG. 38E

【図３８Ｆ】



F

【図３８Ｇ】

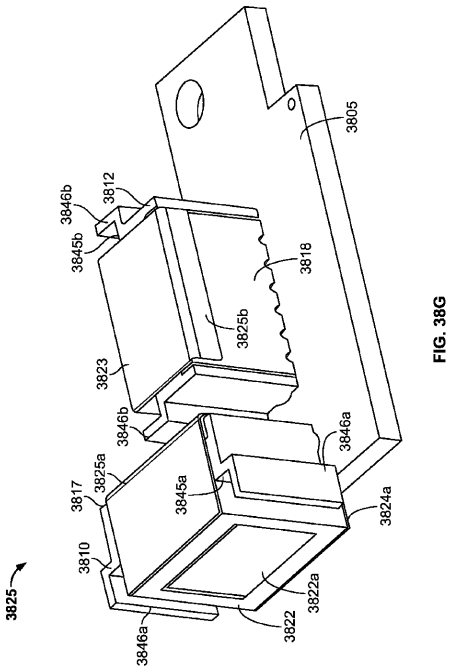


FIG. 38G

【図３８Ｈａ】

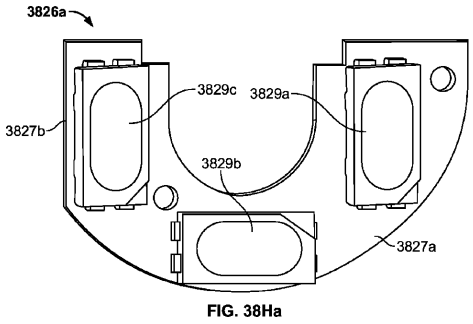


FIG. 38Ha

【図３８Ｈｂ】

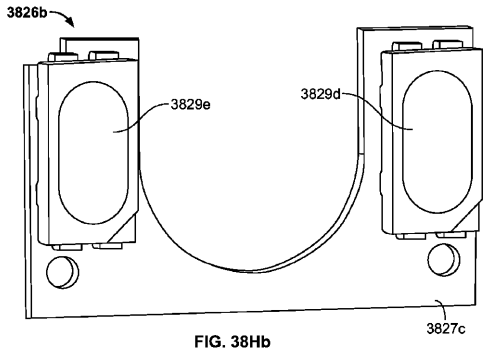


FIG. 38Hb

【図３８Ｉ】

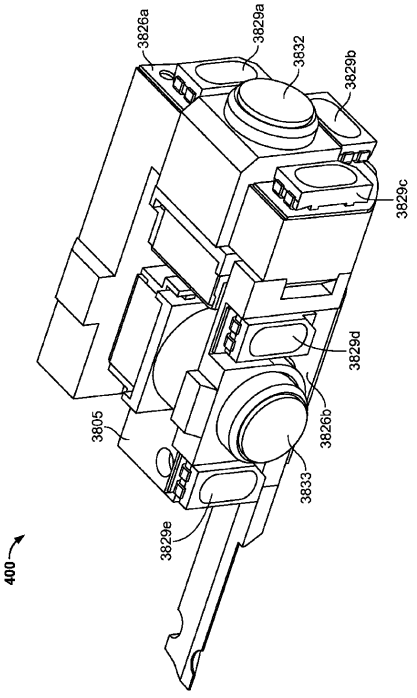


FIG. 38I

【図３８Ｊ】

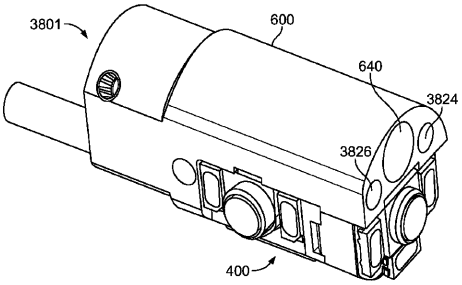


FIG. 38J

【図３８Ｋ】

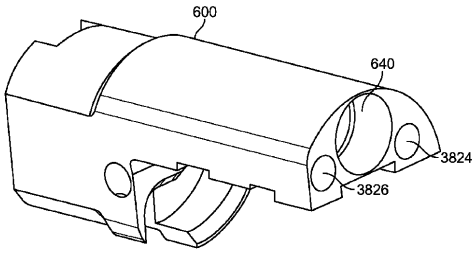


FIG. 38K

【図３９Ａ】

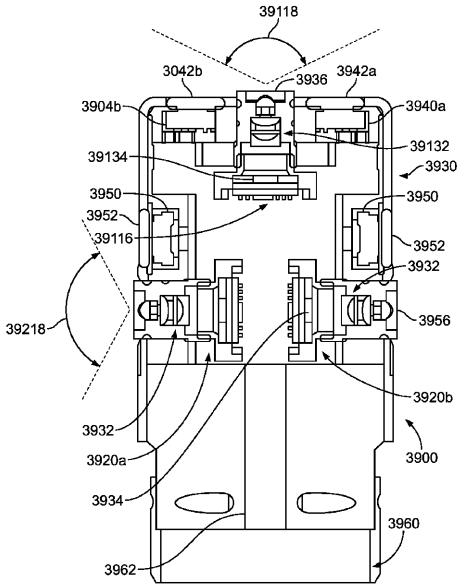


FIG. 39A

【図３９Ｂ】

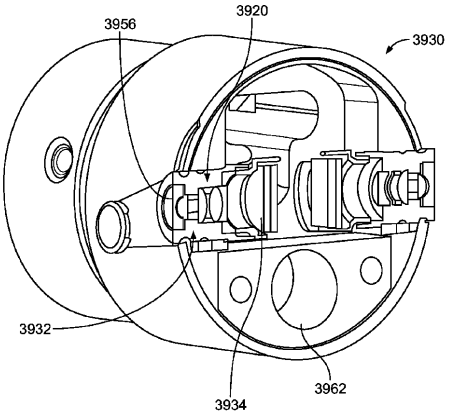


FIG. 39B

【図３９Ｃ】

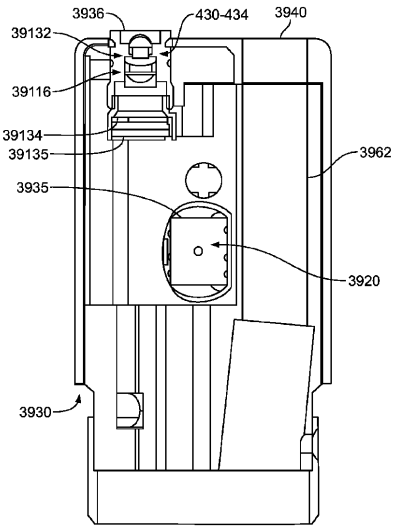


FIG. 39C

【図４０】

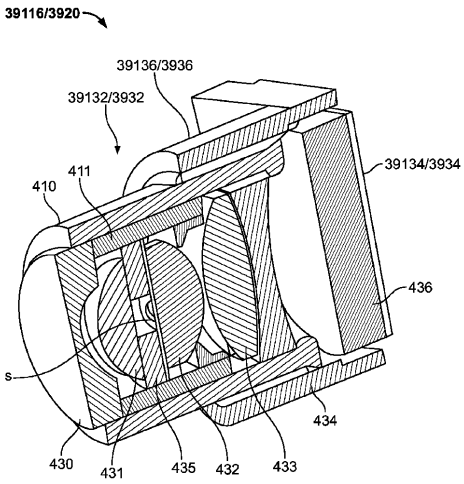


FIG. 40

【図４１Ａ】

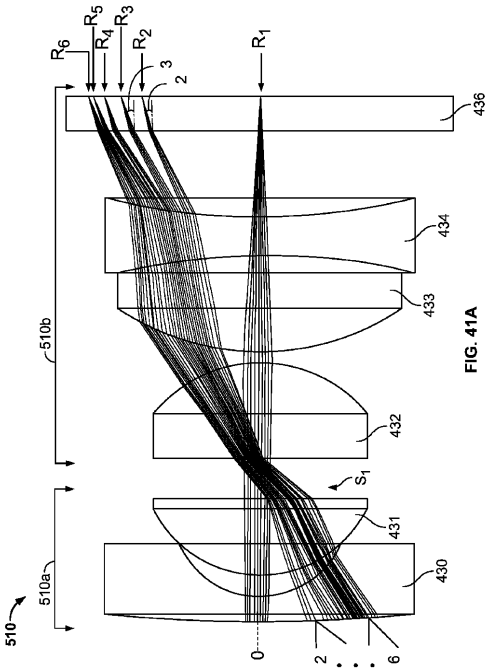


FIG. 41A

【図４１Ｂ】

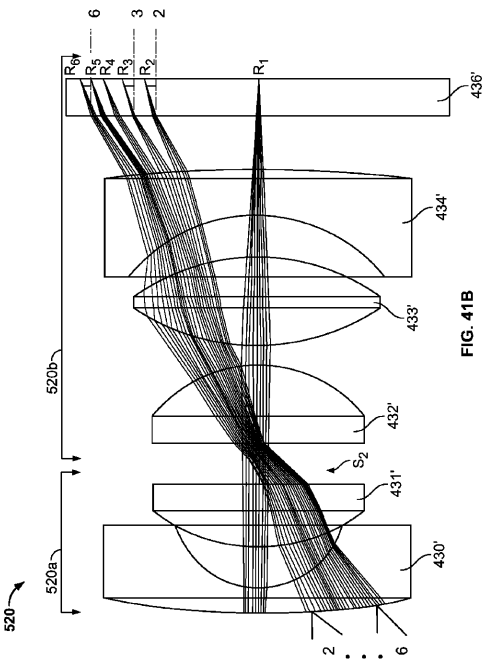


FIG. 41B

【図４１Ｃ】

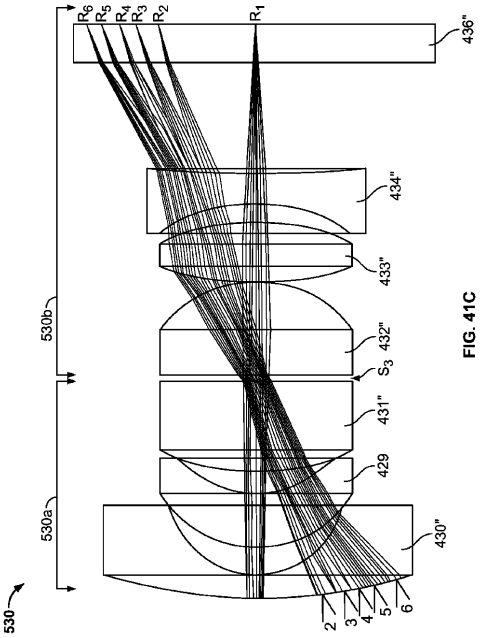


FIG. 41C

【図４２】

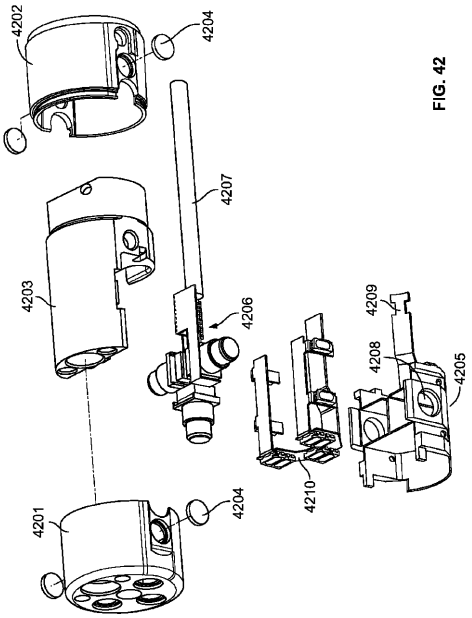


FIG. 42

【図４３】

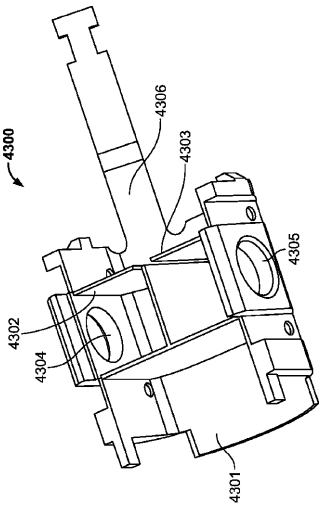


FIG. 43

【図４４】

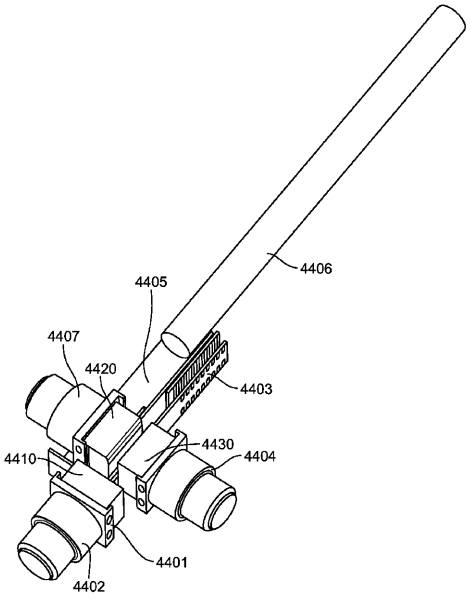


FIG. 44

【図４５】

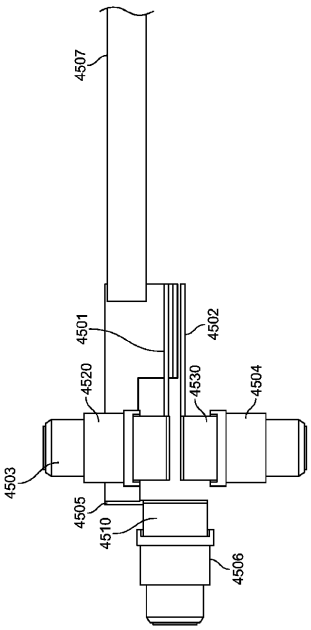


FIG. 45

【図４６】

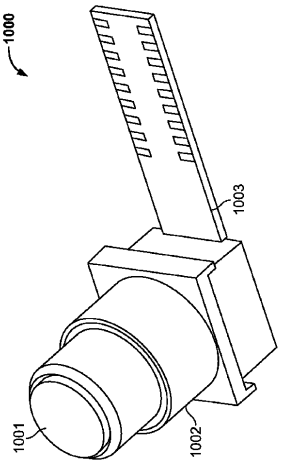


FIG. 46

【図４７】

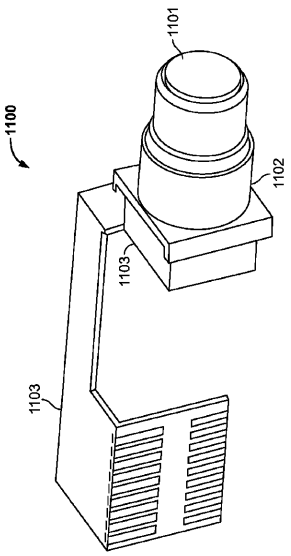


FIG. 47

【図４８】

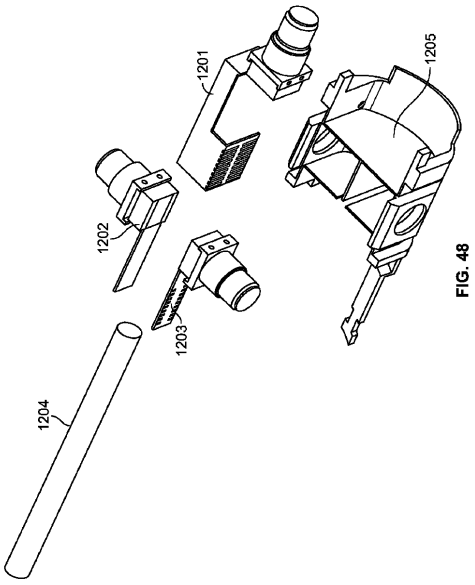


FIG. 48

【図４９】

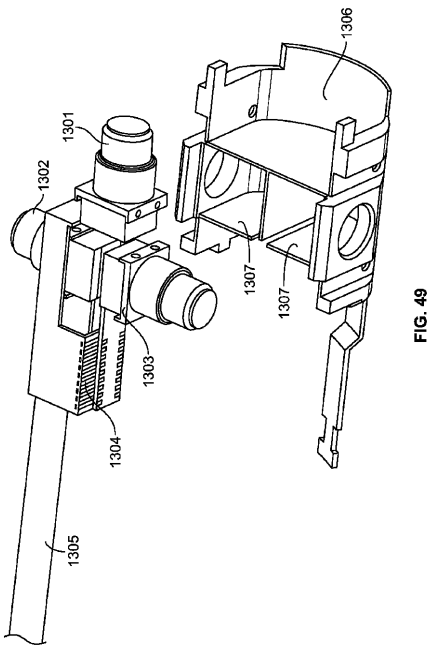


FIG. 49

【図５０】

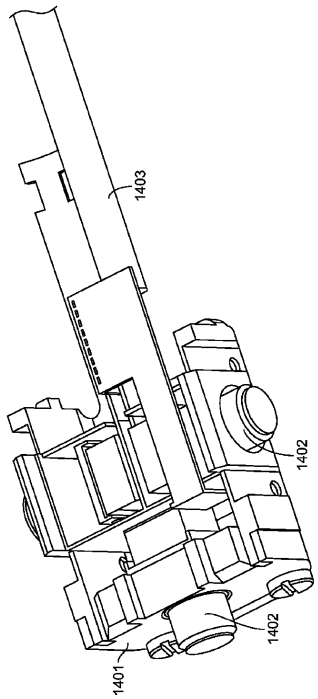


FIG. 50

【図５１】

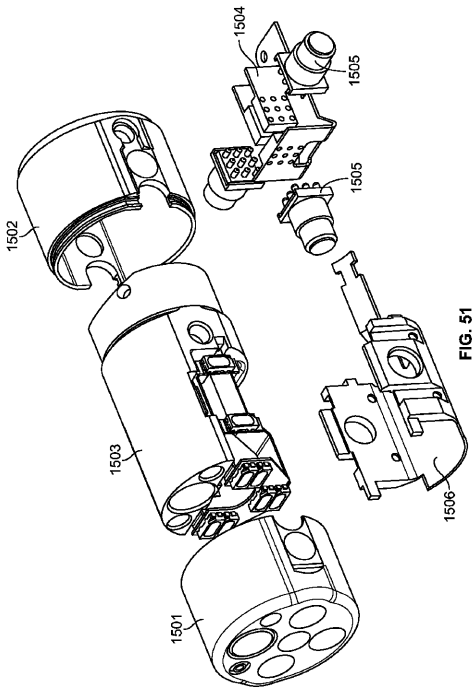


FIG. 51

【図５２】

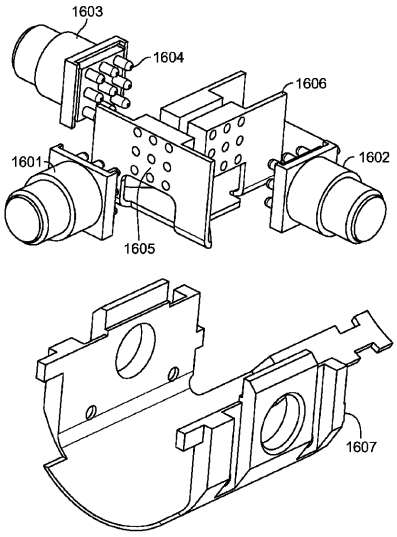


FIG. 52

【図５３Ａ】

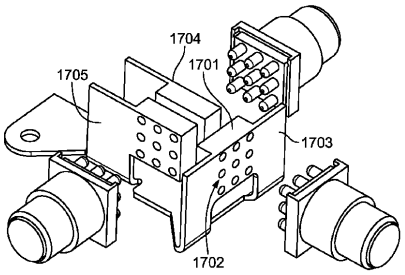


FIG. 53A

【図５３Ｂ】

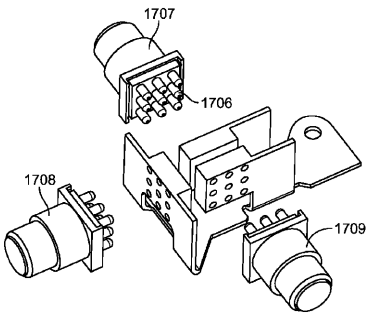


FIG. 53B

【図５４】

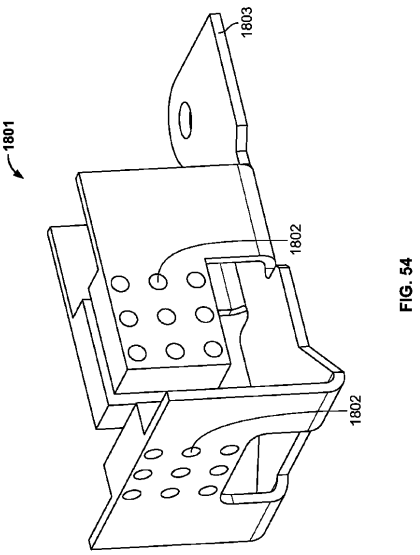


FIG. 54

【図５５Ａ】

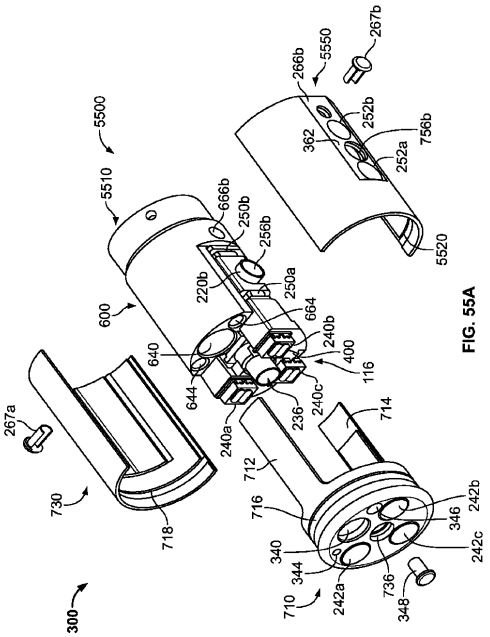


FIG. 55A

【図５５Ｂ】

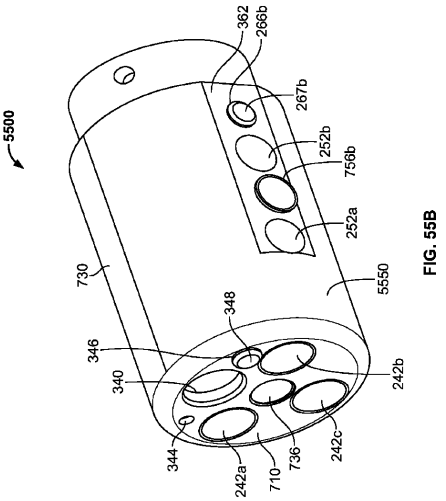


FIG. 55B

【図５６】

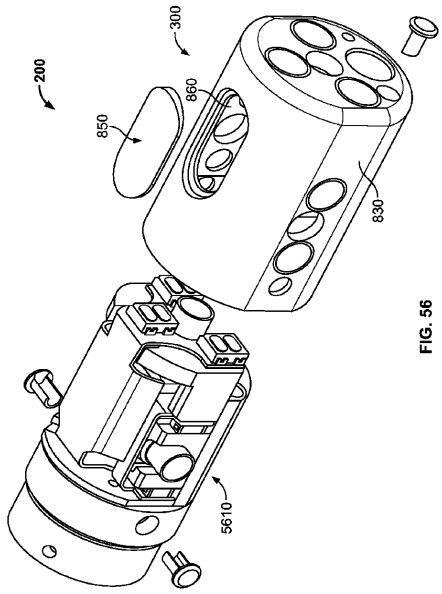


FIG. 56

【図５７】

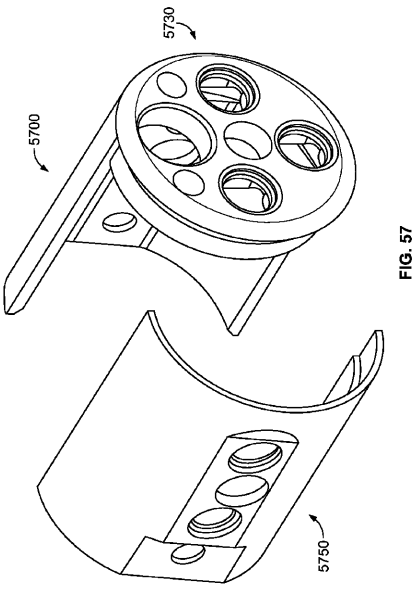


FIG. 57

【図５８Ａ】

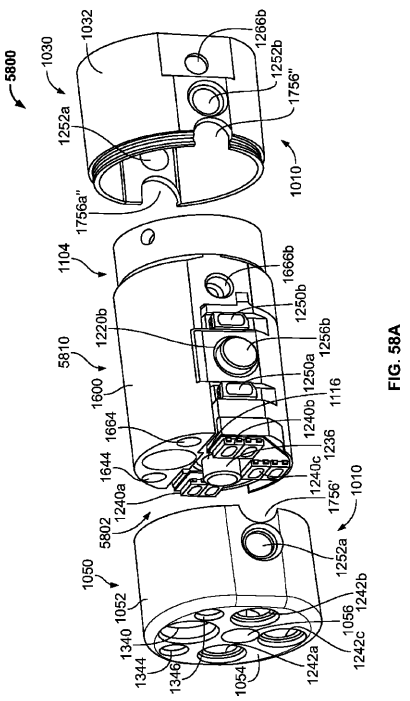


FIG. 58A

【図５８Ｂ】

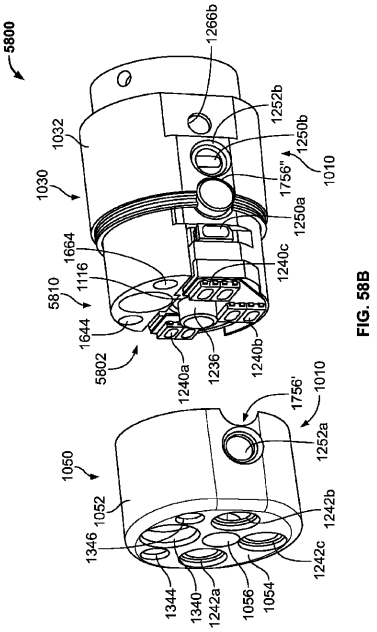


FIG. 58B

【図５８Ｃ】

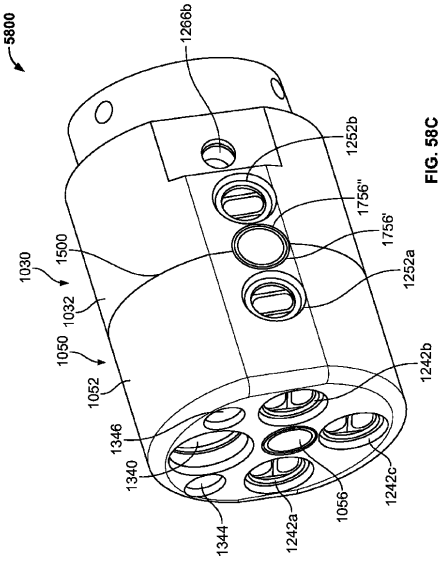


FIG. 58C

【図５９Ａ】

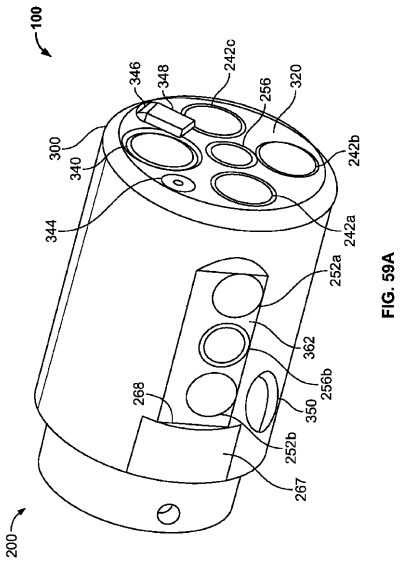


FIG. 59A

【図５９Ｂ】

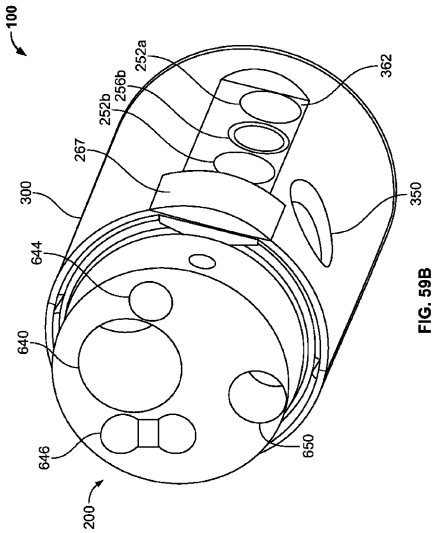


FIG. 59B

【図５９Ｃ】

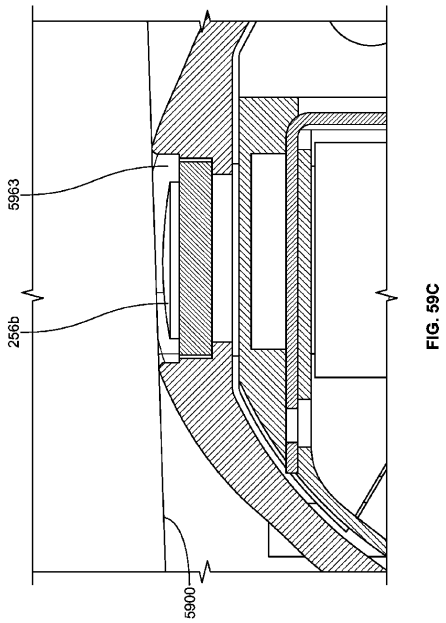


FIG. 59C

【図６０Ａ】

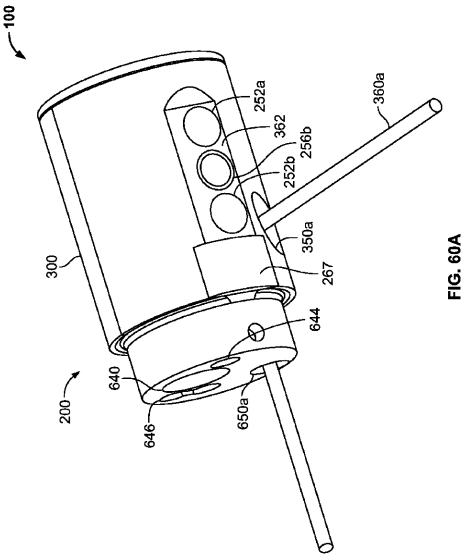


FIG. 60A

【図６０Ｂ】

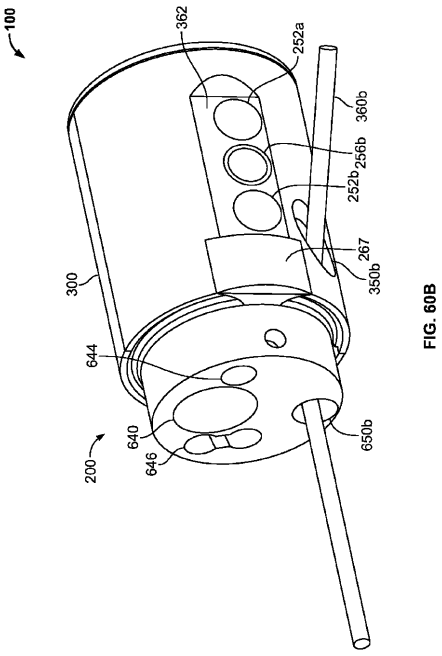


FIG. 60B

【図６１Ａ】

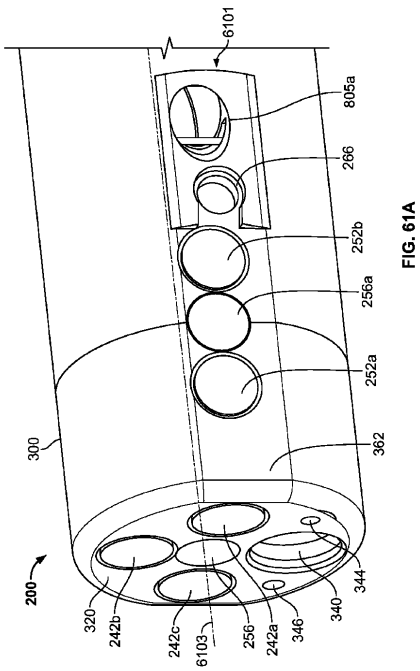


FIG. 61A

【図６１Ｂ】

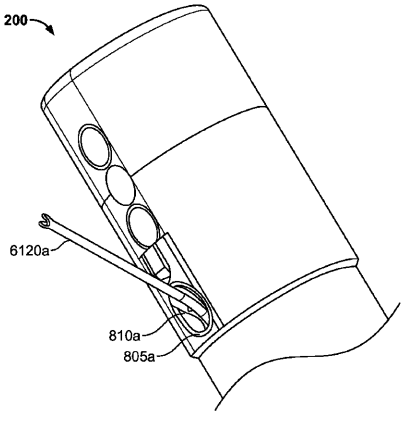


FIG. 61B

【図６１Ｃ】

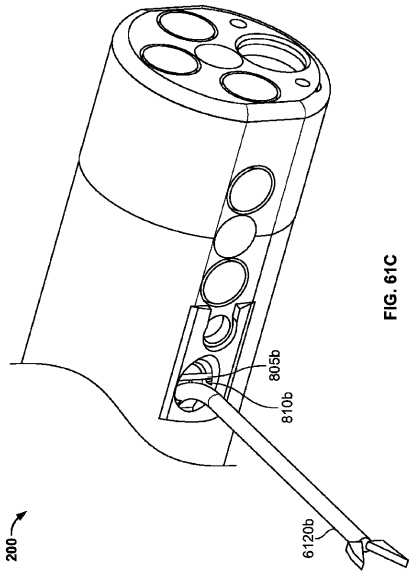


FIG. 61C

【図６２】

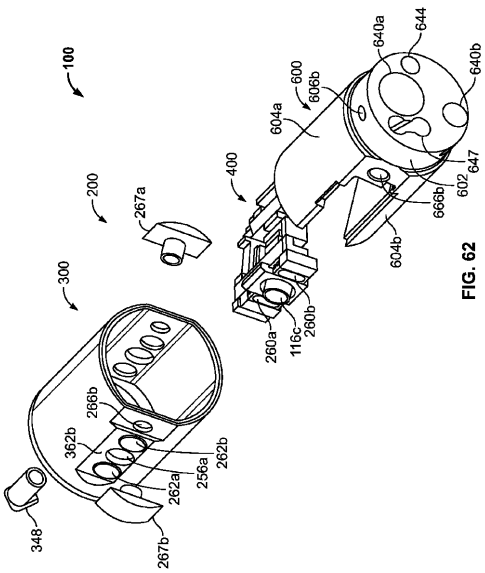


FIG. 62

【図６３】

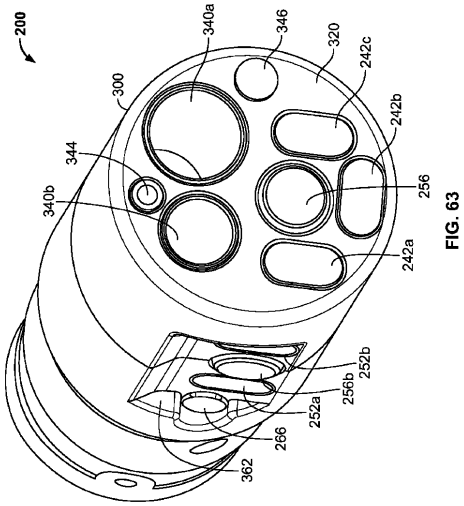


FIG. 63

【図６４】

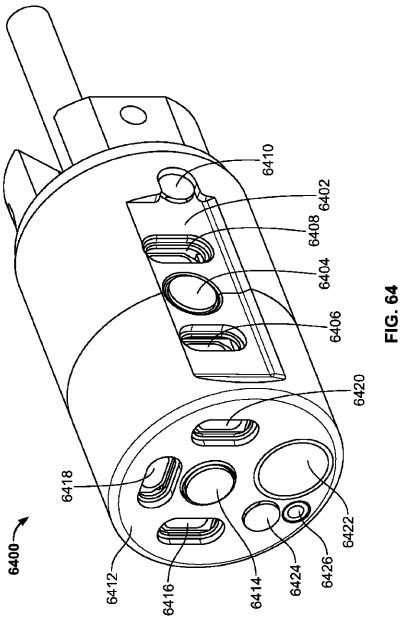


FIG. 64

【図６５Ａ】

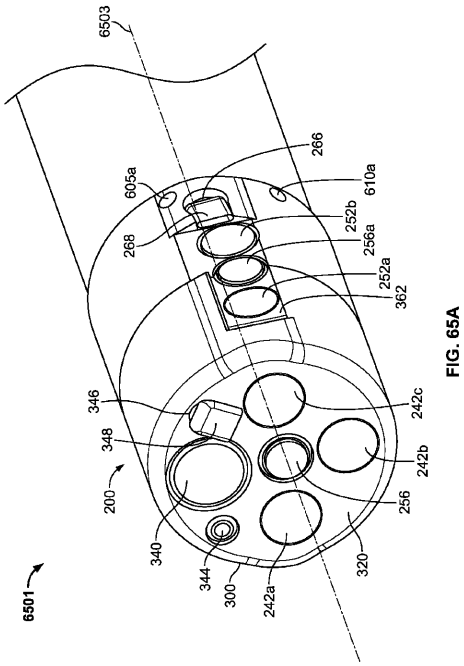


FIG. 65A

【図６５Ｂ】

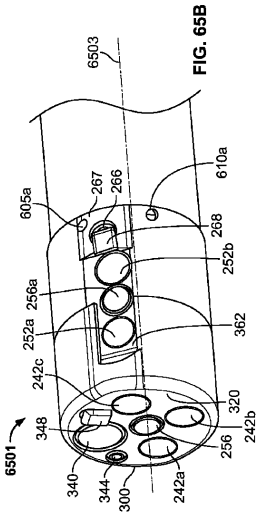


FIG. 65B

【図６５Ｃ】

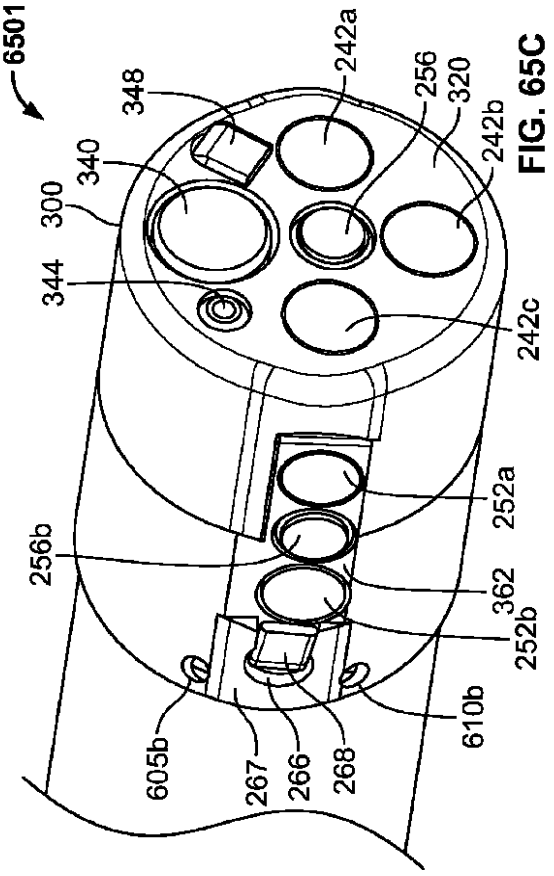


FIG. 65C

【図６５Ｄ】

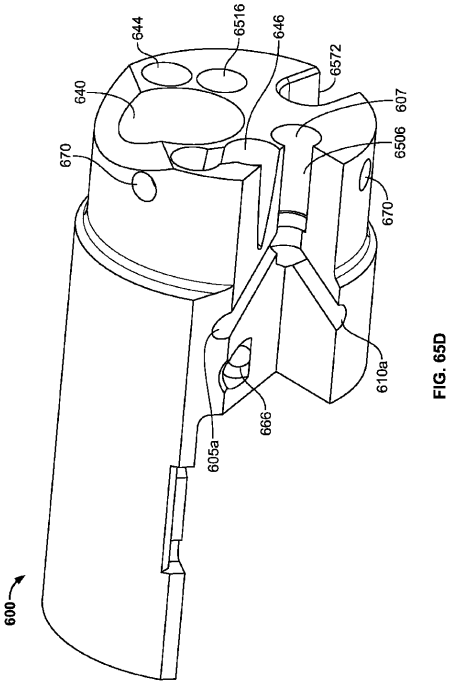


FIG. 65D

【図６５Ｅ】

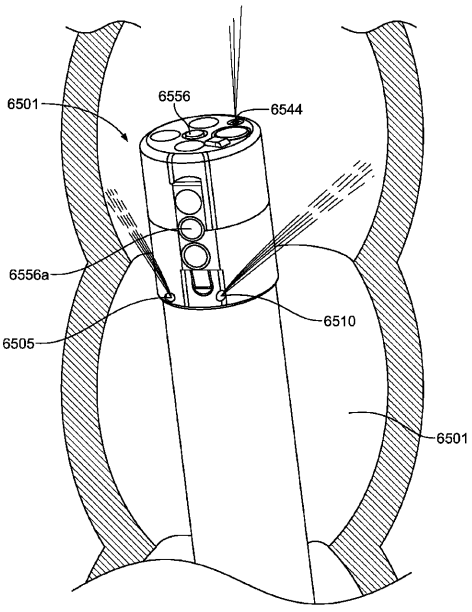


FIG. 65E

【図６６】

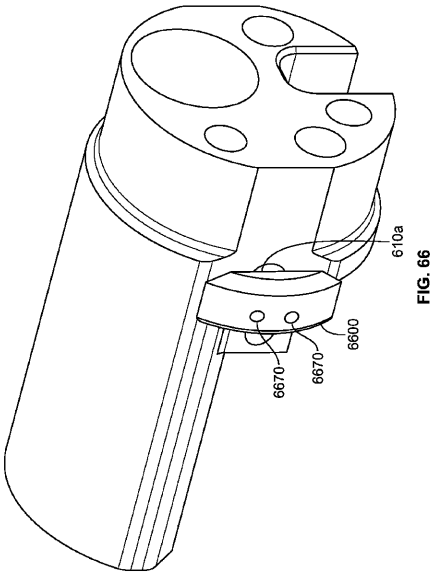


FIG. 66

【図６７Ａ】

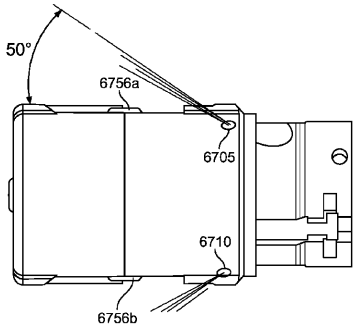


FIG. 67A

【図６７Ｂ】

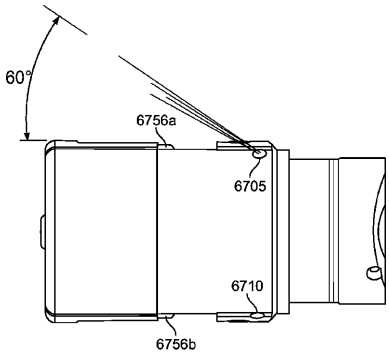


FIG. 67B

【図６８Ａ】

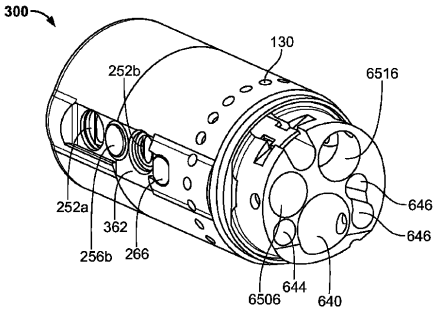


FIG. 68A

【図６８Ｂ】

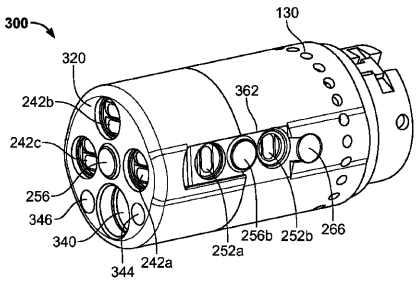


FIG. 68B

【図６９Ａ】

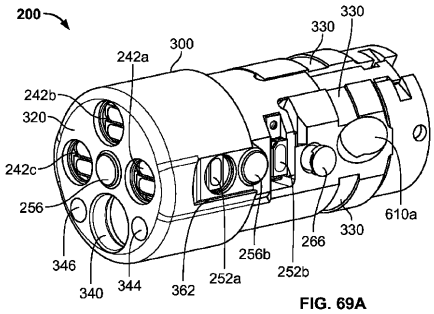


FIG. 69A

【図６９Ｂ】

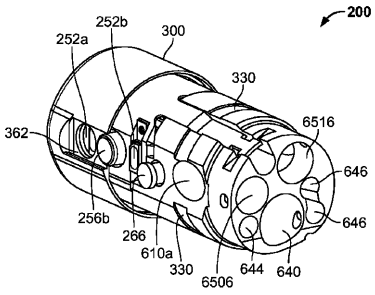


FIG. 69B

【図７０】

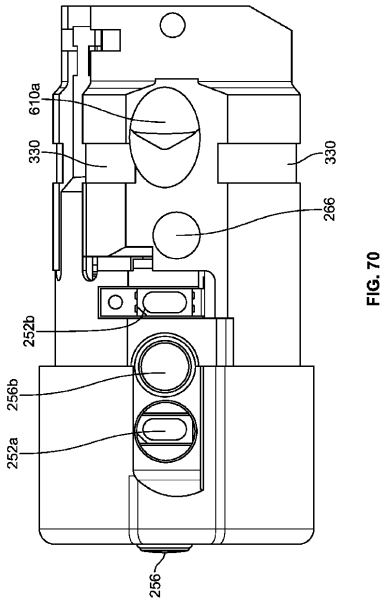


FIG. 70

【図７１】

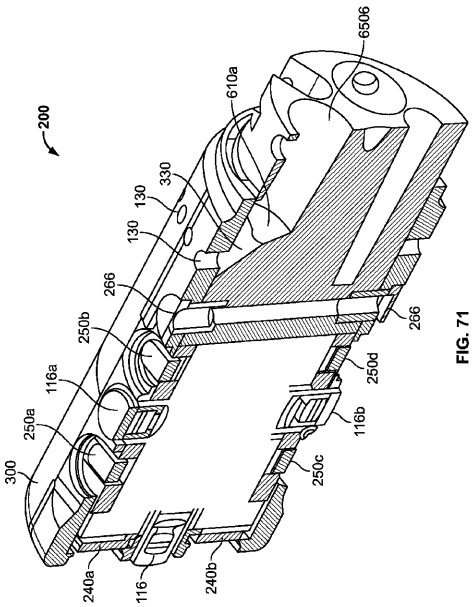


FIG. 71

【図７２】

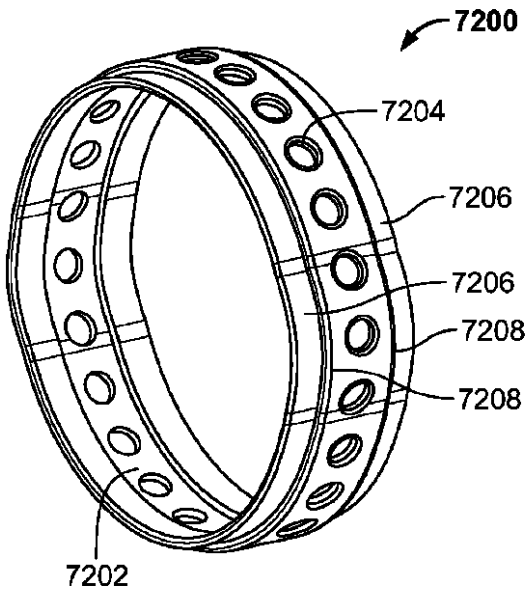


FIG. 72

【図７３】

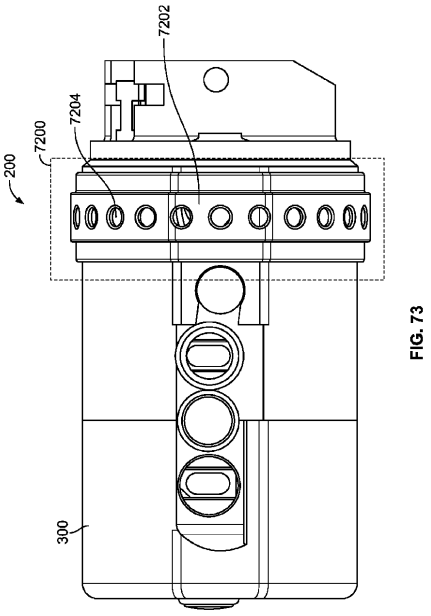


FIG. 73

【図７４Ａ】

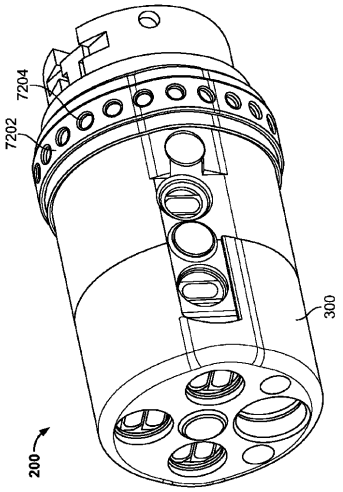


FIG. 74A

【図７４Ｂ】

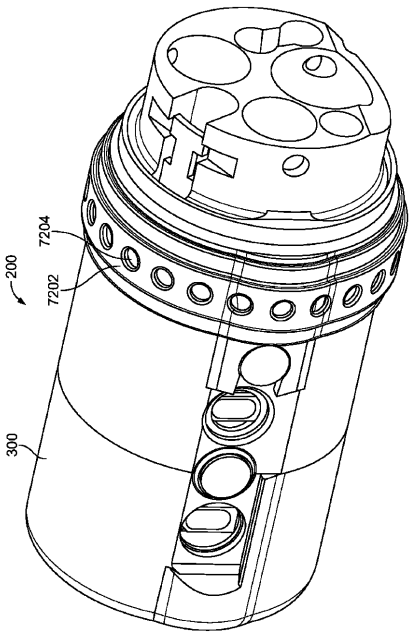


FIG. 74B

【図７５Ａ】

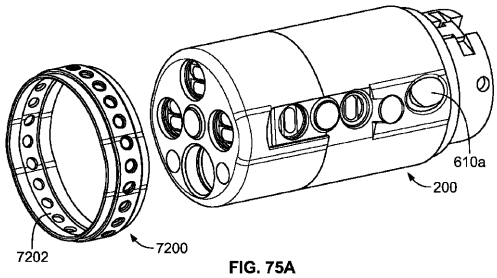


FIG. 75A

【図７５Ｂ】

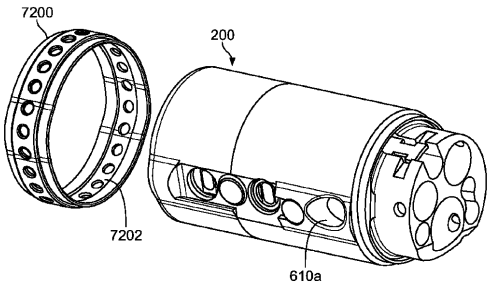


FIG. 75B

【図７６Ａ】

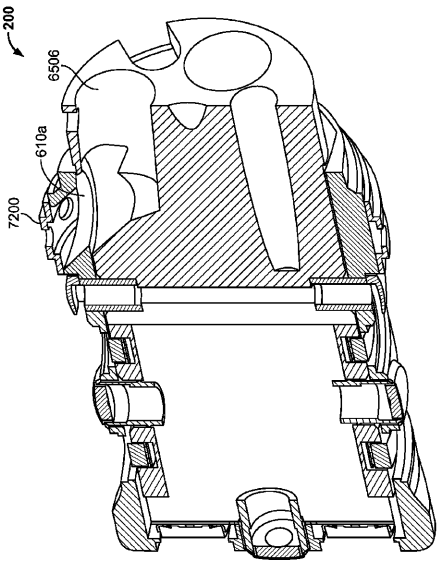


FIG. 76A

【図７６Ｂ】

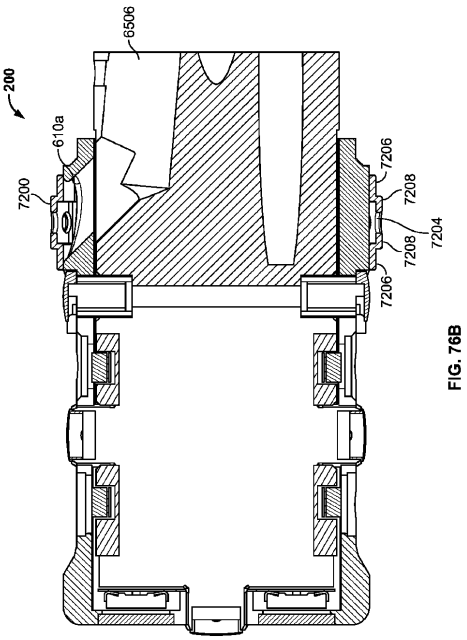


FIG. 76B

【図７７Ａ】

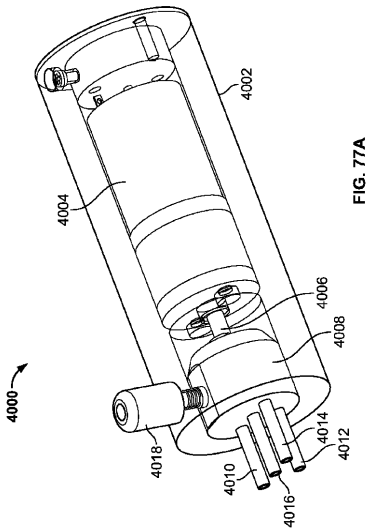


FIG. 77A

【図７７Ｂ】

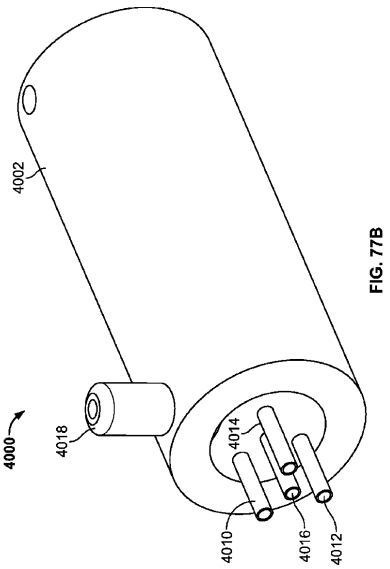


FIG. 77B

【図７７Ｃ】

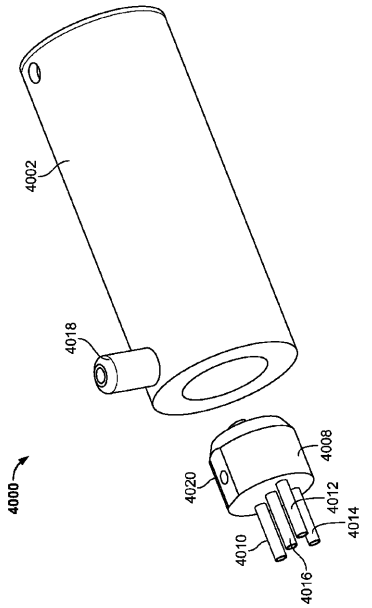


FIG. 77C

【図７８Ａ】

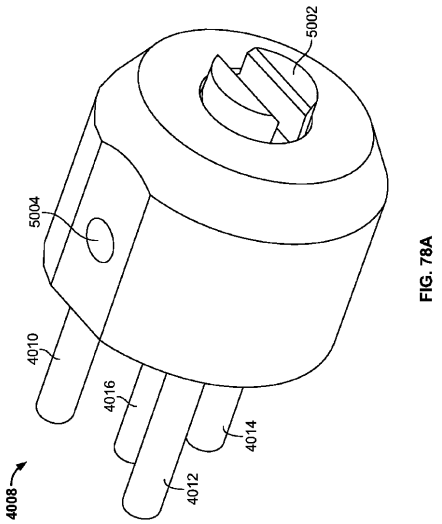


FIG. 78A

【図７８Ｂ】

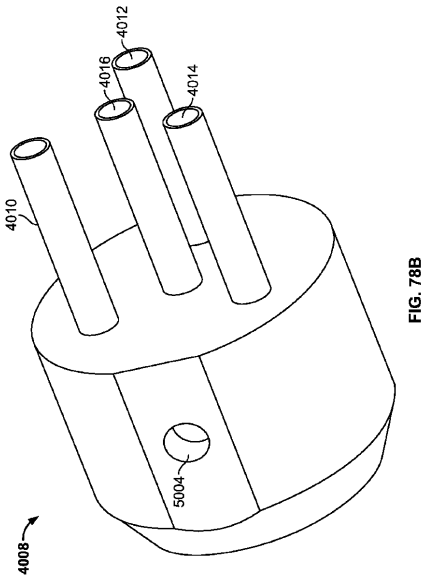
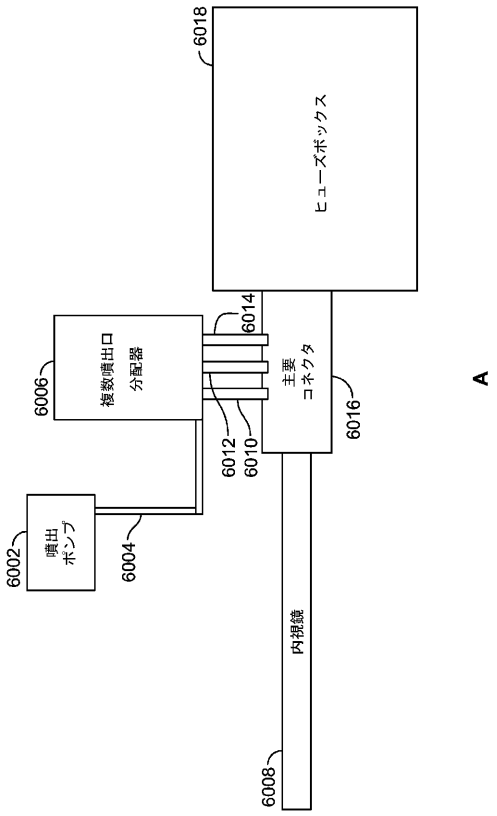


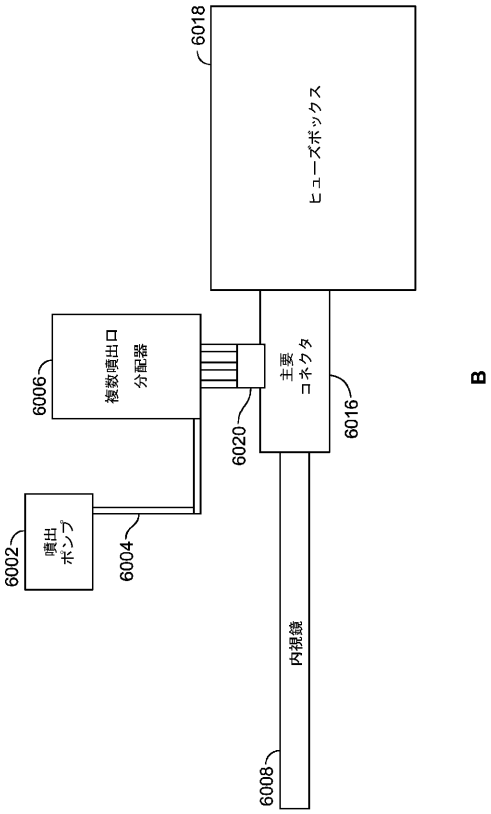
FIG. 78B

【図７９Ａ】



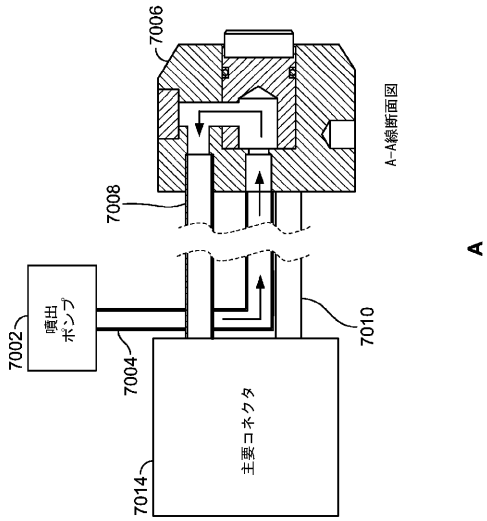
A

【図７９Ｂ】



B

【図８０Ａ】



【図８０Ｂ】

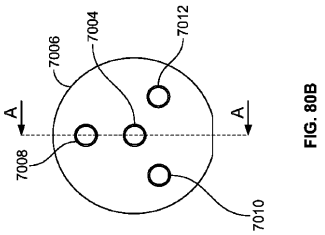


FIG. 80B

【図８１Ａ】

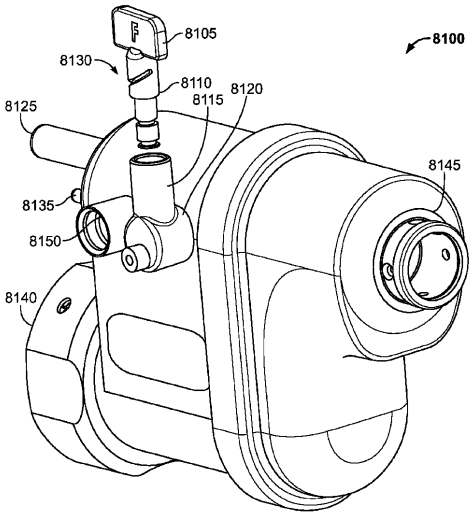


FIG. 81A

【図８１Ｂ】

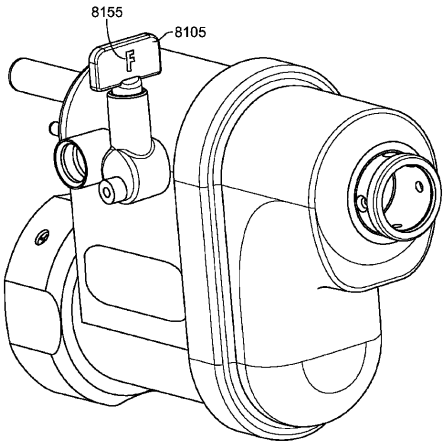


FIG. 81B

【図８１Ｃ】

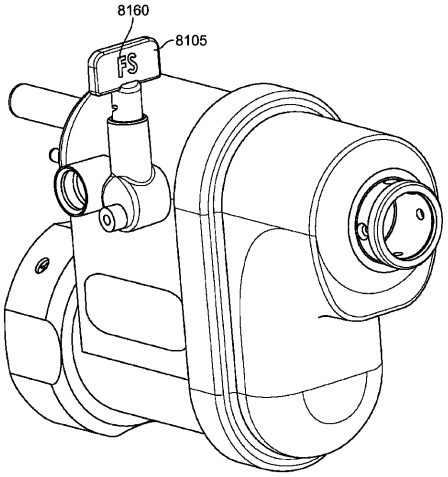


FIG. 81C

【図８２】

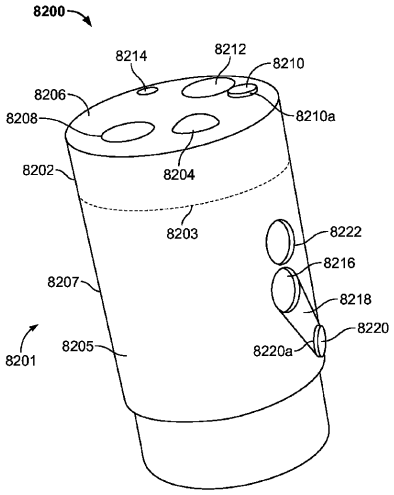


FIG. 82

【図８３】

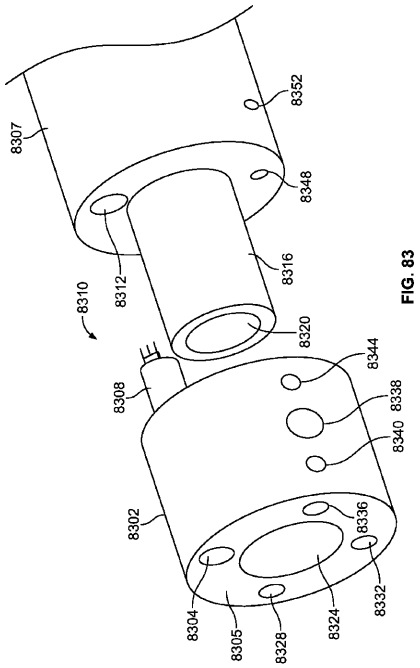


FIG. 83

【図８４】

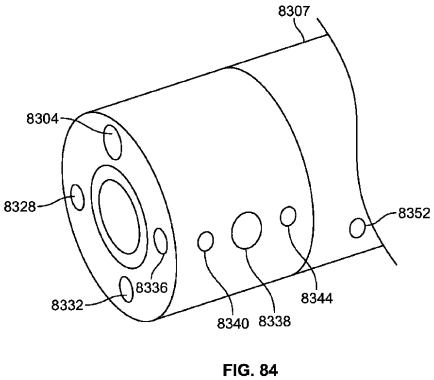


FIG. 84

【図８５】

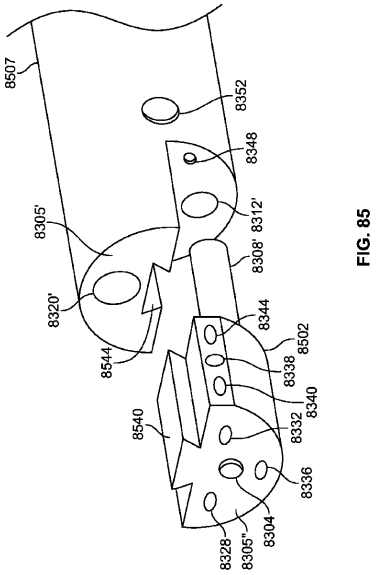


FIG. 85

【図８６】

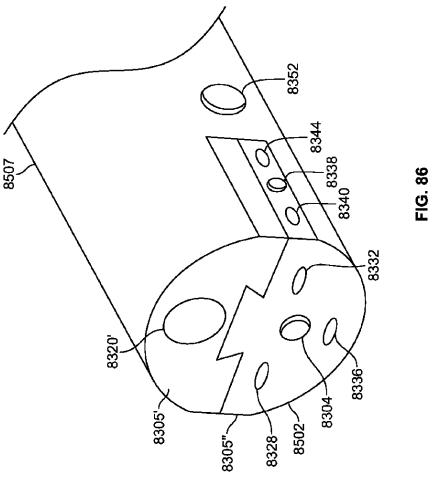


FIG. 86

【図８７Ａ】

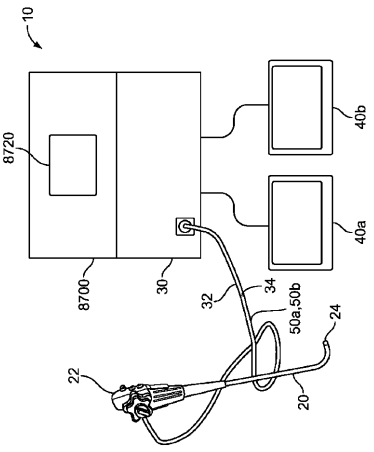


FIG. 87A

【図８７Ｂ】

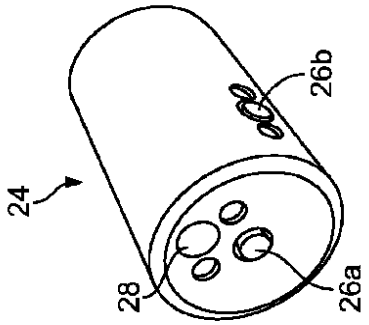


FIG. 87B

【図８８】

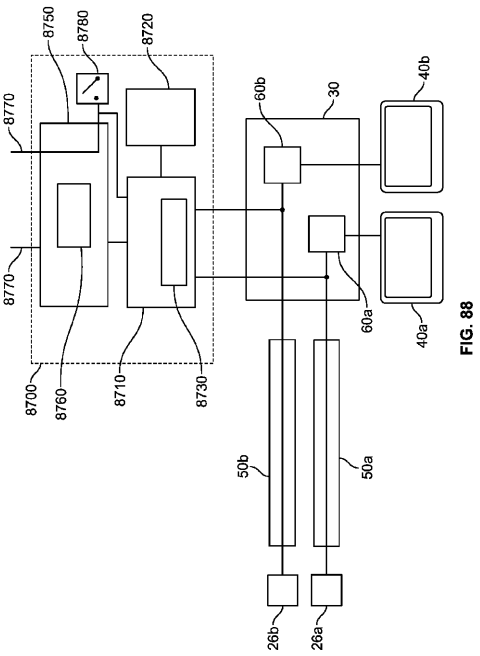


FIG. 88

【図８９】

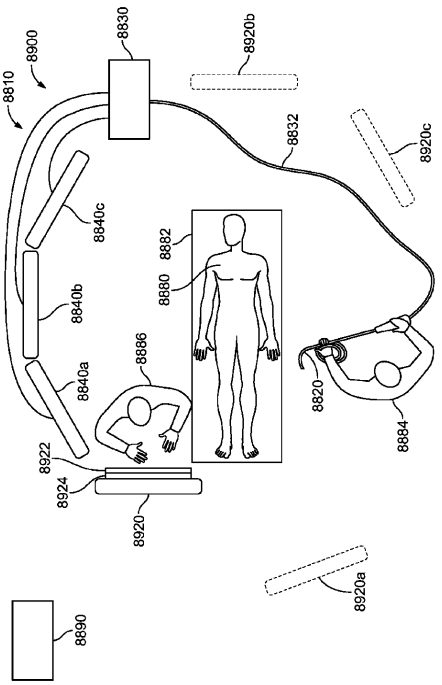
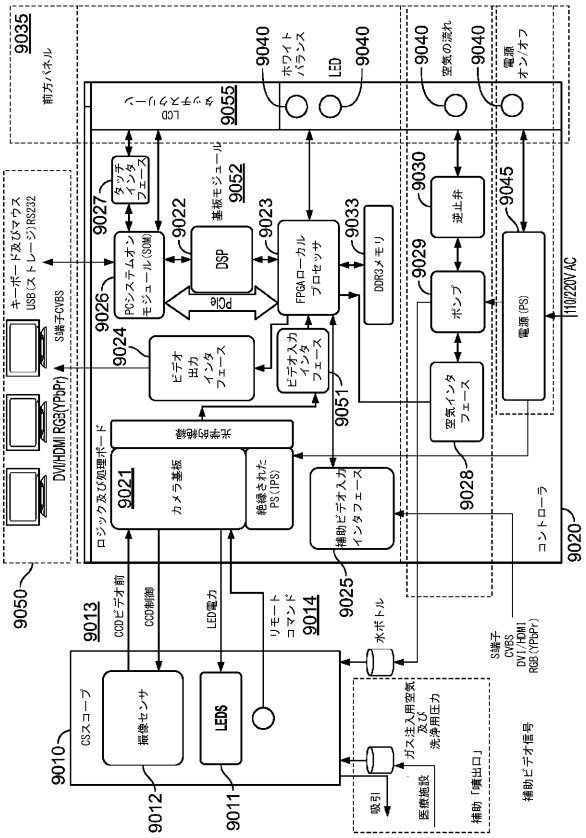


FIG. 89

【図９０】



【図９１Ａ】

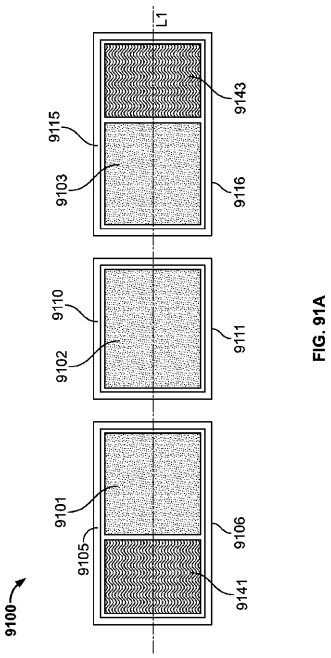


FIG. 91A

【図９１Ｂ】

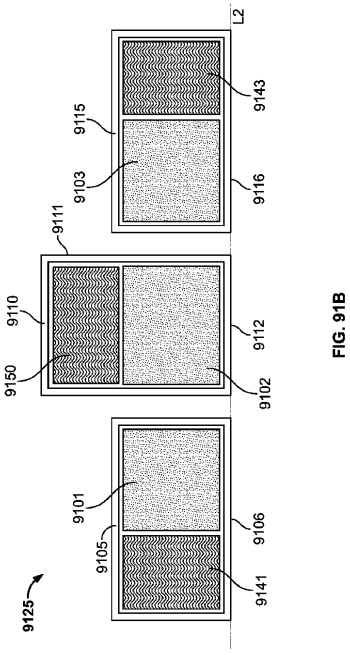


FIG. 91B

【図９１Ｃ】

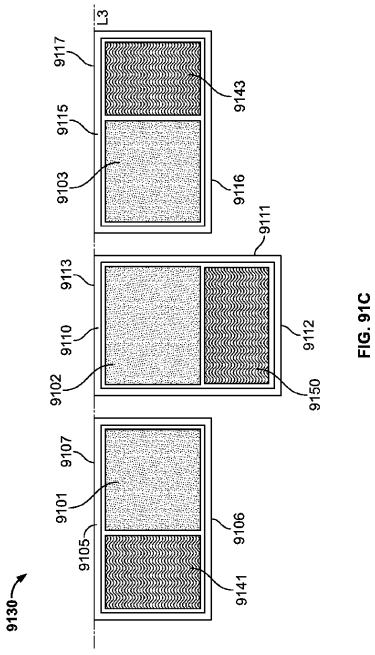


FIG. 91C

【図９１Ｄ】

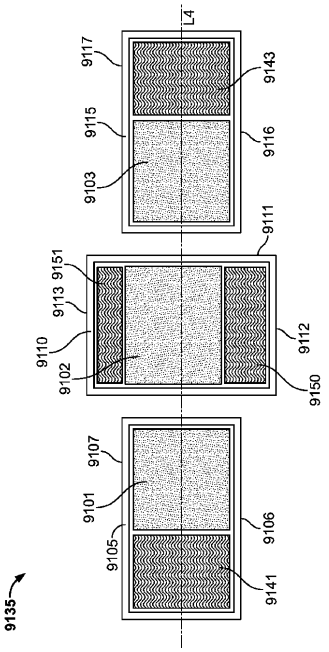


FIG. 91D

【図９１Ｅ】

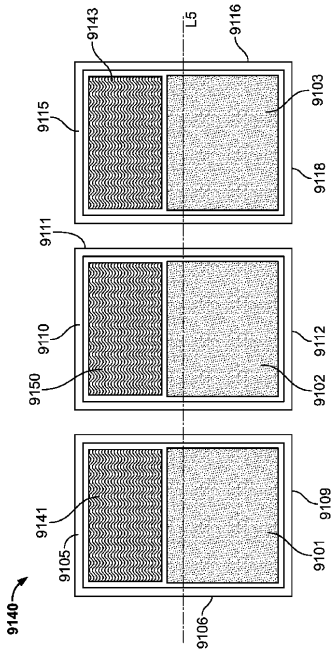


FIG. 91E

【図９２Ａ】

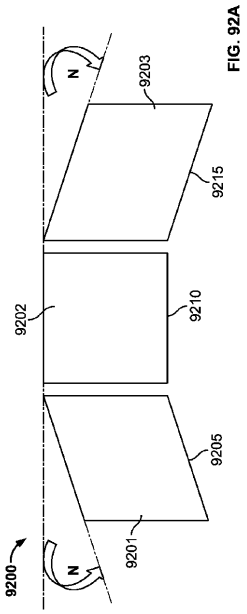


FIG. 92A

【図９２Ｂ】

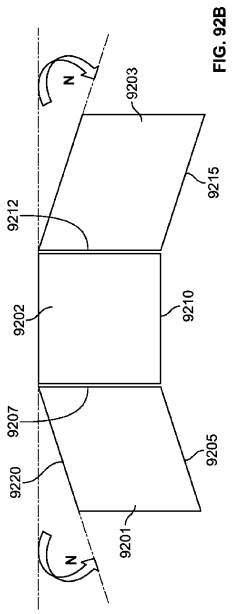


FIG. 92B

【図９３Ａ】

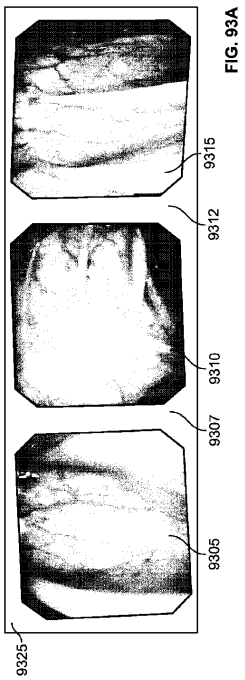


FIG. 93A

【図９３Ｂ】

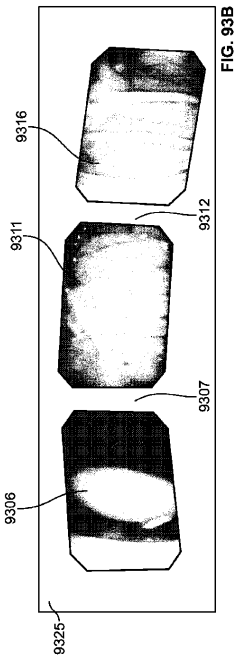


FIG. 93B

【図９４】

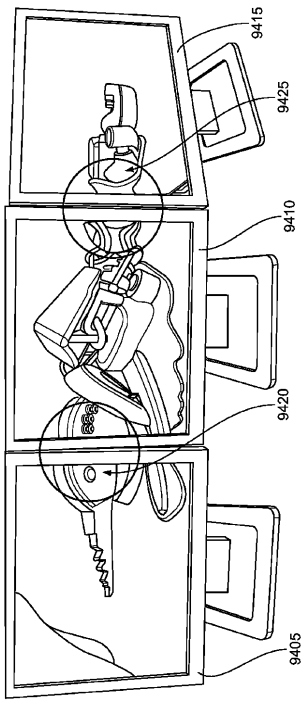


FIG. 94

【図９５Ａ】

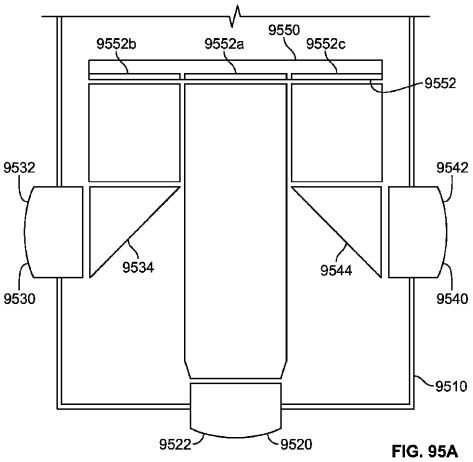


FIG. 95A

【図９５Ｂ】

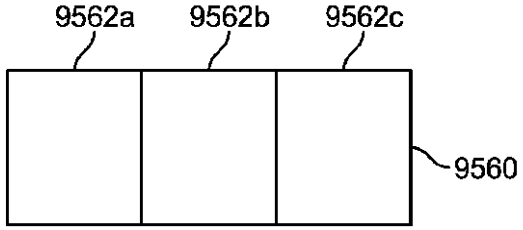


FIG. 95B

【図９６】

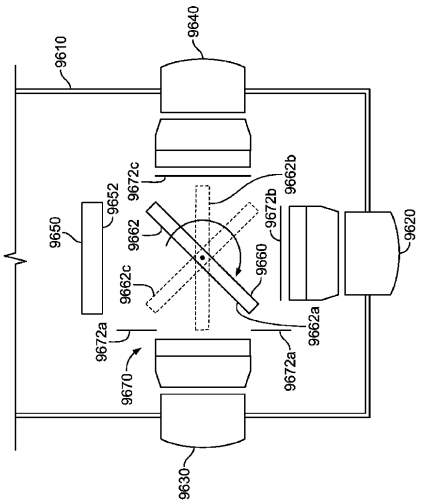


FIG. 96

【図９７Ｂ】

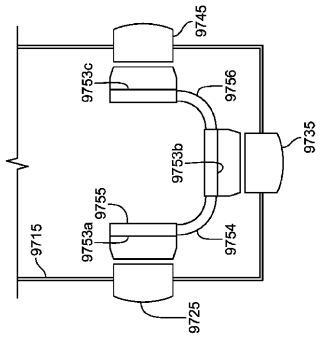


FIG. 97B

【図９７Ａ】

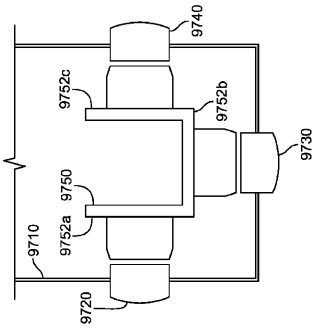


FIG. 97A

【図９８】

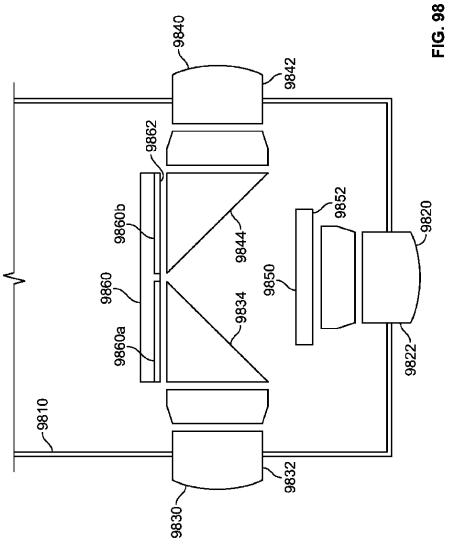


FIG. 98

【図９９】

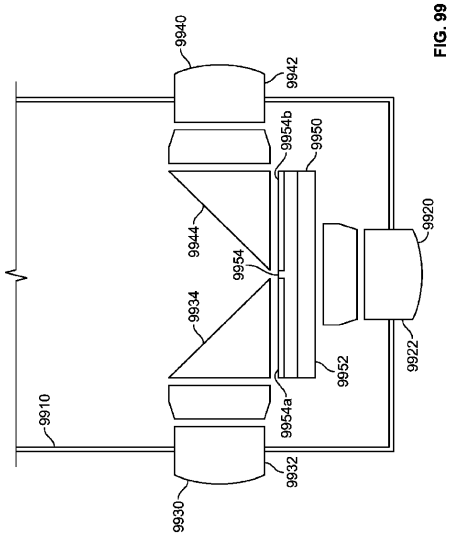
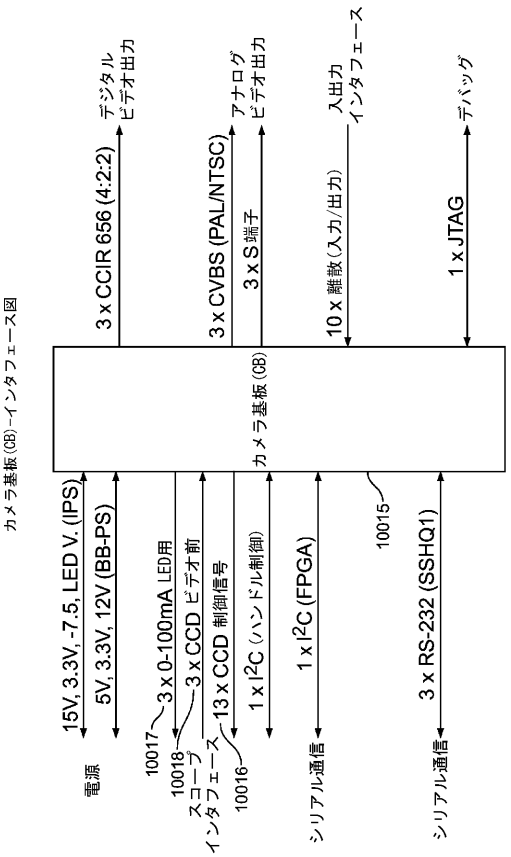


FIG. 99

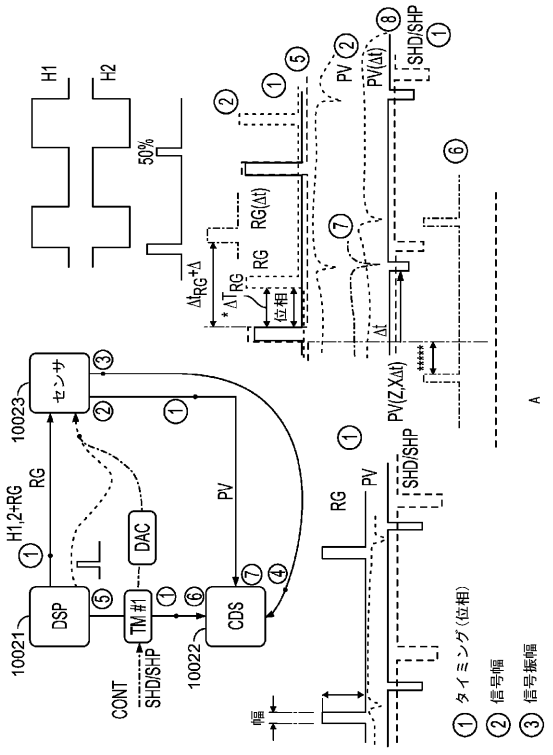
【図１００】

	信号	カメラ	(主要コネクタの)コネクタ種類	符号
10003	ビデオ前チャンネルA	前方	同軸ケーブルのみ	1
	ビデオ前チャンネルB	側方1	同軸ケーブルのみ	2
	ビデオ前チャンネルC	側方2	同軸ケーブルのみ	3
10001	H1（水平Hi同期）	全てのカメラに対して共同	同軸ケーブルのみ	4
	H2（水平Hi同期）	全てのカメラに対して共同	同軸ケーブルのみ	5
	RG（水平Hi同期）	全てのカメラに対して共同	同軸ケーブルのみ	6
	V01（垂直LF同期）	全てのカメラに対して共同	単一ピン	7
	V02（垂直LF同期）	全てのカメラに対して共同	単一ピン	8
	V03（垂直LF同期）	全てのカメラに対して共同	単一ピン	9
	V04（垂直LF同期）	全てのカメラに対して共同	単一ピン	10
10006	Vsub1	前方	単一ピン又は同軸ケーブル要決定	11
	Vsub2	側方1	単一ピン又は同軸ケーブル要決定	12
	Vsub3	側方2	単一ピン又は同軸ケーブル要決定	13
10002	Vdd	全てのカメラに対して共同	単一ピン	14
	VL	全てのカメラに対して共同	単一ピン	15
10009	LED 1	前方	単一ピン	16
	LED 2	側方1	単一ピン	17
	LED 3	側方2	単一ピン	18
10012	+3.3V 2次側が絶縁されている	スコープの制御電源	単一ピン	19
10013	SCL_1	I2C	単一ピン	20
	SDA_1	I2C	単一ピン	21
10014	機能接地	スコープ全体	単一ピン+コネクタ本体	22
10011				

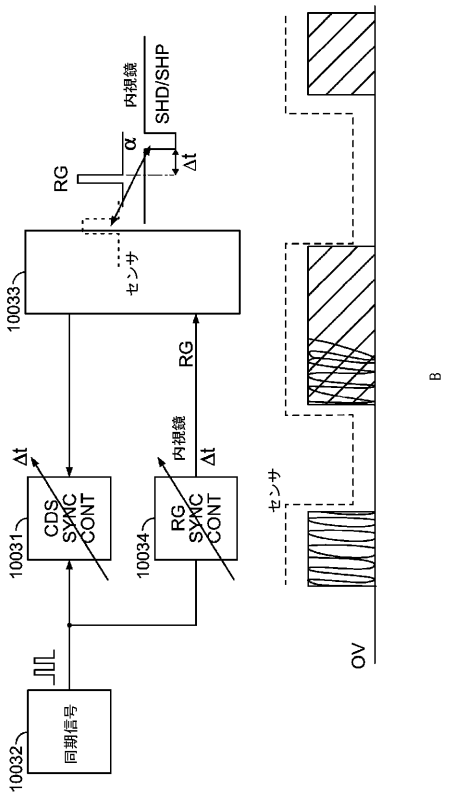
【図１０１】



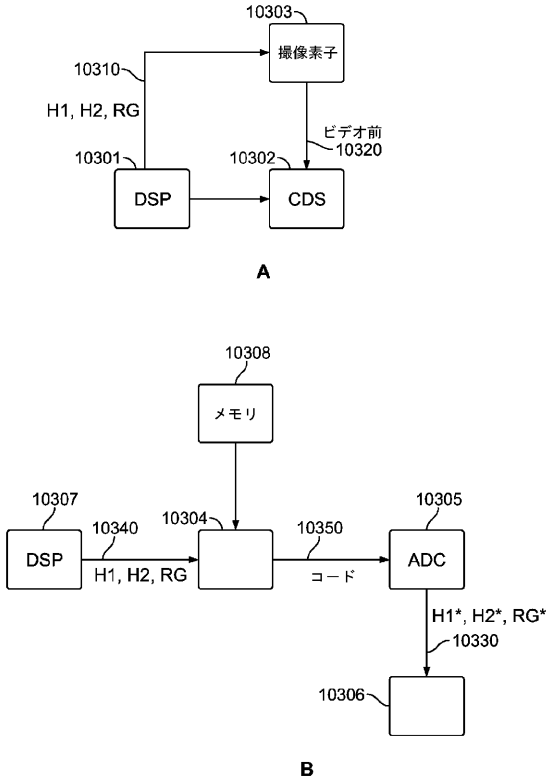
【図１０２Ａ】



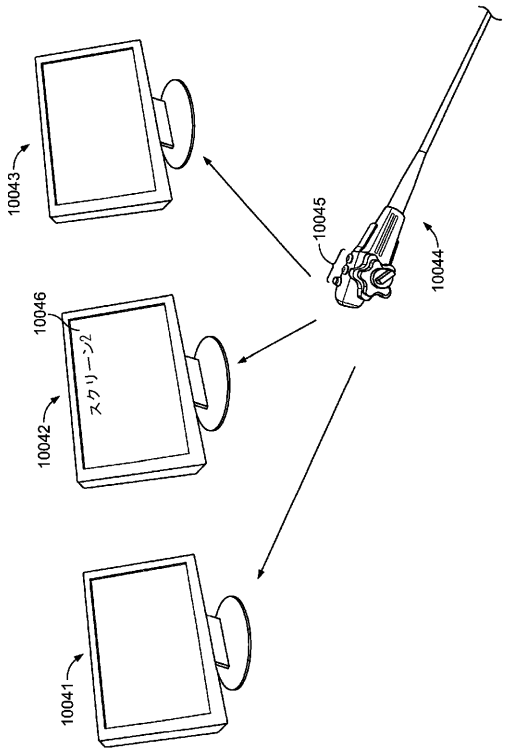
【図１０２Ｂ】



【図１０３】



【図１０４】



【図１０５Ａ】

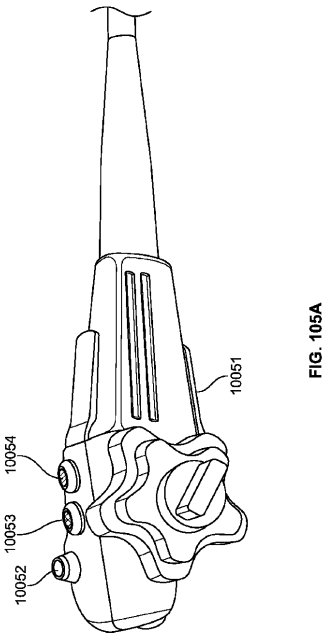
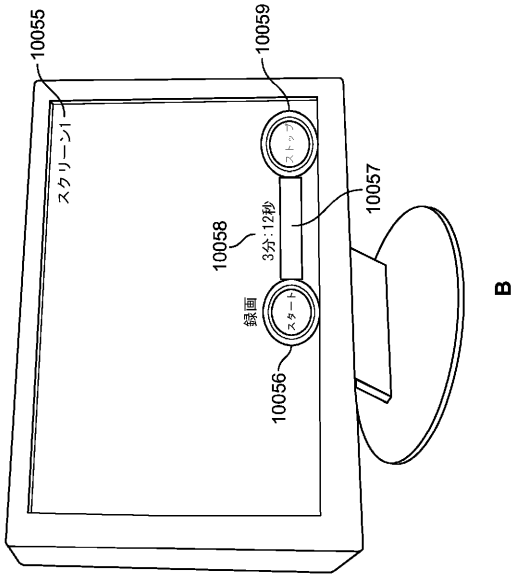


FIG. 105A

【図１０５Ｂ】



【図１０６Ａ】

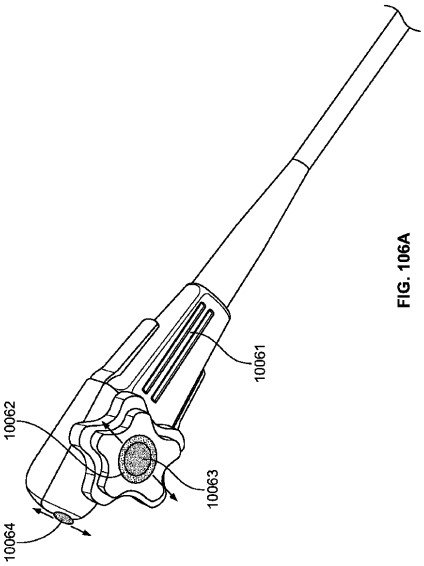


FIG. 106A

【図１０７】

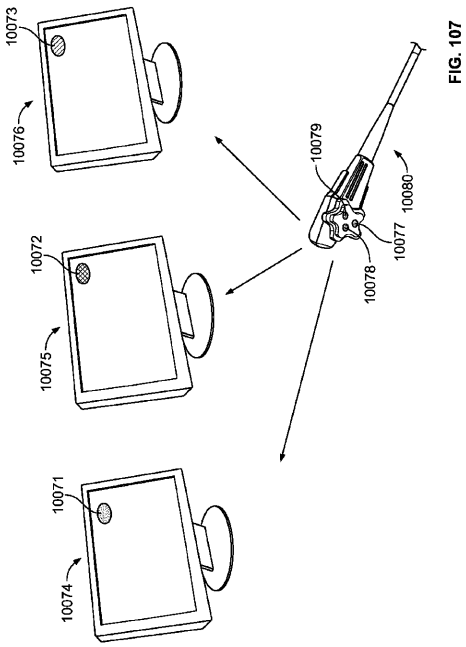
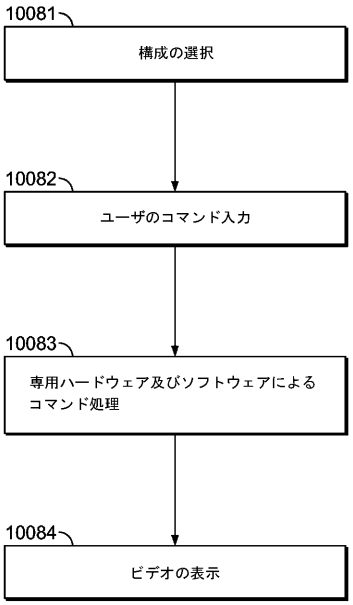


FIG. 107

【図１０８】



【図１０９】

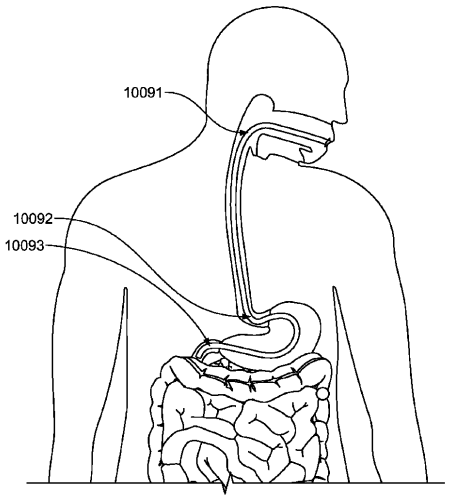


FIG. 109

【図１１０Ａ】

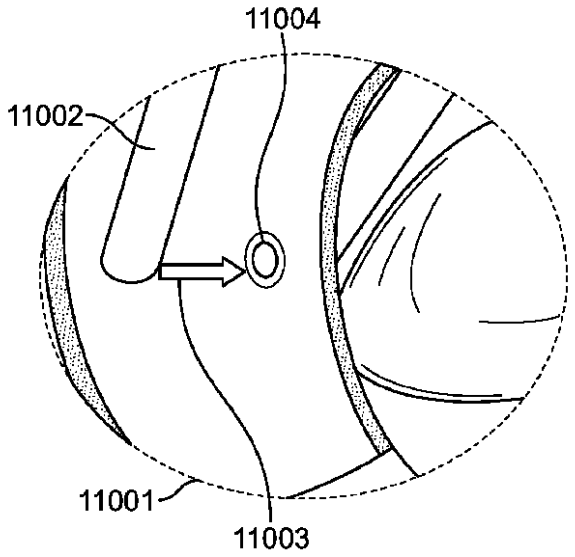
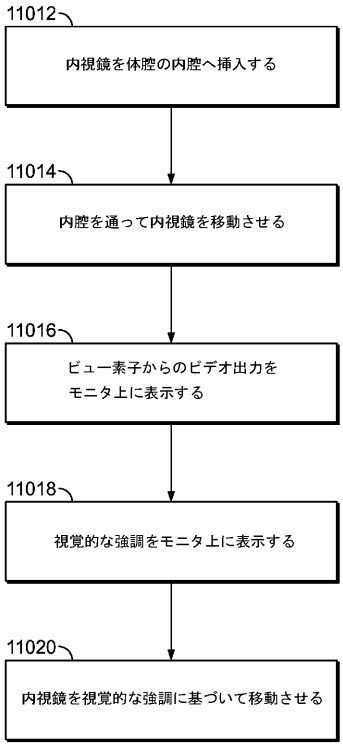


FIG. 110A

【図１１０Ｂ】



B

【図１１１Ａ－１１１Ｂ】

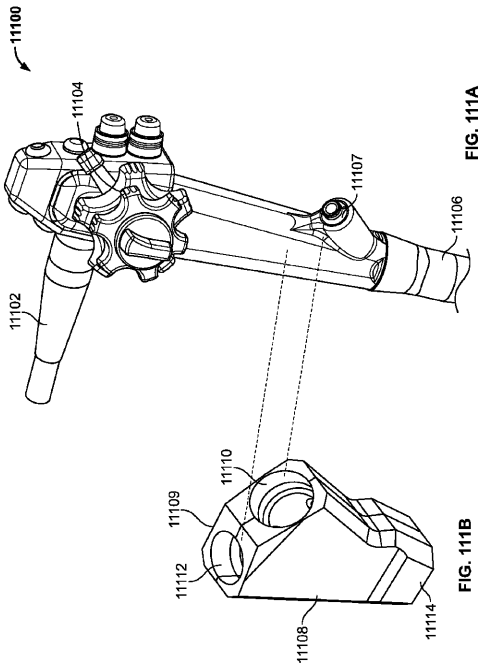
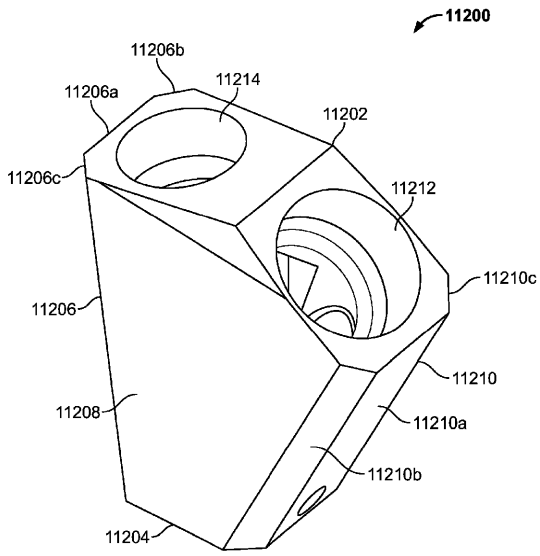


FIG. 111A

FIG. 111B

【図１１２】



（従来技術）

【図１１３Ａ】

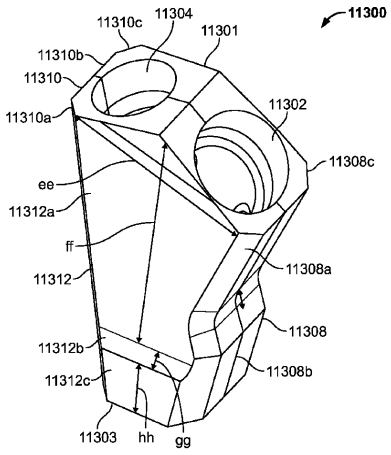


FIG. 113A

【図１１３Ｂ】

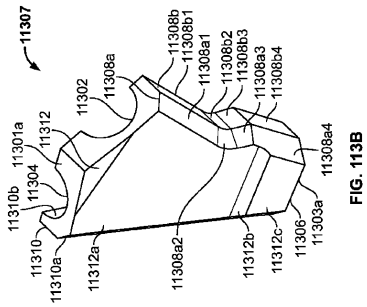


FIG. 113B

【図１１３Ｃ】

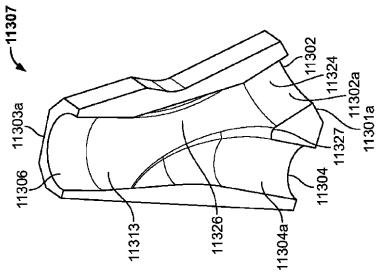


FIG. 113C

【図１１３Ｄ】

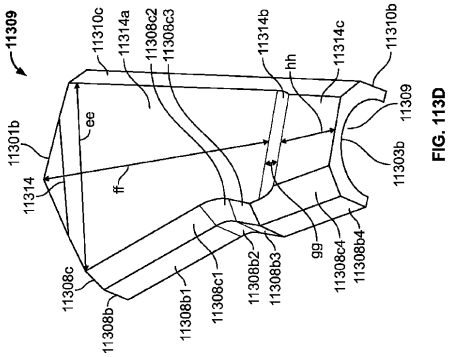


FIG. 113D

【図１１３Ｅ】

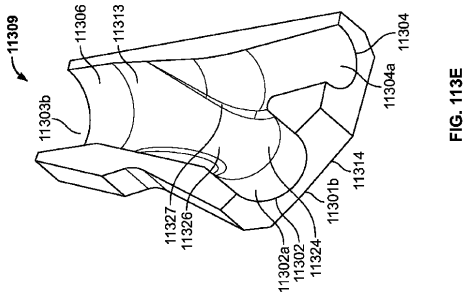


FIG. 113E

【図１１３Ｆ】

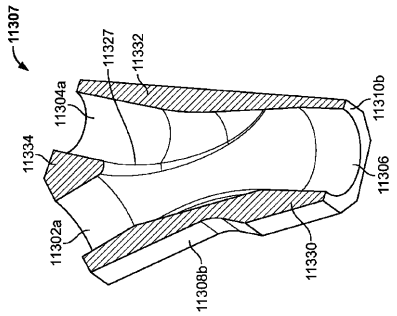


FIG. 113F

【図１１３Ｇ】

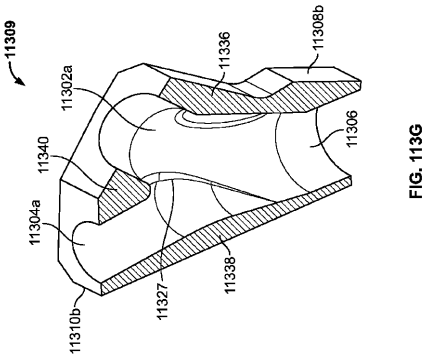
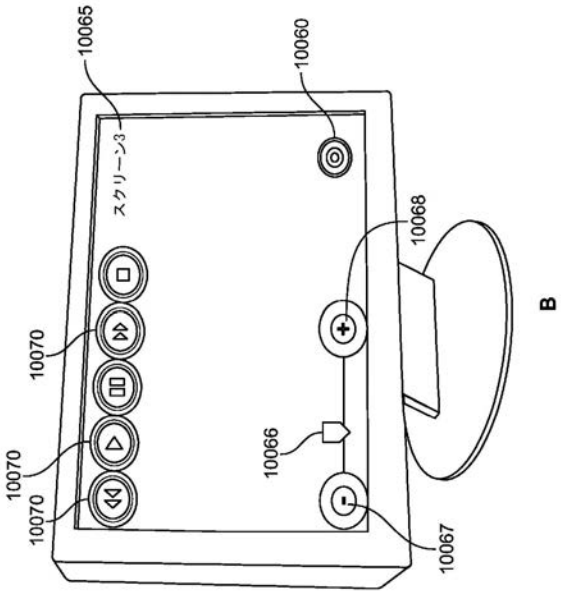


FIG. 113G

【図１０６Ｂ】



【国際調査報告】

PCT/US2014/035733 09.09.2014

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/US14/35733

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
IPC(8) - A61B 1/06 (2014.01)
CPC - A61B 1/0638
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
IPC(8) Classification(s): A61B 1/00, 1/04, 1/06 (2014.01)
CPC Classification(s): A61B 1/00098, 1/00101, 1/00183, 1/00188, 1/00193, 1/002, 1/041, 1/05, 1/0638; G02B 23/2423

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)
MicroPatent (US-G, US-A, EP-A, EP-B, WO, JP-bib, DE-C,B, DE-A, DE-T, DE-U, GB-A, FR-A); ProQuest; IEEE; Google/Google Scholar; endoscope*, tip*, circuit*, board*, processing*, memory*, cameras*, communication*, video*, controller*, signals*

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X --- Y --- A	US 2012/0053407 A1 (LEVY, A) 01 March 2012, Figures 6, 7A-7D, paragraphs [0062], [0064], [0074], [0083]-[0086].	23 --- 1-13, 24-26 --- 14-22
Y	US 4727418 A (KATO, T et al.) 23 February 1988, Abstract, column 1, lines 45-51.	1-13
Y	US 2005/0143626 A1 (PRESCOTT, J) 30 June 2005, paragraphs [0011], [0045].	2
Y	US 5995140 A (COOPER, A et al.) 30 November 1999, Abstract, Figures 1, 7, column 2, lines 26-57, column 5, lines 6-10.	4, 8-10, 24-26
Y	US 2001/0051766 A1 (GAZDZINSKI, R) 13 December 2001, paragraph [0387].	12
Y	US 7400341 B2 (ABE, K) 15 July 2008, column 4, lines 33-49.	26
A	US 2008/0306343 A1 (YAMAZAKI, K) 11 December 2008, entire document.	1-26
A	US 2004/0167378 A1 (ANDO, K) 26 August 2004, entire document.	1-26
A	US 2012/0320174 A1 (SATO, T et al.) 20 December 2012, entire document.	1-26

☐ Further documents are listed in the continuation of Box C. ☐

* Special categories of cited documents:
"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date
"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed
"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art
"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search	Date of mailing of the international search report
19 August 2014 (19.08.2014)	09 SEP 2014
Name and mailing address of the ISA/US Mail Stop PCT, Attn: ISA/US, Commissioner for Patents P.O. Box 1450, Alexandria, Virginia 22313-1450 Facsimile No. 571-273-3201	Authorized officer: Shane Thomas PCT Helpdesk: 571-272-4300 PCT OSP: 571-272-7774

Form PCT/ISA/210 (second sheet) (July 2009)

フロントページの続き

(31)優先権主張番号 61/925,080
(32)優先日 平成26年1月8日(2014.1.8)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/950,696
(32)優先日 平成26年3月10日(2014.3.10)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/899,465
(32)優先日 平成25年11月4日(2013.11.4)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/910,863
(32)優先日 平成25年12月2日(2013.12.2)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/968,436
(32)優先日 平成26年3月21日(2014.3.21)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/948,009
(32)優先日 平成26年3月4日(2014.3.4)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/841,863
(32)優先日 平成25年7月1日(2013.7.1)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/936,562
(32)優先日 平成26年2月6日(2014.2.6)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/817,237
(32)優先日 平成25年4月29日(2013.4.29)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/926,732
(32)優先日 平成26年1月13日(2014.1.13)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/840,691
(32)優先日 平成25年6月28日(2013.6.28)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/881,661
(32)優先日 平成25年9月24日(2013.9.24)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/824,863
(32)優先日 平成25年5月17日(2013.5.17)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/824,653
(32)優先日 平成25年5月17日(2013.5.17)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/840,706
(32)優先日 平成25年6月28日(2013.6.28)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/897,896
(32)優先日 平成25年10月31日(2013.10.31)
(33)優先権主張国 米国(US)

(31)優先権主張番号 61/820,100
(32)優先日 平成25年5月6日(2013.5.6)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/821,579
(32)優先日 平成25年5月9日(2013.5.9)
(33)優先権主張国 米国(US)
(31)優先権主張番号 61/828,039
(32)優先日 平成25年5月28日(2013.5.28)
(33)優先権主張国 米国(US)

(81)指定国 AP(BW,GH,GM,KE,LR,LS,MW,MZ,NA,RW,SD,SL,SZ,TZ,UG,ZM,ZW),EA(AM,AZ,BY,KG,KZ,RU,TJ,TM),EP(AL,AT,BE,BG,CH,CY,CZ,DE,DK,EE,ES,FI,FR,GB,GR,HR,HU,IE,IS,IT,LT,LU,LV,MC,MK,MT,NL,NO,PL,PT,RO,RS,SE,SI,SK,SM,TR),OA(BF,BJ,CF,CG,CI,CM,GA,GN,GQ,GW,KM,ML,MR,NE,SN,TD,TG),AE,AG,AL,AM,AO,AT,AU,AZ,BA,BB,BG,BH,BN,BR,BW,BY,BZ,CA,CH,CL,CN,CO,CR,CU,CZ,DE,DK,DM,DO,DZ,EC,EE,EG,ES,FI,GB,GD,GE,GH,GM,GT,HN,HR,HU,ID,IL,IN,IR,IS,JP,KE,KG,KN,KP,KR,KZ,LA,LC,LK,LR,LS,LT,LU,LY,MA,MD,ME,MG,MK,MN,MW,MX,MY,MZ,NA,NG,NI,NO,NZ,OM,PA,PE,PG,PH,PL,PT,QA,RO,RS,RU,RW,SA,SC,SD,SE,SG,SK,SL,SM,ST,SV,SY,TH,TJ,TM,TN,TR,TT,TZ,UA,UG,US

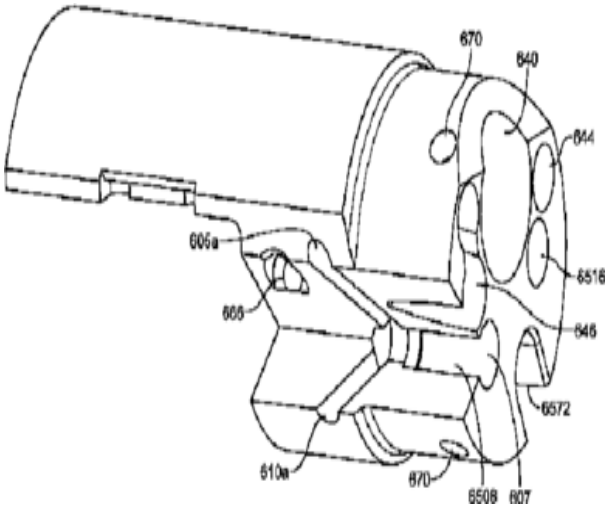
（特許庁注：以下のものは登録商標）
１．ＨＤＭＩ

(72)発明者 ウィル パークス
アメリカ合衆国 ジョージア州 ３００４３ ローレンスヴィル ドーミニー コート １８７１
(72)発明者 マーク ギルレス
アメリカ合衆国 ジョージア州 ３００００５ アルファレッタ ビッグ クリーク オーバールック ４０９８
(72)発明者 ヨーラム アシェリー
イスラエル国 ４７２１３ ラマトーハシャロン バーンスタインーコーエン ストリート １６
(72)発明者 ヤニヴ キルマ
イスラエル国 ３０８５０ ツルファ ハティーナ ３３
(72)発明者 チャーリー ジェイコブズ
アメリカ合衆国 ジョージア州 ３００５２ ローガンヴィル ロック ビュー レーン １４６５
(72)発明者 ステファン ウィート
ドイツ国 ２５３３６ クライン ノルトエンデ イム ヴィーゼングルント １５
(72)発明者 ダグ ラッド
アメリカ合衆国 オハイオ州 ４５２４４ シンシナティ ターピンビュー ドライブ ６９５０
(72)発明者 ユーリ ゲルショフ
イスラエル国 ３４５５７ ハイファ パルマク ストリート １６
(72)発明者 レオニド クリフォピスク
イスラエル国 ネシア ハシタ １／６

Ｆターム(参考) 2H040 BA02 CA02 CA23 DA21 EA01 GA02 GA11
2H087 KA10 PA05 PA06 PA17 PB05 PB06 QA02 QA06 QA07 QA17
QA21 QA22 QA25 QA37 QA39 QA41 QA45 RA32 RA42 RA44
4C161 AA04 BB02 BB04 BB05 CC06 FF36 JJ18 LL02 LL08 NN01
NN03 SS01 SS03 UU03

专利名称(译)	紧凑型多视图元素内窥镜系统中的视频处理		
公开(公告)号	JP2016522022A	公开(公告)日	2016-07-28
申请号	JP2016510826	申请日	2014-04-28
[标]申请(专利权)人(译)	最终选择公司 恩多巧爱思股份有限公司		
申请(专利权)人(译)	最终公司选择		
[标]发明人	ウィルパークス マークギルレス ヨーラムアシェリー ヤニヴキルマ チャーリージェイコブズ ステファンウィート ダグラッド ユーリゲルショフ レオニドクリフォピスク		
发明人	ウィル パークス マーク ギルレス ヨーラム アシェリー ヤニヴ キルマ チャーリー ジェイコブズ ステファン ウィート ダグ ラッド ユーリ ゲルショフ レオニド クリフォピスク		
IPC分类号	A61B1/04 G02B23/24 G02B13/04		
CPC分类号	A61B1/00048 A61B1/0005 A61B1/0011 A61B1/00177 A61B1/00181 A61B1/015 A61B1/045 A61B1/051 A61B1/0615 A61B1/0684 H04N5/2258 H04N2005/2255		
FI分类号	A61B1/04.372 A61B1/04.362.J G02B23/24.B G02B13/04.D		
F-TERM分类号	2H040/BA02 2H040/CA02 2H040/CA23 2H040/DA21 2H040/EA01 2H040/GA02 2H040/GA11 2H087/KA10 2H087/PA05 2H087/PA06 2H087/PA17 2H087/PB05 2H087/PB06 2H087/QA02 2H087/QA06 2H087/QA07 2H087/QA17 2H087/QA21 2H087/QA22 2H087/QA25 2H087/QA37 2H087/QA39 2H087/QA41 2H087/QA45 2H087/RA32 2H087/RA42 2H087/RA44 4C161/AA04 4C161/BB02 4C161/BB04 4C161/BB05 4C161/CC06 4C161/FF36 4C161/JJ18 4C161/LL02 4C161/LL08 4C161/NN01 4C161/NN03 4C161/SS01 4C161/SS03 4C161/UU03		
代理人(译)	杉村健二		
优先权	61/935647 2014-02-04 US 61/822563 2013-05-13 US 61/824236 2013-05-16 US 61/925080 2014-01-08 US 61/950696 2014-03-10 US 61/899465 2013-11-04 US 61/910863 2013-12-02 US 61/968436 2014-03-21 US 61/948009 2014-03-04 US		

	61/841863 2013-07-01 US 61/936562 2014-02-06 US 61/817237 2013-04-29 US 61/926732 2014-01-13 US 61/840691 2013-06-28 US 61/881661 2013-09-24 US 61/824863 2013-05-17 US 61/824653 2013-05-17 US 61/840706 2013-06-28 US 61/897896 2013-10-31 US 61/820100 2013-05-06 US 61/821579 2013-05-09 US 61/828039 2013-05-28 US
外部链接	Espacenet

摘要(译)

本说明书旨在提供更广泛的视野，同时保持功能，扩展对治疗仪器的访问，并且可以有效地存储远端内的所有必要元件，例如结肠镜的内窥镜检查等。它针对镜子。使用内窥镜，对应于以原始纵横比生成的内窥镜的远端部分的左侧观察视图元素，前观察视图元素和右侧观察视图元素的静止图像和视频图像，还描述了用于成像和显示的方法和系统。 .The 65D